INSTRUKCJA OBSŁUGI SERIA 700

SPIS TREŚCI

Jak działa sonar..... 1

Sonar DualBeam PLUS™.....4

QuadraBeam (opcjonalny –po zainstalowaniu specjalnego transducera).....5

Sonar WideSide.....6

Universal Sonar 2.....6

Co znajuduje się na wyświetlaczu sonaru.....7

Tryb pracy urządzenia.....9

Tryb sonaru.....9

Odczytywanie danych sonaru.....11

Okno Real Time Sonar (RTS®).....11

Stopklatka i kursor..... 12

Prezentacja dna - obraz z sonaru.....13

Tryb zbliżenia sonaru 16

Podzielony widok sonaru.....17

Widok powiększonych danych.....18

Kolisty widok sonaru.....19

Tryb SideBeam - boczne widzenie (opcjonalny po zainstalowaniu specjalnego transducera.....20

Tryb Wide Side 23

Funkcje podstawowe.....25

Przycisk zasilania / światła 25

Przycisk trybu pracy.....26

Przycisk Menu.....26

Klawisz “4-WAY”.....26
Klawisz Exit 27
Listwa akcesoryjna.....27
Systemy Menu 28
Tabela głównego menu.....29
Menu opcji startowych.....30
Normalne funkcjonowanie urządzenia.....31
Symulacja.....31
Status systemu.....33
Auto - test.....33
Test akcesoria.....34
Podłączenie do PC (tylko z dodatkowym kablem).....34
Menu Sonaru X-Press™ 35
Czułość sonaru.....36
Górny zasięg sonaru (Tryb użytkownika zaawansowany, w trybach pracy sonaru, złożonym, powiększonych danych, kolistym).....38
Dolny zasięg sonaru.....39
Zasięg Wide/side.....40
Szybkość przesuwu mapy.....41
Prezentacja danych (tylko po podłoączeniu dodatkowego transducera QuadraBeam PLUS™, pracując w trybie Side Image).....42
Poziom zbliżenia.....43
Zamknięty obszar dna (Tylko w trybie zbliżenia sonaru).....43
Zasięg przy dnie (Tylko w trybie zbliŜenia sonaru z włączoną opcją

zamknięty obsar dna).....44

Tabela menu sonaru.....45

Wybór wiązki.....46

ID ryb +.....47

Czułość identyfikatora ryb.....48

Okno sonaru (RTS®).....48

Powiększenie.....49

Czułość83 kHz (Tylko w zaawansowanym trybie użytkownika).....49

Czułość455 kHz (Tylko w zaawansowanym trybie użytkownika, po podłączeniu transducera QuadraBeam PLUS™).....50

Czułość Wide Side.....52

Linie głębokości (tylko w zaawansowanym trybie użutkownika.....53

Zakłócenia powierzchni (Tylko w zaawansowanym trybie użytkownika) 54

Filtr zakłóceń (Tylko w zaawansowanym trybie użytkownika).....55

Maksymalna głębokość (Tylko w zaawansowanym trybie użytkownika) 55

Rodzaj wody (Tylko w zaawansowanym trybie użytkownika).....56

Wybór transducera.....57

Tabela menu alarmów 58

Alarm głębokości.....59

Alarm idnetyfikatora ryb + ...59

Alarm wyczerpania baterii.....60

Alar temperatury urządznia (tylko po podłączeniu dodatkowego sprzętu do pomiaru prędkości / temperatury).....60

Ton alarmu.....61

Tabela menu ustawienia 62

Jednostki głębokości.....63

Jednostki temperatury.....63

Jednostki odległości.....63

Jednostki prędkości.....63

Tryby użytkownika.....65

Język.....65

Zerowanie dziennika rejsu.....66

Przywróć ustawienia fabryczne.....67

Wybór odczytów (Tylko w zaawansowanym trybie użytkownika,

pracując w trybie sonaru).....68

Poprawka głębokości (Tylko w zaawansowanym trybie

użytkownika).....69

Poprawka temperatury urządzenia (Tylko w zaawansowanym użutkowanika).....70

Poprawka teperatury (Tylko w zaawansowanym trybie).....71

Kalibracja prędkości (Tylko w zaawansowanym trybie użytkownika, po

podłączeniu dodatkowego sprzętu do pomiaru pręd /temp).....71

Format cyfr (Tylko w zaawansowanym trybie użytkownika).....72

Wyjście standardowe NMEA (Tylko w zaawansowanym trybie).....74

Tabela .menu widoków.....75

Tabela menu akcesoriów.....76

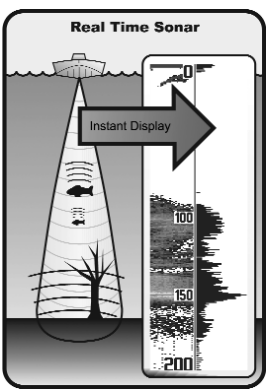
Specyfikacja.....77

JAK DZIAŁA SONAR

Technologia sonaru opiera się na działaniu fal dźwiękowych. Seria 700 używa sonaru do lokalizowania i identyfikacji struktur, konturu i skladu dna oraz określania głębokości bezpośrednio pod przetwornikiem

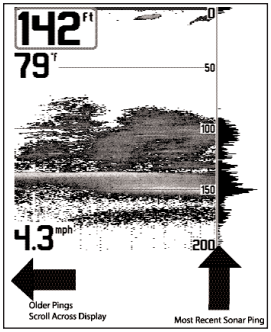
Seria 700 wysyła fale dźwiękowe i określa odległość mierząc czas, jaki upłynął od wysłania fali dźwiękowej do momentu odbicia jej od obiektu, a następnie wykorzystuje odbity sygnał w celu określenia lokalizacji, rozmiaru i skladu obiektu.

Sonar działa bardzo szybko. Fala dźwiękowa może przebyć drogę od powierzchni do głębokości 240 stóp (70 m) i z powrotem w czasie krótszym niż 1 sekundy. Jest mało prawdopodobne aby jakakolwiek łódźmogła wyprzedzić sygnał sonaru.

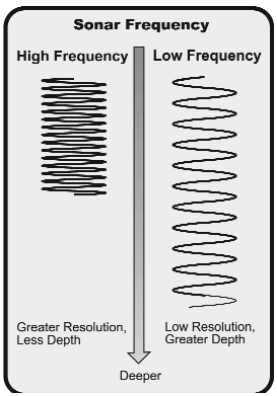


SONAR to akronim dla Sound i NavigationRanging. Sonar wykorzystuje precyzyjne impulsy dźwiękowe, emitowane do wody w wiązce o kształcie kropli wody.

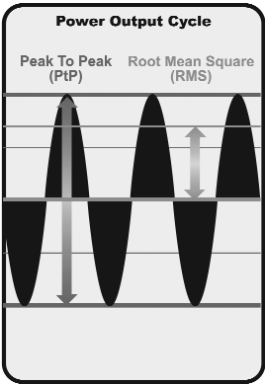
Impulsy “echo” odbijają się od obiektów w wodzie, np. od dna, od ryb i innych zanurzonych obiektów. Sygnały powrotne wyświetlane są na ekranie LCD. Gdy sonar otrzymuje nowy sygnał zwrotny, stare sygnały przesuwają się po ekranie.



Gdy ogląda się wszystkie sygnały obok siebie, pojawia soę łatwy w interpretacji wykres dna, ryby czy struktury.



Impuls dźwiękowe transmitowane są ma różnych częstotliwościach, w zależności od aplikacji. Bardzo wysokie częstotliwości (455 kHz) umozliwiają widok bardziej szczegółowy, ale przu ograniczonej głębokości operacyjnej. Wysokie częstotliwości (200 kHz) stosowane są często w sonarach konsumenckich, ponieważ zapewniają one dobrze wyważone dzialanie i rozdzielczość. Niskie częstotliwości (83 kHz) używane są zazwyczaj w celu dotarcia do większej głębokości.

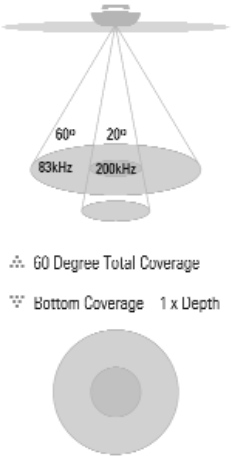


Moc wyjściowa to wartość energii emitowanej przez nadajnik sonaru. Mierzy się ją przy użyciu dwóch metod:

• (RMS) - średnia kwadratowa mierzy moc wyjściową w całym cyklu transmisji

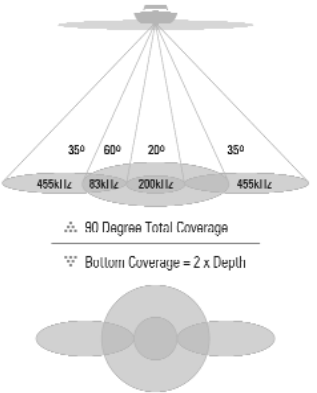
• Peak to Peak (szczytowa) - mierzy moc wyjściową w punktach szczytowych.

Przy użyciu większych mocy wyjściowych można wykrywać mniejsze obiekty na większych odległościach, wyeliminować hałas, uzyskać lepsze działanie na dużej prędkości i większej głębokości.



DualBeam PLUS™ Sonar

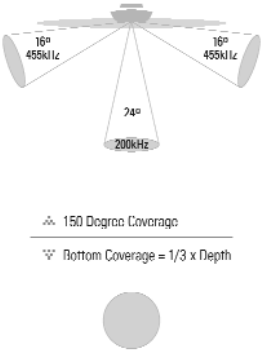
Seria 700 używa sonaru 200/83 kHz o szerokim zakresie pola obserwacji (60˚). Dual Beam PLUS posiada wiązkę centralną o wąskim zakresie (20˚) oraz drugą wiązkę (60˚) umożliwiającą obszar obserwacji równy głębokości. W wodzie o głębokości 20 stóp, szersza wiązka pokrywa obszar o szerokości 20 stóp. Wiazka 20 ˚ skoncentrowana jest na dno w celu wykrywania struktur wodorostów i pokrycia dna. Wiązka 60˚ wyszukuje ryby na szerszym obszarze. Sygnały zwrotne sonaru DualBeam PLUS można analizować łącznie, oddzielnie lub porównać obok siebie. DualBeam PLUS, oddzielnie lub porównać obok siebie. DualBeam PLUS jest idealny w wielu warunkach - od płytkiej do bardzo głębokiej wody, zarówno słodkiej, jak i morskiej. Zdolnosc penetracji zależy od prędkości łodzi, ruchu fal, twardości dna, warunków wodnych oraz instalacji przetwornika.



QuadraBeam PLUS™ Sonar

(opcjonalny, po zainstalowaniu specjalnego trancducera)

Seria 700 może współpracować z transducerem OuadraBeam PLUS, który zapewnia bardzo szeroki zakres obserwacji (90˚). Quadra Beam PLUS otwiera się dwoma bocznymi wiązkami 45 ˚ (tworząc wachlarz), które lokalizują ryby, przynętę i struktury po prawej i lewej stronie łodzi ponad onszarem dna, co zawsze równa się podwojeniu głębokości . W przypadku struktur znajdujących się bezpośrednio pod łodzią, Quadra Beam PLUS wykorzystuje technologię DualBeam PLUS. QuadraBeam PLUS w szybkim czasie lokalizuje więcej ryb. Pokazując, z której strony łodzi znajduje się ryba



Sonar® WideSide

(opcjonalny, po zainstalowaniu specjalnego trancducera)

Seria 700 umożliwia również pracę w trybie WideSide po zainstaowaniu specjalnego transducera. Jest to urządzenie umozliwiające przeszukiwanie obszarów na płytkiej głębokości po obu stronach łodzi.

Opcja ta jest szczególnie przydatna gdy wędkujemy na rzece lub na otwartych wodach szukamy mniejszych ryb do połowu na “żywca". Tego typu transducer używa trzech wiązek. Jednak skierowana jest bezpośrednio, pionowo w stronę dna, natomiast prawa i lewa ustawione są pod bardzo ostym kątem w stosunku do powierzchni wody. Wiązka pionowa działa na częśtotliwości 200 kHz i posiada 24° obszar pokrycia. Dzięki niej uzyskujemy stały obraz struktury dna oraz głębokości bezpośdenio z pod łodzi. Wiązki boczne działają na częstotliwości 455 kHz i mają 16° obszar pokrycia. Wiązki boczne moga być używane osobno lub symultanicznie, dając dokładny obraz obiektów i ryb, znajdujących się tuż pod powierzchnią wody z obu stron łodzi.

Universal Sonar 2

Seria 700 współpracuje z Uniwersal Sonar 2, najbardziej zaawansowanym, zintegrowanym i zabezpieczonym transducerem, który jest wbudowany w silniki trollingowe MinnKoty (wcześniejsze modele). Przy Uniwersal Sonar 2 całe okablowanie schowane jest w niezniszczalnej tubie, dzięki czemu nie stanowi zagrożenia. Charakterystyczny dla tego transducera jest nowy czujnik temperatury i właściwości technologii DualBeam PLUS. Szeroki zakres widoczności i szcegółowa obserwacja dna daje użytkownikowi zupełnie nową perspektywę i optymalne możliwości sonaru przy lokalizacji ryb

Co znajduje się na wyświetlaczu

Wyświetlacz echosnony z serii 700 może wskazywać wiele użyteczn

Głębokość - urządzenie może alarmować o płytkimobszarze, na ktory wpływamy

Kursor - wyświetlany przy stop-k głębokość do punktu oznaczonego ku

Prędkość - jeśli jest podłączony sprzęt do pomiaru temp/prędkości lub GPS, urządzenie wyświetka prędkość łodzi w milach morskich lub lądowych

Temperatura na powierzchni wody

Zegarek

Odległość - urz ądzenie pokazuje przebytą odległość na danych z odbiornika GPS

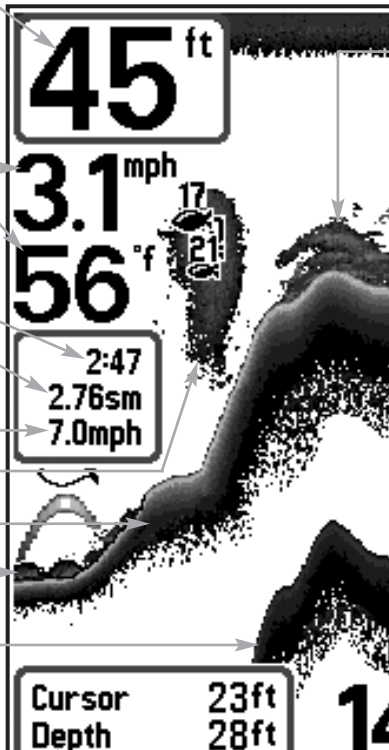
Przeciętna prędkość - urządzenie określa średnią prędkość na podstawie danych z odbiornika GPS

Kula przynęty

Ttwarde dno

Skaliste dno

Drugi Sygnał sonaru - pojawia sie gdy sygnał sonaru odbija się od dna i powtórnie od tafli wody. Na płytkich głębokościach pozwala na dodatkową analizę struktury dna. Dno twarde da silny odczyt drugiego sygnału, przy miękkim sygnał będize słaby lub wogóle nie wystąpi



Dane o kursorze - w tym miejscu ustawiliśmy kursor oraz głebokość d

WAŻNE : Niektóre informacje (Temp/Prędkość lub Odbiornik GPS) są dostępn obydwa urządzenia są podłączone, wówczas wyświetlane będą jedynie dane z O

ych informacji, dotyczących wód wokół i pod łodzią. Na przykład:

klatce, można wówczas odczytać
ursorem, jak również do dna.

Symbol ryb przy szerokim stożku - 83 kHz,

Struktura - w niej mogą ukrywać się ryby

Ryby - ryby wskazywane są poprzez łuki oraz symbole ryb, jednostka może być podłączona do alarmu kiedy pojawiają się określonego rozmiary ryby.

Symbol ryb przy waskim stożku 200 kHz

Linie termiczne - obszary wody o innej temperaturze niżna sąsiednich głębokościach. Zjawisko występuje o każdej porze roku i na wyświetlaczy pojawia się jako wydłużony obszar innego koloru.

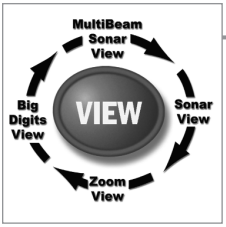
Gładkie dno

Okno RTS® (Real Time Sonar)

Napięcie akumulatora

wyświetlana jest głębokość na której
na bezpośrednio pod kursorem

ne dopiero po podłączeniu akcesorium Fishing Systemlub odbiornika GPS . Jeśli
dbiornika GPS.



Tryby pracy urządzenia

Tryby pracy dostępne na urządzeniu

- Tryb Sonar
- Tryb - zbliżony obraz
- 200/83 kHz podzielony widok z sonaru
- Tryb powiększonych danych obrazu
- Kolistywidok sonaru
- Tryb Side Beam (opcjonalny)
- Tryb WideSide®. (opcjonalny)

Po naciśnięciu klawisza ” VIEW”,na ekranie wyświetla się krąg dostępnych trybow, każde naciśnięcie powoduje przestawienie trybu o jeden w prawo.kierunku. Po naciśnięciu klawisza “EXIT” koło obraca się w przeciwnym kierunku. Każdy tryb może zostać ukryty lub wyświetlony jako część kolistego “menu”, wykorzystując pętlę trybów “menu”.

UWAGA: Kiedy dochodzi do zmiany ustawień sonaru, widok nawyświetlaczu powinien się zmienić automatycznie, nie trzeba wychodzić zmenu aby dokonać zmian na ekranie.

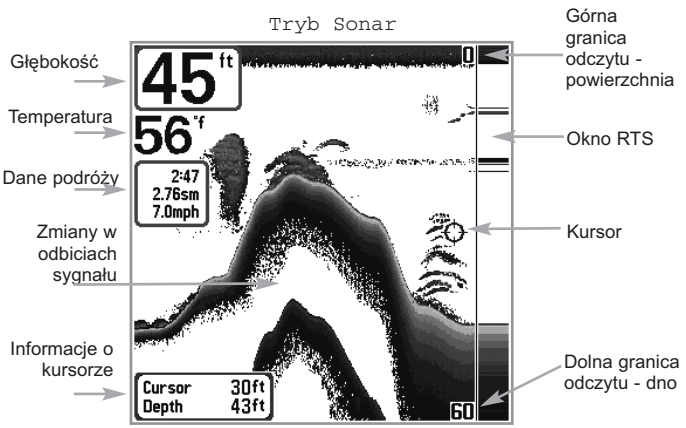
UWAGA: Użycie trybu Side Beam wymaga zakupu transducera QuadraBeam PLUS™, w przypadku trybu Wide Side niezbędne jest dokupienie transducera Wide Side®.

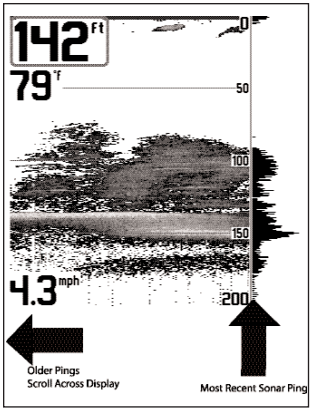
Tryb Sonar

Pracując w tym trybie urządzenie prezentuje zmiany w odbiciu sygnału sonaru w czasie. Urządzenie zawsze wyświetla głębokość oraz temperaturę i prędkość jeśli jest podłączony odpowiedni sprzęt pomiarowy. Najczęstszy obraz uzyskiwany przez sonar jest wyświetlany z prawej strony, nowe zebrane informacje pojawiają się na ekranie, a starsze są zastępowane i przesuwają się do lewej krawędzi wyświewtlacza. Cyfrowy odczyt głębokości wyświetlanyny jest w lewym gornym roku ekranu. Skala gornej i dolnej granicy odczytu pojawia się wzdłuż prawej krawędzi wyświetlacza. Skala obrazuje odległość pomiędzy

powierzchnią wody a najgłębszym miejscem wykrytym przez sonar. Głębokość działania sonaru jest regulowana automatycznie tak, by dno było stale widoczne, może ją też regulować manualnie (zob. “Menu Sonar X-Press™”). Sześć dodatkowych odczytow wyświetlanych na ekranie to informacje pochodzące z dodatkowych urządzeń. Okna z informacjami mogąbyć dowolnie ustawiane tak by wyświetlać jedyne niezbędne dane. (zob. “Setup Menu Tab - Wybor Odczytow).

UWAGA: Jeśli liczba wskazująca głebokość migam, oznacza to że ma problemy z określeniem dokładnej głębokości dna. Może się to zdarzyć w przypadku gdy będzie ono po za zasięgiem sonaru, łodz będzie poruszała się zbyt szybko, transducer będzie wyjęty z wody, lub też z innych powodow gdy urządzenie nie uzyska sygnały zwrotnego.





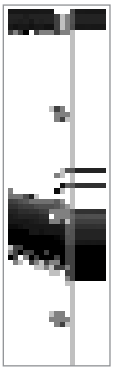
Odczytywanie danych z sonaru

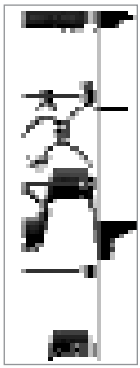
Bardzo istotne jest by poprawnie odczytywać znaczenie informacji zawartych na wyświetlaczu. Obraz nie pokazuje nam przestrzeni pod wodą w trzech wymiarach. Każdy poziomy zakres fal odczytuje dostarcza informacji do urządzenia, a na wyświetlaczu pojawia się odwzorowanie wykrytych w wodzie obiektów. Należy pamiętać, że oprócz ruchu w odczycie musimy uwzględnić czynnik czasu. Zwłaszcza przy obserwacji ryb, odczyt sonaru należy traktować jako informację, gdzie dany obiekt został wykryty w relacji do naszej pozycji, oraz innych nieruchomych obiektów. Informacje sonaru nie dają pewności gdzie dokładnie znajdują się ryby, gdyż są one obrazem przeszłości.

Okno Real Time (RTS®)

Okno “Real Time Sonar (RTS)“ pojawia się po prawej stroniewyświetlacza i jest widoczne wyłącznie w trybie pracy sonaru.Okno to jest zawsze aktualizowane najszybciej jak tylkopozwalają na to warunki dna. Zawiera ono wyłącznie informacje na temat struktury dna, oraz pozycji ryb, ktore znajdują się w zasięgu promieni transducera. W oknie RTSR możemy obserwować sporządzany przez urządzenie obraz dna oraz siłę sygnału powrotnego jaki trafia do transducera. (zob. “Sonar Menu: RTSR Window”).

Siła sygnału sonaru została przedstawiona w wąskim oknie RTSR za pomocą kolorow. Czerwony oznacza silny sygnał zwrotny,kolor niebieski słaby. Głębokość jest ustalana przez odczyt poziomych fal odbitych iumieszczenie odczytu na wpisanej w pamięć urządzenia skali głębokości





Szerokie okno RTSR Przedstawia siłę sygnału sonaru przy użyciu grafu. Po długości linii możemy określić czy sygnał jest silny czy słaby. Głębokość, sonar oszacowuje na podstawie sygnału odbitego od dna i przedstawia graficznie na ekranie. Przy tym ustawieniu, okno RTSR nie Używa skali głębokości.

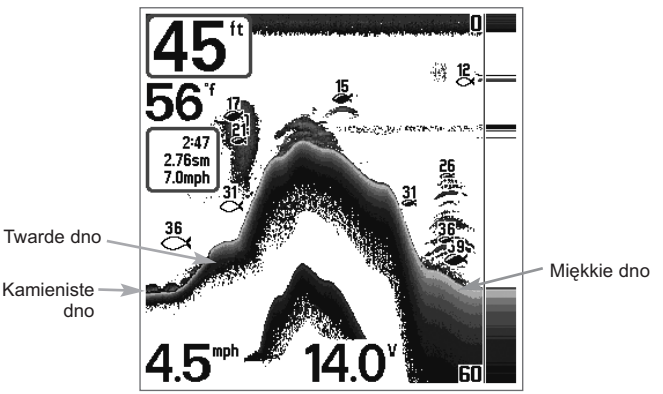
Stopklatka i kursor

Stopklatka - Naciśnij strzałkę na klawiszu “4-WAY”. Przesuwającysię po ekranie obraz powinien zostać zatrzymany, pojawi się także kursor. Kursor można przesuwać po ekranie za pomocą klawisza “4-WAY” w celu ustalenia głębokości w konkretnym miejscu. Pomimo uruchomienia stopklatki okno RTSR będzie nadal aktualizowane o nowe dane z transducera. Ponadto, zmieniać można ustawienia urządzenia, oraz aktualizować wyświetlane dane za pomocą opcji “Instant Image Update”. Naciśnięcie klawisza “EXIT” zlikwiduje stopklatkę a obraz na ekranie będzie się ponownie poruszał. Opcja stopklatki możliwa jest do włączenia w trybach pracy: Sonar, Sonar Zbliżenie i przy 200/83 kHz symultanicznym trybie Sonaru.

Prezentacja dna - obraz z sonaru

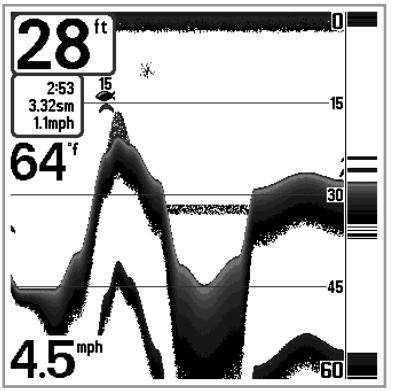
Podczas przemieszczania się łodzi, urządzenie zapisuje wykrytezmiany w głębokości, by wyświetlić je na ekranie i stworzyć obraz struktury dna. Rodzaj dna można określić po obrazie prezentowanym na wyświetlaczu. Twarde dno, takie jak silnie związany, gęsty osad, lub dno kamienne, okaże się na ekranie dość cienką prostą linią przebiegającą, w poprzek ekranu. Dno miękkie, gdzie przeważać będzie piasek i muł, będzie linią grubszą, lecz i lepiej widoczną gdyż sygnał głębiej wniknie w jego strukturę. Dno z dużą ilością rozrzuconych wystających kamieni, przedstawione będzie jako obszar pofałdowany i postrzępiony.

Konturowy profil dna w systemie RTS
Opcjonalnie z odczytem temperatury i prędkości

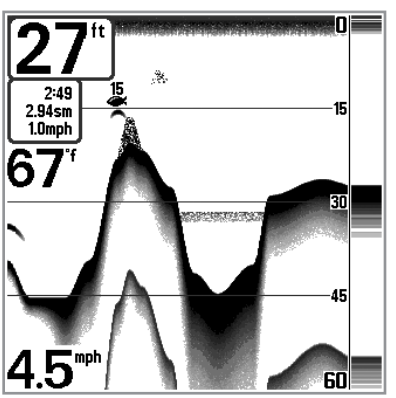


Gdy sygnał odbity od dna powraca do urządzenia, obiekty i rybymogą pojawić się na ekranie jako “BiałeLinieR” lub “Struktury IDR”. zob. “Menu Sonar Tab: widok dna - detale i ustawienia” “Struktury IDR”

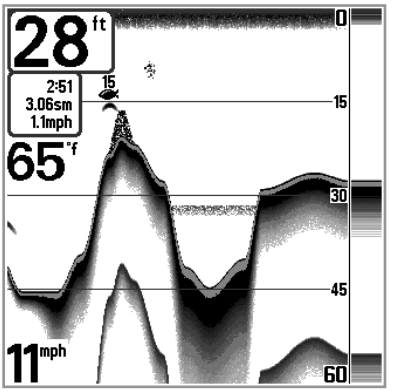
Inwersja (odwrócenie) wskazuje słabe sygnały poprzez ciemne odcienie, a mocne odbicia za pomocą jasnych.Dzieki temu słabsze sygnały są bardziej czytelne.



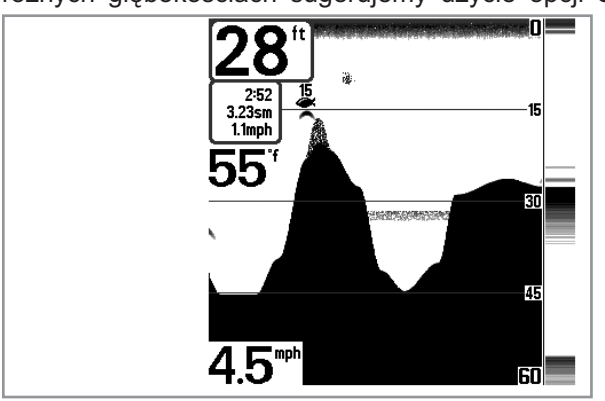
Struktura ID® wskazuje słabe sygnały poprzez jasne odcienie, a mocne za pomocą jasnych. Dzięki temu silne odbicia są lepiej widoczne.



“BiałeLinieR”- najsilniejszy sygnał sonaru może zostac oznaczony charakterystycznymi białymi liniami. Jest to wynik bardzo czystego isilnego sygnału odbitego od dna.



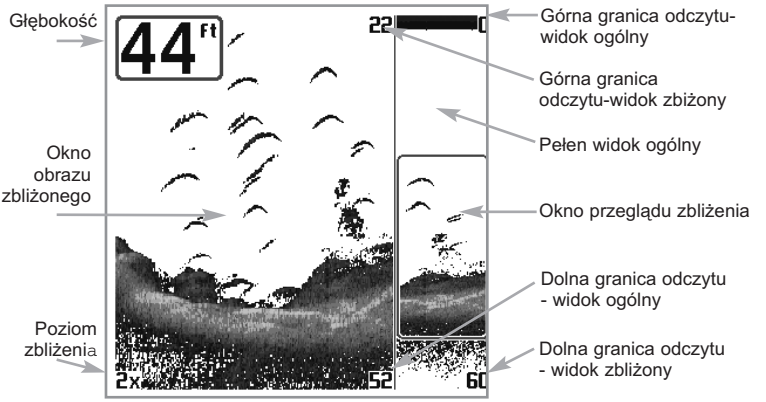
“Czarne dno” - to opcja umożliwiająca takie ustawienie wyśietlacza by całość dna pokazana była w ciemnych barwach, niezależnie od siły odbitego sygnału. Takie ustawienie zapewnia silny kontrast i umozliwia bardzo dokładną analizę rzeźby dna. Aby uzyskiwać infoamcję o pozycji ryb lub zmian termicznych na różnych głębokościach sugerujemy użycie opcji Struktury ID®.



Tryb zbliżenia sonaru

Zbliżenie obrazu w trybie pracy sonaru, powoduje rozbicie obrazu na małe fragmenty, stworzone przez pojedyncze sygnały zwrotne. Wyświetlony wynik umożliwia bardzo precyzyjną analizę dna i odnalezienie takich miejsc, w których obraz wskazywać może na rybę zawieszoną blisko dna, lub ukrytą w jakimś obiekcie. W trybie zbliżenia, wyświetlacz jest podzielony na wąski fragment po prawej, ten sam fragment w powiększeniu widzimy po lewej stronie ekranu. Fragment po prawej także zawiera element zbliżenia. W prawym dolnym rogu wyświetlane jest bowiem, zbliżenie głębszych partii dna oglądanego fragmentu. Wraz ze zmianą głębokości, zbliżony obraz jest automatycznie aktualizowany by stale pokazywać powiększoną strukturę dna. Okno przeglądu zbliżenia pokazuje jaka jest relacja obrazu przybliżonego do obrazu o pełnym zasięgu. Poziom zbliżenia wyświetlany jest w lewym dolnym rogu ekranu, może on być zmieniony w zależności od panujących warunków. Z prawej strony, zależnie od poziomu zbliżenia pokazywana jest, górna i dolna głębokość oglądanego obrazu. Dzięki temu mamy stały nadzór nad obserwowaną głębokością. Głębokość całkowita nadal jest wyświetlana, niezależnie od zbliżenia, w lewym górnym rogu. Inne odczyty sonaru takie jak temperatura wody nie są dostępne w tym trybie pracy urządzenia.

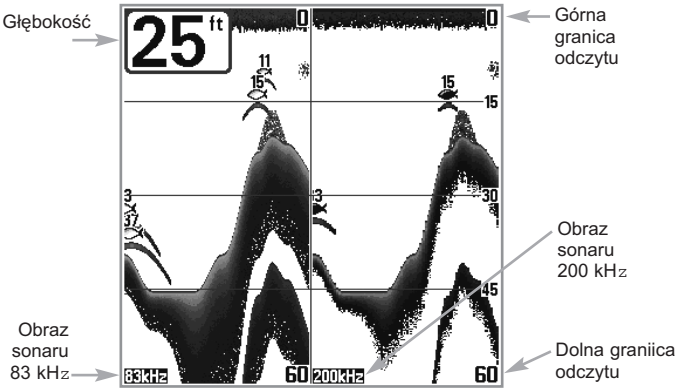
Tryb zbizenia sonaru



200/83 kHz Podzielony widok z sonaru

Pracując w tym trybie sonar pokazuje w jednym oknie dwa niezależne obrazy. Po lewej obraz sygnału szerokiego promienia o częstotliwości 83 kHz, po prawej natomiast wyświetlany jest obraz wąskiego promienia o częstotliwości 200 kHz. Głębokość widać, jak zawsze w lewym górnym rogu. Trybu tego można używać gdy chcemy dokonać porównania pomiędzy obrazami na obu częstotliwościach sondowania. Z lewej uzyskamy węższy i dokładniejszy obraz dna, z prawej natomiast szerszy, bardziej perspektywiczny wizerunek całej struktury. Odczyty w tym trybie nie podlegają manualnemu ustawieniu, dlatego też, pomiary takie jak temperatura wody nie są dostępne w tym trybie pracy urządzenia.

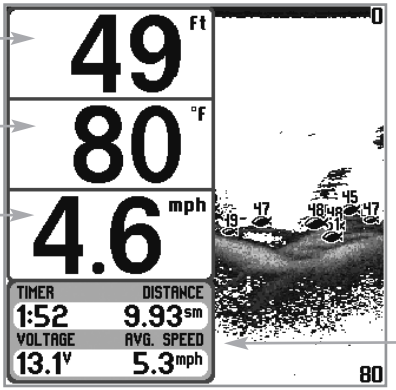
200/83 kHz Podzielony widok z sonaru



Tryb powiększonych danych obrazu

Za pomocą tego trybu w łatwy sposób można odczytać najważniejsze informacje dotyczące sondowanego obszaru. W tym trybie pracy urządzenia wszystkie dane wyświetlane są za pomocą dużych cyfr a dotyczą one: głębokości, temperatury iprędkości (jeśli są podłączone odpowiednie urządzenia). Pojawia się także powiększone okno z informacjami na temat dotychczasowo przebytej trasy, czyli: przebytej odległości, przeciętnej prędkości, i czasu jaki upłynął od ostatniego restartu urządzenia. Układ oraz rodzaj odczytów wyświetlanych w tym trybie nie podlegają manualnemu ustawieniu

Tryb powiększonych danych obrazu



Czasomierz pokazuje czas jaki upłynał od ostatniego restartu

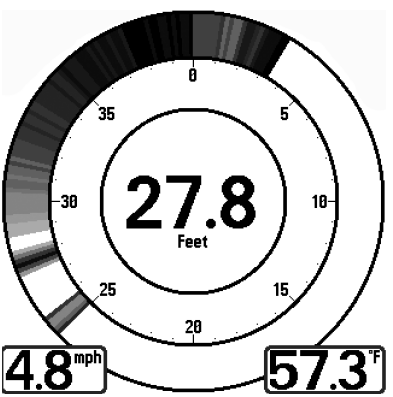
Odległość jaka została przebyta od ostatniego restartu urządzenia

Pozostała ilość energii

Przecietna prędkość z jaką wyżej wymieniony dystans został pokonany

Tryb kolisty sonaru

Tryb ten umożliwia wyświetlanie informacji pochodzących z Real Time Sonar (RTSR) w tradycyjnym kolistym diagramie. Głębokość i temperatura są zawsze wyświetlane. Inne danepochodzące z odczytów nie mogą być wyświetlane, gdyż urządzenie pracuje w tym trybie.



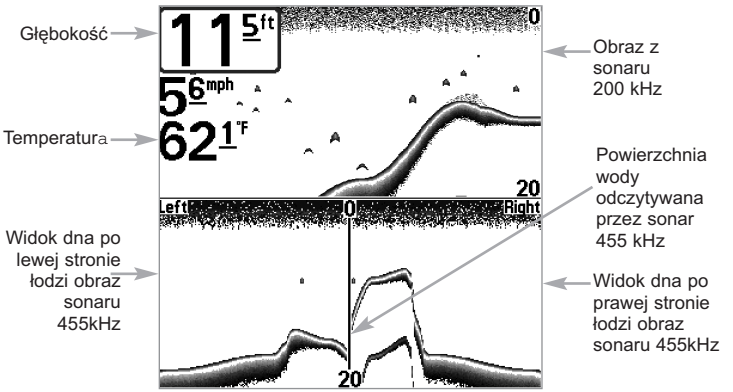
Tryb Side Beam (boczne widzenie)

(dostępny przy zakupie transducera QuadraBeam PLUS™)

Tryb ten dostępny jest wyłącznie gdy urządznie podłącznoe jest do specjalnego transducera QuadraBeam PLUS™. Gdy ten dodatkowy sprzęt zostanie zakupiony i podłączony, w menu “sonar” pojawi się opcja zmiany ustawienia transducera. W tym trybie pracy sonar pokazuje inormacje, uzyskiwane dzięki działaniu dwóch bocznych wiązek promieni, działających na częstotliwości 455 kHz oraz jednej 200 kHz skierowanej w dół. W czasie pracy sonaru mżna samemu wybrać najbardziej odpowiadający nam sposób prezentacji danych wyświetlanych na ekranie. Zmiany dotyczące wyświetlania obrazu regulować można w menu “Quad Layout Sonar X-Press™” (które dostępne jest jedynie poprzez menu Sonar X-Press™ po przejściu na tryb Side Beam). Urządzenie umożliwia wybór trzech form prezentacji danych: domyślna, klasyczna i pochyła.

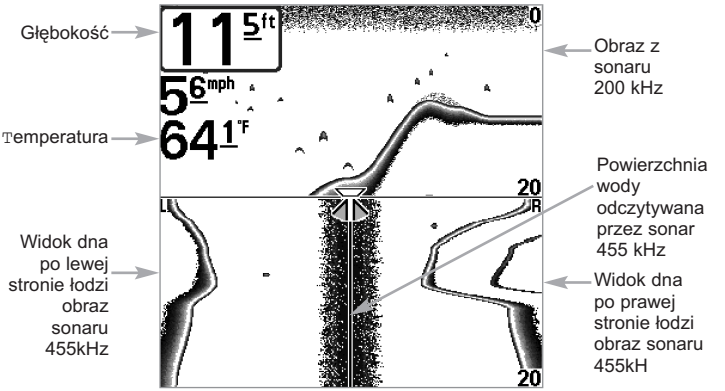
Widok domyślny: W górnej części wyświetlacza widoczny jest obraz z sonau, którego promenie 200 kHz skierowane są w dół. Widok jest stale aktualziowany o nowe informacje a obraz dna przesuwa się z prawej strony ekranu do lewej. Dolna cześci wyświetlacza pokazuje obraz dostarczany przez boczne promienie sonaru 455 kHz, badające dno po lewej i prawej stronie łodzi. Dolna część ekranu podzielona jest w połowie na pół, a obraz dna przesuwa się od środna na zaeątrz do krawedzi wyświetlacza.

Tryb Side Beam - widok domyślny



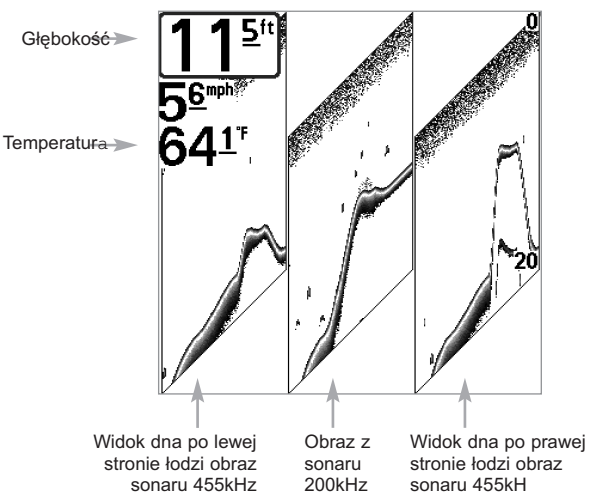
Widok klasyczny: W górnej części wyświetlacza widoczny jest obraz z sonaru, którego prowiemie 200 kHz skierowane są w dół. Widok jest stale aktualizowany o nowe informacje a obraz dna rzesuwa się z prawej strony ekranu do lewej. Dolna część wyświetlacza pokazuje obraz dostarczany przez boczne promienie sonaru 455 kHz, badające dno po lewej i prawej stronie łodzi.Nowe informacje wyświetlane są od połowy ekranu i przesuwane w dół po każdej aktualizacji.

Tryb Side Beam (boczne widzenie) - widok klasyczny



Widok pochyły: W tym ustawienu na wyświetlaczu obrazy przekazywane przez boczne promienie sonaru jak i tego skierowanego w dół, przedstawione są obok siebie. Całość obrazu na ekranie składa się z trzech pochyłych paneli, na których nowe informacje pojawiają się z prawej strony, a obraz dna przesuwa się w kierunku lewego, dolnego rogu.

Tryb Side Beam (boczne widzenie) - widok pochyły



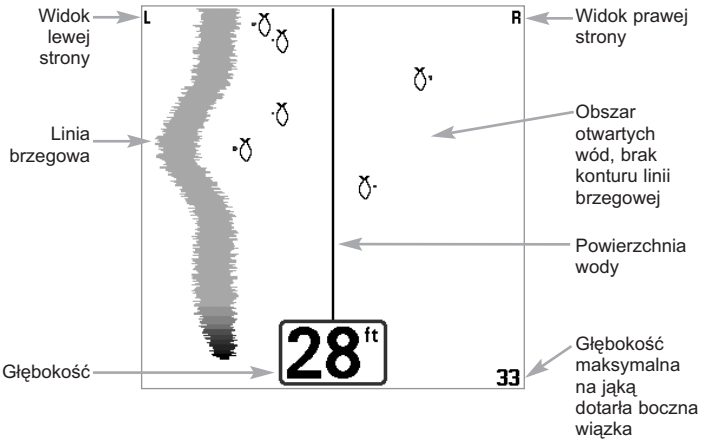
Na każdym z tych trzech widoków, informacje podawane przez sonar, zarówno te boczne jak i te o przestrzeni pod łodzią, pokazują kontur dna, jego strukturę i skupiska ryb. Choć ich zadanie jest podobne to dziękii bocznym promieniom znacznie powiększa się, obserwowany obszar dna. Pamiętać należy, że obszar jaki pokrywają boczne promienie, dostosowany jest do wiązki pionowej i może sięgać, aż do 160 stóp w głąb wody.

Tryb WideSide®

(dostepny po dokupieniu specjalnego transducera WideSide)

Widok ten dostępny jest jedynie po podłączeniu transducera Wide Side i po przejściu na opcję Wide Side w menu sonaru (wybór transducera). W tym trybie na ekranie możemy oglądać obraz dostarczany za pomocą dwóch wiązek o częstotliwości 455 kHz. Możemy obserwować obraz w trzech trybach: lewy, prawy, oba. Utsawieniem domyślnym w tym trybie jest ustawienie “oba”. Korzystając z tej opcji na ekranie widzimy obraz dostarczany symultanicznie przez dwie boczne wiązki. W trybie tym mamy również zawsze wyświetlaną informację o głebokości z pod łodzi. Na płytszych wodach (rzekach i kanałach) widzoczny będzie kontur brzegu. Gdy trybu tego używamy na otwartych wodach, kontur brzegu nie będzie widoczny a urządzenie pokaże nam jedynie kształty płytko zanurzonych obiektów i ryby.

Widok Wide Side



Funkcje podstawowe

Interfejs użytkownika serii 700 składa się z szeregu łatwych w użyciu klawiszy, ktore obsługują różne widoki menu i zapewniają sprawną kontrolę w czasie łowienia ryb.

Przycisk zasilania/światła

Przycisk zasilania używamy przy włączaniu i wyłączaniu urządzenia, a także przy regulacji kontrastu wyświetlacza. Po naciśnięciu przycisku, urządzenie zostaje włączone a na wyświetlaczu pojawia się ekran tytułowy. Będzie on obecny do momentu aktywacji sonaru.

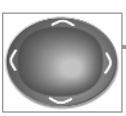
Aby skorygować kontrast wyświetlacza, naciśnij przycisk zasilania/światła i wejdź do menu “Światło”. z Menu wybierz opcje “kontrast”. Przy pomocy kursorów na klawiszu “4-WAY”, należy wybrać światło i kontrast pracy wyświetlacza. Zmian dokonujemy kursorami “Lewo”i “Prawo”. Należy nacisnąć EXIT, aby wyjść z menu. W celu wyłączenia urządzenia, należy nacisnąć i przytrzymać wyłącznik zasilania/światła przez 3 sekundy Pojawi się wówczas komunikat informujący za ile sekund nastąpi zakończenie pracy. Urządzenie należy zawsze wyłączać przy użyciu wyłącznika zasilania/światła. Zapewni to prawidłowe zamknięcie systemu izachowanie ustawień menu.

Przycisk trybu pracy

Klawisz umożliwia nam poruszanie się przez koliste menu trybów pracy urządzenia. Każde naciśnięcie spowoduje przejście do pracy w następnym trybie. Niektóre z trybów pracy mogą zostać usunięte z menu, aby ułatwić poruszanie się po nim i dostosować urządzenie do naszych potrzeb.(zob. Tryby Menu Tab).

Przycisk menu

Klawisz ten używany jest by wejść do menurządzenia. Uruchamianie menu startowego - Naciśnij klawisz “MENU”podczas uruchamiania urządzenia ale wejść do “menu startowego Menu X-Press™ - Naciśnij klawisz “MENU” raz w trakcie pracy urządzenia aby wejść do “Menu X-Press™”. “Menu X-Press™” umożliwia dostęp do często używanych ustawień bez przechodzenia przez cały system. W czasie pracy w tym menu można się po nim poruszać za pomocą kursorów “Góra”, “Dół”. Po dokonaniu jakiekolwiek zmiany w ustawieniach (używając kursorów “lewo”, ”prawo”), menu X-Press™, zniknie na chwilę, gdy na wyświetlaczu będą pojawiały się zmiany parametrów. Dzięki temu rozwiązaniu można od razu obserwować wprowadzoną aktualizację do pracy sytemu. Menu X-PressTM można ponownie wywołać przy użyciu kursora „Góra” lub „Doł”. Główne Menu - Naciśnij klawisz dwukrotnie aby uzyskać dostęp do tabeli głównego menu. Na wyświetlaczu pojawią się zgrupowane wszystkie główne opcje urządzenia: Alarm, Sonar,Nawigacja, Mapa, Ustawienia, Tryby, Akcesoria. Po menu poruszamy się przy pomocy kursorów klawisza “4-WAY”. Kursorami “Góra”, “Dół” przeglądamy menu, kursorami “Prawo”,“Lewo” dokonujemy zmian, akceptujemy, lub wchodzimy dobardziej szczegółowego pod-menu.



Kursor 4-WAY

Klawisz ten ma wiele zastosowań w zależności odsytuacji:

- Używamy wszystkich strzałek kursora by poruszać się lub dokonywać zmian w w menu głównym i menu poszczególnych trybów.

WAŻNE: Zmiany w ustawieniach menu są niezależne i są natychmiast

zapisywane, nie trzeba ich powtarzać ani potwierdzać.

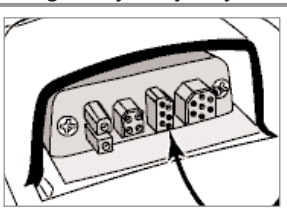
- We wszystkich trybach pracy sonaru (z wyjątkiem trybu powiększonych danych) naciśnięcie klawisza “4-WAY” uruchamia stopklatkę i pozwala na ustawienie kursora na ekranie wyświetlacza.

Przycisk EXIT

Klawisz ten ma kilka funkcji w zależności od trybu w jakim jest używany: W momencie włączenia się alarmu, klawisz wyłącza alarm. Gdy chcemy wyjść z menu głównego, naciśnięcie “EXIT” spowoduje powrót do normalnego trybu pracy. Jeśli jesteśmy w pod-menu danego trybu, klawisz ten umożliwia powrót na poziom wyżej aż do głównego menu. Naciśnięcie “EXIT” pozwala na zmianę trybów pracy urządzenia w kierunku przeciwnym. (niż klawisz “VIEW”). W trybie stopklatki klawisz “EXIT” pozwoli nam wrócić do aktywnego widoku pracy sonaru.

Listwa akcesoryjna

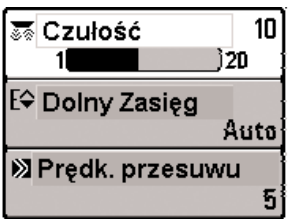
Listwy tej używa się by rozszerzyć funkcje urządzenia. Podłączanie akcesoriów bezpośrednio do niego, umożliwia instalację takich funkcji zaawansowanych, jak „WeatherSenseR” czy „SmartCastR Wireless Sonar Link”. Po podłączeniu danego akcesorium, automatycznie zostaną one dodane do menu głównego. Można jednocześnie podłączać kilka akcesoriów. Zob. Akcesoria w menu głównym by uzyskać więcej szczegółów.



Systemy MENU

Cały system menu podzielony jest na łatwe w użyciu moduły, podstawowymi komponentami menu są:

Menu opcji startowych- naciskając klawisz MENU w trakcie rozpoczynania pracy urządzenia mżemy wejść do menu startowegom

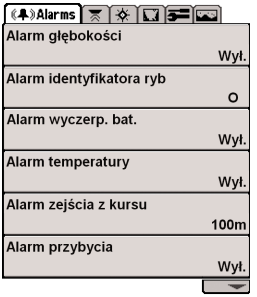


MENU X-Press™

Menu X-Press™ Menu -aby wejść ‘do Menu X-Press™naciśnij raz klawisz “MENU”.Dzięki niemu masz dostęp do często użuywanych ustawień bez przechodzenia przez cały system. Po Menu X-Press™ mo’zna poruszać się za pomocą kursorów “Góra”, “Dół”. Po dokonaniu jakiejkolwiek pracy w ustawieniach (używając kursorów “lewo”, prawo”)menu X-Press™ zniknie na chwilę, gdy na wysiwtlaczy będą sie pojawiały się zmiany parametrów. Dzięki temu rozwiazaniu od rau można obserwować wprowadzone do systemu aktualizację.Menu X-Press™ mozna ponownie wywołać przy uzyciu kursora “góra” “dół”.

WAŻNE: ZAWARTOSĆ MENU X-PRESS™ ZALEŻY OD TRYBU W JAKIM PRACUJE URZĄDZENIE, GDY NACISNIEMY KLAWISZ, A TAKŻE OD TEGO CZY CHCEMY DOKONAć ZMIAN W TRYBIE ZWYKŁYM CZY ZAAWANSOWANYM.

Tabela menu głównego



Widok tabeli menu głównego

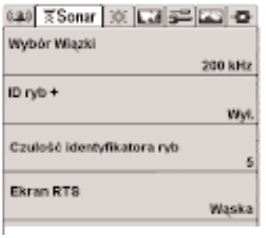
Tabela menu głównego składa się z kilku zakładek, odpowiadającym funkcjom urządzenia. W górnej części znajdują się funkcje główne, w tabeli pod nimi opcje szczegółowe. Funkcje główne to: alarmy, sonar, nawigacja, mapa, ustawienia, tryby, akcesoria. Naciśnij klawisz “MENU” dwukrotnie by wywołać menu główne. Następnie, używając kursorów “prawo” i “lewo” klawisza “4-WAY” wybieramy funkcje główną. Gdy tylko na nią najedziemy, rozwinie się tabela opcji szczegółowych po których poruszamy się kursorami “góra”, ”dół” a klawisze “prawo” i “lewo” służą wprowadzaniub zmian w ustawieniach. Klawisz “EXIT” cofa nas natychmiast do funkcji głównych. Jeśli na dole tabeli widnieje czarna strzałka oznacza to że nie wszystkie opcje zostały wyświetlone (możemy je zobaczyć, naciskając dolny kursor). Czarna strzałka skierowana w lewo lub w prawo oznacza, że dana opcja posiada kilka możliwości funkcjonowania, lub że są do niej dołączone informacje o jej działaniu. Zmian czy wywołania takiej informacji dokonujemy dzięki kursorom “prawo” i “lewo”.

WAŻNE: ILOSĆ OPCJI SZCZEGÓŁOWYCH MOŻE BYC RÓŻNA W ZALEŻNOSCI CZY PRACUJEMY W TRYBIE UŻYTKOWANIKA NORMALNYM CZY W ZAAWANSOWANYM.

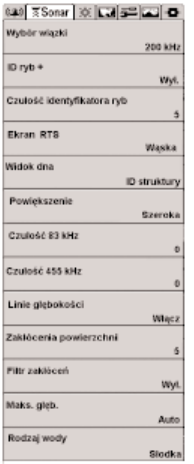
Tryby użytkownika (normalny lub zaawansowany) -

Zaawansowany tryb użytkownika, przeznaczony jest dla osób, które chcą mieć całkowitą kontrolę manualną nad pracą urządzenia. Tryb normalny jest dla użytkowników preferujących prostotę w obsłudze i łatwość wbzmianie trybów pracy urządzenia. Po włączeniu trybu zaawansowanego powiększona ilość opcji będzie wyświetlana na ekranie zawsze, podczas przeglądania funkcji głównych. Wszystkie zmiany w ustawieniach w trybie zaawansowanym, zostaną zachowane po przejściu na

tryb normalny. Zob. “menu ustawienia -tryb użytkownika” , by uzyskać więcej informacji.



Menu sonaru tryb normalny



Menu sonaru tryb zaawasowany

Aktualizacja wyświetlania danych: Kiedy dokonujemy ustawień w trybie sonaru, które wpływają na zmiane prezentacji danych, widok na ekranie zostanie automatycznie zaktualizowany.

Menu opcji startowych

Używając kursorów “góra”, “dół” zaznacz opcje, którą chcesz wybrać. Naciśnięcie kursora “prawo”, umożliwi wejście w tą opcję. Jeśli zwlekasz z wyborem opcji zbyt długo system uruchomi automatycznie tą, która została podświetlona.

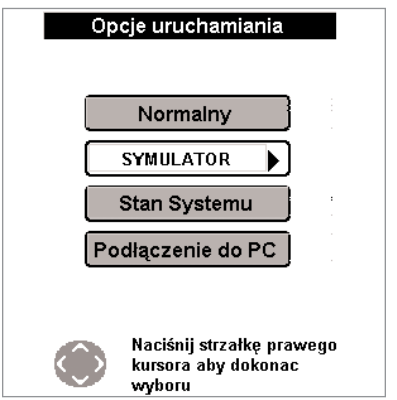
• Normalny

• Symulator

• Status systemu

• Podłączenie do PC (użyj kabla łączącego).

W poniższych paragrafach znajdziesz informacje na temat każdej z tych opcji.



Normalne funkcjonowanie urządzenia

Tej opcji należy używać gdy urządzenie podłączone jest do znajdujcego się w wodzie transducera (automatycznie zostanie to wykryte). Jeśli jest podłączone przechodzi na normalny tryb pracy, jeśli nie (lub jest błędnie podłączone)urządzenie przechodzi na tryb symulacji.

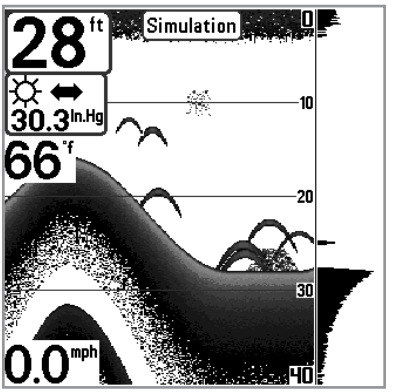
Aby zmienić tryb pracy konieczne na tymetapie konieczne jest wyłączenie i ponowne włączenie urządzenia.

Symulacja

Symulacji używamy by nauczyc się korzystać z urządzenia przed zabraniem go na wodę. Symulator oddaje realistyczny obraz, zalecamy zapoznanie się z wszystkimi funkcjami gdyż każda z

nich działa w ten sam sposób jak w trybie normalnym.

Tryb symulacj z w czon opcj analizy pogodowej



WAżNE: ABY W PEŁNI MÓC KORZYSTAĆ Z MOZLIWOŚCI SYMULATORA NALEżY WYBRAĆ GO MANUALNIE Z MENU OPCJI STARTOWYCH. RęCZNE WYBRANIE SYMULATORA POZWALA NA LEPSZE SKONFIGUROWANIE OPCJI I DOSTOSOWANIE DO PRZYSZŁEJ PRACY NA WODZIE. WSZYSTKIE ZMIANY USTAWIEń W TRYBIE SYMULACJI ZOSTANą ZAPAMIęTANIE I WYKORZYSTANE DO PRACY W TRYBIE NORMALNYM.

Co pewnien czas na ekranie pojawi sie informcja, że używany jest tryb symulacji.

Aby zmienić tryb pracy urządzenia na tym etapie niezbędne jest jego wyłączenie i onowne włączenie.

Status systemu

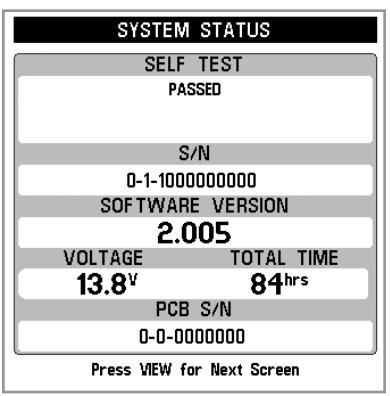
Użyj tego trybu aby sprawdzić podłączenie urzadznia oraz przeprowadzić auto - test. Gdy włączymy urządzenie w tym trybie, po każdym kolejnym naciśnięciu klawisza “Tryb” (VIEW), na ekranie pojawią się kolejno następujące informacje:

- Auto - test
- Test - akcesoria

Auto test

Auto test pokazuje nam podstawowe informacje o urządzeniu. Na ekranie wyświetlony zostaje numer seryjny, Printed Circuit Board (PCB) serial number, przegląd oprogramowania, całkowity czas pracy oraz wartość napięcia zasilania.

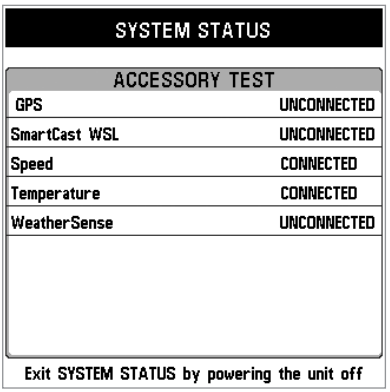
Auto test - widok ekranu



Test akcesoria

Urządzenie sprawdza jakie akcesoria zostały podłączone i wyświetla ich zestaw.

Test akcesoria - widok ekranu



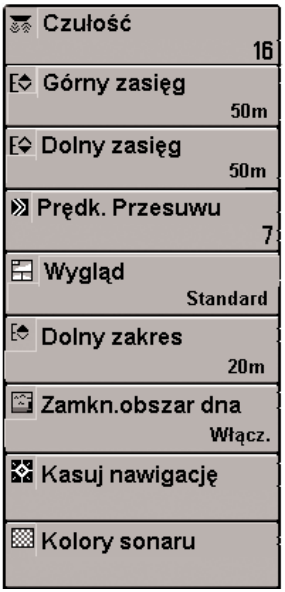
WAŻNE: PRDKOSCIOMIERZ ZOSTANIE WYKRYTY JEDYNIE WTEDY GDY, SILNIK ZOSTANIE WłĄCZONY PRZED AKTYWACJĄ URZĄDZENIA.

Podłączenie do PC (tylko przy użyciu kabla)

W tym trybie za pośrednictwem komputera możemy aktualizować programy w panelu kontrolnym, naszego Fishing System.Wymaga to podłączenia do komputera za pomocą odpowiedniego kabla z akcesoriow. Pełną instrukcję dotyczącą podłączania kabla znajdziesz przy akcesoriach urzadzenia.

WAŻNE: Kabel nie jest dołączany do urzadzenia, należy go dokupić.

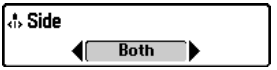
Aby zmienic tryb pracy urządzenia na tym etapie należy go wyłączyć i uruchomic ponownie.



MENU Sonar X-Press™

“Menu sonaru X-Press™”, zapewnia dostęp do najczęściej uŜywanych ustawień i opcji tego trybu. Naciśnij klawisz “Menu”, raz, w ktorymkolwiek z trybow sonaru aby wyświetlić to menu.

WAŻNE: ILOSĆ OPCJI TEGO MENU MOŻE BYĆ RÓŻNA W ZALEżNOśCI OD TEGO, CZY PRACUJEMY W TRYBIE UŻYTKOWNIKA NORMALNYM, CZY ZAAWANSOWANYM, ZALEŻY TAKŻE OD TEGO JAKIEGO TRANSDUCERA UŻYWAMY.



Regulacja widoków Wide Side

(dostępna tylko z transducerem Wide Side

Widok ten dostępny jest jedynie po podłączeniu transducera Wide Side i po przejściu na opcję Wide Side w menu sonaru (wybór transducera). W tym trybie na ekranie możemy oglądać obraz dostarczany za pomocą dwóch wiązek o częstotliwości 455 kHz.

Regulacja widoku Wide Side:

1. Upewnij się, że odpowiedni transducer został podłączny i że został wybrany tryb Wide Side w menu Sonaru X-Press™.
2. Używając kursorów klawszia 4-WAY wybierz stronę z której obraz ma być prezentowany na wyświetlaczu. L (lewa wiązka) R (prawa wiązka) Both (obie wiązki). Ustawieniem domyślnym jest “both”.

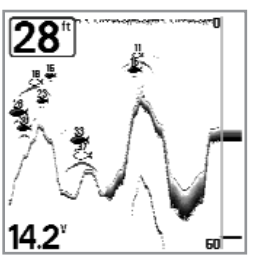
Czułość

Dzięki tej opcji możemy regulować czułość sonaru a wraz z nią ilość detali, jakie wyświetlane są na ekranie w trakcie pracy urządzenia. Ustawienie czułości wpłynie na obraz we wszystkich trybach pracy sonaru. Podnoszenie czułości umożliwi dokładną obserwację, nawet bardzo małych obiektów, takich jak przynęta. Z drugiej strony przy obserwacji dna, na którym znajduje się wiele obietków, obraz moŜe się stać nieczytelny i zbyt wypełniony szczegółami. Gdy jesteśmy na wodach o wysokiej czystości i dużej głębokości, ustawienie zbyt dużej czułości, może spowodować osłabienie sygnału powracającego. Zmniejszenie czułości eliminuje nieczytelność obrazu spowodowaną nadmiarem obiektów w wodzie, lub błotnistym dnem. Jeśli jednak ustawimy czułość zbyt słabą, urządzenie może nie wykryć i nie wyświetlić na ekranie niektórych sygnałów, na przykład rejestrowanych jako ryby.

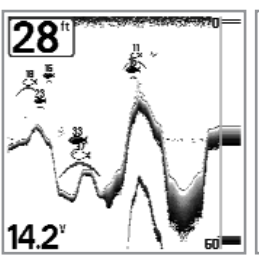
WAŻNE: Ustawienia czułości sonaru wpływają na wszystkie tryby jego funkcjonowania, nie trzeba jej ponownie regulować zmieniając tryb pracy.

Podobnie jest z promieniami sonaru o różnych częstotliwościach. Zarówno wiązka 83 kHz, jak i ta o 455 kHz, będą pracowały na tym samym pozimie czułości.

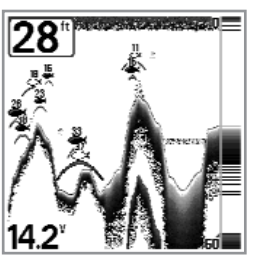
Niska czułość sonaru



Średnia czułość sonaru



Wysoka czulość sonaru



Ustawienie czułości pracy sonaru:

1. Podświetl opcję “czułość” w “Menu Sonar X-Press™”.
2. Używając kursorów “Prawy” i “Lewy”, klawiasza “4-WAY” możemy zwiększać lub zmnijeszać czułość urządzenia. (czułość niska - 1, czułość wysoka 20, czułość na poziomie 10 - ustawienie fabryczne)

Górny zasięg

(opcja zaawansowana)

Opcja ta umożliwia regulację najpłytszego zasięgu pracy sonaru wyświwetlanego na ekranie. Zmian możemy dokonywać w trybach: Sonaru, Symultanicznym Sonar/SI, Powiększonych danych oraz trybie Kolistym. Opcja te jest dostępna wyłącznie przy włączonym zaawansowanym trybie użytkownika (zob. menu ustawienia).

Przykładowo, jeśli interesuje nas jedynie obszar pomiędzy głębokościami 20 a 50 stóp, górny zasięg sonaru powinniśmy ustawić na 20 stóp a dolony na 50. Przy takim ustawieniu sonar pokazuje wyłącznie interesujący nas obszar 30 stóp, bez obrazuprzy powierzchni i dnie(zakładając Ŝe dno jest głębiej niż 50 stóp). Ustawienie sonaru w ten sposób pozwala na uzyskanie bardziej szczegółowego i dokładniejszego obrazu interesującego nas obszaru.

WAŻNE:NIEZALEŻNIE OD WROWADZONYCH USTALEŃ POMIĘDZY DOLNYM, A GÓRNYM ZASIĘGIEM ZAWSZE MUSI BYĆ CONAJMNIEJ 10 STÓP (3m) RÓZNICY

Ustawienia górnego zasięgu sonaru :

1. Upewnij się, że koprzystasz z zaawansowanego trybu użytkownika, a następnie podświetl opcję “górny zasięg sonaru” z “Menu Sonar X-Press™”.
2. Używając kursorów “Prawy” i “Lewy”, klawiasza “4-WAY” możemy zwiększać, lub zmniejszać górny zasięg. (dysponujemy przedziałem od 0 do 990 stóp (327m), 0 - jest ustawieniem fabrycznym).

Dolny zasięg

Opcja ta umożliwia regulacje głębokości na jakiej będzie pracował sonar. Standardowym ustawienim w przypadku dolnego zaisęgu sonaru jest tzw. ustawienie “AUTO”. Oznacza to, że głębokość pracy sonaru jest automatycznie dostosowywana do głębokości, na której się znajdujemy. Sonar pozostaje w stałym kontakcie z dnem przez co automatycznie wydłuża lub skraca swój zasięg, by stale pokazywać obraz znajdujący się pod nami. Opcję tą można jednak zmienić manualnie, używając regulacji dolnego jak i górnego zasięgu pracy sonaru, możemy wybrać pas wody o określonej głębokości, który chcemy obserwować. gdy włączymy manualną regulację dolnego zasięgu sonaru, an wyświetlaczu pojawi się w prawym dolnym rogu symbol: “ “, abyśmy pamiętali, że sonar nie reguluje swojego zasięgu automatycznie.

Przykładowo, jeśli znajdujemy się na wodach o głębokości 60 stóp (20m), lecz interesuje nas jedynie 30 stóp (10m) przy powierzchni, moŜemy dostosować pracę sonaru do naszych potrzeb. W takiej sytuacji należy ustawić dolny zasięg sonaru na 30 stóp (10m) Ustawienie sonaru w ten sposób pozwala na uzyskanie bardziej szczegółowego i dokładniejszego obrazu interesującego nas obszaru, niż gdybyśmy przeszukiwali całośćwody, aż do dna.

WAŻNE:NIEZALEŻNIE OD WROWADZONYCH USTALEŃ POMIĘDZY DOLNYM, A GÓRNYM ZASIĘGIEM ZAWSZE MUSI BYĆ CONAJMNIEJ 10 STÓP (3m) RÓZNICY

Ustawienie dolnego zasięgu sonaru:

1. Podświetl opcję “dolny zasięg sonaru” z “Menu Sonar XPress™”.

2. Używając kursorów “Prawy” i “Lewy”, klawiasza “4-WAY” możemy zmieniać dolny zasięg w przedziale od 10 do 1000 stóp (3-330 m).AUTO jest ustawieniem fabrycznym

Zasięg Wide Side

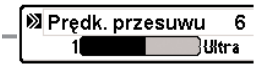
(pocja dostępna tylko z transducerem Wide Sidey)

Opcja umożliwia regulowanie maksymalnej głębokości, przeszukiwanej za pomocą bocznych wiązek w trybie Wide Side. Wartość ta musi być ustawiona manualnie by zachować obraz dna na ekranie. Jeśli zasięg wiązki zostanie ustawiony zbyt głęboko w stosunku do panujących warunków informacje zbierane przez wiązki, będą wyswietlane w sposób mało czytelny i wazne detale mogą być niewidoczne.

Gdy transducer umożliwiający przejście na tryb Wide Side zostanie podłączony opcja “zasięg Wide Side” zostanie automatycznie dodana do listy opcji sonaru.

Aby regulować zasięgiemi wiązki Wide Side:

1. Upewnij się że sonar umożliwiający tryb Wide Side został podłączony a tryb Wide Side został wybrany w menu Sonaru X-Press™. Z menu Sonaru X-Press™ wybierz opcję “zasięg Wide Side”
2. Używając kursorów lewo-prawo klawisza 4 WAY możemy zwiększać i zmniejszać zasięg wiązek Wide Side w przedziałach od 6 do 160 stóp (od 2 do 50 m.) Ustawienie domyślne - 160 stóp (50 m.)



Szybkość przesuwu mapy

Opcja ta określa, z jaką prędkością na wyświetlaczu, przesuwa się obraz dna i jest ona związana z ustawieniami czułości urządzenia. Nawet szybkie przewijanie mapy pokazuje w trybie pracy sonaru wystarczająco duŜo informacji i jest preferowane przez większość wędkarzy. Wolne przewijanie, pozwala na dokładniejszą analizę obrazu i sondowanego obszaru. Dostosuj szybkość przewijania mapy do indywidualnych potrzeb. Niezależnie od ustawień tej opcji okno RTS® będzie aktualizowane najszybciej jak to możliwe. (Szybkość ta zależy od warunków i typu dna)

Ustawienie szybkości przewijania mapy:

1. Podświetl opcję “szybkość przewijania mapy” w “Menu Sonar X-Press™”.
2. Użwyając kursorów “Prawy” i “Lewy”, klawiasza “4-WAY” możemy zwiększać lub zmnijeszać szybkość mapy. Dysponujemy skalą 1-9, gdzie 1 - wolna, 9 - bardzo szybka, 5 - ustawienie fabryczne

Widok dna

Opcja umożliwia zmianę w metodzie odwzorowywania, struktury dna na ekranie.

Opcja odwrócona pozwala na wzmocnienie każdego rodzaju sygnału. Dzięki niej niezależnie od siły odbitego sygnału uzyskamy wyraźny obraz dna.

Opcja Struktury ID® umożliwia wyeksoponiwanie silnie odbitych sygnałów (ciemniejszy odcień). Pozwala to nam zobaczyć gdzie dno jest najtwardsze i równe.

Białe Linie® Najsilniej odbite sygnały wyświetlane są na biało pokazując wyraźnie kontur dna

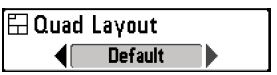
Opcja czarne dno pozwala na takie ustawienie dzięki któremu każdy odbity sygnał będzie wyśtiwtlany na czarno, niezależnie od siły. Dzieki powstałemu kontrastowi z białym obszarem wody,

eksponujemy całą strukturę dna.

Aby dowiedzieć się więcej zobacz roadz. “prezentacja dna”.

Aby zmienić widok dna:

1. Podświetl opcję widok dna w menu sonaru X-Press™.
2. Używając kursorów “prawy” i “ lewy”, klawisza 4-WAY możemy zmieniać widok prezentowanych danych. Mamy do wyboru widoki:Odwrócony, Struktury ID, Białe linie oraz Czarne dno. Jako domyślny ustawiony jest widok odwrócony.



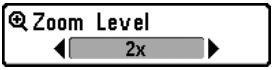
Prezentacja danych

(dostępna tylko z transducerem typu QuadraBeam PLUS™)

Dzięki tej opcji mamy możliwość wyboru widoku prezentacji danych, zbieranych przez dwa boczne promienie sonaru i jeden pionowy. Opcja może być dostępna jedynie gdy używamy, dodatkowego sprzętu jakim jest transducer typu “QuadraBeam PLUS™”, ponadto musimy pracować w trybie Side Image. Po aktywacji opcji możemy wybrać jeden z trzech dostępnych widoków. Aby uzyskać więcej informacj na temat pracy w tym trybie, zob. “Tryb Side Beam (boczne widzenie).

Regulacja opcji - prezentacja danych:

1. Poświetl opcję prezentacja danych w menu sonaru X-Press™
2. Używając kursorów “prawy” i “ lewy”, klawisza 4-WAY możemy zmieniać widok prezentowanych danych w trybie Sde Beam. Mamy do dyspozycji widoki: domyślny, klasyczny, pochyły - widok domyślny jest ustawiony jako fabryczny.



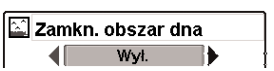
Poziom zbliżenia

(tylko w trybie zbliżenia sonaru)

Opcja ta umożliwia zbliżenie obrazu wyswietlanego przez sonar. Jej aktywacja sprawia, iż obraz przekazywany przez sonar zostaje zaweżony do danego obszaru. W czasie pracy sonaru w tym trybie wszystie inne dane z poza obszaru zbliżenia nie będą wyswietlane na ekranie ani również rejestrowane, np. w trybie nagrywania obrazu.

Aby włączyć opcję zbliżenia:

1. Upewnij się że korzystasz z trybu zbliżenia obrazu sonaru a nastepnie podswietl opcję poziom zbliżenia w menu sonaru X-Press™.
2. Używając kursorów “prawo” i “lewo” klawisza 4-WAY dostosowuj poziom zbliżenia obrazu.



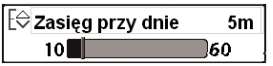
Zamknięty obszar dna

(tylko w trybie zbliżenia sonaru)

Jedna z opcji w rybie zbliżenia pozwala na zamknięcie oglądanego obrazu. Mozna ją aktywować, wyącznie w trybie pracy sonaru, na obrazie zblizonym. Włączenie opcji umożliwiwa ciągłe oglądanie zblizonego fragmentu na wyświetlaczu, niezależnie od zmian w głębokości. Gdy opcja ta jest włączona, obraz dna wygląda na bardziej spłaszczony niże jest w rzeczywistości, niemniej jest ona bardzo efektywna jeśli szukamy ryb tuż przy dnie.

By włączyć opcję zamknięty obszar dna:

1. W trybie zbliżenia sonaru wywołaj menu sonaru X-Press™, następnie podświetl opcję zamknięty obszar dna.
2. Używając kursorów “prawy” i “ lewy” klawisza 4-WAY możey włączać i wyłączać tą opcję. Domyślnie- wyłączona



Zasięg przy dnie

(Tylko w trybie zbliżenia sonaru przy aktywnej opcji zamkniętego obszaru dna)

Opcja ta pozwala kontrolować, wysokość kolumny wody, liczonej od dna, jaką bada i wyświetla sonar w trybie zbliżenia. Wybierając mniejszą wartość możemy obserwować mniejsze detale, leżącena płytszych obszarach. Większa wartość tej opcji pozwala na otrzymanie wyrazistego obrazu większych obiektów, nawet a głębszych wodach. Istnieje możliwość takiego ustawienia w którym zasięg przy dnie, będzie większy niż aktualna głębokość.

W takim wypadku, na wyświetlaczu może pojawić się postrzępiony, falisty obraz powierzchni, ktory jest odzwierciedleniem, zmian głębokości.

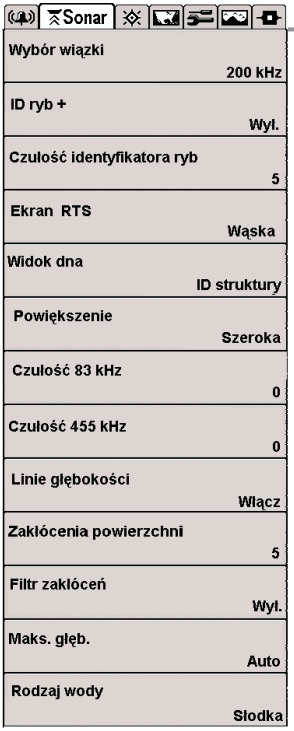
Ustawienia zasiegu przy dnie:

1. W trybie zbliżenia sonaru wywołaj menu sonaru XPress™, następnie podświetl opcję zamknięty obszar dna.
2. Używając kursorów “Prawy” i “Lewy”, klawiasza “4-WAY” należy włączyć tą opcję. (domyślnie jest ona wyłączona.)
3. Po aktywowaniu tej opcji będzie możliwy dostęp do regulacji “zasiegu przy dnie” w menu X-Press™. Zasięg możemy regulować od 10-60 stóp czyli od 3 do 20 m., domyślna głębokość to 5m.

Tabela menu sonaru

Naciśnij klawisz “MENU” dwukrotnie by wejść do menu głównego. Następnie wciskając prawy kursor, przejdź do menu sonaru.

WAŻNE: Zawartośc menu głownego sonaru, może się zmieniać w zależności od innych ustawień, trybów użytkownika, czy typu transducera, do którego jest podłączone urządzenie.



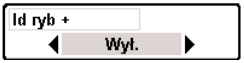
Menu Sonaru

Wybór wiązki

Opcja, która pozwala wybrać, który z przekazywanych przez promienie sonaru obraz jest widoczny na ekranie. Kiedy urządzenie pracuje w ustawieniu 200/83 kHz, obraz przekazywany przez obie wiązki zostaje nałożony, pierwszy pojawia się ten przekazywany przez promienie szerokie (83 kHz), a następnie, nakłąda się na to obraz wąskiej wiązki (200 kHz). Na środku ekranu znajdzie się obraz ciemniejszy przekazywany przez wiązkę 200 kHz, po bokach ekranu obraz będzie jaśniejszy i będzie to przekaz wiązki wąskiej 83 kHz. Ten sposób wyświetlania informacji, moŜna zauważyć w większości trybów pracy urzadzenia. Z systemu nałoŜenia obrazów korzystamy w trybach sonaru, symultanicznych, zbliżenia a także powiększonych danych. Jedynie ekran RTS® obraz sonar w trybie kolistym korzystają wyłącznie z wąskiej wiązki 200 kHz. Kiedy ustawimy urządzenie, by pracowało w trybie 200 kHz, tylko obraz przekazywany przez tą wąską wiązkę będzie wyświetlany na ekranie, w prkatycznie wszystkich trybach (sonaru, zbliżenia, powiększonych danych, kolistym) a także na ekranie RTS®. Nałożenie obrazu będzie stosowane jedynie przy pracy w trybach symultanicznych. Kiedy ustawimy urządzenie, by pracowało w trybie 83 kHz, obraz przekazywany przez tą wiązkę będzie wyświetlany w trybach: sonaru, zbliżenia, powiększonych danych i kolistym, a takżebędzie używany na ekranie RTS®. Jedynym trybem, który zawsze korzysta z obu wiązek do zbierania i przekazywania danych jest tryb symultaniczny.

Wybór wiązki:

1. Podświetl opcję “wybór wiązki” w menu głównym sonaru.
2. Użyj kursorów “Lewo”, “Prawo”, klawisza “4-WAY” by wybrać wiązkę: 200khz, 83kHz lub 200/83 kHz. Domyślnie ustawiona jest wiązka 200 kHz.



ID Ryb+™

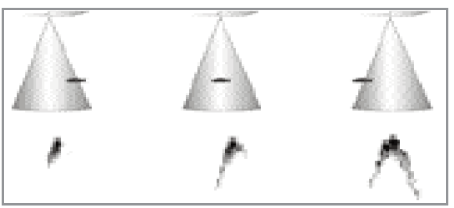
“ID™ ryb+” to opcja, dzięki której korzystamy z zaawansowanego sposobu przetwarzania sygnału zwrotnego z sonaru. Gdy zostaną spełnione odpowiednie warunki, przy włączonej opcji, na ekranie pojawią się symbole ryb. Jeśli urządzenie wykryje ryby, na ekranie pojawi się odpowiedni symbol, a obok niego głębokość na której mogą się znajdować ryby. Są trzy różne ikony, dzięki którym przedstawiane są rozmary ryb, oraz rodzaj wiązki jaka je wykryła.

Sonar DualBeam wyświetla ryby wykryte za pomocą wiązki 200 kHz, zaciemnionymi symbolami, natomiast wykryte wiązką 83 kHz - pustymi

200 kHz, Wąska wiązka 83 kHz, Szeroka wiązka

Kiedy opcja ID™ ryb+, jest wyłączona, urządzenie pokazuje na ekranie jedynie czyste, odbicia fal sonaru. Odbicia fal mogą być wyświetlane na ekranie jako łuki, które wskazywać będą potencjalne cele. Biorąc pod uwagę kąt pracy urzadzenia, nasza odległość od ryby moŜe być przedstawiona jako łuk, gdy dystans ryby od urządzenia się zmeinia. Prędkośc z jaką porusza się łódz, szybkość przesuwu mapy oraz pozycja ryby, wpływają na ształt wyświetlanego łuku.

Sygnał transducera i odworowania ryby



Aby włączyć/wyłączyć opcję ID™ ryb+:

1. Podświetl opcję “ID™ ryb+” w menu głównym sonaru.
2. Użyj kursorów “Lewo”, “Prawo”, klawisza “4-WAY”, by włączyć/wyłączyć opcję. Domyślnie jest wyłączona.

Czułość identyfikatora ryb

Opcja reguluje, czułość z jaką urządzenie pracuję przy poszukiwaniu ryb. Ustawienie wyŜszej czułości,umożliwia wykrywanie nawet słabszych sygnałów, co jest użyteczne przy małych rybach lub wrzucaniu kul przynęty. Ustawienie wyższej czułości pozwala wyszukiwać jedynie duŜych okazów. Czułość identyfikatora ryb jest zespolona z opcją “ID™ ryb+”. Aby regulować czułośc identyfikatora, opcja “ID™ ryb+”, musi być włączona, by urządzenie mogło rozpoznawać, odbicia sygnału jako ryby.

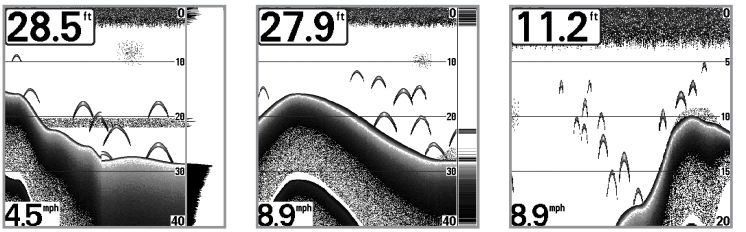
Aby zmienić czułość idnetyfikatora ryb:

1. Podświetl opcję “Czułość identyfikatora ryb” w menu głównym sonaru.
2. Używając kursorów “Lewo”, “Prawo”, klawisza “4-WAY”, możemy zmieniać czułość urządzenia w przedziale 1-10 (1-niska, 10 - wysoka). Domyślnie czułość

Ekran Real Time Sonar (RTS®)

Opcja ta umożliwia zamienianie wielkości okna RTS®. Możemy zdecydować jak dużą częśc wyświetlacza, przeznaczymy na dane płynące z sonaru RTS®. Należy pamiętać, że wyświetlane tam dane, zbierane przez transducer, są najszybciej aktualizowanymi danymi, jakie wyświetla urządzenie. (zob. “Ekran sonaru RTS®”, aby uzyskać więcej informacji.)

RTS® (Szeroki) RTS® (Wąski) RTS® Ekran(Wył.)

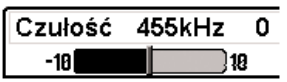


Aby zmienić wielkość okna RTS®:

1. Podświetl opcję “Ekran RTS” w menu głównym sonaru.
2. Używając kursorów “Lewo”, “Prawo”, klawisza “4-WAY”, możemy korzystać z następujących ustawień ekranu: szeroki, wąski, wyłączony. Ustawienie domyślne - wąski.

Powiększenie

Opcja ta reguluje wielkość okna wyświetlonego na ekranie w trybie powiększenia.



Aby zmienić rozmiar powiększenia:

1. Podświetl opcję “Powiększenie” w menu głównym sonaru.
2. Używaj kursorów “Lewo”, “Prawo”, klawisza “4-WAY”, by zmienić wielkość wyświetlanego okna powiększenia. (Wąskie, średnie, szerokie; domyślnie - szerokie)

83 kHz Czułość

(Tylko w trybie zaawansowanym)

Opcja umożliwia zmianę czułości wiązki sonaru o częstotliwości 83 kHz. Podniesienie czułości sprawi, że na wyświetlaczu będziemy odbierać nawet słabe sygnały. Obniżenie czulości spowoduje wyświetlanie jedynie

silnych sygnałów zwrotnych. Opcja ta jest dostępna jedynie w zaawansowanym trybie użytkownika (zob. menu ustawienia - tryby użytkowania).

WAŻNE: Opcja ta może być szczególnie użyteczna, gdy pracujemy w trybie symultanicznym, pozwala bowiem na zamianę czułości jednej wiązki, gdy druga pracuje w normalnym ustawieniu.

Ustawienie czułości wiązki 83 kHz:

1. Upewnij się, że pracujesz w zaawansowanym trybieużytkownika, a następnie podświetl opcję “Czułość 83 kHz” w menu głównym sonaru.

2. Używaj kursorów “Lewo”, “Prawo”, klawisza “4-WAY”, by ustawić czułość.

455 kHz Czułość

(W trybie zaawansowanym z QuadraBeam PLUS™)

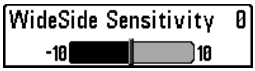
Opcja umożliwia zmianę czułości wiązki sonaru o częstotliwości 455 kHz. Podniesienie czułości sprawi, że na wyświetlaczu będziemy odbierać nawet słabe sygnały. Obniżenie czulości spowoduje wyświetlanie jedynie silnych sygnałów zwrotnych. Aby skorzystać z tej opcji, musimy być podłączeni do transducera typu QuadraBeam PLUS™ i musi on być wybrany w menu sonaru- “wybór transducera”. Ponadto musimy korzystać z zaawansowanego trybu użytkownika. Tylko po spełnieniu obu tych warunków, opcja “czułość 455kHz” zostanie wyświetlona w menu sonaru.

WAŻNE: Opcja ta może być szczególnie użyteczna, gdy pracujemy w trybie symultanicznym, pozwala bowiem na zamianę czułości jednej wiązki, gdy druga pracuje w normalnym ustawieniu.

Ustawienie czułości wiązki 455kHz:

1. Upewnij się, że jesteś podłączony do transducera “QuadraBeam”, a także, że został on wybrany w menu “wybór transducera”. Następnie przejdz na zaawansowany tryb użytkownika (zob. menu ustawienia - tryby użytkowania). Podświetl opcję “Czułość 455 kHz” w menu głównym sonaru.

2. Używaj kursorów “Lewo”, “Prawo”, klawisza “4-WAY”, by ustawić czułość na skali od -10 do 10. Ustawienie domyślne - 0



Czułość WideSide®

(opcja zaawansowana dostępna z transducerem Wide Side)

Opcja umożliwia regulowanie czułości wiązek bocznych w trybie Wide Side. Zwiększesznie czułości umożliwi uzyskanie odczytu ze słabszych sygnałów odebranych przez transduecer.

Opcja dostępna jedynie po podłączeniu odpowiedniego transduecera a także po przejściu na tryb Wide Side w menu wybór transducera. Opcja zostanie automatycznie dodana do listy opcji w menu ustawienia i będzie dostępna po włączeniu zaawansowanego trybu użytkownika.

Aby zmienić czułośc w trybie WideSide®:

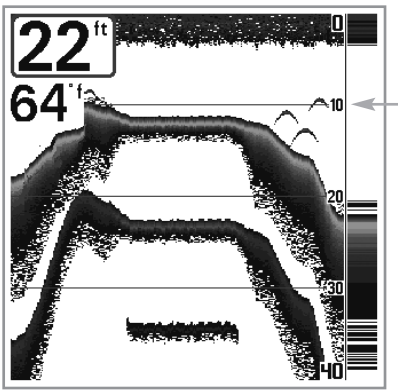
1. Upewnij się że przeszedłeś na tryb Wide Side w menu wyboru trasnducera oraz że jest włączny zaawansowany tryb użytkownika. Następnie podświetl opcję czułość Wide Side w menu sonaru.
2. Używając kursorów “Lewo”, “Prawo”, klawisza “4-WAY“ możemy zmeniać czułść transducera w trybie Wide Side w granicach od - 10 do + 10. Ustawienie domyślne - 0

Linie głębokości

(tylko w zaawansowanym trybie użytkownika)

Trzy linie głębokości dzielą ekran wyświetlacza na cztery części. Głebokości, które wyznaczają znajdują się na skali głębokości z prawej strony. Dzięki tej opcji można te linie włączać i wyłączać. Opcja dostępna jest jedynie w trybie zaawansowanym użytkownika.

Linie g eboko ci



Linie
g eboko ci

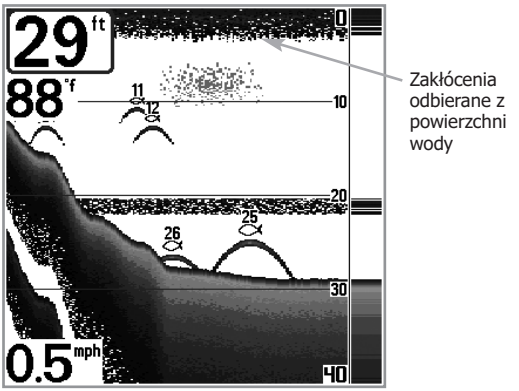
Aby zmienić ustawienia liniii głębokości:

1. Upewnij się, że pracujesz w zaawansowanym trybie użytkownika, a następnie podświetl opcję ”linie głębokości” w menu głównym sonaru.
2. Używaj kursorów “Lewo”, “Prawo”, klawisza “4-WAY”, by włączać, lub wyłączać linię głębokości na ekranie. Domyślnie są one włączone.)

Zakłócenia powierzchni

(tylko w zaawansowanym trybie użytkownika)

Opcja umożliwia nakładanie filtra na odbierane sygnały przed ich przetworzeniem. Pozwala to na eliminowanie zakłóceń powstałychw wyniku zniekształcenia promieni przez wodorosty i ruchy powietrza. Im niŜsze ustawienie tym mniej zakłóceń będzie wyświetlanych, lecz też osłabi się czułość urządzenia.



Aby zmienić ustawienia zakłóceń powierzchni:

1. Upewnij się, że pracujesz w zaawansowanym trybie użytkownika, a następnie podświetl opcję ”zakłócenia powierzchni” w menu głównym sonaru.
2. Używaj kursorów “Lewo”, “Prawo”, klawisza “4-WAY”, by regulować rodzaj nakładanego na sygnały filtra:1 - niski, 10 - wysoki, domyślny - 5.

Filtr zakłóceń

(tylko w zaawansowanym trybie użytkownika)

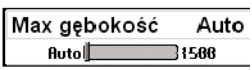
Opcja ta pozwala na dostosowanie pracy sonaru do warunków panujących w jego otoczeniu. Ustawienia filtru zakłóceń są przytane gdy urządzenia działa nieprawidłowo z powodu: pracy silnika, turbulencji, lub pracy innego urządzenia sonarowego. Filtr pozwala na oczyszczenie obrazu przekazywanego przez sonar z tego typu zakłóceń. Aby regulować filt zakłóceń, musimy używać zaawansowanego trybu użytkownika.

WAŻNE: W POZYCJI “WYŁĄCZONY” FILTR NIE OCZYSZCZA SYGNAŁU SONARU. KAŻDE KOLEJNE USTAWIENIE POWODUJE PODNOSZENIE POZIOMU FILTROWANIA. USTAWIENIA WYSOKIE 1,2,3 SĄ ZWŁASZCZA UŻYTECZNE W TRAKCIE UŻYWANIA SILNIKA DO TROLLINGU. NALEŻY JEDNAK PAMIĘTAĆ, IŻ ZBYT WYSOKI FILTR, ZWŁASZCZA NA GŁĘBOKICH WODACH MOŻE, PRZESZKADZAĆ SONAROWI NAWET W ODNALEZIENIU DNA.

Aby zmienić ustawienia filtru zakłóceń:

1. Upewnij się, że pracujesz w zaawansowanym trybie użytkownika, a następnie podświetl opcję ”filtr zakłóceń” w menu głównym sonaru.

2. Używaj kursorów “Lewo”, “Prawo”, klawisza “4-WAY”, by zmieniać ustawienie. Filtr może pracować na poziomach: wyłączony, niski, średni, wysoki1, wysoki2, wysoki3, domyślnie filtr jest ustawiony na poziom niski.



Maksymalna głębokość

(tylko w zaawansowanym trybie użytkownika)

Ustawienie głębokości pozwala na ustawienie urządzenia zgodnie z naszymi preferencjami. Dzięki regulacji tej opcji możemy ograniczyć obsar poszukiwań sonaru do określonej głębokości. Dzięki temu sonar nie będzie wyświetlał całego wykrytego obszaru, co na głębokich wodach może wpływać na

czytelność obrazu. Domyślnie, sonar ustawiony jest by jako maksymalną głębokość wykrywać dno. Jeśli jednak przestawimy tą opcję manualnie sonar nie będzie wyznaczonej głębokości. Opcja jest przydatna także w sytuacji w której urządzenie nie może wykryć dna a cyfrowy odczyt głębokości miga na ekranie.

Aby zmienić maksymalną głębokość:

1. Upewnij się, że pracujesz w zaawansowanym trybie użytkownika, a następnie podświetl opcję ”Maks.głęb.” w menu głównym sonaru.
2. Używaj kursorów “Lewo”, “Prawo”, klawisza “4-WAY”, by zmieniać ustawienie maksymalnej głębokości w przedziale od 10 do 1000 sto (3-330m.). Ustawienie domyślne - AUTO

Rodzaj wody

(tylko w zaawansowanym trybie użytkownika)

Opcja umożliwia przestawienie trybu działania urządzenia, w zależności od wód, na których pracuje urządzenie.

WAŻNE: URZĄDZENIE MUSI SIĘ PRZSTAWIĆ W ZALEŻNOSCI OD SRODOWISKA W KTÓRYM PRACUJE. JEST TO SZCZEGÓLNIE WAŻNE PRZY WYKRYWANIU RYB, GDYŻ DUŻA RYBA MORSKA MOŻE BYć OD 2 DO 10 RAZY WIĘKSZA NIŻ SLODKOWODNA. PONADTO NA MORZU MOGĄ WYSTĄPIĆ INNE TYPY ZAKŁÓCEŃ NIŻ NA WODACH SŁODKICH, CO TEŻ MOŻE WPŁYWAć NA DZIALANIE URZĄDZENIA.

Aby zmienić ustawienie rodzaju wody:

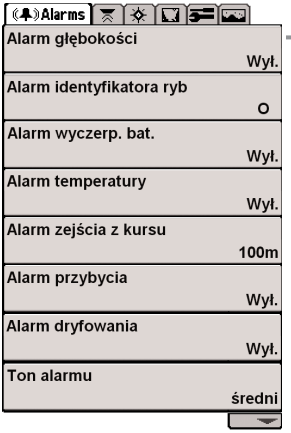
1. Upewnij się, że pracujesz w zaawansowanym trybie użytkownika, a następnie podświetl opcję ”rodzaj wody” w menu głównym sonaru.
2. Używaj kursorów “Lewo”, “Prawo”, klawisza “4-WAY”, by zmieniać ustawienia woda słodka / woda słona. Domyślnie ustawiona jest woda słodka.

Wybór transducera

Opcja pozwala na wybór, typu transducera jaki jest podłączony do urządzenia. Normalnie do tego “FishingSystem” dołączony jest transducer typu: “DualBeam PLUS™”. Można jednak też podłączyć inny, np. typu “QuadraBeam PLUS™ “

Aby zmienić ustawienie transducera:

1. Podświetl opcję ”wybór transducera” w menu głównym sonaru.
2. Używaj kursorów “Lewo”, “Prawo”, klawisza “4-WAY”, by zmieniać typy transducerów. Mogą to być: “Compact Side Scan”, “QuadBeam”, “Universal Sonar 2”. Domyślnie ustawiony jest, “Compact Side Scan”.

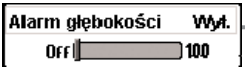


Menu alarmów

Tabela menu alarmów

Naciśnij klawisz “MENU” dwukrotnie by wejść do menu głównego. Następnie, wciskając prawy kursor, przejdz do menu alarmów.

WAŻNE: Kiedy alarm zostanie właczony, możesz go uciszyć naciskając dowolny klawisz. Alarm nie rozlegnie się ponownie dopóki nie zaistnieją ponowne przesłanki do jego uruchomienia.



Alarm głębokości

Alarm zostaje uruchomiony gdy wpływamy na wody o głebokości równej lub mniejszej od ustawionej w pamięci urządzenia.

Aby zmienić ustawienia alarmu głębokości:

1. Podświetl opcję “alarm głębokości” w menu alarmów.

2. Używyając kursorów “Lewo”, “Prawo”, klawisza “4-WAY”, możemy zmieniać głębokość, na której będzie się włączał alarm. Alar może być wyłączony, lub ustawiony na głębokości od 1 do 100 stóp (0,5 - 30m.). Domyślne ustawienie - alarm wyłączony

Alarm identyfikatora ryb

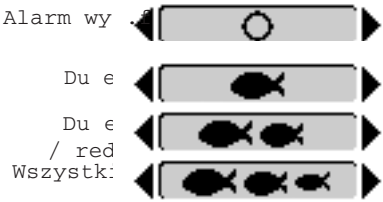
Alarm zostaje uruchomiaony, gdy urządzenie wykryje w swoim zasięgu określoną wielkość ryb. Alamr moze być właczony jedynie gdy opcja “ID ryb” jest aktywna.

Dla przykładu jeśli ustawimy alarm, na wypadek wykrycia wyłącznie duŜych ryb, zostanie uruchomiony gdy sonar wykryje obiekty odpowiadające” ID dużych ryb”

Aby zmienić ustawienia alarmu identyfikatora ryb:

1. Podświetl opcję “alarm identyfikatora ryb” w menu alarmów.
2. Używając kursorów “Lewo”, “Prawo”, klawisza “4-WAY”, możemy zmieniać wielkość poszukiwanych ryb. Alarm dysponuje opcjami: wyłączony, wszystkie, duże/średnie ,

duże. Domyślne ustawienie - alarm wyłączony.



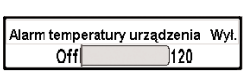
Alarm wyczerpania baterii

Alarm zostaje uruchomiony gdy napięcie w bateriach zasilających urządzenie osiąga, lub spada poniżej ustawionego poziomu. Alarm dotyczy wyłącznie stanu baterii zasilającej “Fishing System”. Alarm powinien być ustawiony w taki sposób by ostrzeć przed moŜliwością wyłączonia się urządzenia. Alarm ten może być przydatny także przy używaniu elektrycznego silnika trollingowego. Urządzenie podłączone do tego samego zródła zasilania co silnik, pokaŜe nam kiedy należy go wyłączyć i przejść na silnik spalinowy.

Aby zmienić ustawienia alarmu wyczerpania baterii:

1. Podświetl opcję “alarm wyczerp. bat.” w menu alarmów.

2. Używając kursorów “Lewo”, “Prawo”, klawisza “4-WAY”, możemy zmieniać wartości, które aktywują alarm. Od 8.5V do 13.5V. Domyślne ustawienie - alarm wyłączony.



Alarm temperatury urządzenia

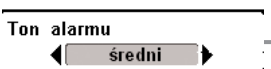
(Dostepny po zainstalowaniu dodatkowego sprzętu do pomiaru temperatury i szybkości)

Alarm zostaje uruchomiony gdy temparatura urządzenia mierzona dodatkowym sprzętem, osiągnie ustalony przez nas poziom. Poziom temparatury możemy ustawiać

zarówno w stopniach fahrenheita, jak i celsiusa. Alarm temperatury zostanie uruchomiony w dwóch przypadkach. Przykładowo, gdy ustawimy alarm na 58 stopni fahrenheita, a temparatura spadnie z 60 do 58. Alarm zostanie uruchomiony także gdy temepratura wazrośnie z 56 do 58 stopni fahrenheita

Aby zmienić ustawienia alarmu temperatury:

1. Podświetl opcję “alarm temperatury urządzenia” w menu alarmów.
2. Używając kursorów “Lewo”, “Prawo”, klawisza “4-WAY”, możemy zmieniać wartości temperatury, które aktywują

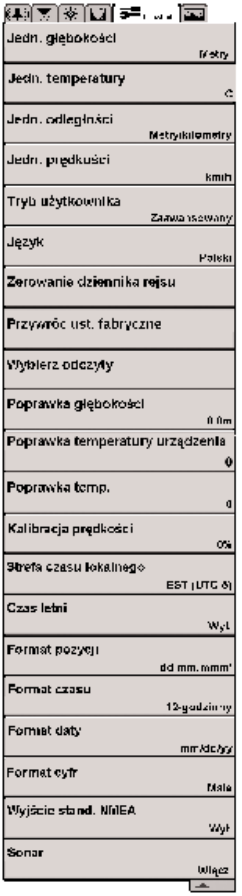


Ton alarmu

Opcja pozwala na regulację tonu alarmu. Po ustawieniu danego poziomu głośności alarmu, urzadzenie na chwile uaktywni dźwięk alarmu, byśmy mogli sprawdzić czy odpowiada naszym preferencjom.

Aby zmienić ustawienia tonu alarmu:

1. Podświetl opcję “ton alarmu” w menu alarmów.
2. Używając kursorów “Lewo”, “Prawo”, klawisza “4-WAY”, możemy zmieniać ton i głośność alarmu, na nstępujących poziomach: wysoki, średni, niski. Domyślne ustawienie - ton średni.



Menu set up

Tabela menu ustawień

Naciśnij klawisz “MENU” dwukrotnie by wejść do menu głównego. Następnie, wciskając prawy kursor, przejdź do menu ustawień.

WAŻNE: Zawartość menu może ulegać zmianie w zależności od ustawień systemu trybu pracy użytkownika, a także innych sprzętów podłączonych do urządzenia.

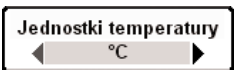
Jednostka głębokości

Opcja pozwala na ustawienie jednostek w jakich urządzenie, będzie wyświetlało wykrywaną głębokość.

Aby zmienić ustawienie jednostki głębokości:

1. Podświetl opcję “jednostki głębokości” w menu ustawienia.

2. Używając kursorów “Lewo”, “Prawo” klawisza “4-WAY” możemy zmieniać jednoski miary. Urządzenie może podawać głębokość w stopach lub metrach. Domyślne ustawienie - metry.



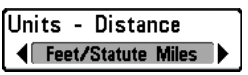
Jednostka temperatury

Opcja pozwala na ustawienie jednostek w jakich urządzenie będzie wyświetlało wykrywaną temperaturę.

Aby zmienić ustawienie jednostki temperatury:

1. Podświetl opcję “jednostki temperatury” w menu ustawienia.

2. Używając kursorów “Lewo”, “Prawo” klawisza “4-WAY” możemy zmieniać jednoski temperatury. Urządzenie może podawać temperaturę w stopniach fahrenheita



Jednostka temperatury

(w jednostkach wyposażonych w urządzenie rejestrujące temperature i prędkość, np. odbiornik GPS)

Opcja pozwala na ustawienie jednostek, w których urządzenie wyświetlać będzie wszystkie odczyty dotyczące odległości. Opcja dostępna tylko po podłączeniu dodatkowego sprzętu do pomiatu temperatury/prędkości. Odczyt pojawi

się na ekranie w momencie uruchomienia silnika, lub w przypadku gdy do urządzenia zostanie podłączony odbiornik GPS.

Aby zmienić ustawienie jednostki odległości:

1. Podświetl opcję “jednostki odległści” w menu ustawienia
2. Używając kursorów “Lewo”, “Prawo” klawisza “4-WAY” możemy zmieniać jednoski odległości. Urządzenie może podawać odległość i prędkość w milach, milach morskich, kilometrach i metrach. Ustawienie domyślne to metry/kilometry.

Jednostka prędkości

(w jednostkach wyposażonych w urządzenie rejestrujące temperature i prędkość, np. odbiornik GPS)

Opcja pozwala na ustawienie jednostek, w których urządzenie wyświetlać będzie wszystkie odczyty dotyczącеprędkości. Opcja dostępna tylko po podłączeniu dodatkowego sprzętu, do pomiatu temperatury/prędkości. Odczyt pojawi się na ekranie w momencie uruchomienia silnika, lub w przypadku, gdy do urządzenia zostanie podłączony odbiornik GPS.

Aby zmienić ustawienie jednostki prędkości:

1. Podświetl opcję “jednostki prędkości” w menu ustawienia.
2. Używając kursorów “Lewo”, “Prawo” klawisza “4-WAY” możemy zmieniać jednoski prędkości. Urządzenie może podawać prędkość w kph, mph i kts. Ustawienie domyślne to kph.

Tryb użytkownika

Opcja pozwala na zmianę trybu użytkowania urządzenia. Została stworzona z myślą o początkujących i bardziej doświadczonych użytkownikach sprzętu tego typu. W trybie normalnym, menu zawiera jedynie podstawowe opcje. Dla osób, chcęcych mięć większy wpływ na szczegółowe działanie urządzenia przeznaczony jest tryb zaawansowany.

Aby zmienić ustawienie trybu użytkownika:

1. Podświetl opcję “tryby użytkownika” w menu ustawienia.

2. Używając kursorów “Lewo”, “Prawo” klawisza “4-WAY”, decydujemy czy chemy pracować w trybie normalnym czy zaawansowanym. Tryb normalny jest ustawiony domyślnie.

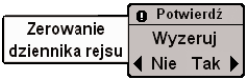
Język

Opcja pozwalę na zmianę języka w jakim wyświetlane są menu urządzenia.

Aby zmienić język urządzenia:

1. Podświetl opcję “Language” w menu ustawienia.

2. Używając kursorów “Lewo”, “Prawo” klawisza “4-WAY”, możemy zmienić język menu. Domyślnie ustawiony - angielski.



Zerowanie dziennika rejestru

(opcja dodatkowa z odbiornikiem GPS)

Opcja pozwala na wyzerowanie odczytów dziennika aktualnej podróży. Opcja dostępna tylko po podłączeniu dodatkowego sprzętu, do pomiatu temperatury/prędkości. Odczyt pojawi się na ekranie w momencie uruchomienia silnika, lub w przypadku, gdy do urządzenia zostanie podłączony odbiornik GPS. Dziennik podróży zawiera następujące informacje: czas od początku podróży, odległość przebytą od ostatniego restartu, przeciętną prędkość.

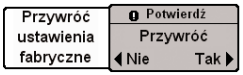
WANE: Zob. Menu ustawienia, opcja ”wybór odczytów”, aby dowiedzieć się więcej o informacjach wyświetlanych na ekranie.

Aby restartować dziennik podróży:

1. Podświetl opcję “zerowanie dziennika rejsu” w menu ustawienia.

2. Użyj, prawego kursora klawisza “4-WAY”, aby zainicjować proces restartu.

3. Na ekranie pojawi się prośba o potwierdzenie wyboru. Potwierdź prawym kursorem, lub naciśnij lewy by powrócić do menu.



Przywróć ustawienia fabryczne

Opcja pozwala na natychmiastową zmianę wszystkich ustawień, wszystkich menu na ustawienie “domyślne”. Opcji tej naley używać ze szczególną ostrożnością!

Aby przywrócić ustawienia fabryczne:

1. Podświetl opcję “przywróć ustawienia fabryczne” w menu ustawienia.
2. Użyj, prawego kursora klawisza “4-WAY”, aby zainicjować proces przywracania ustawień fabrycznych.
3. Na ekranie pojawi się prośba o potwierdzenie wyboru. Potwierdź prawym kursorem, lub naciśnij lewy by powrócić do menu.

Wybór odczytów

(tylko w zaawansowanym trybie użytkownika)

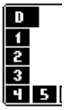
Opcja pozwala na indywidualny wybór odczytów prezentowanych na ekranie sonaru. Ta opcja trybu zaawansowanego użytkownika, pozwala na ustalenie jakie dane zbierane przez transducer będą wyswietlane przez sonar. Urządzenie pozwala na ustawienie 6 odczytów, które będą jednoczesnie wyświetlane na ekranie.

Tą opcję polecamy dla zaawansowanych użytkowniktów, którzy uzywają urządzenia na dobrze znanych wodach dzięki czemu wiedzą jaki dobór odczytów będzie najbardziej odpowiedni dla efektywnego użytkowania urządzenia.

Wybierz odczyty

(tylko w zaawansowanym trybie użytkownika)

Wybór odczytów

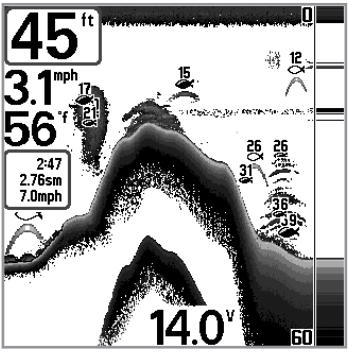


Za pomocą opcji wybór odczytów możemy regulować jakie dane będą wyświetlane w oknach z lewej strony ekranu. W oknach pojawiać się będą odczyty z dodatkowych akcesoriów podłączonych do urządzenia, jak na przykład temp. wody lub prędkość. Okna mogą pozostać puste lub zawierać informacje dotyczące:

- Prędkości (jeśli zostanie podłączone odpowiednie urządzenie do pomiaru prędkości temp. wody, lub odbiornik GPS)
- Temperatury (dane pobierane z transducera)
- Dziennika podróży (jeśli zostanie podłączone odpowiednie urządzenie do pomiaru prędkości lub odbiornik GPS
- Napięcia
- Temperatury urządzenia (jeśli zostanie podłączone odpowiednie urządzenie do pomiaru temperatury)
- Średniej prędkości (jeśli zostanie podłączone odpowiednie urządzenie do pomiaru prędkości temp. wody).

Domyślny układ odczytów sonaru

Wybrane odczyty w widoku sonaru



Aby skorzystać z opcji wybór odczytów:

1. Upewnij się, że pracujesz w zaawansowanym trybie użytkownika, a następnie podświetl opcję “wybierz odczyty” w menu ustawienia.
2. Użyj, prawego kursora klawisza “4-WAY”, aby zainicjować proces wyboru odczytów.
3. Pojawi się pod-menu przedstawiające listę kolejnych okien, oraz listę odczytów. Używając kursorów “Góra”,”Dół”, aby wybrać okno, którego odczyt chcemy modyfikować. Następnie używając kursorów “Lewo”,”Prawo” kalwisza “4-WAY”, możemy przypisać do okna odczyt, który chcemy aby był w nim wyświetlany. Możemy wybrać jeden z następującycyh odczytów: prędkość, temperatura, dziennik podróży, napięcie, temperatura urządzenia.

Poprawka głębokości

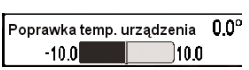
(W trybie zaawansowanym)

Opcja pozwala na ustewienie poprawki w odczycie głębokości przezentowanej przez urządzenie. W zaleŜności od potrzeb , możemy wprowadzić ustawienie dzięki, tróremu głębkość będzie zawsze mierzona od powierzchni wody lub od kilu łodzi. Wpisanie wartosci opcji jako zero lub wartość dodatnią pozwoli na odczytywanie głębokości liczonej od linni wody. Dzięki wpisaniiu wartości ujemnej możemy badać głębokość od końca, lub miejsca poniżej kilu.

Aby zmienić poprawkę głębokości:

1. Upewnij się, że pracujesz w zaawansowanym trybie użytkownika, a następnie podświetl opcję “poprawka głębokości” w menu ustawienia.

2. Używając kursorów “Lewo”, “Prawo” klawisza “4-WAY” możemy zmieniać wartość poprawki, w przedziale: od -10 do 10 stóp (od -3 do 3m.). Ustawienie domyślne - 0



Poprawka temperatury urządzenia

(w trybie zaawansowanym, w jednostkach wyposażonych w urządzenie rejestrujące temperature i prędkość, np. odbiornik GPS)

Opcja pozwala na ustawienie poprawki w odczycie teperatury urządzenia. (odczyt temperatury urządzenia jest dostępny wyłacznie po zakupie dodatkowego sprzętu do poamiru prędkości/temperatury.)

Aby zmieniać poprawkę temp. urządzenia:

1. Upewnij się, że pracujesz w zaawansowanym trybie użytkownika, a następnie podświetl opcję “poprawka temp. urządzenia” w menu ustawienia.

2. Używając kursorów “Lewo”, “Prawo” klawisza “4-WAY”, możemy zmieniać wartość poprawki, w przedziale: od -10.0do +10.0 stopni. Ustawienie domyślne - 0 stopni.

Poprawka temperatury

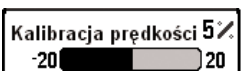
(zaawansowany tryb użytkownika)

Opcja pozwala na ustawienie poprawki w odczycie teperaturywody.(odczyt temperatury jest dostępny wyłacznie po zakpie dodatkowego sprzętu do poamiru prędkości/temperatury.)

Aby zmieniać poprawkę temperatury:

1. Upewnij się, że pracujesz w zaawansowanym trybie użytkownika, a następnie podświetl opcję “poprawka temperatury” w menu ustawienia.

2. Używając kursorów “Lewo”, “Prawo” klawisza “4-WAY”, możemy zmieniać wartość poprawki, w przedziale: od -10.0 do +10.0 stopni. Ustawienie domyślne - 0 stopni.



Kalibracja prędkości

(w trybie zaawansowanym, w jednostkach wyposażonych w urządzenie rejestrujące temperature i prędkość, np. odbiornik GPS)

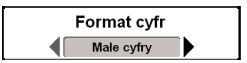
Opcja pozwala na kalibrowanie odczytu prędkości i jest określona w postaci procentów. (odczyt prędkości urządzenia jest dostępny wyłacznie po zakpie dodatkowego sprzętu do poamiru prędkości/temperatury.)

Aby zmienić kalibrowanie prędkości:

1. Upewnij się, że pracujesz w zaawansowanym trybie

użytkownika, a następnie podświetl opcję “kalibracja prędkości” w menu ustawienia.

2. Używając kursorów “Lewo”, “Prawo” klawisza “4-WAY”, możemy zmieniać wartość poprawki, w przedziale: od -20% do +20%. Ustawienie domyślne - 0%



Format cyfr
(zaawansowany tryb użytkownika)

Opcja pozwala na regulację formatu odczytów urządzenia przez dodanie do niech jednego miejsca po przecinku.Po włączeniu opcji możemy zdecydować czy cyfra po rzecinku ma być wyświetlana w dużym czy w małym formacie.

Aby zmienić format wyświetlanych cyfr:

1. Upewnij się, że pracujesz w zawansowanym trybie uzytkownika, a nastepnie podświetl opcję “format cyfr” w menu ustawienia.
2. Używając kursorów “Lewo”, “Prawo” klawisza 4-WAY, możemy zmieniać format cyfr lub wyłączyć opcję dodania do odczytu jednego miejsca po przecinku. Odczyt może być wyświetlany jako liczba z małą cyfrą po przecinku, lub duża cyfrą po przecinku. Domyslnie ustawiony jest tryb małych cyfr.

Wyjście stand. NMEA
◀ Wył. ▶

Wyjście stand. NMEA

(Tryb zaawansowany)

Opcja umożliwia włączanie i wyłączanie standardowego wyjścia “NMEA”. Opcja powinna być aktywna gdy przez “NMEA”, jest podłączony GPS, lub inne urządzenie np. autopilot. *NMEA 0183 to “National Marine Electronics Association”, spełniający standarty przesyłania danych.

Następujące komponenty są podłączone gdy wyjście “NMEA” jest aktywne:

DPT- Głębokość

MTW - Temperatura wody

GLL - Długość i szerokość geograficzna

GGA - GPS” Fix Data”

RMC - Wymagane dane do nawigacji

VTG - Pomiar prędkości i obliczanie średniej prędkości na trasie

ZDA - Czas i data

Podczas nawigacji, kiedy “NMEA” jest aktywe, następujące komponenty są podłączone:

APB - Autopilot B

BWR - Szacunkowa odl. do następnego punktu nawigacyjnego

RMB - Wymagane informacei do nawigacji

Aby włączyć/wyłączyć “NMEA”:

1. Upewnij się, że pracujesz w zaawansoawanym trybie uŜytkownika, następnie podświetl opcję ”Wyjście NMEA” w menu ustawienia.
2. Używając kursorów “Lewo”, “Prawo” klawisza “4-WAY” aby włączyć/wyłączyć “NMEA”.

Menu Tabeli Widoków

Tabela menu widok w

Naciśnij klawisz “MENU” dwukrotnie by, wejść do menu głównego. Następnie, wciskając prawy kursor, przejdz do menu widoków. W tym menu możemywybierać, które z widoków urządzenia będą dostępne w kręgu widoków. Jeśli, jeden z widoków przestawimy na ustawienie “ukryte”, nie będzie on wyświetlany jako potencjalny wybór, pod klawiszem “VIEW”. Urządzenie dysponuje następującymi widokami pracy:

- Widok z lotu ptaka
- Widok mapy
- Widok złożony
- Widok złożony mapa/ bok
- Widok obrazowania bocznego (Dostępny tylko z dodatkowym transducerem typu QuadraBeam PLUS™)
- Podzielony widok sonaru
- Widok złożony bok/sonar
- Widok sonaru
- Widok powiększ. sonaru
- Widok powiększ. danych
- Kolisty widok sonaru
- Widok stop-kaltka i nagryw. obrazu
- Widok diagnostyki GPS
- Autotest
- Test akcesoriów

Aby regulować ilość dostępnych widoków:

1. Podświetl tabelę menu widoków.
2. Używając kursorów “Góra”, “Dół”, klawisza “4-WAY”, wybierz widok z listy.
3. Używając kursorów “Lewo”, “Prawo”, klawisza “4-WAY” możemy decydować, czy widok będzie widoczny czy ukryty w kręgu widoków.

Tabela menu akcesoriów

Naciśnij klawisz “MENU” dwukrotnie by, wejść do menugłównego. Następnie, wciskając prawy kursor, przejdz do menu akcesoriów.

Jeśli do urzadznia nie są podłączone żadne akcesoria, menu zawierać będzie tylko jedną opcję - “zachowaj obraz ekranu”. Jeśli do urządzenia są podłączone akcesoria, opcje dotyczące regulacji pracy tch akcesoriów, powinny być dodane do tabeli automatycznie.

Tabela menu akcesoriów (bez podłączonych akcesoriów)

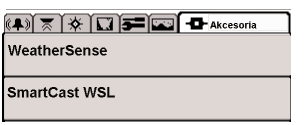


Tabela menu akcesoriów (z podłączonymi akcesoriami)

Specyfikacja

Maksymalny zasięg1000 ft (330 m) (718)
1500 ft (450 m) (727)

Zasilanie 300 Watts (RMS), 2400 Watts (Peak to Peak) (718)
Watts (RMS), 4000 Watts (Peak to Peak) (727)

Częstotliwość działania 200 kHz i 83 kHz DualBeam PLUS™

Obszar pokrycia wiązki 60° @ -10 dB przy 83 kHz
20° @ -10 dB przy 200 kHz

Wymagane zasilanie . . . . . 10-20 VDC

Wyswietlacz LCD 320V x 320H (718)
640 V x 320 H (727)

Transducer . . . . . XHS 9 20 T lub XNT 9 20 T

Długość kabla transducera . . . . . 20 ft (6 m)

Zalecane natężenie 250 mA (718)
350 mA (727)

WAŻNE: Humminbird® podane powyżej osiągi transducera są średnią dla pracy na średniej głębokości, na wodach słonych. Osiągi moga się różnic od podanych powyżej i zależą od maksymalnej głębokości akwenu, typu wód na których jest używany, warunków termicznych, struktury dna.

HUMMINBIRD®