Humminbird

Instrukcja obsługi modeli 600

HUMMINBIRD.

600 series™

DZIĘKUJEMY

Dziękujemy, że wybrali państwo produkt firmy Humminbird®, amerykańskiego lidera w branży echosond wędkarskich.
Firma Humminbird® zbudowała swoją reputację projektując i tworząc produkty wytrzymałe oraz niezawodne przez wiele lat.
Echosonda, którą państwo kupili jest zaprojektowana by bez zarzutu funkcjonować w najcięższych warunkach pogodowych, jakie mogą wystąpić na każdym akwenie.
Dlatego jest mało prawdopodobne by państwa echosonda wymagała naprawy. Jednakże gdyby tak się stało, firma Humminbird® dbając o swoich klientów, oferuje darmowy serwis urządzenia w pierwszym roku od chwili zakupu sondy. Po upłynięciu tego okresu, nadal możecie państwo korzystać z usług naszego serwisu. Każdego klienta traktujemy indywidualnie i staramy się rozwiązać każdy problem po jak najmniejszych kosztach.

Aby uzyskać pełne informacje o naszym produkcie zachęcamy do uważnego przeczytania tej instrukcji. Jest to koniecznie nie tylko po to by używać echosondy poprawnie ale także by móc korzystać z jej wszystkich funkcji.

Jeśli będą państwo mieli jakiekolwiek pytania lub wątpliwości prosimy o kontakt z naszym dystrybutorem firmą **Normark Polska Sp. z o.o.** lub państwa najbliższym przedstawicielem handlowym.
Więcej szczegółów oraz wszelkie dane kontaktowe znajdziecie państwo na naszych stronach www.humminbird.com oraz www.normark.pl

OSTRZEŻENIE! To urządzenie nie może być używane jako antykolizyjny system nawigacyjny. Producent nie odpowiada za uszkodzenia łodzi ani uszkodzenia ciała spowodowane nieodpowiednim korzystaniem z urządzenia.

OSTRZEŻENIE! Demontażu urządzenia na części oraz wszelkich napraw urządzenia powinno się dokonywać jedynie u autoryzowanych przedstawicieli firmy Humminbird®. Jakiekolwiek modyfikacje numeru identyfikacyjnego lub własnoręczne próby naprawy spowodują utratę gwarancji. Jakiekolwiek próby otwarcia urządzenia spowodują nieodwracalne zmiany w miejscach zalutowanych.

OSTRZEŻENIE! Części we wnętrzu urządzenia zawierają związki ołowiu, które są szkodliwe dla zdrowia.

OSTRZEŻENIE! Nie powinno się podróżować z prędkością powyżej 32 km/h gdy urządzenie jest zainstalowane na łodzi. Może to powodować silne zakłócenia w pracy urządzenia a nawet doprowadzić do jego uszkodzenia.

UWAGA: niektóre grafiki przedstawione w instrukcji mogą różnić się od tego co zobaczą Państwo na ekranie wyświetlacza swojej echosondy. Pomimo różnic w wyglądzie, zasady działania oraz funkcje urządzenia są identyczne dla wszystkich modeli danej serii. .

OŚWIADCZENIE O DBAŁOŚCI O ŚRODOWISKO NATURALNE: firma Humminbird jest znana ze swej odpowiedzialności wobec środowiska i otoczenia. Dlatego dokładamy wszelkich starań by nasze produkty spełniały wszystkie regulacje odnośnie bezpieczeństwa oraz korzystania z materiałów łatwo rozkładalnych i odnawialnych.

Dyrektywa WEEE Unii Europejskiej ma za zadanie regulowanie redukcji odpadów z urządzeń elektrycznych i elektronicznych. Zachęca również do ich odzyskiwania, ponownego użycia i recyclingu.

Dyrektywa reguluje wymagania i cele dotyczące zbierania urządzeń elektrycznych i elektronicznych, ich recyclingu, odzyskiwania i obchodzenia się z nimi w sposób nieszkodliwy dla środowiska, kiedy już nie nadają się do użycia. Wymaga to finansowania tych działań ze strony producentów sprzętu elektrycznego i elektronicznego.

Dyrektywa WEEE Unii Europejskiej została wprowadzona w sierpniu 2005 roku, dlatego też firma Humminbird stosuje sie do jej zasad, wszędzie tam, gdzie została ona wprowadzona do legislacji.

Doświadczenie nabyte podczas implementacji dyrektywy WEEE przy recyclingu i ponownym używaniu sprzętów jest teraz wykorzystywane na pozaeuropejskich rynkach, gdzie te regulacje jeszcze nie obowiązują.

Recycling i utylizacja produktów

Odpowiedzialność wobec klientów i odpowiedzialność społeczna firmy, a także prawne regulacje takie jak Dyrektywa EU WEEE (2002/96/EC) spowodowały, iż firma Humminbird wypracowała kompleksowe rozwiązanie dla utylizacji zużytych produktów.

SPIS TREŚCI

Włączanie urządzenia	8
Przejście na język polski	9
Jak działa sonar	9
Sonar DualBeam Plus	11
Down Imagine Sonar	12
Xtreme Depth Sonar	13
Dual Beam Ice Transducer	14
Panel sterowania echosondy	15
Funkcje podstawowe	16
Zasilanie	16
Klawisz trybu pracy	16
Klawisz MENU	17
Klawisz 4-WAY	17
Klawisz VIEW	18
Klawisz EXIT	18
Co jest na wyświetlaczu	19
Odczytywanie danych z sonaru	21
Sonar RTS	21
Moc sygnału	22
Jak wpływa moc sygnału na otrzymany obraz	22
Stopklatka i aktywny kursor	23
Natychmiastowa aktualizacja danych	23
Prezentacja dna	24
Co jest na wyświetlaczu w trybie Down Imagine	26
Rozumienie obrazu w trybie Down Imagine	28
Interpretacja danych na wyświetlaczu	28
Czułość sonaru w trybie Down Imagine	28
Stopklatka i aktywny kursor	29
Tryby pracy na urządzeniu	30
Tryb sonar	31

SPIS TREŚCI

Obraz zbliżony	32
200/83 Podzielony widok z sonaru	33
Tryb powiększonych danych sonaru	34
Tryb Down Imagine	35
Kolisty tryb sonaru	36
Tryb łowienia pod lodem wyłączony	37
Tryb łowienia pod lodem włączony	38
Down Imagine/ Sonar	41
Systemu menu	42
Opcje startowe	42
Tryb normalny	43
Symulacja	43
Status systemu	43
Auto-test	44
Test akcesoriów	44
X-Press menu	45
Menu główne	45
Zasady poruszania się w menu	46
Opcje i ustawienia	46
Tryby użytkownika	47
Menu X-Press sonaru	49
Czułość	49
Górny zasięg	50
Dolny zasięg	51
Szybkość przesuwu mapy	52
Poziom zbliżenia	52
Zasięg przy dnie	53
Zamknięty obszar dna	53
Menu X-Press Down Imagine	54
Ustawienia w trybie Down Imagine	54

SPIS TREŚCI

Czułość	55
Górny zasięg	55
Dolny zasięg	56
Szybkość przesuwu mapy	56
Paleta odcieni	57
Menu X-Press trybu kolistego	**58**
Czułość	58
Górny zasięg	58
Dolny zasięg	59
Poziom zbliżenia	60
Paleta odcieni	60
Tabela menu alarmów	61
Alarm głębokości	61
Alarm identyfikatora ryb	61
Alarm wyczerpania baterii	62
Alarm temperatury	62
Ton alarmu	63
Alarm czasowy	63
Uruchom odliczanie	63
Zatrzymaj odliczanie	63
Tabela menu sonaru	64
Zakłócenia pracy sonaru	65
Wybór wiązki	65
Częstotliwość DI	68
Moc sygnału	69
ID ryb	69
Czułość identyfikatora ryb	70
Ekran sonaru RTS	70
Widok dna	71
Powiększenie	71

SPIS TREŚCI

Czułość wiązki	72
Linie głębokości	72
Filtr zakłóceń	73
Rodzaj wody	73
Kolory sonaru	74
Sygnały DI	75
Cyfrowe źródło danych	75
Łowienie podlodowe	76
Tabela menu ustawienia	77
Jednostki głębokości	78
Jednostki temperatury	78
Jednostki odległości	78
Jednostki prędkości	78
Tryby użytkownika	79
Język	79
Zerowanie dziennika rejsu	79
Przywróć ustawienia fabryczne	79
Wybierz odczyty	80
Poprawka głębokości	81
Poprawka temperatury	81
Kalibracja prędkości	81
Sonar	81
Format cyfr	82
Usuwanie problemu	83
Problemy z wyświetlaczem	85
Odszukiwanie źródeł zakłóceń	86
Specyfikacja	87
Kontakt / informacja o prawach autorskich	90

WŁĄCZANIE URZĄDZENIA

By rozpocząć korzystanie z urządzenia prosimy o postępowanie zgodnie z poniższą instrukcją.

Ekran tytułowy po uruchomieniu urządzenia

1. Naciśnij klawisz Zasilania/ POWER
2. Po wyświetleniu ekranu tytułowego naciśnij klawisz MENU by wejść do zestawu opcji startowych
3. Używając klawisza “4-WAY” wybierz tryb pracy urządzenia. Tryb normalny jeśli do urządzenia podłączony jest transducer. Tryb symulacyjny gdy transducer nie jest podłączony.
4. Jeśli urządzenie zostało włączone po raz pierwszy od zakupu lub po raz pierwszy po przywróceniu ustawień domyślnych na ekranie pojawi się niewielkie menu. Za pomocą klawisza 4-WAY możemy ustawić język menu, typ wody oraz maksymalną głębokość odczytu urządzenia.

Aby dowiedzieć się więcej zobacz ***Menu opcji startowych.***

- Jeśli urządzenie jest podłączone do transducera przejdzie automatycznie w tryb normalny i będzie gotowe do użycia.
- Jeśli urządzenie nie jest podłączone do transducera i zwleka się zbyt długo z wyborem trybu jego pracy, urządzenie automatycznie przejdzie do menu jakie jest podświetlone na ekranie.
- W trybie symulatora możemy testować funkcje urządzenia jak również zapisywać niektóre z ustawień tak, aby ułatwić sobie korzystanie z urządzenia w przyszłości.

PRZEJŚCIE NA JĘZYK POLSKI

Aby ułatwić Państwu korzystanie z urządzenia, sugerujemy przejście na język polski co znacznie uprości poruszanie się po menu urządzenia, jak również regulację wszystkich ustawień. Ustawionym językiem domyślnie jest język angielski.

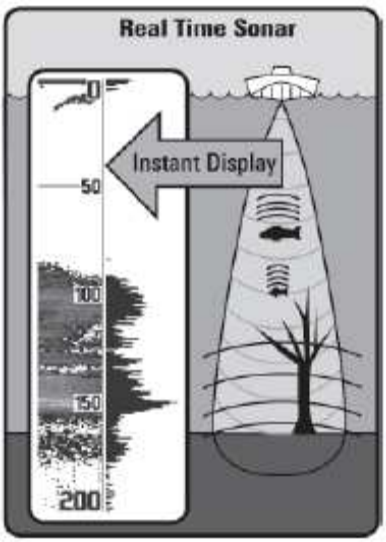
Aby przejść na język polski:

1. Po uruchomieniu urządzenia (w trybie normalnym lub symulacji), należy przejść do MENU SETUP
2. Z tabeli MENU SETUP wybrać opcję LANGUAGE
3. Prawą strzałką klawisza 4-WAY ustawić język polski

Po dokonaniu wyboru wszystkie tabele menu oraz opcje powinny być przedstawiane w języku polskim.

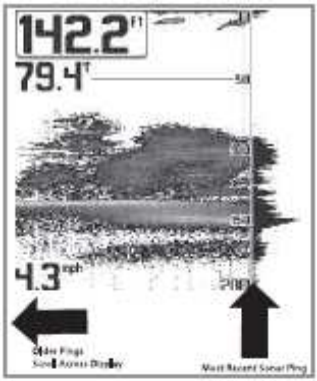
JAK DZIAŁA SONAR

Technologia sonaru opiera się na działaniu fal dźwiękowych. Echosondy typu 600 Series™ używają sonaru do lokalizowania i identyfikacji struktur, konturu i składu dna oraz określania głębokości bezpośrednio pod transducerem.
Echosondy typu 600 wysyłają fale dźwiękowe i określają odległość mierząc czas, jaki upłynął od wysłania fali dźwiękowej do momentu odbicia jej od obiektu, a następnie wykorzystują odbity sygnał w celu określenia lokalizacji, rozmiaru i składu danego obiektu.

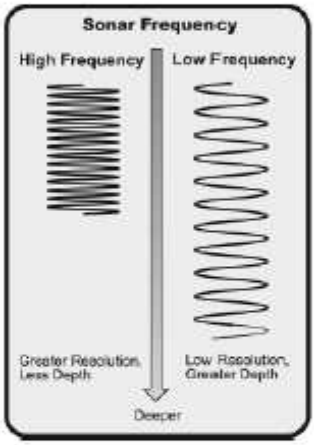


Sonar działa bardzo szybko. Fala dźwiękowa może przebyć drogę od powierzchni do głębokości 240 stop (70 m) i z powrotem w czasie krótszym niż 1/4 sekundy. Jest mało prawdopodobne, aby jakakolwiek łódź mogła wyprzedzić sygnał sonaru.

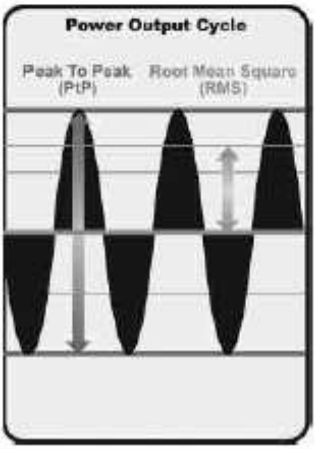
SONAR to akronim dla "**SO**und i **NA**vigation **R**anging". Sonar wykorzystuje precyzyjne impulsy dźwiękowe, emitowane do wody w wiązce o kształcie kropli wody. Impulsy „echo" odbijają się od obiektów w wodzie, np. od dna, od ryb i innych zanurzonych obiektów. Sygnały powrotne wyświetlane są na ekranie LCD. Gdy sonar otrzymuje nowy sygnał zwrotny, stare sygnały przesuwają się po ekranie.



Gdy sonar otrzymuje nowy sygnał zwrotny, stare sygnały przesuwają się po ekranie. Gdy ogląda się wszystkie sygnały obok siebie, pojawia się łatwy w interpretacji wykres dna, ryby czy struktury.



Impulsy dźwiękowe transmitowane są na różnych częstotliwościach, w zależności od aplikacji. Bardzo wysokie częstotliwości (455 kHz) umożliwiają widok bardziej szczegółowy, ale przy ograniczonej głębokości operacyjnej. Wysokie częstotliwości (200 kHz) stosowane są często w sonarach konsumenckich, ponieważ zapewniają one dobrze wyważone działanie i rozdzielczość. Niskie częstotliwości (83 kHz) używane są zazwyczaj w celu dotarcia do większej głębokości.



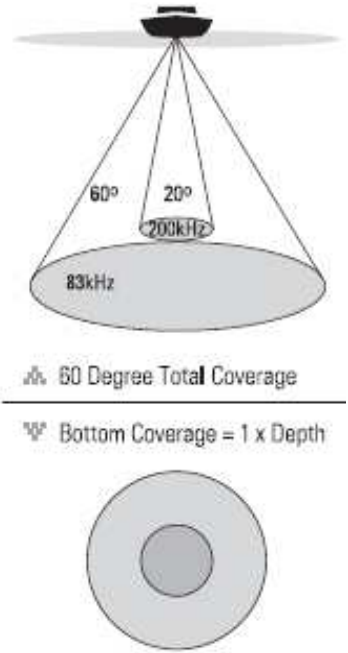
Moc wyjściowa to wartość energii emitowanej przez nadajnik sonaru. Mierzy się ją przy użyciu dwóch metod:

(RMS) średnia kwadratowa mierzy moc wyjściową w całym cyklu transmisji.

Peak-to-Peak (szczytowa) mierzy moc wyjściową w punktach szczytowych.

Przy użyciu większych mocy wyjściowych można wykrywać mniejsze obiekty na większych odległościach, wyeliminować hałas, uzyskać lepsze działanie na dużej prędkości i na większej głębokości.

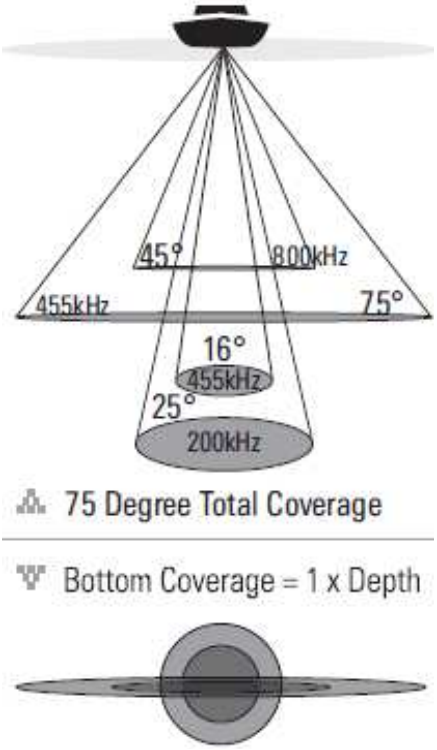
DualBeam PLUS™ Sonar



Echosondy 600 Series™ (model 678c HD) Fishing System używa sonaru 200/83 kHz o szerokim zakresie pola obserwacji (60°).

DualBeamPLUS™ posiada wiązkę centralną o wąskim zakresie (20°) oraz drug ą wiązkę (60°) umożliwiającą obszar obserwacji równy głębokości. W wodzie o głębokości 20 stop, szersza wiązka pokrywa obszar o szerokości 20 stop.
Wiązka 20 °skoncentrowana jest na dno w celu wykrywania struktur, wodorostów i pokrycia dna. Wiązka 60° wyszukuje ryby w szerszym obszarze. Sygnały zwrotne sonaru DualBeam PLUS™ można analizować łącznie, oddzielnie lub porównać obok siebie.
DualBeam PLUS™ jest idealny w wielu warunkach – od płytkiej do bardzo głębokiej wody, zarówno słodkiej, jak i morskiej. Zdolność penetracji zależy od prędkości łodzi, ruchu fal, twardości dna, warunków wodnych oraz instalacji transducera.

DOWN IMAGING SONAR

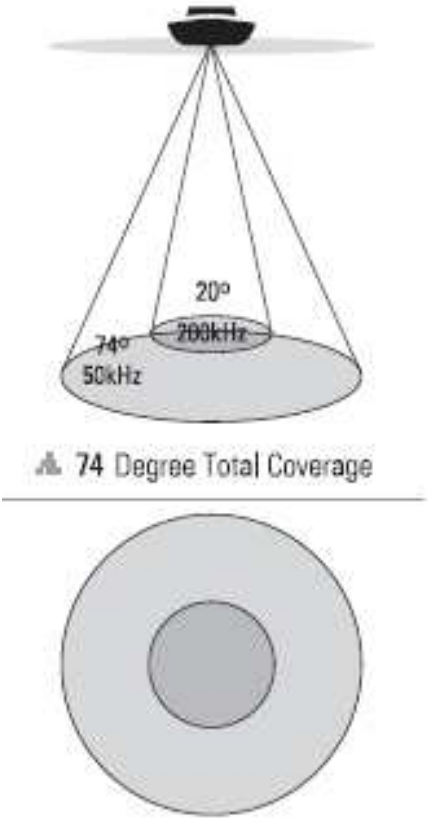


Echosondy typu 678c HD DI dysponują typem transducera umożliwiającym stworzenie obrazu dna bezpośrednio pod łodzią oraz w jej bezpośrednim otoczeniu. Wiązki sonaru o częstotliwościach 455 kHz i 800 kHz mogą być używane dwojako.
Przy pierwszej opcji tworzą dwa stożki o kątach 75 i 45 stopni, skierowane pionowo od transducera w kierunku dna.

W drugim wariancie ten sam transducer pozwala na zawężenie konta wiązek do 25 i 16 stopni, dając tym samym bardzo ostry i dokładny obraz dna i jego struktury. Ze względu na intensywność i czułość wiązek otrzymujemy bardzo dokładny, dwuwymiarowy obraz dna i przestrzeni pod i wokół łodzi.

Należy pamiętać, iż pomimo swojej dokładności funkcjonowanie urządzenia w tym trybie uwarunkowane jest głębokością akwenu, prędkością poruszania się łodzi, oraz ilością zanieczyszczeń w wodzie.

XTREME DEPTH SONAR



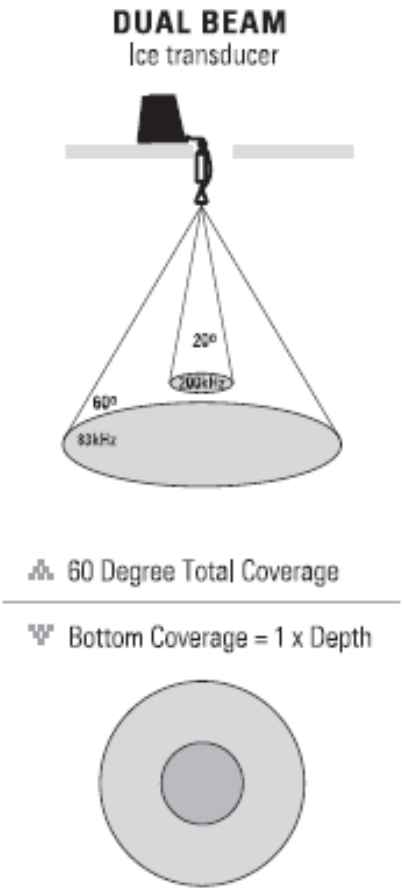
Echosondy typu 678c HD XD dysponują transducerem umożliwiającym pokrycie dna na wyjątkowo dużych głębokościach.

Wiązka tego transducera operuje na dwóch częstotliwościach. 50 kHz – wiązka szeroka oraz 200kHz – wiązka wąska. Wiązka o niższej częstotliwości pozwala na uzyskanie obrazu z dużych głębokości nawet do 760m. Wiązka szeroka uzupełnia dane z mniejszych głębokości.

Technologia urządzenia umożliwia wyświetlenia mieszanego obrazu z obu wiązek lub wyświetlenia danych z każdej wiązki osobno.

Należy pamiętać, iż pomimo swojej dokładności funkcjonowanie urządzenia w tym trybie uwarunkowane jest głębokością akwenu, prędkością poruszania się łodzi, oraz ilością zanieczyszczeń w wodzie.

DUAL BEAM ICE TRANSDUCER



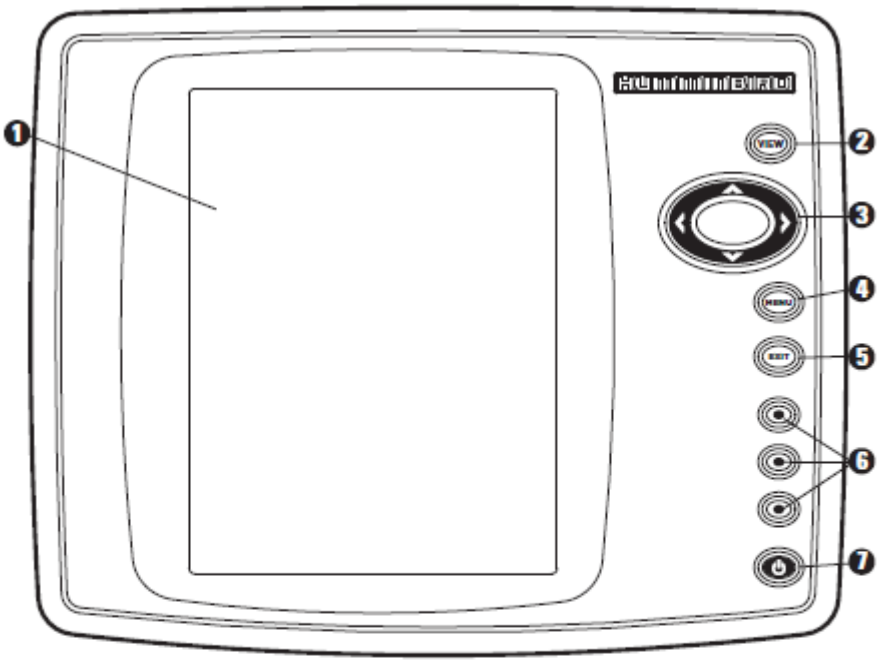
Echosondy typu 600 umożliwiają podłączenie do nich transducera do połowu pod lodem (model XI 9 20)

Transducer umożliwia odczyt informacji z dwóch wiązek. Szerszej o częstotliwości 83 kHz oraz węższej o częstotliwości 200 kHz. Wiązka o niższej częstotliwości nastawiona jest na zbieranie informacji i szerszym obszarze dna, natomiast wiązka wąska daje dokładny, precyzyjny obraz akwenu dokładnie pod nami.

Należy pamiętać, iż pomimo swojej dokładności funkcjonowanie urządzenia w tym trybie uwarunkowane jest głębokością akwenu oraz ilością zanieczyszczeń w wodzie.

PANEL STEROWANIA ECHOSONDY

Urządzenia typu 600 cechują się wysoką prostotą obsługi Zaledwie kilka przycisków obsługuje wszystkie opcje i ustawienia urządzenia. Aby dowiedzieć się więcej o szczegółowych funkcjach klawiszy zobacz: funkcje podstawowe.



1 Wyświetlacz
2 Klawisz VIEW
3 Klawisz 4-WAY
Strzałki góra,dół,prawo,lewo
Klawisz MENU 4
Klawisz EXIT 5
Klawisze VIEW (programowalne) 6
Klawisz POWER 7

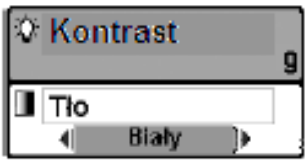
FUNKCJE PODSTAWOWE

Echosonda typu 600 Series™ Fishing System używa interfejsu złożonego tylko z kilku, prostych w obsłudze klawiszy. Dzięki ich kombinacji możemy regulować tryby działania urządzenia jak i jego funkcje. Sonda zaprojektowana została tak aby maksymalnie ułatwić jej obsługę i aby mieć pełną kontrolę nad połowem.

KLAWISZ ZASILANIA / ŚWIATŁA

Przycisku zasilania używamy przy włączaniu i wyłączaniu urządzenia, a także przy regulacji kontrastu wyświetlacza. Po naciśnięciu przycisku, urządzenie zostaje włączone a na wyświetlaczu pojawia się ekran tytułowy. Będzie on obecny do momentu aktywacji sonaru.

Aby skorygować kontrast wyświetlacza, naciśnij przycisk zasilania/światła i wejdź do menu “światło”. Z menu wybierz opcje “kontrast”. Przy pomocy kursorów na klawiszu “4-WAY”, należy wybrać światło i kontrast pracy wyświetlacza. Zmian dokonujemy kursorami “Lewo” i “Prawo”. Aby wyjść z menu należy nacisnąć EXIT.



W celu wyłączenia urządzenia, należy nacisnąć i przytrzymać wyłącznik zasilania/światła przez 3 sekundy Pojawi się wówczas komunikat informujący za ile sekund nastąpi zakończenie pracy. 600 Series Fishing System należy zawsze wyłączać przy użyciu wyłącznika zasilania/światła. Zapewni to prawidłowe zamknięcie systemu i zachowanie ustawień menu.

KLAWISZ TRYBU PRACY

Klawisz umożliwia nam poruszanie się przez koliste menu trybów pracy urządzenia. Każde naciśnięcie spowoduje przejście do pracy w następnym trybie.

Niektóre z trybów pracy mogą zostać usunięte z menu, aby ułatwić poruszanie się po nim i dostosować urządzenie do naszych potrzeb.(zob. Tabela Tryby Menu).

KLAWISZ MENU

Klawisz ten używany jest by wejść do menu urządzenia.

Uruchamianie menu startowego - Naciśnij klawisz “MENU” podczas uruchamiania urządzenia ale wejść do “menu startowego”.

Menu X-Press™ - Naciśnij klawisz “MENU” raz w trakcie pracy urządzenia aby wejść do “Menu X-Press™”. “Menu X-Press™” umożliwia dostęp do często używanych ustawień bez przechodzenia przez cały system tabel i pod menu. W czasie pracy w tym menu można się po nim poruszać za pomocą kursorów “Góra”, “Dół”. Po dokonaniu jakiekolwiek zmiany w ustawieniach (używając kursorów “lewo”, ”prawo”), menu X-Press™, zniknie na chwilę, gdy na wyświetlaczu będą pojawiały się zmiany parametrów. Dzięki temu rozwiązaniu można od razu obserwować wprowadzoną aktualizację do pracy sytemu. Menu X-Press™ można ponownie wywołać przy użyciu kursora „Góra” lub „Dół”.

Główne Menu - Naciśnij klawisz dwukrotnie aby uzyskać dostęp do tabeli głównego menu. Na wyświetlaczu pojawią się zgrupowane wszystkie główne opcje urządzenia: Alarm, Sonar, Nawigacja, Mapa, Ustawienia i Tryby. Po menu poruszamy się przy pomocy kursorów klawisza “4-WAY”. Kursorami “Góra”, “Dół” przeglądamy menu, kursorami “Prawo”, “Lewo” dokonujemy zmian, akceptujemy, lub wchodzimy do bardziej szczegółowego pod-menu.

KLAWISZ 4-WAY

Klawisz ten ma wiele zastosowań w zależności od sytuacji: Używamy wszystkich strzałek kursora by poruszać się lub dokonywać zmian w menu głównym i menu poszczególnych trybów.

WAŻNE: Zmiany w ustawieniach menu są niezależne i są natychmiast zapisywane, nie trzeba ich powtarzać ani potwierdzać.

We wszystkich trybach pracy sonaru (z wyjątkiem trybu powiększonych danych) naciśnięcie klawisza “4-WAY” uruchamia stop klatkę i pozwala na ustawienie kursora na ekranie wyświetlacza.

Ponadto prawa strzałka klawisza służy do potwierdzania zmian w ustawieniach lub potwierdzania naszego wyboru. Strzałka w lewo, służy do anulowania danego wyboru.

KLAWISZ VIEW (programowalny)

Są to trzy klawisze na panelu naszej echosondy, które możemy dowolnie programować. Zamiast każdorazowo zmieniać tryb pracy urządzenia za pomocą klawisza View możemy ustawić 3 tryby z których najczęściej korzystamy w pamięci urządzenia, dzięki czemu będziemy mogli szybko i sprawnie przestawiać tryb pracy urządzenia za pomocą naciśnięcia pojedynczego klawisza.

KLAWISZ EXIT

Klawisz ten ma kilka funkcji w zależności od trybu w jakim jest używany:

- W momencie włączenia się alarmu, klawisz wyłącza alarm
- Gdy chcemy wyjść z menu głównego, naciśnięcie “EXIT” spowoduje powrót do normalnego trybu pracy
- Jeśli jesteśmy w pod-menu danej funkcji urządzenia, klawisz ten umożliwia powrót na poziom wyżej aż do głównego menu.
- Naciśnięcie “EXIT” pozwala na zmianę trybów pracy urządzenia, na kręgu trybów, w kierunku przeciwnym. (niż klawisz “VIEW”).
- W trybie stopklatki klawisz “EXIT” pozwoli nam wrócić do widoku w którym sonar jest aktywny a dane przesuwają się po ekranie.
- Używamy go gdy chcemy wyłączyć aktywny kursor i usunąć go z ekranu.

CO ZNAJDUJE SIĘ NA WYŚWIETLECZU URZĄDZENIA

Głębokość - urządzenie może alarmować o płytkim obszarze, na który wpływamy.

Temperatura - na powierzchni wody.

Czasomierz - porównanie upływającego czasu i prędkości.

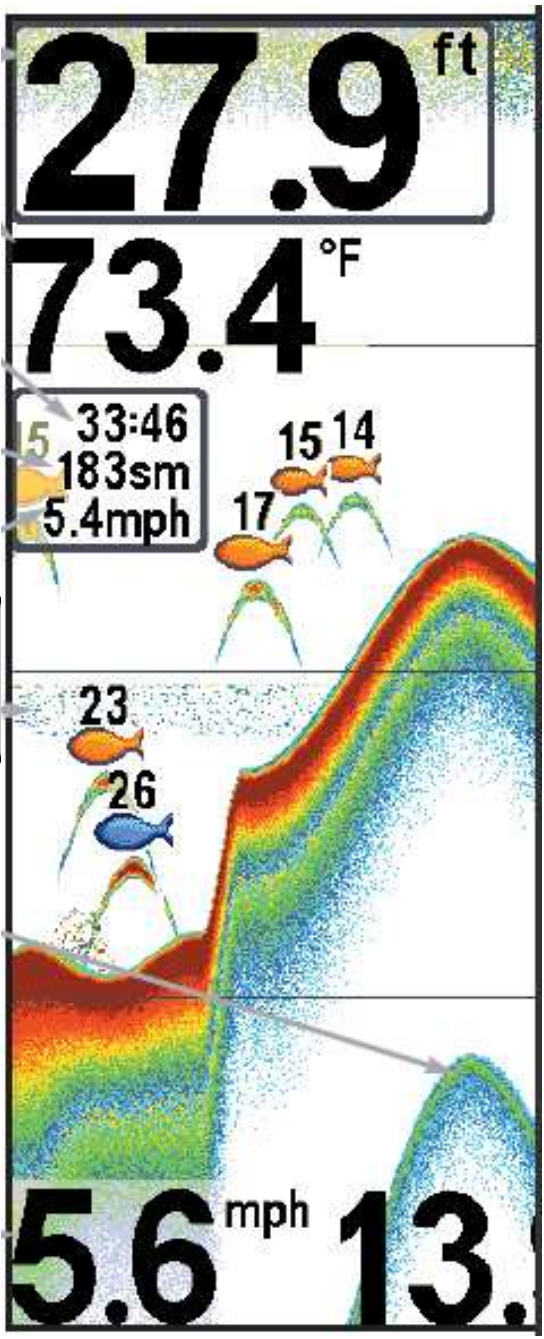
Odległość - urządzenie pokazuje przebytą odległość na danych z odbiornika GPS

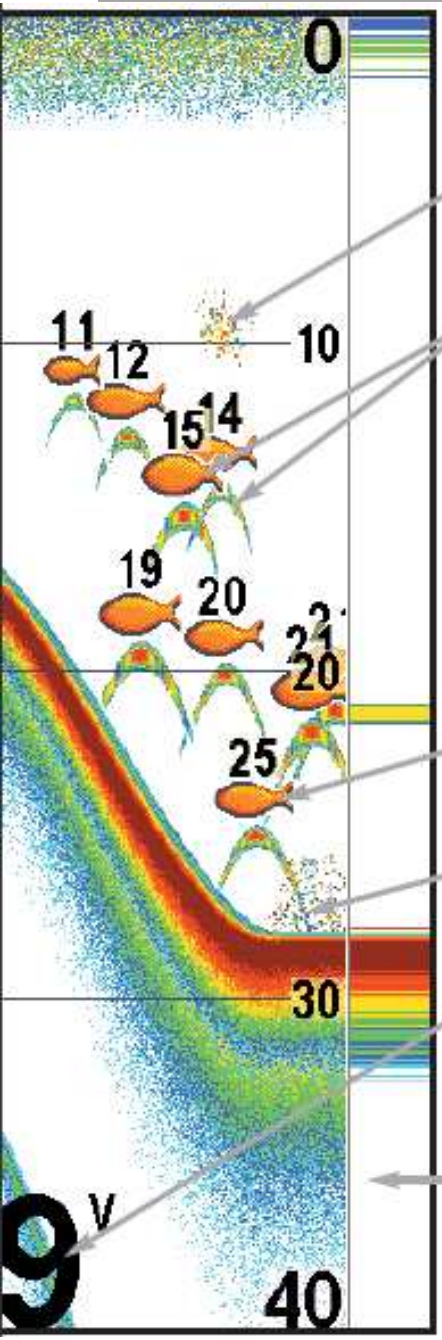
Przeciętna prędkość - urządzenie określa średnią prędkość na podstawie danych z odbiornika GPS

Linie termiczne - obszary wody o innej temperaturze, niż na sąsiednich głębokościach. Zjawisko występuje o każdej porze roku i na wyświetlaczu pojawia się jako wydłużony obszar innego koloru na tej samej głębokości.

Drugi sygnał sonaru - pojawia się gdy sygnał sonaru odbija się od dna i powtórnie od tafli wody. Na płytkich głębokościach pozwala na dodatkową analizę struktury dna. Dno twarde da silny odczyt drugiego sygnału, przy miękkim sygnał będzie słaby lub w ogóle nie wystąpi.

Prędkość - jeśli jest podłączony sprzęt do pomiaru temp/prędkości lub GPS, urządzenie wyświetla prędkość łodzi w mailach morskich lub lądowych





Wysoka siła powracającego sygnału

Kula przynęty

Ryby – urządzenie może informować o znajdujących się w pobliżu rybach dając odczyt w kształcie łuków lub pokazując na wyświetlaczu symbol ryby. Taki odczyt może spowodować uruchomienie alarmu jeśli ryby odpowiedniej wielkości pojawią się w zasięgu sonaru. Wówczas na ekranie pojawi się symbol typu Fish ID+™. Wielkość symbol będzie odpowiadała sile odbitego sygnału.

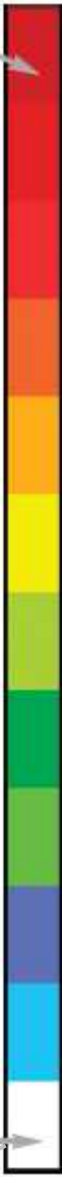
Symbol ryby przekazany przez wiązkę o częstotliwości 200 kHz

Obiekt spoczywający na dnie - tam mogą ukrywać się ryby

Poziom naładowania baterii – możemy ustawić alarm w urządzeniu by powiadomił nas gdy zasilanie spadnie poniżej pewnego poziomu

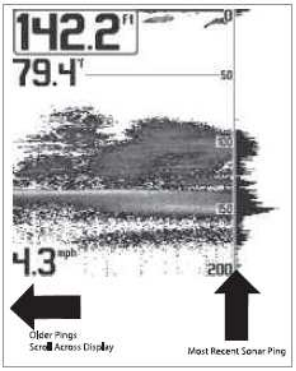
Okno RTS (Real Time Sonar)

Niska siła powracającego sygnału



.

ODCZYTYWANIE DANYCH Z SONARU

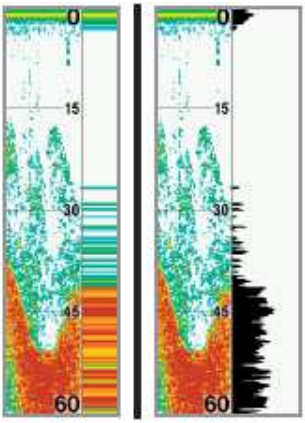


Bardzo istotne jest by poprawnie odczytywać znaczenie informacji zawartych na wyświetlaczu. Obraz nie pokazuje nam przestrzeni pod wodą w trzech wymiarach. Każdy poziomy zakres fal odczytuje I dostarcza informacji do urządzenia a na wyświetlaczu pojawia się odwzorowanie wykrytych w wodzie obiektów. Należy pamiętać, że oprócz ruchu w odczycie musimy uwzględnić czynnik czasu. Zwłaszcza przy obserwacji ryb, odczyt sonaru należy traktować jako informację, gdzie dany obiekt został wykryty w relacji do naszej pozycji, oraz innych nieruchomych obiektów. Informacje sonaru nie dają pewności gdzie dokładnie znajdują się ryby, gdyż są one obrazem przeszłości.

OKNO RTS

Okno “Real Time Sonar (RTS)“ pojawia się po prawej stronie wyświetlacza i jest widoczne wyłącznie w trybie pracy sonaru. Okno to jest zawsze aktualizowane najszybciej jak tylko pozwalają na to warunki dna. Zawiera ono wyłącznie informacje na temat struktury dna, oraz pozycji ryb, które znajdują się w zasięgu promieni transducera. W oknie RTS możemy obserwować sporządzany przez urządzenie obraz dna oraz siłę sygnału powrotnego jaki trafia do transducera. (zob. “Sonar Menu: RTS Window”).

Siła sygnału sonaru została przedstawiona w wąskim oknie RTS za pomocą kolorów. Czerwony oznacza silny sygnał zwrotny, kolor niebieski słaby. Głębokość jest ustalana przez odczyt poziomych fal odbitych i umieszczenie odczytu na wpisanej w pamięć urządzenia skali głębokości



Szerokie okno RTS Przedstawia siłę sygnału sonaru przy użyciu grafu. Po długości linii możemy określić czy sygnał jest silny czy słaby. Głębokość, sonar oszacowuje na podstawie sygnału odbitego od dna i przedstawia graficznie na ekranie. Przy tym ustawieniu, okno RTS nie używa skali głębokości.

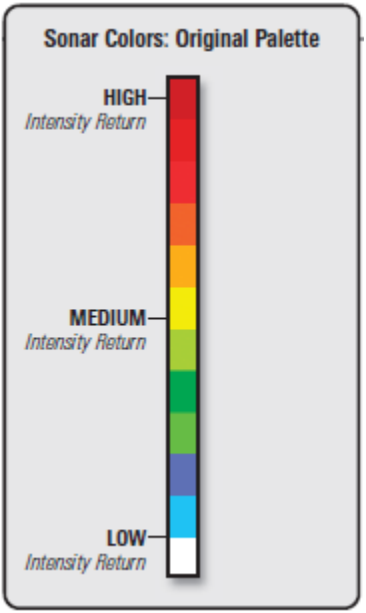
MOC SYGNAŁU

Urządzenie posiada regulację odnoszącą się do czułości odbieranych sygnałów. W zależności od potrzeb możemy regulować, które z sygnałów będą wyświetlane na ekranie a które ignorowane przez urządzenie.

Ustawienia dotyczące czułości urządzenia znajdują się w głównym menu sonaru. W przypadku gdy chcemy aby urządzenie wyświetlało wszystkie sygnały odbierane przez transducer powinniśmy wybrać opcję MAX.
W przypadku jednak gdy transducer narażony będzie na odbiór wielu fal zakłócających realny obraz, lub używamy urządzenia jedynie w celu wyszukiwania ryb dużej wielkości powinniśmy skorzystać z opcji CLEAR.

By dowiedzieć się więcej zobacz menu główne sonaru: moc sygnału.

JAK WPŁYWA MOC SYGNAŁU NA OTRZYMYWANY OBRAZ



W miarę przemieszczania się łodzi, obraz na wyświetlaczu będzie się zmieniał. Aby ułatwić odczyt otrzymywanych danych, urządzenie dostosowuje odcień wyświetlanych obrazów do siły sygnału jaką odbiera transducer.
Kolory ciemniejsze oznaczają mocny odbiór sygnału, może to być spowodowane natrafieniem na twardy, kamienisty fragment dna lub jakąś zatopioną strukturę. Kolorem jaśniejszym echosonda zaznacza obszary, skąd sygnał wrócił osłabiony. Może to oznaczać, że natrafiliśmy na miękkie podłoże lub fragment dna mocno porośnięty wodorostami.

STOPKLATKA I KURSOR

Stopklatka – Naciśnij dowolną strzałkę na klawiszu “4-WAY”. Przesuwający się po ekranie obraz powinien zostać zatrzymany, pojawi się także kursor. Kursor można przesuwać po ekranie za pomocą klawisza “4-WAY” w celu ustalenia głębokości w konkretnym miejscu.

Pomimo uruchomienia stopklatki okno RTS będzie nadal aktualizowane o nowe dane z transducera. Ponadto, zmieniać można ustawienia urządzenia, oraz aktualizować wyświetlane dane za pomocą opcji “Instant Image Update”.

Naciśnięcie klawisza “EXIT” zlikwiduje stopklatkę a obraz na ekranie będzie się ponownie poruszał. Opcja stopklatki możliwa jest do włączenia w trybach pracy: sonar, obrazu zbliżonego i przy podzielonym widoku 200/83 kHz.

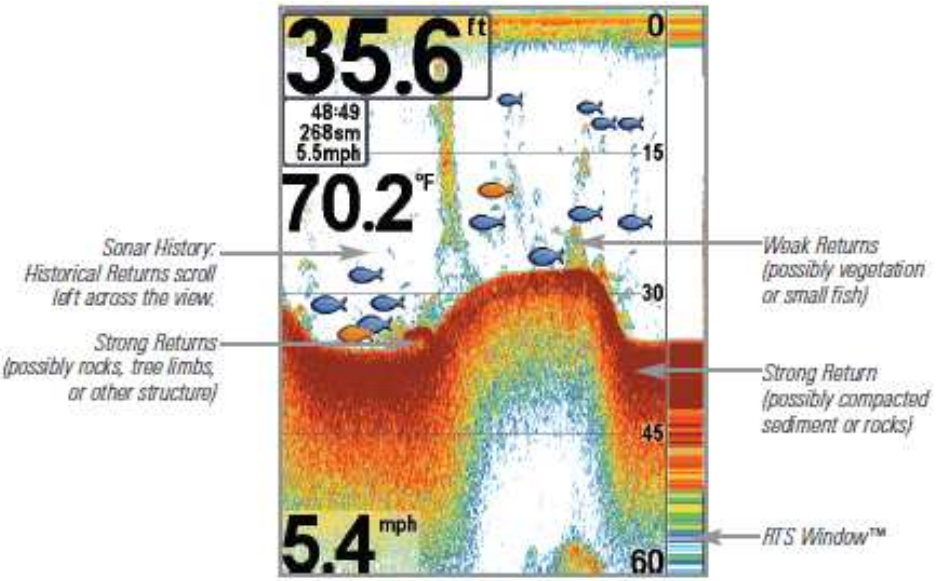
NATYCHMIASTOWA AKTUALIZACJA DANYCH

Urządzenie możemy dostrajać do własnych potrzeb na wiele sposobów. Jakichkolwiek zmian nie dokonamy w ustawieniach natychmiast zostaną one przełożone na sposób jego funkcjonowania, jak i obraz wyświetlany na ekranie.

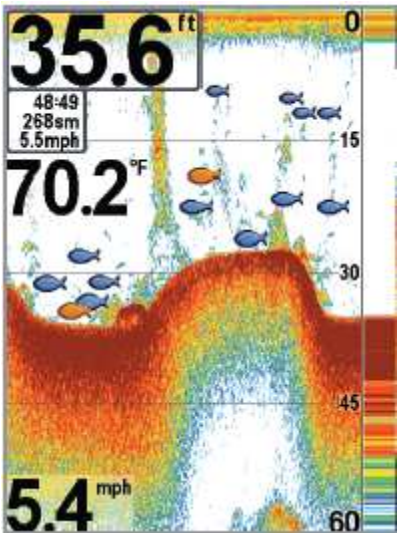
PREZENTACJA DNA - OBRAZ Z SONARU

Podczas przemieszczania się łodzi, urządzenie zapisuje wykryte zmiany w głębokości, by wyświetlić je na ekranie i stworzyć obraz struktury dna. Rodzaj dna można określić po obrazie prezentowanym na wyświetlaczu. Twarde dno, takie jak silnie związany, gęsty osad, lub dno kamienne, okaże się na ekranie dość cienką prostą linią przebiegającą, w poprzek ekranu. Dno miękkie, gdzie przeważać będzie piasek i muł, będzie linią grubszą, lecz i lepiej widoczną gdyż sygnał głębiej wniknie w jego strukturę. Dno z dużą ilością rozrzuconych wystających kamieni, przedstawione będzie jako obszar pofałdowany i postrzępiony.

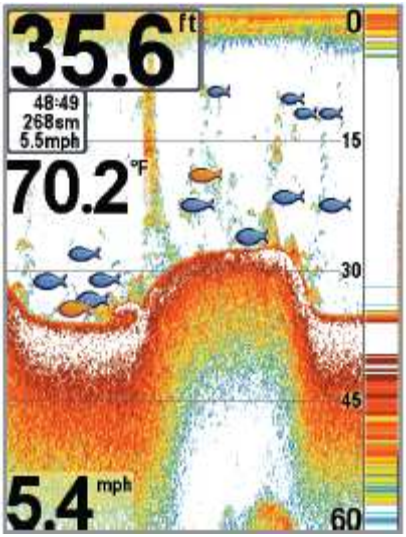
Widok struktury dna oraz okno RTS



Gdy sygnał odbity od dna powraca do urządzenia, obiekty i ryby mogą pojawić się na ekranie jako “BiałeLinie” lub “Struktury ID”. zob. “Menu Sonar: widok dna”



“Struktury ID” - słaby sygnał zwrotny wyświetlany jest w kolorach niebieskich, silny w kolorach czerwonych.



“BiałeLinie” najsilniejszy sygnał sonaru może zostać oznaczony charakterystycznymi białymi liniami. Jest to wynik bardzo czystego i silnego sygnału odbitego od dna.

CO ZNAJDUJE SIĘ NA WYŚWIETLACZU PODCZAS

Down Imaging korzysta z unikalnej technologii sonaru dzięki czemu umożliwia łodzią i w jej najbliższym otoczeniu. Cienkie jak brzytwa wiązki sonaru

Głębokość - urządzenie może alarmować o płytkim obszarze, na który wpływamy.

Temperatura - na powierzchni wody

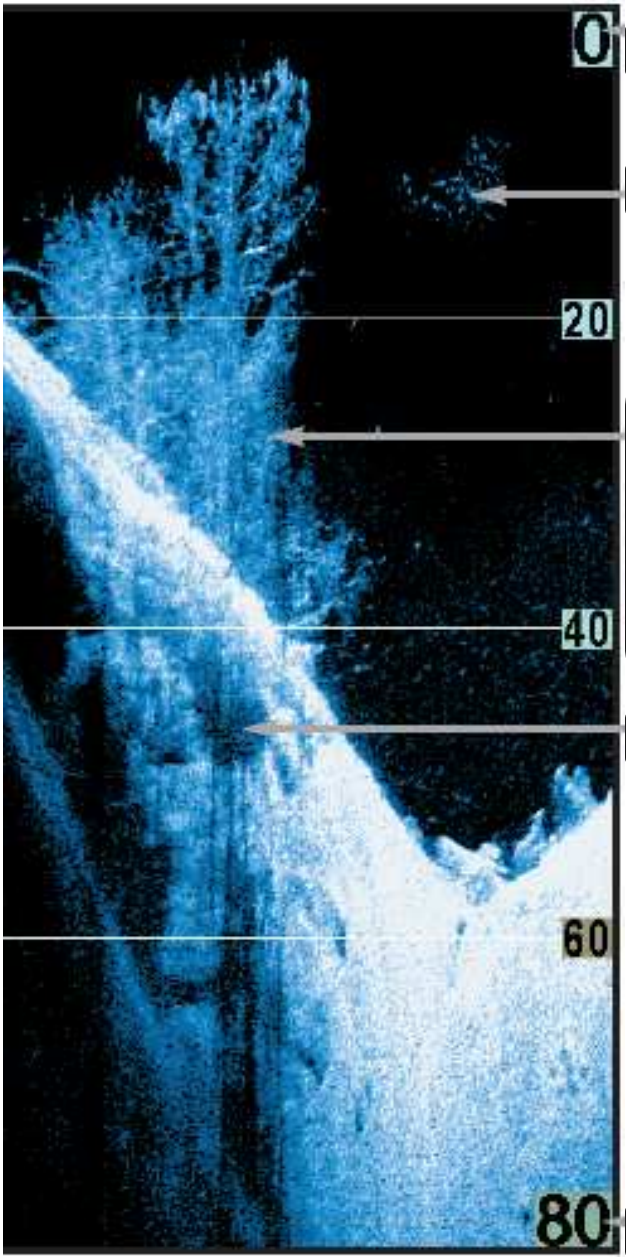
Obraz dna – analizując ten obraz możemy określić twardość dna. Kamienie lub żwir, dno twarde zapewni czystą linię, dno muliste i miękkie sprawi, iż linia będzie mniej wyraźna.

Zmiany w topografii – jaśniejszy obszar na wyświetlaczu pokazuje miejsce w którym wiązka przebija się przez fragment dna miękkiego i dociera do twardego podłoża.

Prędkość - urządzenie wyświetla prędkość łodzi w mailach morskich
lub lądowych. Odczyt pojawi się wyłącznie gdy do urządzenie będzie podłączone odpowiednie akcesorium do pomiaru prędkości.

UŻYWANIA TRYBU (DOWN IMAGINE)

uzyskania szczegółowego obrazu dna znajdującego się bezpośrednio pod odtwarzają w każdym detalu obraz dna oraz podwodnych struktur.



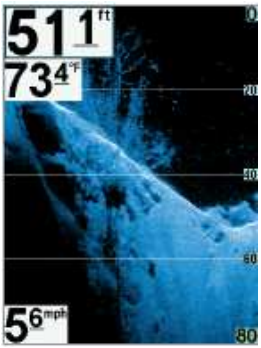
Górny zasięg sonaru

Kula przynęty

Cienie – są rezultatem braków w sygnale zwrotnym sonaru. Pomimo tego mogą stanowić ważną informację dla użytkownika. Cienie pozwalają uzyskać obraz 3D zatopionego obiektu. Łatwo można odczytać rozmiary zanurzonego obiektu oraz głębokości na jakiej się znajduje. Cienie mogą być efektem zarówno obiektów na dnie jak i ryb będących tuż ponad dnem.

Struktury

Dolny zasięg sonaru



ROZUMIENIE OBRAZU W TRYBIE DOWN IMAGINE

Obrazy, które odczytywane są przez sonar w tym trybie tworzone są z fragmentów informacji, otrzymywanych przez urządzenie przy każdym odbiciu fali. Kolejne odbicia składane są w ciągły obraz, który w dwóch wymiarach przesuwa się od lewej strony po ekranie.

INTERPRETACJA DANYCH NA WYŚWIETLACZU

Wiązka sonaru down imagine, prezentuje kontury dna, struktury i ryby. Wiązki z tym trybie pracy sonaru są wąskie, cienkie i dość szerokie.

Aby uzyskać pełen obraz dna, dane należy interpretować pod kątem:

- ciemnych odczytów (oznaczających miękkie obszary dna jak muł czy piach)
- jasnych odczytów (reprezentujące twarde obszary dna jak żwir czy kamienie, oraz struktury np. zatopione drzewa)
- białe smugi, które mogą oznaczać ryby
- cieni (są rezultatem braków w sygnale zwrotnym sonaru. Pomimo tego mogą stanowić ważną informację dla użytkownika. Cienie pozwalają uzyskać obraz 3D zatopionego obiektu. Łatwo można odczytać rozmiary zanurzonego obiektu oraz głębokości na jakiej się znajduje. Cienie mogą być efektem zarówno obiektów na dnie jak i ryb będących tuż ponad dnem).

CZUŁOŚĆ SONARU W TRYBIE DOWN IMAGINE

Czułość sonaru w trybie down imagine, również można regulować. Wyższa czułość pracy sonaru, wskazana jest zwłaszcza przy dużych głębokościach i twardym dnie. Obraz jest wówczas szczególnie wyraźny. Przy dnie miękkim i mulistym zalecane jest zmniejszenie czułości pracy sonaru, by wyeliminować zbędne szumy i zakłócenia mogące wystąpić przy pracy sonaru.

STOPKLATKA I KURSOR

Stopklatka – Naciśnij dowolną strzałkę na klawiszu “4-WAY”. Przesuwający się po ekranie obraz powinien zostać zatrzymany, pojawi się także kursor. Kursor można przesuwać po ekranie za pomocą klawisza “4-WAY” w celu ustalenia głębokości w konkretnym miejscu.

Pomimo uruchomienia stopklatki okno RTS będzie nadal aktualizowane o nowe dane z transducera. Ponadto, zmieniać można ustawienia urządzenia, oraz aktualizować wyświetlane dane za pomocą opcji “Instant Image Update”.

Naciśnięcie klawisza “EXIT” zlikwiduje stopklatkę a obraz na ekranie będzie się ponownie poruszał.

TRYBY PRACY NA URZĄDZENIU

Urządzenie typu 600 Series™ Fishing System może pracować w wielu różnych trybach. W zależności od wybranego trybu urządzenie prezentuje różne dane, za pomocą różnych wizualizacji. Tryb pracy sonar jest ustawieniem domyślnym urządzenia.

Po naciśnięciu klawisza ”VIEW”, na ekranie wyświetla się krąg dostępnych trybów, każde naciśnięcie powoduje przestawienie trybu o jeden w prawo. Po naciśnięciu klawisza “EXIT” koło obraca się w przeciwnym kierunku. Każdy tryb może zostać ukryty lub wyświetlony, jako część kolistego “menu”, wykorzystując tą pętlę trybów “menu”.

UWAGA: Kiedy zmieniamy tryb pracy urządzenia, widok na wyświetlaczu powinien się zmienić automatycznie, nie trzeba wychodzić z menu aby dokonać zmian na ekranie.

Urządzenie pozwala na regulacje, które tryby pracy będą wyświetlane jako te do szybkiego wyboru. Sugerujemy aby dla ułatwienia pracy wybrać jedynie te tryby z których będziemy najczęściej korzystać. Sprawi to, menu będzie krótsze i bardziej uproszczone.

Aby dobrać tryby, które mają się wyświetlać na okręgu należy:

1. Nacisnąć klawisz MENU dwukrotnie a następnie przejść do menu głównego urządzenia i nacisnąć prawą strzałkę klawisza 4 WAY na opcji tryby (Views).
2. Przy pomocy strzałek góra, dół możemy przejrzeć całą listę trybów pracy urządzenia.
3. Aby zmienić status danego trybu podświetlamy go o następnie naciskamy prawą strzałkę klawisza 4 WAY, zmieniając status trybu na ukryty/widoczny.

Każdy tryb pracy urządzenia umożliwia obserwowanie różnych pomiarów odczytywanych przez urządzenie. Ilość odczytów uzależniona jest od trybu pracy urządzenia, podłączenia dodatkowych akcesoriów, przebywania w trybach związanych z pracą sonaru lub nawigacji. Możemy regulować, które z dostępnych odczytów mają być wyświetlane na ekranie.

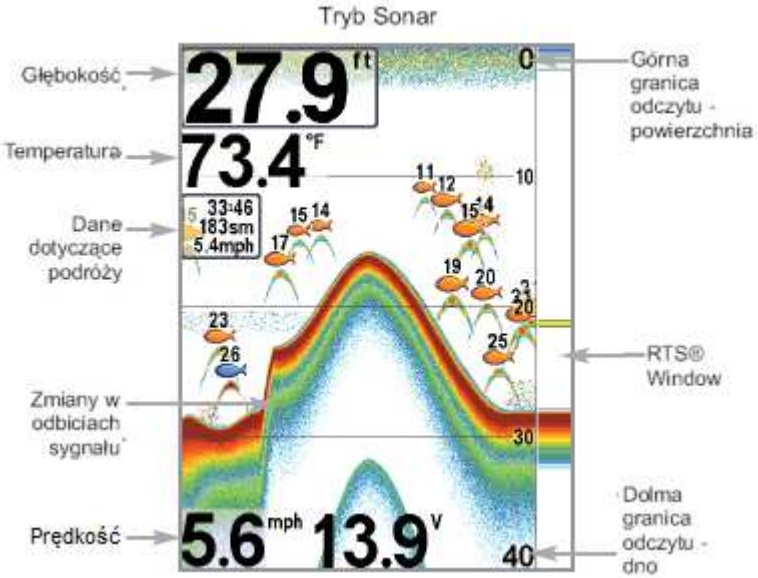
Aby dowiedzieć się więcej zobacz: Menu główne sonaru – wybór odczytów.

Widoczność każdego z odczytów regulujemy z poziomu menu głównego. Jeśli jakiś interesujący na odczyt nie będzie wyświetlony na liście, upewnij się, że odpowiednie akcesorium zostało podłączone oraz czy znajdujesz się w trybie pracy dla zaawansowanego użytkownika.

TRYB SONAR

Pracując w tym trybie urządzenie prezentuje zmiany w odbiciu sygnału sonaru w czasie.

Urządzenie zawsze wyświetla głębokość, oraz temperaturę i prędkość jeśli jest podłączony odpowiedni sprzęt pomiarowy. Najczęstszy obraz uzyskiwany przez sonar jest wyświetlany z prawej strony, nowe zebrane informacje pojawiają się na ekranie, a starsze są zastępowane i przesuwają się do lewej krawędzi wyświetlacza. Cyfrowy odczyt głębokości wyświetlany jest w lewym górnym roku ekranu. Skala górnej i dolnej granicy odczytu pojawia się wzdłuż prawej krawędzi wyświetlacza. Skala obrazuje odległość pomiędzy powierzchnią wody a najgłębszym miejscem wykrytym przez sonar. Głębokość działania sonaru jest regulowana automatycznie tak, by dno było stale widoczne, może ją też regulować manualnie (zob. “Menu Sonar X-Press™”). Pięć dodatkowych odczytów wyświetlanych na ekranie to informacje pochodzące z dodatkowych urządzeń. Okna z informacjami mogą być dowolnie ustawiane tak by wyświetlać jedyne niezbędne dane. (zob. “Setup Menu Tab” - Wybór Odczytów).



WAZNE: Jeżeli liczba oznaczająca głębokość miga oznacza to, że urządzanie ma problemy z określeniem dokładnej głębokości dna. Może się to zdarzyć w przypadku gdy będzie ono po za zasięgiem sonaru, łódź będzie poruszała się zbyt szybko, transducer będzie wyjęty z wody, lub też z innych powodów gdy urządzenie nie uzyska sygnału zwrotnego.

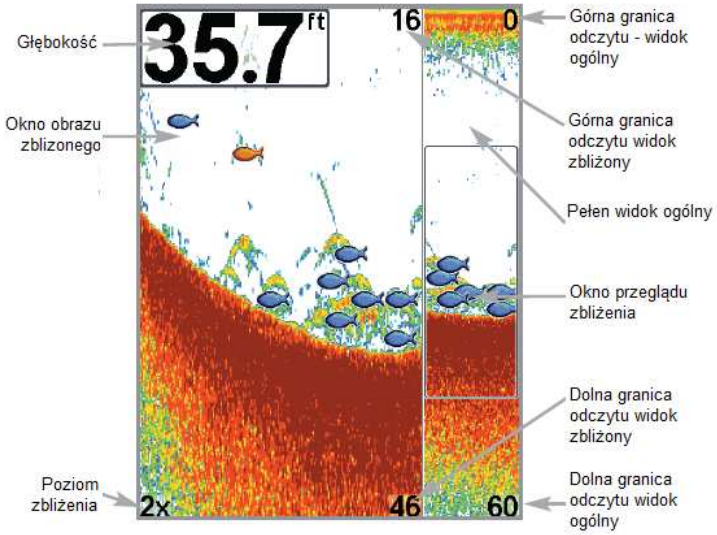
OBRAZ ZBLIŻONY

Zbliżenie obrazu w trybie pracy sonaru, powoduje rozbicie obrazu na małe fragmenty, stworzone przez pojedyncze sygnały zwrotne. Wyświetlony wynik umożliwia bardzo precyzyjną analizę dna i odnalezienie takich miejsc, w których obraz wskazywać może na rybę zawieszoną blisko dna, lub ukrytą w jakimś obiekcie.

W trybie zbliżenia, wyświetlacz jest podzielony na wąski fragment po prawej, ten sam fragment w powiększeniu widzimy po lewej stronie ekranu. Fragment po prawej także zawiera element zbliżenia. W prawym dolnym rogu wyświetlane jest bowiem, zbliżenie głębszych partii dna oglądanego fragmentu. Wraz ze zmianą głębokości, zbliżony obraz jest automatycznie aktualizowany by stale pokazywać powiększoną strukturę dna.

Okno przeglądu zbliżenia pokazuje jaka jest relacja obrazu przybliżonego do obrazu o pełnym zasięgu. Poziom zbliżenia wyświetlany jest w lewym dolnym rogu ekranu, może on być zmieniony w zależności od panujących warunków. Z prawej strony, zależnie od poziomu zbliżenia pokazywana jest, górna i dolna głębokość oglądanego obrazu. Dzięki temu mamy stały nadzór nad obserwowaną głębokością. Głębokość całkowita nadal jest wyświetlana, niezależnie od zbliżenia, w lewym górnym rogu. Inne odczyty sonaru takie jak temperatura wody nie są dostępne w tym trybie pracy urządzenia.

Tryb zbliżenia sonaru



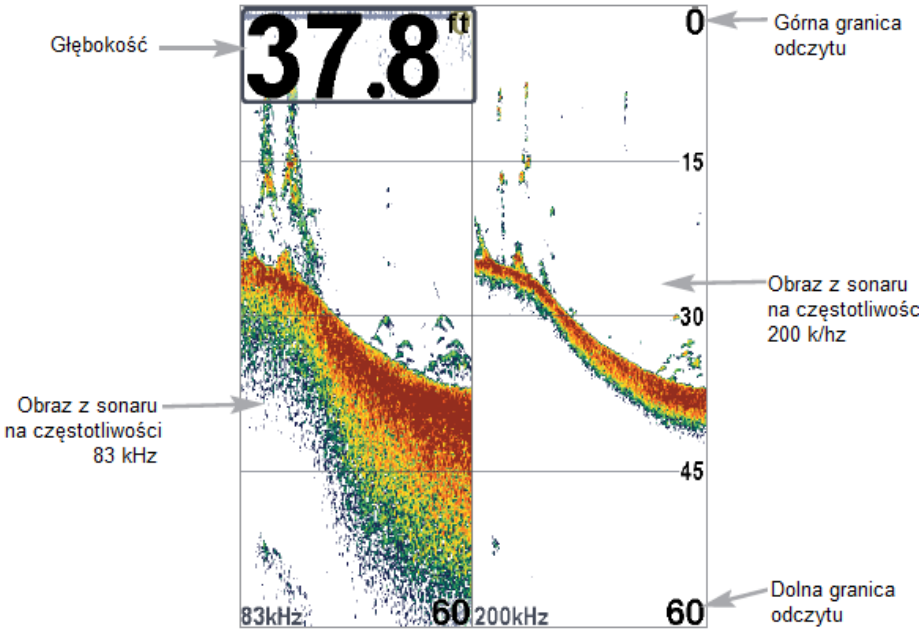
200/83 kHz PODZIELONY WIDOK Z SONARU

Pracując w tym trybie sonar pokazuje w jednym oknie dwa niezależne obrazy.

W zależności od używanego transducera w oknach pojawiać się będą obrazy przekazywane przez wiązki:
83 kHz / 200 kHz w modelu 678c HD
455 kHz / 200 kHz w modelu 678c HD DI
50 kHz / 200 kHz w modelu 678c HD XD

Odczyty w tym trybie nie podlegają manualnemu ustawieniu, dlatego też, pomiary takie jak temperatura wody nie są dostępne w tym trybie pracy urządzenia.

200/83 kHz Podzielony widok z sonaru



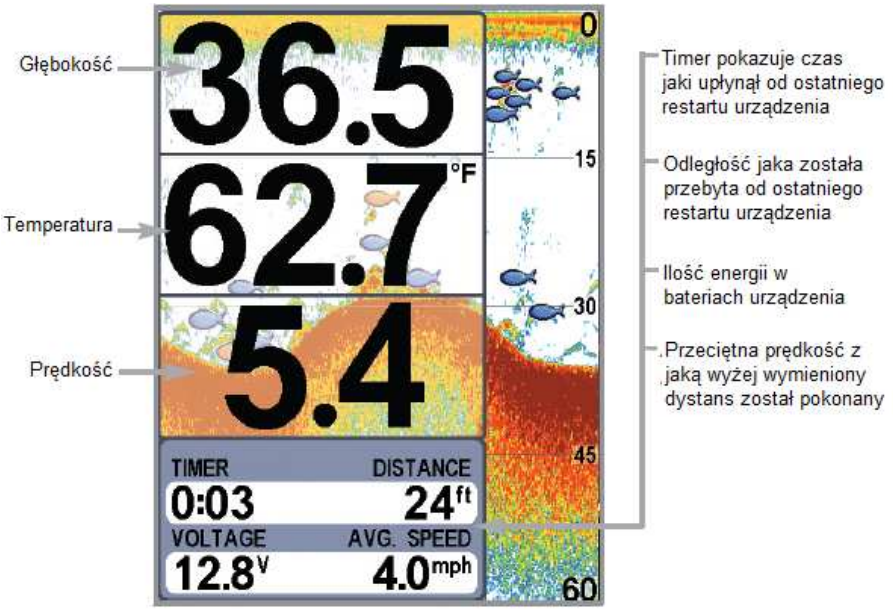
TRYB POWIĘKSZONYCH DANYCH OBRAZU

Za pomocą tego trybu w łatwy sposób można odczytać najważniejsze informacje dotyczące sondowanego obszaru. W tym trybie pracy urządzenia wszystkie dane wyświetlane są za pomocą dużych cyfr a dotyczą one: głębokości, temperatury i prędkości (jeśli są podłączone odpowiednie rządzenia).

Pojawia się także powiększone okno z informacjami na temat dotychczasowo przebytej trasy, czyli: przebytej odległości, przeciętnej prędkości, i czasu jaki upłynął od ostatniego restartu urządzenia. Układ oraz rodzaj odczytów wyświetlanych w tym trybie nie podlegają manualnemu ustawieniu.

Dziennik podróży pokazuje dane (przebytą odległość, przeciętną prędkość oraz czas) od momentu gdy po raz ostatni wyzerowaliśmy dziennik.

Tryb powiększonych danych obrazu



TRYB DOWN IMAGINE

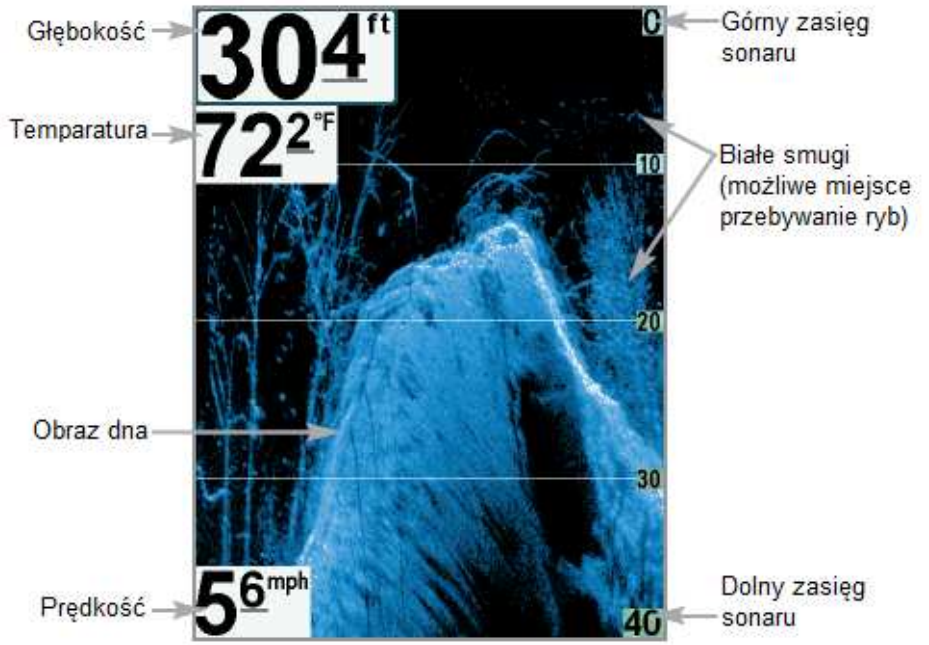
Tryb ten dostępny jest jedynie w urządzeniu typu 678c HD DI.
Down Imaging korzysta z unikalnej technologii sonaru dzięki czemu umożliwia uzyskania szczegółowego obrazu dna znajdującego się bezpośrednio pod łodzią i w jej najbliższym otoczeniu. Cienkie jak brzytwa wiązki sonaru odtwarzają w każdym detalu obraz dna oraz podwodnych struktur.

Dane zbierane prze sona wyświetlane są z prawej strony ekranu, obraz przesuwa się w lewo wraz z ciągłą aktualizacją danych.

Podczas pracy w tym trybie dostępne są następujące funkcje:

- Menu X-press Down Imagine, możemy je wywołać po naciśnięciu klawisza Menu. Dzięki menu możemy regulować: czułość sonaru podczas pracy w tym trybie, jak również szybkość przesuwu danych, paletę barw wyświetlacza, górny i dolny zasięg sonaru.

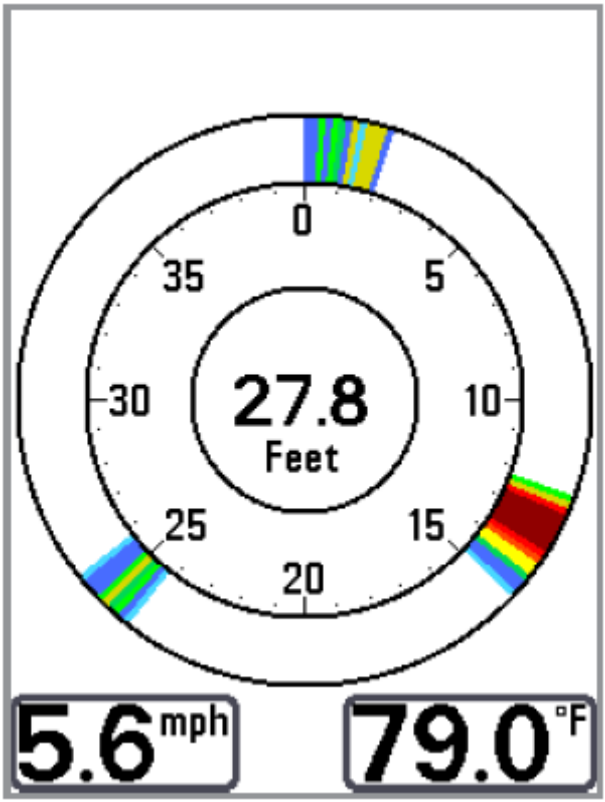
- Stopklatka - Naciśnij dowolną strzałkę na klawiszu “4-WAY”. Przesuwający się po ekranie obraz powinien zostać zatrzymany, pojawi się także kursor. Kursor można przesuwać po ekranie za pomocą klawisza “4-WAY” w celu ustalenia głębokości w konkretnym miejscu.



KOLISTY TRYB SONARU

Tryb ten umożliwia wyświetlanie informacji pochodzących z Real Time Sonar (RTS) w tradycyjnym kolistym diagramie. Głębokość i temperatura są zawsze wyświetlane.

Inne dane pochodzące z odczytów nie mogą być wyświetlane, gdy urządzenie pracuje w tym trybie.

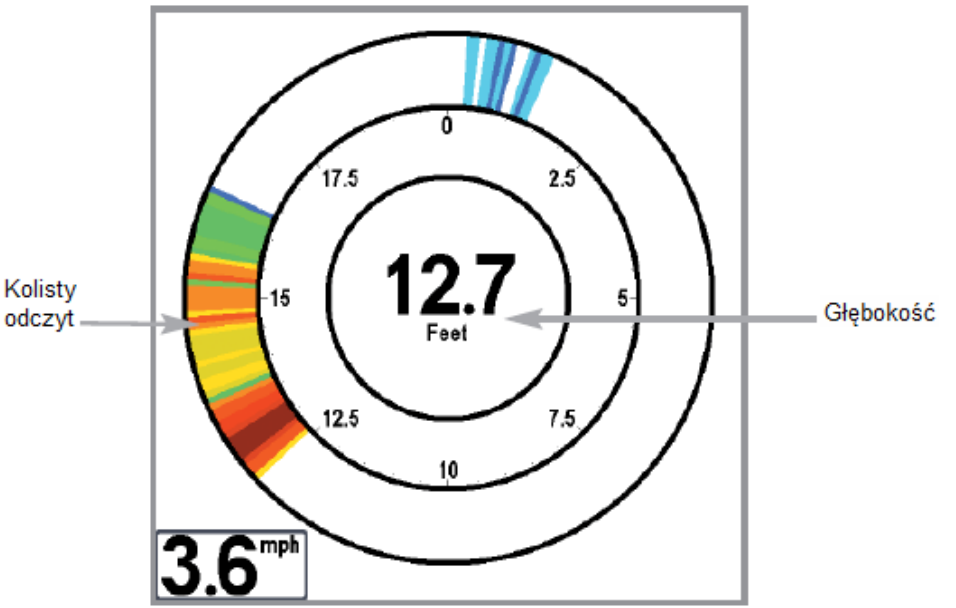


TRYB ŁOWIENIA POD LODEM (WYŁĄCZONY)

Gdy tryb łowienia pod lodem jest wyłączony urządzenie pokazuje informacje pochodzących z Real Time Sonar (RTS) w tradycyjnym kolistym diagramie.

Podczas pracy w tym trybie wystarczy raz nacisnąć klawisz MENU by przejść do pod menu x-press. W ten sposób możemy regulować czułość pracy sonaru, jak również jego górny i dolny zasięg.

Innych odczytów nie można wyświetlić na ekranie w tym trybie,



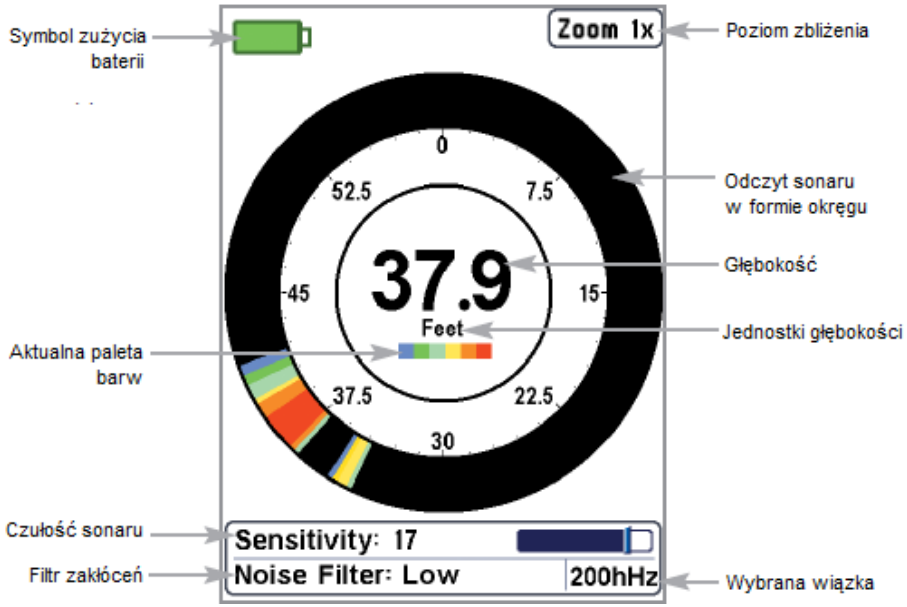
TRYB ŁOWIENIA POD LODEM (WŁĄCZONY)

Gdy tryb łowienia pod lodem jest włączony, urządzenie pokazuje informacje pochodzące z Real Time Sonar (RTS) w kolistym diagramie. Dodatkowo urządzenia pozwala na regulację czułości pracy, zmian w ustawieniach górnego i dolnego zasięgu jak również umożliwia włączenie kursora głębokości.

Po włączeniu trybu łowienia pod lodem urządzenie automatycznie dostosuje swoją czułość pracy do aktualnych warunków połowu (temperatury wody, grubości pokrywy lodu).

Jednokrotne naciśnięcie klawisza MENU umożliwi przejście do menu x-press. Z poziomu tego menu możemy manualnie regulować czułość pracy urządzenia, jak również decydować o jego granicznych głębokościach pracy i palecie wyświetlanych kolorów.

Różnobarwny pasek znajdujący się w środku wyświetlacza będzie pokazywał nam rozkład kolorów w zależności od siły odbitego sygnału. Kolor z lewej strony paska oznaczają sygnał słaby. Kolejne kolory idące w prawo symbolizują zwiększającą się siłę odbitego sygnału.



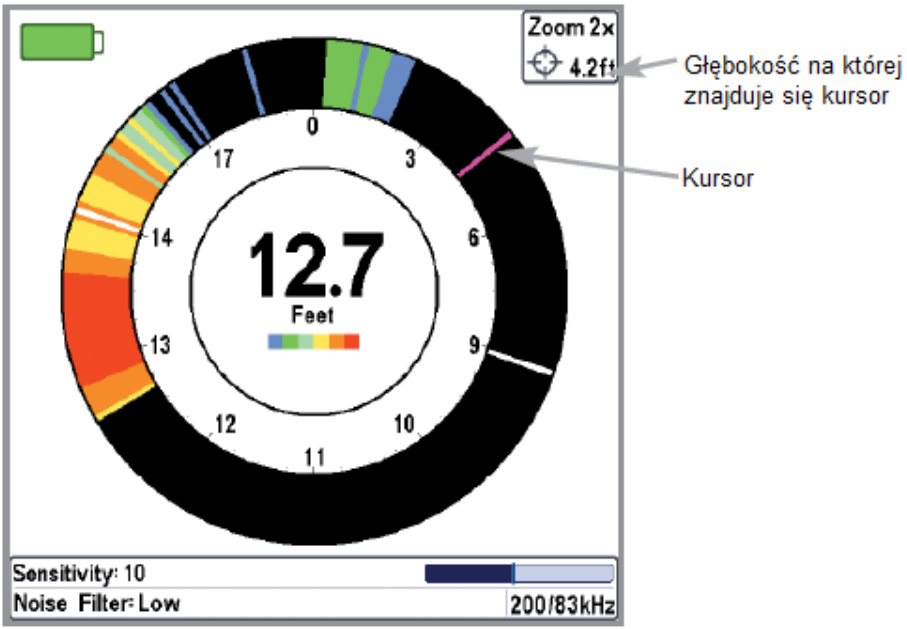
Aby uruchomić kursor głębokości należy:

Podczas pracy w tym trybie nacisnąć klawisz VIEW. Wcześniej upewniając się, że tryb łowienia pod lodem jest włączony.

Następnie naciskamy strzałkę dół klawisza 4-WAY. Na ekranie powinna pojawić się różowa linia (fragment promienia okręgu).

Strzałkami góra – dół, klawisza 4-WAY możemy przesuwać linię po całym okręgu, ustawiając ją na dowolnie wybranej głębokości. Głębokość, na której znajduje się kursor wyświetlana będzie w prawym górnym rogu wyświetlacza.

Aby zlikwidować kursor wystawczy nacisnąć klawisz EXIT

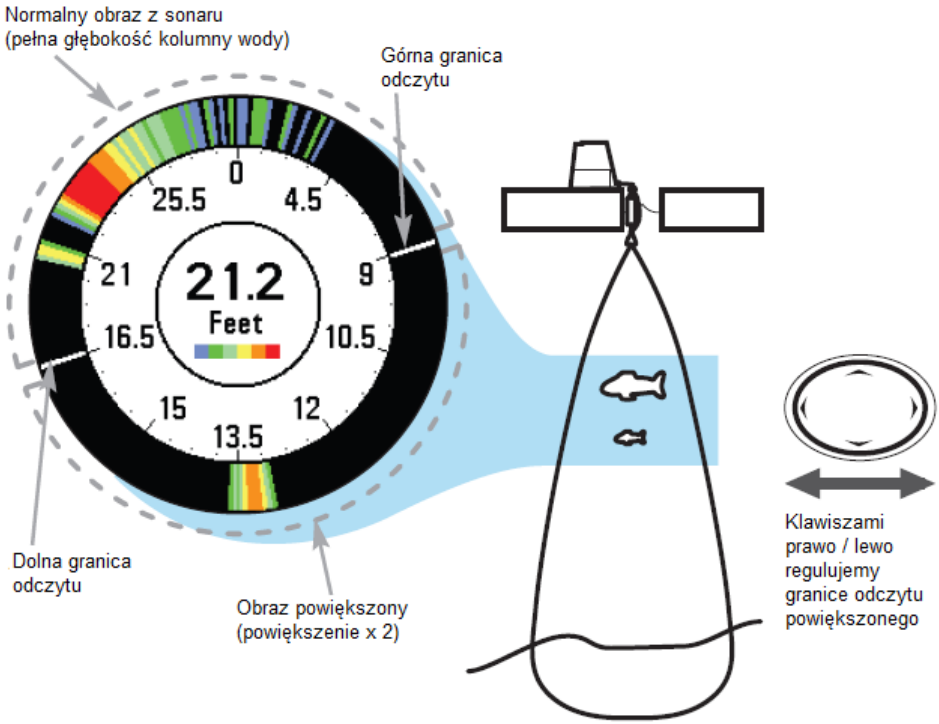


Aby uruchomić opcję zbliżenia podczas pracy w trybie łowienia pod lodem należy:

Podczas pracy w tym trybie nacisnąć klawisz VIEW. Wcześniej upewniając się, że tryb łowienia pod lodem jest włączony.

Następnie nacisnąć klawisz +ZOOM. Na ekranie powinny się pojawić górny i dolny zasięg aktualnego działania sonaru.

Za pomocą klawiszy prawo/ lewo, klawisza 4-WAY możemy teraz wybrać fragment odczytu, który chcemy powiększyć. Powiększony obraz widoczny będzie po prawej stronie kolistego odczytu, oddzielony dwoma białymi liniami. Po lewej stronie okręgu wyświetlany będzie obraz nie powiększony.



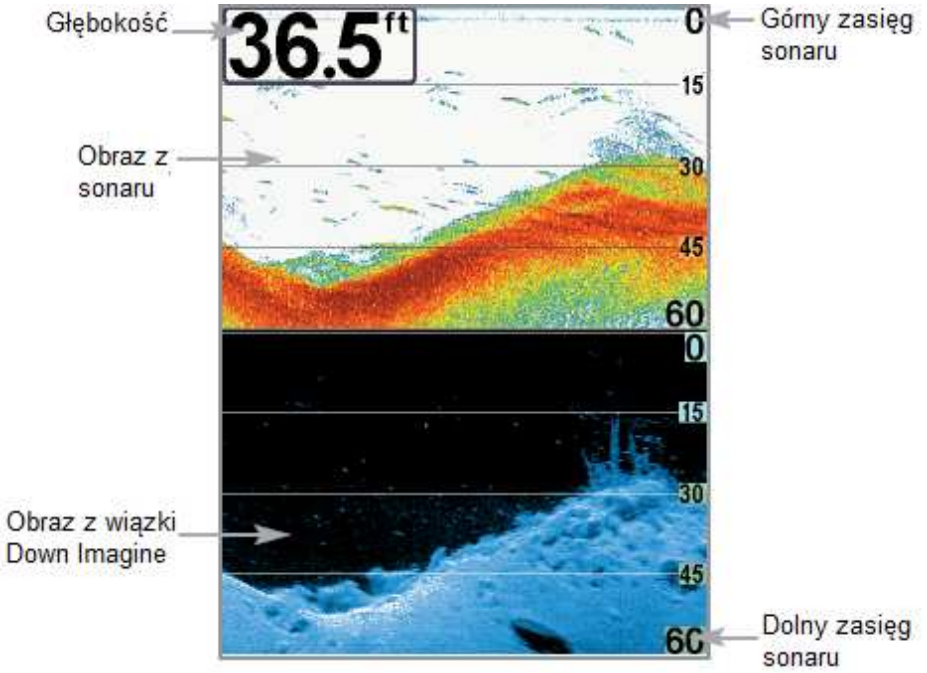
PODZIELONY OBRAZ DOWN IMAGINE/SONAR

W tym trybie na ekranie widzimy jednocześnie obraz z sonaru w górnej części, oraz obraz z wiązki down imagine w dolnej.

Podczas pracy w tym trybie dostępne są następujące funkcje:

- Menu X-press Down Imagine, możemy je wywołać po naciśnięciu klawisza Menu. Dzięki menu możemy regulować: czułość sonaru podczas pracy w tym trybie, jak również szybkość przesuwu danych, paletę barw wyświetlacza.

- Stopklatka - Naciśnij dowolną strzałkę na klawiszu “4-WAY”. Przesuwający się po ekranie obraz powinien zostać zatrzymany, pojawi się także kursor. Kursor można przesuwać po ekranie za pomocą klawisza “4-WAY” w celu ustalenia głębokości w konkretnym miejscu.



SYSTEMY MENU

Menu urządzenia podzielone jest na kilka łatwych w obsłudze modułów. Każdy z nich zawiera inne funkcje urządzenia które można regulować i ustawiać, dostosowując pracę sonaru do swoich indywidualnych potrzeb.

Menu startowe - Naciśnij klawisz “MENU” podczas uruchamiania urządzenia ale wejść do “menu startowego”.

Menu X-Press™ - “Menu X-Press™” umożliwia dostęp do często używanych ustawień danego trybu bez przechodzenia przez cały system tabel i pod menu.

WAŻNE: zawartość menu X-Press™ będzie się różniło w zależności od trybu z jakiego aktualnie korzystaliśmy gdy zostało wywołane. Na jego zawartość wpływa również ustawienie czy korzystamy z podstawowego czy zaawansowanego trybu użytkownika.

Główne Menu – W tym menu zgrupowane są wszystkie główne opcje urządzenia: Alarm, Sonar, Ustawienia i Tryby.

MENU OPCJI STARTOWYCH

Naciśniecie klawisza MENU w trakcie uruchamiania urządzenia pozwala na dostęp do menu opcji startowych. W menu możemy wybrać sposób w jaki włączy się urządzenie.

Używając kursorów “góra”, “dół” zaznacz opcje, którą chcesz wybrać. Naciśnięcie kursora “prawo”, umożliwi wejście w tą opcję. Jeśli zwlekasz z wyborem opcji zbyt długo system uruchomi automatycznie tą, która została podświetlona.

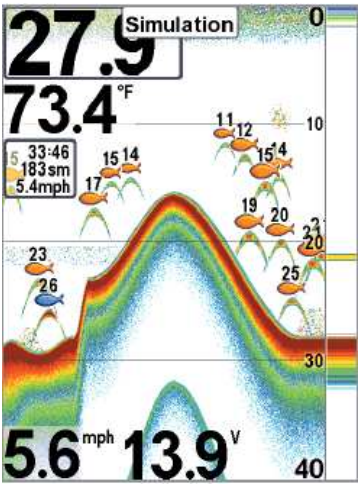
- Normalny
- Symulator
- Status systemu

W poniższych paragrafach znajdziesz informacje na temat każdej z tych opcji.

NORMALNE FUNKCJONOWANIE URZĄDZENIA

Tej opcji należy używać gdy urządzenie jest już podłączone do znajdującego się w wodzie transducera. Urządzenie automatycznie wykrywa czy jest połączone z transducerem. Po wybraniu tej opcji możemy korzystać z wszystkich trybów pracy echosondy.
Aby zmienić tryb pracy urządzenia na tym etapie koniecznie jest wyłączenie go i powtórne włączenie.

SYMULACJA



Opcji tej należy używać, by lepiej poznać możliwości oraz nauczyć się obsługi urządzenia, przed rozpoczęciem pracy na wodzie. Symulator został stworzony na tyle realistycznie by oddać to jak będzie pracowała sonda w warunkach na wodzie. W czasie symulacji zalecamy zapoznanie się z menu oraz jego funkcjami, ponieważ każda z nich w inny sposób wpływa na obraz pokazywany na wyświetlaczu jak również na pracę transducera.

WAŻNE: By w pełni korzystać z możliwości symulatora, ważne jest aby został on manualnie wybrany z menu opcji startowych, zamiast byśmy pozwolili aby urządzenie automatycznie przeszło na ten tryb nie podłączając np. transducera. Ręczne wybranie trybu symulacji pozwala na lepsze skonfigurowanie opcji i dostosowania urządzenie do swoich potrzeb. Wszystkie zmiany w ustawieniach urządzenia wprowadzone w trybie symulacji zostaną zapamiętane a ustawienie te będą wykorzystywane do pracy w trybie normalnym.

Podczas pracy w tym trybie co pewien czas na ekranie pojawi nam się informacja przypominająca iż wyświetlany obraz jest jedynie symulacją.

Aby zmienić tryb pracy urządzenia na tym etapie koniecznie jest wyłączenie go i powtórne włączenie.

STATUS SYSTEMU

Użyj tego trybu aby sprawdzić podłączenie urządzenia oraz przeprowadzić auto - test. Gdy włączymy urządzenie w tym trybie, po każdym kolejnym naciśnięciu klawisza “Tryb” (VIEW), na ekranie pojawią się kolejno następujące informacje:

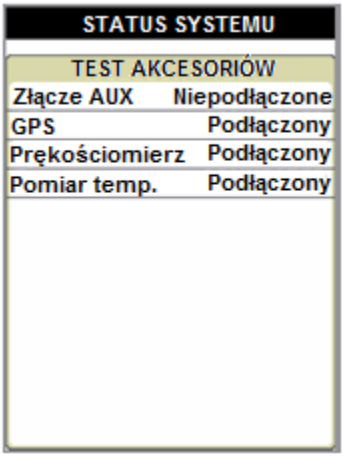
• Auto - test
• Test - akcesoria
• Próba GPS.

Aby zmienić tryb pracy urządzenia na tym etapie koniecznie jest wyłączenie go i powtórne włączenie.

AUTO TEST

Auto test pokazuje nam podstawowe informacje o urządzeniu. Na ekranie wyświetlony zostaje numer seryjny, „Printed Circuit Board" (PCB), przegląd oprogramowania, całkowity czas pracy oraz wartość napięcia zasilania.

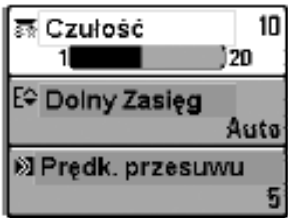
TEST AKCESORIÓW



Urządzenie sprawdza jakie akcesoria zostały poprawie podłączone i wyświetla ich status na ekranie.

WAŻNE: Prędkościomierz zostanie wykryty jedynie wtedy gdy, silnik zostanie włączony przed aktywacją urządzenia.

MENU X-PRESS



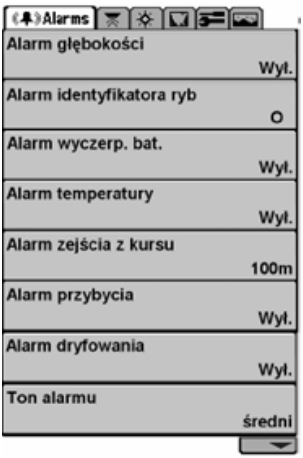
Menu X-Press™ - umożliwia dostęp do często używanych ustawień bez przechodzenia przez cały system tabel i pod menu.
W czasie pracy w tym menu można się po nim poruszać za pomocą kursorów “Góra”, “Dół”. Po dokonaniu jakiekolwiek zmiany w ustawieniach (używając kursorów “lewo”, ”prawo”), menu X-Press™, zniknie na chwilę, gdy na wyświetlaczu będą pojawiały się zmiany parametrów. Dzięki temu rozwiązaniu można od razu obserwować wprowadzoną aktualizację do pracy sytemu. Menu X-Press™ można ponownie wywołać przy użyciu kursora „Góra” lub „Dół”.

Menu wywołujemy naciskając klawisz MENU jednokrotnie. Wywołane menu przypisane jest do trybu pracy urządzenia, w którym się właśnie znajdujemy.

Jakiegokolwiek zmiany wprowadzimy za pomocą menu X-Press danego trybu w sposobie pracy urządzenia, będą one natychmiast widoczne po wyłączeniu menu.

WAŻNE: zawartość menu X-Press™ będzie się różniło w zależności od trybu z jakiego aktualnie korzystaliśmy gdy zostało wywołane. Na jego zawartość wpływa również ustawienie czy korzystamy z podstawowego czy zaawansowanego trybu użytkownika.

MENU GŁÓWNE



Główne Menu – W tym menu zgrupowane są wszystkie główne opcje urządzenia: Alarm, Sonar, Nawigacja, Mapa, Ustawienia i Tryby.

Tabela menu głównego składa się z kilku zakładek, odpowiadającym funkcjom urządzenia. W górnej części znajdują się funkcje główne, w tabeli pod nimi opcje szczegółowe.

Naciśnij klawisz “MENU” dwukrotnie by wywołać menu główne a następnie, używając kursorów “prawo” i “lewo” klawisza “4-WAY” wybieramy funkcje główną.

Gdy tylko na nią najedziemy, rozwinie się tabela opcji szczegółowych, po których poruszamy się kursorami “góra”, ”dół” a klawisze “prawo” i “lewo” służą wprowadzaniu zmian w ustawieniach. Klawisz

“EXIT” cofa nas natychmiast do funkcji głównych. Jeśli na dole tabeli widnieje czarna strzałka oznacza to że nie wszystkie opcje zostały wyświetlone (możemy je zobaczyć, naciskając dolny kursor). Wszelkich zmian w ustawieniach dokonujemy dzięki kursorom “prawo” i “lewo”.

WAŻNE: Ilość opcji dodatkowych przy danej funkcji urządzenia, oraz ilość samych funkcji w menu głównym będzie uzależniona od tego czy korzystamy z podstawowego czy zaawansowanego trybu użytkownika.

KORZYSTANIE Z MENU

Aby usprawnić wprowadzanie zmian w pracy urządzenia jak i ułatwić korzystanie z kilkustopniowych menu ustawień prezentujemy kilka rad dla początkujących użytkowników.

- Niezależnie od tego na jakim poziomie menu się znajdujemy jednorazowe naciśnięcie klawisza EXIT przeniesie nas na szczyt tabeli.
- Będąc na końcu tabeli naciśnięcie strzałki w dół przeniesie nas do pierwszej pozycji w danej tabeli menu.
- Możemy przeskakiwać po zakładkach głównego menu za pomoczą strzałek prawo, lewo klawisza 4-WAY.
- Jeśli na samym dole tabeli znajduje się mała trójkątna strzałka możliwe jest rozwinięcie dodatkowych opcji dla danego trybu.
- Jeśli przy danej opcji znajduje się trójkątna strzałka skierowana w prawą stronę oznacza to, że opcja ma kilka wariantów w jakich może występować.
- Jeśli zamkniemy menu będąc w konkretnej tabeli czy opcji, po powtórnym otwarciu menu powróci do ustawienia z jakiego wyszliśmy.

OPCJE I USTAWIENIA

Opcje i ustawienia we wszystkich typach menu ustawia się w podobny sposób. Najpierw opcja którą będziemy regulować musi zostać podświetlona/ wybrana za pomocą strzałek góra, dół klawisza 4-WAY. Następnie zmian dokonujemy za pomocą strzałek lewo, prawo.

Poniżej przedstawiamy przykładowy schemat regulacji pojedynczej opcji urządzenia. Jednocześnie przypominamy, że ilość opcji uzależniona jest od modelu urządzenia, ilości podłączonych akcesoriów, trybu pracy użytkownika.

TRYBY UŻYTKOWNIKA

Tryby użytkownika (normalny lub zaawansowany) – Zaawansowany tryb użytkownika, przeznaczony jest dla osób, które chcą mieć całkowitą kontrolę manualną nad pracą urządzenia.

Tryb normalny jest dla użytkowników preferujących prostotę w obsłudze i łatwość w zmianie trybów pracy urządzenia.

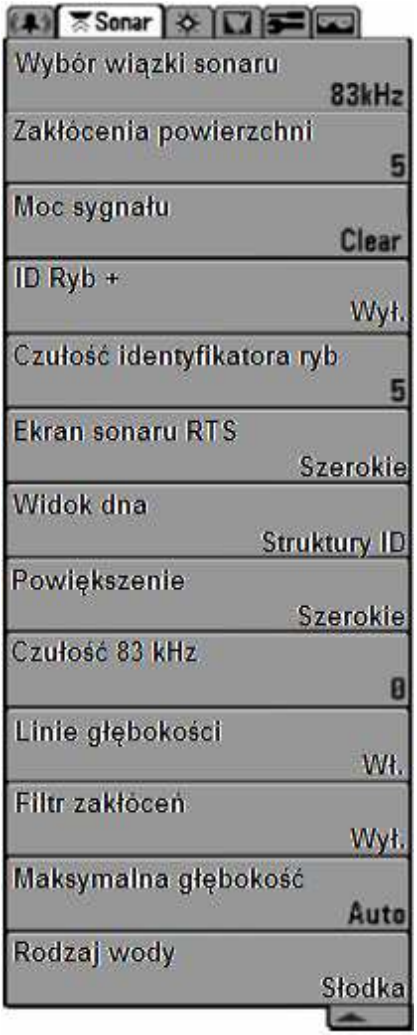
Po włączeniu trybu zaawansowanego powiększona ilość opcji będzie wyświetlana na ekranie zawsze, podczas przeglądania funkcji głównych. Wszystkie zmiany w ustawieniach w trybie zaawansowanym, zostaną zachowane po przejściu na tryb normalny.

Aby zmienić ustawienie trybu użytkownika:

1. Podświetl opcję “tryby użytkownika” w menu ustawienia.

2. Używając kursorów “Lewo”, “Prawo” klawisza “4-WAY”, decydujemy czy chcemy pracować w trybie normalnym czy zaawansowanym. Tryb normalny jest ustawiony domyślnie.

menu główne w trybie normalnym



menu główne w trybie zaawansowanym

MENU SONARU X-PRESS (tylko w trybach sonaru)

Menu Sonaru X-Press™

Menu sonaru X-Press™, zapewnia dostęp do najczęściej używanych ustawień i opcji tego trybu. Naciśnij klawisz “Menu”, raz, w którymkolwiek z trybów sonaru aby wyświetlić to menu.

WAŻNE: Ilość opcji tego menu może być rożna w zależności od tego, czy pracujemy normalnym trybie użytkownika , czy w zaawansowanym, zależy także od tego jakiego transducera używamy.

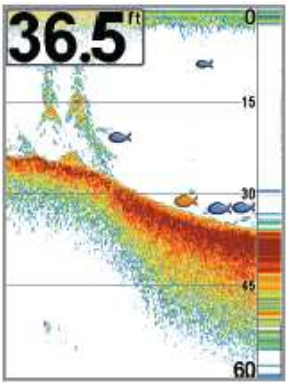
CZUŁOŚĆ

Ustawienia: niska = 0, średnia = 10, wysoka = 20

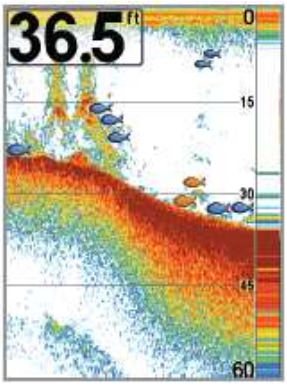
Dzięki tej opcji możemy regulować czułość sonaru a wraz z nią ilość detali, jakie wyświetlane są na ekranie w trakcie pracy urządzenia. Ustawienie czułości wpłynie na obraz we wszystkich trybach pracy sonaru.
Podnoszenie czułości umożliwi dokładną obserwację, nawet bardzo małych obiektów, takich jak przynęta. Z drugiej strony przy obserwacji dna, na którym znajduje się wiele zanurzonych obiektów, obraz może się stać nieczytelny i zbyt wypełniony szczegółami. Gdy jesteśmy na wodach o wysokiej czystości i dużej głębokości, ustawienie zbyt dużej czułości, może spowodować osłabienie sygnału powracającego.
Zmniejszenie czułości eliminuje nieczytelność obrazu spowodowaną nadmiarem obiektów w wodzie, lub mulistym dnem. Jeśli jednak ustawimy czułość zbyt słabą, urządzenie może nie wykryć i nie wyświetlić na ekranie niektórych sygnałów, rejestrowanych na przykład jako ryby.

WAŻNE: Ustawienia czułości sonaru wpływają na wszystkie tryby jego funkcjonowania, nie trzeba jej ponownie regulować zmieniając tryb pracy.

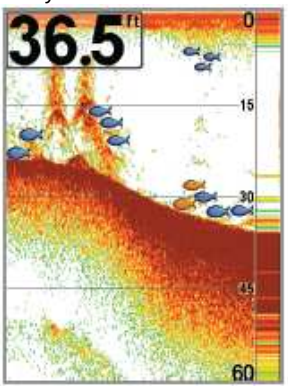
Niska czułość sonaru



Średnia czułość sonaru



Wysoka czułość sonaru



GÓRNY ZASIĘG SONARU

(Opcja zaawansowana w trybach: Sonaru, Symultaniczny, Powiększone dane i kolisty)

Ustawienia: w zależności od modelu

Opcja ta umożliwia regulację najpłytszego zasięgu pracy sonaru, wyświetlanego na ekranie. Zmian możemy dokonywać w trybach: Sonaru, Symultanicznym, Powiększonych danych oraz trybie Kolistym. Opcja te jest dostępna wyłącznie przy włączonym zaawansowanym trybie użytkownika (zob. menu ustawienia).

WAŻNE: Niezależnie od wprowadzonych ustawień, pomiędzy górnym a dolnym zasięgiem sonaru zawsze musi być co najmniej 10 stop różnicy (3m).

Przykładowo, jeśli interesuje nas jedynie obszar pomiędzy głębokościami 20 a 50 stop, górny zasięg sonaru powinniśmy ustawić na 20 stop a dolny na 50. Przy takim ustawieniu sonar pokazuje wyłącznie interesujący nas obszar 30 stop, bez obrazu przy powierzchni i przy dnie(zakładając że dno jest głębiej niż 50 stop). Ustawienie sonaru w ten sposób pozwala na uzyskanie bardziej szczegółowego i dokładniejszego obrazu interesującego nas obszaru.

Możliwe ustawienia tej funkcji dla poszczególnych modeli:

678c HD: od 0 do 454m; ustawienie domyśle – 0
678c HD DI: od 0 do 180m; ustawienie domyślne – 0
678c HD XD: od 0 do 759m; ustawienie domyślne - 0

DOLNY ZASIĘG SONARU

Ustawienia: w zależności od modelu

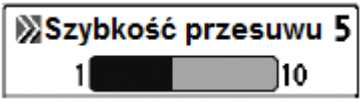
Opcja ta umożliwia regulację wartości największej głębokości na jakiej będzie pracował sonar. Standardowym ustawieniem w przypadku dolnego zasięgu sonaru jest tzw. ustawienie "AUTO". Oznacza to, że głębokość pracy sonaru jest automatycznie dostosowywana do głębokości, na której się znajdujemy. Sonar pozostaje w stałym kontakcie z dnem przez co automatycznie wydłuża lub skraca swój zasięg, by stale pokazywać obraz znajdujący się pod nami. Opcję tą można jednak zmienić manualnie, używając regulacji dolnego jak i górnego zasięgu pracy sonaru. W ten sposób możemy wybrać pas wody o określonej głębokości, który chcemy obserwować. Gdy włączymy manualną regulację dolnego zasięgu sonaru, na wyświetlaczu pojawi się w prawym dolnym rogu symbol: " M ", abyśmy pamiętali, że sonar nie reguluje swojego zasięgu automatycznie.

WAŻNE: Niezależnie od wprowadzonych ustawień, pomiędzy górnym a dolnym zasięgiem sonaru zawsze musi być co najmniej 10 stop różnicy (3m).

Przykładowo, jeśli znajdujemy się na wodach o głębokości 60 stóp (20m), lecz interesuje nas jedynie 30 stóp (10m) przy powierzchni, możemy dostosować pracę sonaru do naszych potrzeb. W takiej sytuacji należy ustawić dolny zasięg sonaru na 30 stóp (10m). Ustawienie sonaru w ten sposób pozwala na uzyskanie bardziej szczegółowego i dokładniejszego obrazu interesującego nas obszaru, niż gdybyśmy przeszukiwali całość wody, aż do dna.

Możliwe ustawienia tej funkcji dla poszczególnych modeli:

678c HD: od auto do 457m; ustawienie domyśle – auto
678c HD DI: od auto do 183m; ustawienie domyślne – auto
678c HD XD: od auto do 762m; ustawienie domyślne - auto

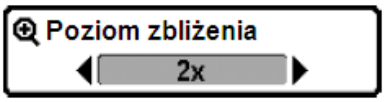


SZYBKOŚĆ PRZESUWU MAPY

Ustawienia: od 1-9 gdzie 1=wolno, 9=szybko Domyślnie: 5

Opcja ta określa, z jaką prędkością na wyświetlaczu, przesuwa się obraz dna i jest ona związana z ustawieniami czułości urządzenia. Nawet szybkie przewijanie mapy pokazuje w trybie pracy sonaru wystarczająco dużo informacji i jest preferowane przez większość wędkarzy. Wolne przewijanie, pozwala na dokładniejszą analizę obrazu i sondowanego obszaru. Radzimy dostosować to ustawienie do swoich indywidualnych potrzeb.

Niezależnie od ustawień tej opcji okno RTS będzie aktualizowane najszybciej jak to możliwe. (Szybkość ta zależy od warunków i typu dna)



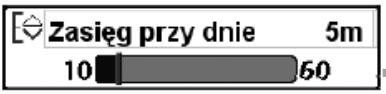
POZIOM ZBLIŻENIA

(tylko w trybie zbliżenia sonaru)

Ustawienia: 2x, 4x, 6x, 8x Domyślnie: 2x

Opcja pozwala na regulację poziomu zbliżenia podczas korzystania z trybu zbliżenia sonaru. Im większy poziom zbliżenia tym dokładniejszy obraz danego obszaru uda nam się wyświetlić. Dzięki tej opcji jesteśmy w stanie zbadać szczegóły struktury dna, lub zatopione obiekty gdzie mogą ukrywać się ryby.

Opcja ta dostępna jest wyłącznie za pośrednictwem Menu X-Press po uruchomieniu trybu zbliżenia sonaru.



ZASIĘG PRZY DNIE

(Tylko w trybie zbliżenia sonaru przy aktywnej opcji zamkniętego obszaru dna)

Ustawienia: od 3 do 20 m.
Domyślnie: 4,5 m.

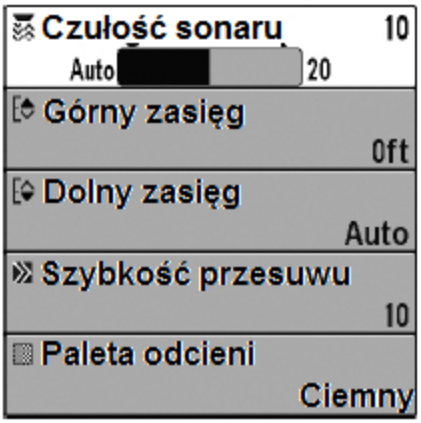
Opcja ta pozwala kontrolować, wysokość kolumny wody, liczonej od transducera w stronę dna, jaką bada i wyświetla sonar w trybie zbliżenia. Wybierając mniejszą wartość możemy obserwować mniejsze detale, leżące na płytszych obszarach. Większa wartość tej opcji pozwala na otrzymanie wyrazistego obrazu większych obiektów, nawet na głębszych wodach. Istnieje możliwość takiego ustawienia w którym zasięg przy dnie, będzie większy niż aktualna głębokość. W takim wypadku, na wyświetlaczu może pojawić się postrzępiony, falisty obraz powierzchni, który jest odzwierciedleniem, zmian głębokości.

ZAMKNIĘTY OBSZAR DNA

(tylko w trybie zbliżenia sonaru)

Ustawienia: włączony, wyłączony
Domyślnie: wyłączony

Jest to jedna z opcji w trybie zbliżenia, która pozwala na zamknięcie oglądanego obrazu. Można ją aktywować, wyłącznie w trybie pracy sonaru, na obrazie zbliżonym. Włączenie opcji umożliwia ciągłe oglądanie zbliżonego fragmentu na wyświetlaczu, niezależnie od zmian w głębokości. Gdy opcja ta jest włączona, obraz dna wygląda na bardziej spłaszczony niż jest w rzeczywistości, niemniej jest ona bardzo efektywna jeśli szukamy ryb tuż przy dnie.



MENU DOWN IMAGINE X-PRESS

Menu sonaru X-Press™, zapewnia dostęp do najczęściej używanych ustawień i opcji tego trybu. Naciśnij klawisz “Menu”, raz, w którymkolwiek z trybów sonaru aby wyświetlić to menu.

WAŻNE: Ilość opcji tego menu może być rożna w zależności od tego, czy pracujemy normalnym trybie użytkownika , czy w zaawansowanym, zależy także od tego jakiego transducera używamy

USTAWIENIA W TRYBIE DI

Ustawienia: regulacja prawą strzałką klawisza 4-way

Opcja umożliwia regulację pracy urządzenia podczas pracy w trybie Down Imagine. Mamy możliwość regulacji trzech ustawień: czułości, kontrastu i ostrości.

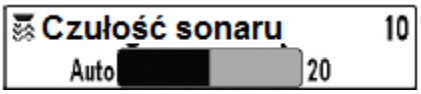
Podczas pracy w trybie Down Imagine po prostu przejdź do Menu DI X-Press i dokonaj koniecznych regulacji. Po wyjściu z menu urządzenie automatycznie zaktualizuje obraz dostosowując go do nowych ustawień.

Pod menu opcji

Czułość: reguluje ilość szczegółów wyświetlanych na ekranie urządzenia. Korzystając z urządzenia na bardzo czystych wodach zwiększona czułość umożliwia odczyt słabszych sygnałów odbieranych przez transducer. Zmniejszenie czułości pozwala natomiast na redukcję szumów i zakłóceń, mogących wystąpić podczas pracy na wodach mulistych i dużą ilością roślinności. (skala 1-20, czułość niska – 1, wysoka – 20, domyślnie – 10)

Kontrast: pozwala na regulowanie różnic w ciemniejszych i jaśniejszych odczytach na ekranie. Ustawienie wysokie pozwala na mocne odróżnienie zarysu dna od kolumny wody. (skala 1-20, czułość niska – 1, wysoka – 20, domyślnie – 10)

Ostrość: pozwala na regulowanie sposobu w jakim wyświetlany jest obraz dna i struktur w trybie Down Imagine. Głównie dotyczy to krawędzi zatopionych struktur oraz samej powierzchni dna. (trzy tryby – niski, średni, wysoki; domyślnie – wyłączony).



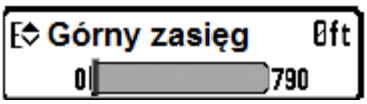
CZUŁOŚĆ SONARU

Ustawienia: auto, lub od 1 do 20, 1- niska czułość, 20 – wysoka, ustawienie domyślne: 10

Opcja reguluje sposób w jaki sygnały odebrane przez transducer wyświetlane są na ekranie urządzenia.

Podniesienie czułości urządzenia sprawi, że słabsze sygnały będą wyraźniej odczytywane na ekranie. Tego typu ustawienie wskazane jest przy pracy na większych głębokościach oraz z bardzo przejrzystej wodzie. Każdy nawet najsłabszy sygnał obiektu będzie dość wyraźny przy takim ustawieniu.

Zmniejszenie czułości ustawienia służy redukcji szumów jakie mogą się pojawić podczas pracy urządzenia na płyciznach lub przy dnach mulistych. Ustawienie tej opcji na zbyt niskim poziomie może spowodować, iż sonar nie będzie wykrywał i wyświetlał ryb na ekranie.



GÓRNY ZASIĘG SONARU

Opcja zaawansowana

Ustawienia: od 0 do 590 stóp, od 0 do 180 m Domyślnie: 0

Opcja ta umożliwia regulację najpłytszego zasięgu pracy sonaru, wyświetlanego na ekranie. Zmian możemy dokonywać w trybach: Sonaru, Symultanicznym, Powiększonych danych oraz trybie Kolistym. Opcja te jest dostępna wyłącznie przy włączonym zaawansowanym trybie użytkownika (zob. menu ustawienia).

WAŻNE: Niezależnie od wprowadzonych ustawień, pomiędzy górnym a dolnym zasięgiem sonaru zawsze musi być co najmniej 10 stop różnicy (3m).

Przykładowo, jeśli interesuje nas jedynie obszar pomiędzy głębokościami 20 a 50 stop, górny zasięg sonaru powinniśmy ustawić na 20 stop a dolny na 50. Przy takim ustawieniu sonar pokazuje wyłącznie interesujący nas obszar 30

stop, bez obrazu przy powierzchni i przy dnie(zakładając że dno jest głębiej niż 50 stop). Ustawienie sonaru w ten sposób pozwala na uzyskanie bardziej szczegółowego i dokładniejszego obrazu interesującego nas obszaru

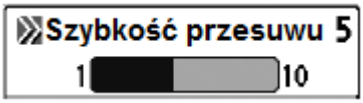
DOLNY ZASIĘG SONARU

Ustawienia: AUTO lub do 183 m. Domyślnie: AUTO

Opcja ta umożliwia regulację wartości największej głębokości na jakiej będzie pracował sonar. Standardowym ustawieniem w przypadku dolnego zasięgu sonaru jest tzw. ustawienie “AUTO”. Oznacza to, że głębokość pracy sonaru jest automatycznie dostosowywana do głębokości, na której się znajdujemy. Sonar pozostaje w stałym kontakcie z dnem przez co automatycznie wydłuża lub skraca swój zasięg, by stale pokazywać obraz znajdujący się pod nami. Opcję tą można jednak zmienić manualnie, używając regulacji dolnego jak i górnego zasięgu pracy sonaru. W ten sposób możemy wybrać pas wody o określonej głębokości, który chcemy obserwować. Gdy włączymy manualną regulację dolnego zasięgu sonaru, na wyświetlaczu pojawi się w prawym dolnym rogu symbol: “ M “, abyśmy pamiętali, że sonar nie reguluje swojego zasięgu automatycznie.

WAŻNE: Niezależnie od wprowadzonych ustawień, pomiędzy górnym a dolnym zasięgiem sonaru zawsze musi być co najmniej 10 stop różnicy (3m).

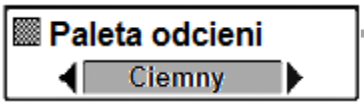
Przykładowo, jeśli znajdujemy się na wodach o głębokości 60 stóp (20m), lecz interesuje nas jedynie 30 stóp (10m) przy powierzchni, możemy dostosować pracę sonaru do naszych potrzeb. W takiej sytuacji należy ustawić dolny zasięg sonaru na 30 stóp (10m). Ustawienie sonaru w ten sposób pozwala na uzyskanie bardziej szczegółowego i dokładniejszego obrazu interesującego nas obszaru, niż gdybyśmy przeszukiwali całość wody, aż do dna



SZYBKOŚĆ PRZESUWU MAPY

Ustawienia: od 1-9 gdzie 1=wolno, 9=szybko Domyślnie: 5

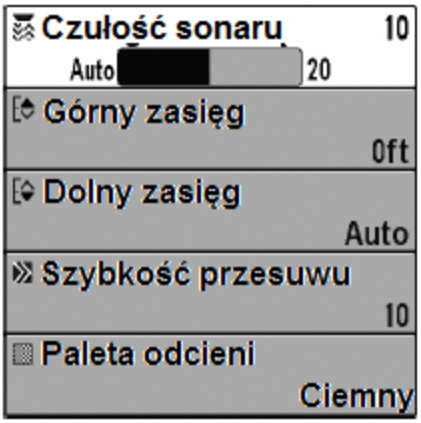
Opcja ta określa, z jaką prędkością na wyświetlaczu, przesuwa się obraz dna i jest ona związana z ustawieniami czułości urządzenia. Nawet szybkie przewijanie mapy pokazuje w trybie pracy sonaru wystarczająco dużo informacji i jest preferowane przez większość wędkarzy. Wolne przewijanie, pozwala na dokładniejszą analizę obrazu i sondowanego obszaru. Radzimy dostosować to ustawienie do swoich indywidualnych potrzeb.



PALETA ODCIENI

Ustawienia: niebieski, bursztynowy, brązowy, zielony, czerwony, szary
Domyślnie: bursztynowy

Opcja umożliwia regulację jaka paleta odcieni będzie używana do wyświetlania informacji z Down Imagine na ekranie.



MENU TRYBU KOLISTEGO X-PRESS

Menu sonaru X-Press™, zapewnia dostęp do najczęściej używanych ustawień i opcji tego trybu. Naciśnij klawisz “Menu”, raz, w którymkolwiek z trybów sonaru aby wyświetlić to menu.

WAŻNE: Ilość opcji tego menu może być rożna w zależności od tego, czy pracujemy normalnym trybie użytkownika , czy w zaawansowanym, zależy także od tego jakiego transducera używamy

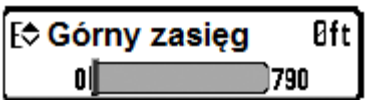
CZUŁOŚĆ SONARU

Ustawienia: auto, lub od 1 do 20, 1- niska czułość, 20 – wysoka, ustawienie domyślne: 10

Opcja reguluje sposób w jaki sygnały odebrane przez transducer wyświetlane są na ekranie urządzenia.

Podniesienie czułości urządzenia sprawi, że słabsze sygnały będą wyraźniej odczytywane na ekranie. Tego typu ustawienie wskazane jest przy pracy na większych głębokościach oraz z bardzo przejrzystej wodzie. Każdy nawet najsłabszy sygnał obiektu będzie dość wyraźny przy takim ustawieniu.

Zmniejszenie czułości ustawienia służy redukcji szumów jakie mogą się pojawić podczas pracy urządzenia na płyciznach lub przy dnach mulistych. Ustawienie tej opcji na zbyt niskim poziomie może spowodować, iż sonar nie będzie wykrywał i wyświetlał ryb na ekranie.



GÓRNY ZASIĘG SONARU

Opcja zaawansowana

Ustawienia: w zależności od modelu

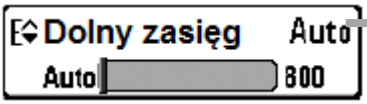
Opcja ta umożliwia regulację najpłytszego zasięgu pracy sonaru, wyświetlanego na ekranie. Zmian możemy dokonywać w trybach: Sonaru, Symultanicznym, Powiększonych danych oraz trybie Kolistym. Opcja te jest dostępna wyłącznie przy włączonym zaawansowanym trybie użytkownika (zob. menu ustawienia).

WAŻNE: Niezależnie od wprowadzonych ustawień, pomiędzy górnym a dolnym zasięgiem sonaru zawsze musi być co najmniej 10 stop różnicy (3m).

Przykładowo, jeśli interesuje nas jedynie obszar pomiędzy głębokościami 20 a 50 stop, górny zasięg sonaru powinniśmy ustawić na 20 stop a dolny na 50. Przy takim ustawieniu sonar pokazuje wyłącznie interesujący nas obszar 30 stop, bez obrazu przy powierzchni i przy dnie(zakładając że dno jest głębiej niż 50 stop). Ustawienie sonaru w ten sposób pozwala na uzyskanie bardziej szczegółowego i dokładniejszego obrazu interesującego nas obszaru.

678c HD: od 0 do 454m; ustawienie domyśle – 0
678c HD DI: od 0 do 180m; ustawienie domyślne – 0
678c HD XD: od 0 do 759m; ustawienie domyślne - 0

DOLNY ZASIĘG SONARU



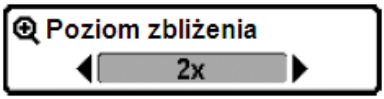
Ustawienia: AUTO lub od 3 do 975 m.
Domyślnie: AUTO

Opcja ta umożliwia regulację wartości największej głębokości na jakiej będzie pracował sonar. Standardowym ustawieniem w przypadku dolnego zasięgu sonaru jest tzw. ustawienie “AUTO”. Oznacza to, że głębokość pracy sonaru jest automatycznie dostosowywana do głębokości, na której się znajdujemy. Sonar pozostaje w stałym kontakcie z dnem przez co automatycznie wydłuża lub skraca swój zasięg, by stale pokazywać obraz znajdujący się pod nami. Opcję tą można jednak zmienić manualnie, używając regulacji dolnego jak i górnego zasięgu pracy sonaru. W ten sposób możemy wybrać pas wody o określonej głębokości, który chcemy obserwować. Gdy włączymy manualną regulację dolnego zasięgu sonaru, na wyświetlaczu pojawi się w prawym dolnym rogu symbol: “ M “, abyśmy pamiętali, że sonar nie reguluje swojego zasięgu automatycznie.

WAŻNE: Niezależnie od wprowadzonych ustawień, pomiędzy górnym a dolnym zasięgiem sonaru zawsze musi być co najmniej 10 stop różnicy (3m).

Przykładowo, jeśli znajdujemy się na wodach o głębokości 60 stóp (20m), lecz interesuje nas jedynie 30 stóp (10m) przy powierzchni, możemy dostosować pracę sonaru do naszych potrzeb. W takiej sytuacji należy ustawić dolny zasięg sonaru na 30 stóp (10m). Ustawienie sonaru w ten sposób pozwala na uzyskanie bardziej szczegółowego i dokładniejszego obrazu interesującego nas obszaru, niż gdybyśmy przeszukiwali całość wody, aż do dna
Możliwe ustawienia tej funkcji dla poszczególnych modeli:

678c HD: od auto do 457m; ustawienie domyśle – auto
678c HD DI: od auto do 183m; ustawienie domyślne – auto
678c HD XD: od auto do 762m; ustawienie domyślne - auto



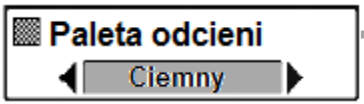
POZIOM ZBLIŻENIA

(tylko w trybie kolistym sonaru)

Ustawienia: 1x, 2x
Domyślnie: 2x

Opcja pozwala na regulację poziomu zbliżenia podczas korzystania z trybu zbliżenia sonaru. Im większy poziom zbliżenia tym dokładniejszy obraz danego obszaru uda nam się wyświetlić. Dzięki tej opcji jesteśmy w stanie zbadać szczegóły struktury dna, lub zatopione obiekty gdzie mogą ukrywać się ryby.

Opcja ta dostępna jest wyłącznie za pośrednictwem Menu X-Press po uruchomieniu trybu zbliżenia sonaru.

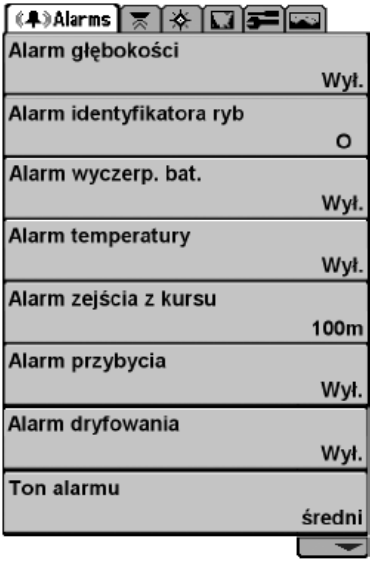


PALETA ODCIENI

Ustawienia: paleta 1, paleta 2, paleta 3
Domyślnie: paleta 3

Opcja umożliwia regulację jaka paleta odcieni będzie używana do wyświetlania informacji w kolistym trybie pracy na ekranie wyświetlacza.

Paleta 1: Zielony (sygnał słaby), Żółty (sygnał średni), Czerwony (sygnał silny)
Paleta 2: Żółty (sygnał słaby), Zielony (sygnał średni), Czerwony (sygnał silny)
Paleta 1: Niebieski (sygnał bardzo słaby), Zielony (sygnał słaby), Żółty (sygnał średni),, Pomarańczowy (sygnał dość silny) Czerwony (sygnał silny)

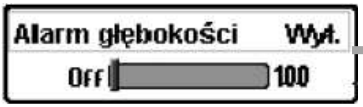


Menu alarmów

TABELA MENU ALARMOW

Naciśnij klawisz “MENU” dwukrotnie by, wejść do menu głównego. Następnie, wciskając prawy kursor, przejdź do menu alarmów.

WAŻNE: Kiedy alarm zostanie włączony, możesz go uciszyć naciskając dowolny klawisz. Alarm nie rozlegnie się ponownie
dopóki nie zaistnieją ponowne przesłanki do jego uruchomienia.



ALARM GŁĘBOKOŚCI

Ustawienia: wyłączony, od 0.5 do 30m
Domyślnie: wyłączony

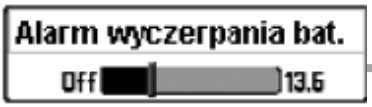
Alarm zostaje uruchomiony gdy wpływamy na wody o głębokości równej lub mniejszej od ustawionej w pamięci urządzenia.

ALARM IDENTYFIKATORA RYB

Ustawienia: wyłączony, wszystkie, duże/średnie, duże
Domyślnie: wyłączony

Alarm zostaje uruchomiony, gdy urządzenie wykryje w swoim zasięgu określoną wielkość ryb. Alarm może być włączony jedynie gdy opcja “ID ryb” jest aktywna.

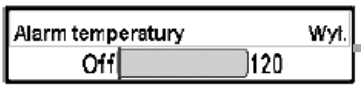
Dla przykładu jeśli ustawimy alarm, na wypadek wykrycia wyłącznie dużych ryb, zostanie uruchomiony gdy sonar wykryje obiekty odpowiadające” ID dużych ryb”.



ALARM WYCZERPANIA BATERII

Ustawienia: wyłączony, od 8.5 V do 13.5 V
Domyślnie: wyłączony

Alarm zostaje uruchomiony gdy napięcie w bateriach zasilających urządzenie osiąga, lub spada poniżej ustawionego poziomu. Alarm dotyczy wyłącznie stanu baterii zasilającej “Fishing System”. Alarm powinien być ustawiony w taki sposób by ostrzec przed możliwością samoczynnego wyłączenia się urządzenia. Alarm ten może być przydatny także przy używaniu elektrycznego silnika trollingowego. Urządzenie podłączone do tego samego źródła zasilania co silnik, pokaże nam kiedy należy go wyłączyć i przejść na silnik spalinowy.



ALARM TEMPERATURY

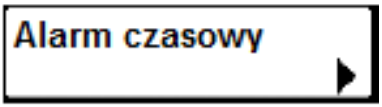
Ustawienia: wyłączony, od0 do 50 stopni C
Domyślnie: wyłączony

Alarm zostaje uruchomiony gdy temperatura wody mierzona i wyświetlana, przez urządzenie, osiągnie ustalony przez nas poziom. Poziom temperatury możemy ustawiać zarówno w stopniach Fahrenheita, jak i Celsjusza. Alarm temperatury zostanie uruchomiony w dwóch przypadkach. Przykładowo, gdy ustawimy alarm na 58 stopni Fahrenheita, a temperatura spadnie z 60 do 58. Alarm zostanie uruchomiony także gdy temperatura wzrośnie z 56 do 58 stopni Fahrenheita

TON ALARMU

Ustawienia: wysoki, średni, niski
Domyślnie: średni

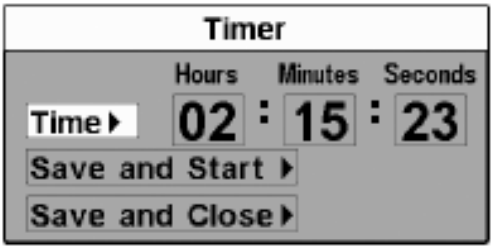
Opcja pozwala na regulację tonu alarmu. Po ustawieniu danego poziomu głośności alarmu, urządzenie na chwile uaktywni dźwięk alarmu, byśmy mogli sprawdzić czy odpowiada naszym preferencjom.



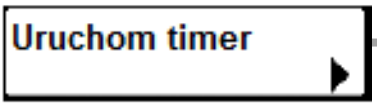
ALARM CZASOWY

Ustawienia: regulacja prawą strzałką klawisza 4- way

Opcja pozwala na otwarcie małego okna i ustawienie alarmu, który włącznie się po upływie określonego czasu. Po uruchomieniu zegara czasomierz odlicza wstecznie ustawioną przez nas godzinę.

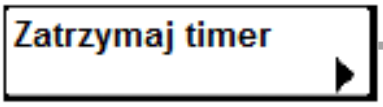


Przy pomocy strzałek klawisza 4-way ustaw odpowiednią liczbę godzin, minut, sekund.
Aby rozpocząć odliczanie natychmiast zapisz i uruchom odmierzanie.
Możesz również zapisać wprowadzony czas i uruchomić go po dowolnym czasie. Będzie on zapisany w pamięci urządzenia.
Aby odliczenie było widoczne na ekranie wyświetlacza wejdź w opcje – wybierz odczyty.



URUCHOM ODLICZANIE

Ustawienia: naciśnij prawą strzałkę klawisza 4- way



ZATRZYMAJ ODLICZANIE

Ustawienia: regulacja prawą strzałką klawisza 4- way

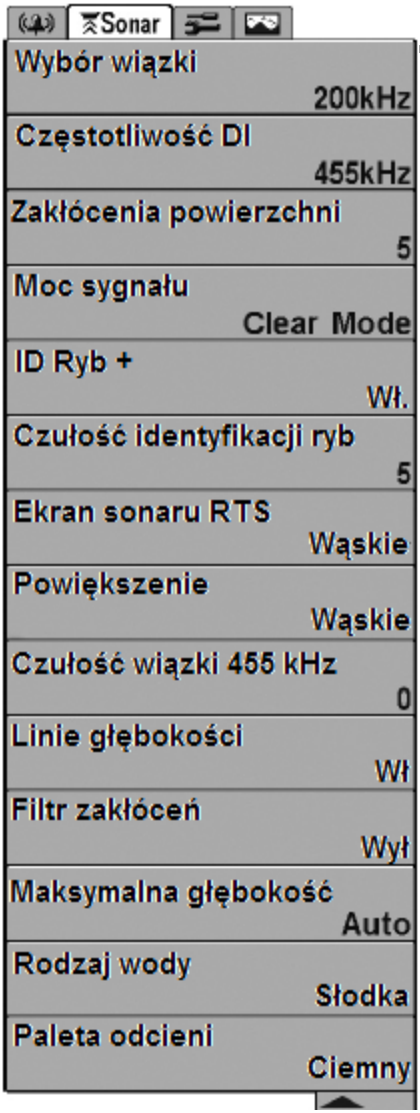


Tabela menu sonaru

TABELA MENU SONARU

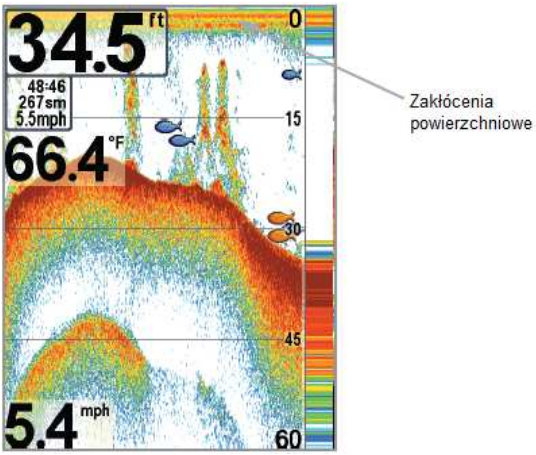
Naciśnij klawisz “MENU” dwukrotnie by, wejść do menu głównego. Następnie wciskając prawy kursor, przejdź do menu sonaru.

WAŻNE: Zawartość menu głównego sonaru, może się zmieniać w zależności od innych ustawień, trybów użytkownika, czy typu transducera, do którego jest podłączone urządzenie.

ZAKŁÓCENIA POWIERZCHNI

(tylko w zaawansowanym trybie użytkownika)

Ustawienia: od 1 – niski do 10 - wysoki
Domyślnie: 5



Opcja umożliwia nakładanie filtra na odbierane sygnały przed ich przetworzeniem. Pozwala to na eliminowanie zakłóceń powstałych w wyniku zniekształcenia promieni przez wodorosty i ruchy powietrza. Im niższe ustawienie tym mniej zakłóceń będzie wyświetlanych, lecz też osłabi się czułość urządzenia.

WYBÓR WIĄZKI

Ustawienia: Dual Beam Plus 200/83 kHz, 200 kHz, 83 kHz, Down Imaging 200 kHz, 455 kHz; Domyślnie: 200 kHz

Wybór wiązki umożliwia regulację która wiązka promieni transducera będzie odbierana przez urządzenie. Ilość opcji zależy od modelu transducera i sondy.

Dual Beam – w modelu 678c HD, opcja pozwala wybierać pomiędzy wiązkami 200 kHz lub 83 kHz. Istnieje również możliwość podzielonego obrazu sonaru i trybu pracy na obu częstotliwościach jednocześnie.

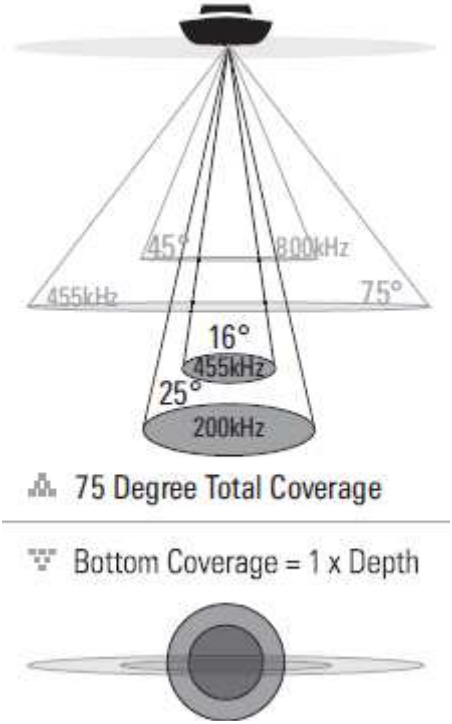
Kiedy urządzenie pracuje w ustawieniu 200/83 kHz, obraz przekazywany przez obie wiązki zostaje nałożony, pierwszy pojawia się ten przekazywany przez promienie szerokie (83 kHz), a następnie, nakłada się na to obraz wąskiej wiązki (200 kHz). Na środku ekranu znajdzie się obraz ciemniejszy przekazywany przez wiązkę 200 kHz, po bokach ekranu obraz będzie jaśniejszy i będzie to przekaz wiązki wąskiej 83 kHz.

Ten sposób wyświetlania informacji, można zauważyć w większości trybów

pracy urządzenia. Z systemu nałożenia obrazów korzystamy w trybach sonaru, symultanicznym, zbliżenia a także powiększonych danych. Jedynie ekran RTS obraz sonar w trybie kolistym korzystają wyłącznie z wąskiej wiązki 200 kHz.

Kiedy ustawimy urządzenie, by pracowało w trybie 200 kHz, tylko obraz przekazywany przez tą wąską wiązkę będzie wyświetlany na ekranie, w praktycznie wszystkich trybach (sonaru, zbliżenia, powiększonych danych, kolistym) a także na ekranie RTS. Nałożenie obrazu będzie stosowane jedynie przy pracy w trybach symultanicznych.

Kiedy ustawimy urządzenie, by pracowało w trybie 83 kHz, obraz przekazywany przez tą wiązkę będzie wyświetlany w trybach: sonaru, zbliżenia, powiększonych danych i kolistym, a także będzie używany na ekranie RTS. Jedynym trybem, który zawsze korzysta z obu wiązek do zbierania i przekazywania danych jest tryb symultaniczny.



System Down Imagine zastosowany w modelu 678c HD DI pozwala na wybór wiązki o częstotliwości 200 kHz lub 455 kHz.

Przy ustawieniu na 200 kHz urządzenie obiera powracający sygnał o tej częstotliwości. Ma on kształt stożka o kącie 25 stopni.

Przy ustawieniu na 455 kHz urządzenie odbiera sygnał o tej częstotliwości. Ma on kształt wąskiego stożka o kącie 16 stopni.

W modelu 678c HD XD mamy możliwość wyboru wiązki 200/50kHz, 200kHz lub 50 kHz. Domyślnym ustawieniem jest wiązka o częstotliwości 200 kHz.

W momencie gdy nałożymy na siebie obraz w obu wiązek, pierwszy odczyt jaki otrzymamy będzie pochodził z szerszej wiązki o częstotliwości 50 kHz. Następnie urządzenie nałoży na obraz informacje pochodzące z wiązki 200 kHz,- węższej. Obraz z wiązki o wyższej częstotliwości będzie ciemniejszy i bardziej ostry, natomiast obraz z szerszej wiązki będzie stanowił jaśniejsze, mniej wyraziste tło. Tego typu odczyt stosowany będzie w trybach sonaru oraz zbliżonego obrazu z sonaru. W obu trybach okno RTS będzie wyświetlać informacje zbierane przez wiązkę o częstotliwości 200 kHz.

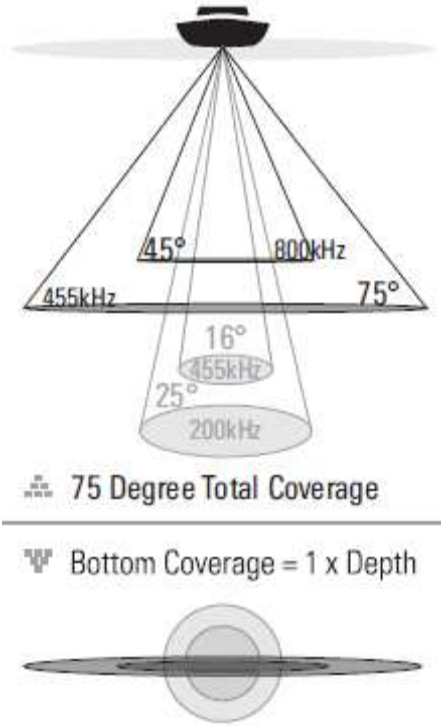
Gdy ustawimy urządzenie wyłącznie na odbiór wiązki 200 kHz, będzie ono korzystało z tej wiązki we wszystkich trybach: sonaru, zbliżenia i oczywiście również w oknie RTS.

Ustawienie urządzenia na odbiór wiązki 50 kHz sprawi, że będzie ono pobierało informacje z tej wiązki we wszystkich trybach jakie ustawimy. Również okno RTS będzie pokazywało dane zbierane przez tą wiązkę.

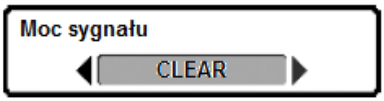
CZĘSTOTLIWOŚĆ DI

Ustawienia: 800 kHz lub 455 kHz
Domyślnie: 455 kHz

Opcja umożliwia wybór wiązka jakiej częstotliwości będzie używana w trybach Down Imagine. Aby uzyskać obraz o lepszym ogólnym przeglądzie na szerszej przestrzeni i większej głębokości, użyj wiązki o częstotliwości 455 kHz.
Aby uzyskać obraz węższego obszaru, lecz ostrzejszy i dokładniejszy zalecamy korzystanie z wiązki o częstotliwości 800 kHz.



MOC SYGNAŁU



Ustawienia: clear, max
Domyślnie: clear

Opcja reguluje sposób w jaki odbicia sygnału wyświetlane są na ekranie urządzenia.

Przy ustawieniu tej opcji na MAX wyświetlane będą wszystkie nawet najmniejsze odbicia zarejestrowane przez transducer.

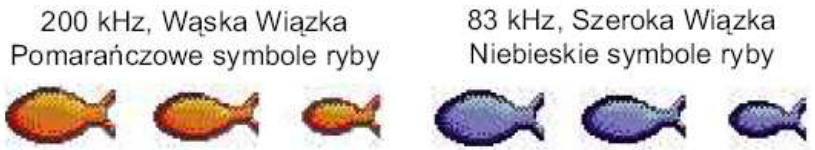
By uniknąć zamazania obrazu przez mylne odbicia sygnału powinniśmy wybrać ustawienie CLEAR. Sugerujemy także to ustawienie na większych zbiornikach gdzie wiemy, iż transducer narażony jest na wiele bodźców mogących zakłócić obraz.

ID™ RYB +

Ustawienia: wyłączony, włączony
Domyślnie: wyłączony

“ID™ ryb+” to opcja, dzięki której korzystamy z zaawansowanego sposobu przetwarzania sygnału zwrotnego z sonaru. Gdy zostaną spełnione odpowiednie warunki, przy włączonej opcji, na ekranie pojawią się symbole ryb. Jeśli urządzenie wykryje ryby, na ekranie pojawi się odpowiedni symbol, a obok niego głębokość na której mogą się znajdować ryby. Są trzy rożne ikony, dzięki którym przedstawiane są rozmiary ryb, oraz rodzaj wiązki jaka je wykryła.

Sonar o podwojonej wiązce - “DualBeam PLUS™”, wyświetla ryby wykryte za pomocą wiązki 200 kHz, pomarańczowymi symbolami, natomiast wykryte wiązką 83 kHz, niebieskimi.



Kiedy opcja ID™ ryb+, jest wyłączona, urządzenie pokazuje na ekranie jedynie czyste, odbicia fal sonaru. Odbicia fal mogą być wyświetlane na ekranie jako łuki, które wskazywać będą potencjalne cele. Biorąc pod uwagę kąt pracy urządzenia, nasza odległość od ryby może być przedstawiona jako łuk, gdy dystans ryby od urządzenia się zmienia. Prędkość z jaką porusza się

łódź, szybkość przesuwu mapy oraz pozycja ryby, wpływają na kształt wyświetlanego łuku.

CZUŁOŚĆ IDENTYFIKATORA RYB

Ustawienia: od 1 – niski do 10 - wysoki
Domyślnie: 5

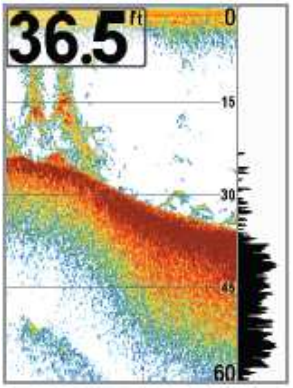
Opcja reguluje, czułość z jaką urządzenie pracuję przy poszukiwaniu ryb. Ustawienie wyższej czułości, umożliwia wykrywanie nawet słabszych sygnałów, co jest użyteczne przy małych rybach lub wrzucaniu kul przynęty. Ustawienie wyższej czułości pozwala wyszukiwać jedynie dużych okazów. Czułość identyfikatora ryb jest zespolona z opcją “ID™ ryb+”. Aby regulować czułość identyfikatora, opcja “ID™ ryb+”, musi być włączona, by urządzenie mogło rozpoznawać, odbicia sygnału jako ryby.

EKRAN SONARU RTS

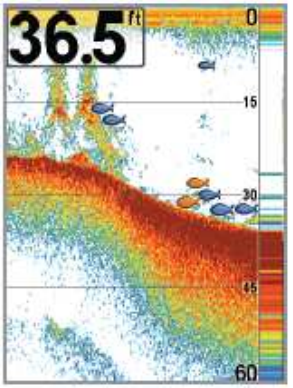
Ustawienia: szeroki, wąski, wyłączony
Domyślnie: wąski

Opcja ta umożliwia zamienianie wielkości okna RTS. Możemy zdecydować jak dużą cześć wyświetlacza, przeznaczymy na dane płynące z sonaru RTS. Należy pamiętać że wyświetlane tam dane, zbierane przez transducer, są najszybciej aktualizowanymi danymi, jakie wyświetla urządzenie. (zob. “Ekran sonaru RTS”, aby uzyskać więcej informacji.)

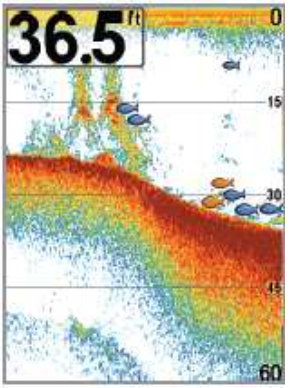
Ekran RTS szeroki

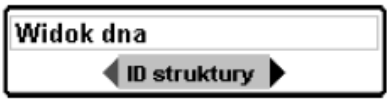


Ekran RTS wąski



Ekran RTS wyłączony





WIDOK DNA

Ustawienia: struktury ID, białe linie
Domyślnie: struktury ID

Opcja umożliwia zmianę w metodzie, odwzorowywania, struktury dna na ekranie.

Struktury ID - słaby sygnał zwrotny symbolizuje kolor niebieski, silny - czerwony.

“Białe Linie” najsilniejszy sygnał sonaru można zostać oznaczony charakterystycznymi białymi liniami. Jest to wynik bardzo czystego i silnego sygnału odbitego od dna. Zob. “prezentacja dna”, aby uzyskać więcej informacji.

POWIĘKSZENIE

Ustawienia: wąskie, średnie, szerokie
Domyślnie: szerokie

Opcja ta reguluje wielkość okna wyświetlonego na ekranie w trybie powiększenia.

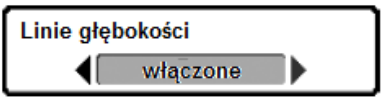
CZUŁOŚĆ WIĄZKI (50,83,455KHZ)

(tylko w zaawansowanym trybie użytkownika)

Ustawienia: od -10 do +10
Domyślnie: 0

Opcja umożliwia zmianę czułości wiązki sonaru o danej częstotliwości. Podniesienie czułości sprawi, że na wyświetlaczu będziemy odbierać nawet słabe sygnały. Obniżenie czułości spowoduje wyświetlanie jedynie silnych sygnałów zwrotnych. Opcja ta jest dostępna jedynie w zaawansowanym trybie użytkownika (zob. menu ustawienia - tryby użytkownika).

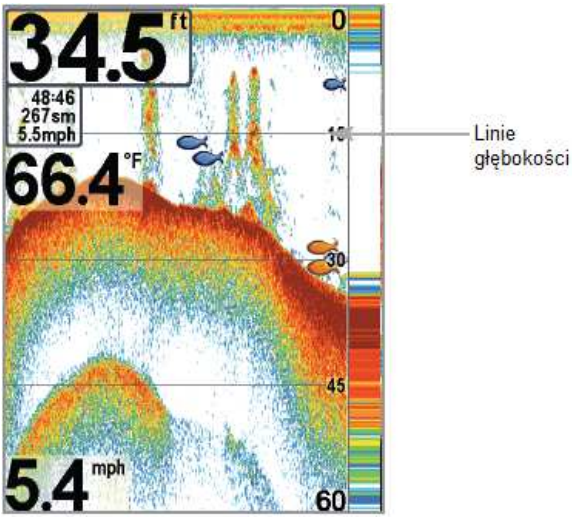
WAZNE: Opcja ta może być szczególnie użyteczna, gdy pracujemy w trybie symultanicznym, pozwala bowiem na zamianę czułości jednej wiązki, gdy druga pracuje w normalnym ustawieniu.



LINIE GŁĘBOKOŚCI

(tylko w zaawansowanym trybie użytkownika)

Ustawienia: włączone, wyłączone
Domyślnie: włączone



Trzy linie głębokości dzielą ekran wyświetlacza na cztery części. Głębokości, które wyznaczają znajdują się na skali głębokości z prawej strony. Dzięki tej opcji można te linie włączać i wyłączać. Opcja dostępna jest jedynie w trybie zaawansowanym użytkownika.

FILTR ZAKŁÓCEŃ

(tylko w zaawansowanym trybie użytkownika)

Ustawienia: wyłączony, niski, średni, wysoki 1,2,3
Domyślnie: niski

Opcja ta pozwala na dostosowanie pracy sonaru do warunków panujących w jego otoczeniu. Ustawienia filtru zakłóceń są przydatne gdy urządzenia działa nieprawidłowo z powodu: pracy silnika, turbulencji, lub pracy innego urządzenia sonarowego. Filtr pozwala na oczyszczenie obrazu przekazywanego przez sonar z tego typu zakłóceń. Aby regulować filtr zakłóceń, musimy używać zaawansowanego trybu użytkownika.

WAŻNE: W pozycji "wyłączony" filtr nie oczyszcza sygnału sonaru. Każde kolejne ustawienie powoduje podnoszenie poziomu filtrowania. Ustawienia wysokie 1,2,3 są zwłaszcza użyteczne w trakcie używania silnika do trollingu. Należy jednak pamiętać, iż zbyt wysoki filtr, zwłaszcza na głębokich wodach może, przeszkadzać sonarowi nawet w odnalezieniu dna.

MAKSYMALNA GŁĘBOKOŚĆ

(tylko w zaawansowanym trybie użytkownika)

Ustawienia: w zależności od modelu

Ustawienie głębokości pozwala na ustawienie urządzenia zgodnie z naszymi preferencjami. Dzięki regulacji tej opcji możemy ograniczyć obszar poszukiwań sonaru do określonej głębokości. Dzięki temu sonar nie będzie wyświetlał całego wykrytego obszaru, co na głębokich wodach może wpływać na czytelność obrazu. Domyślnie, sonar ustawiony jest by jako maksymalną głębokość wykrywać dno. Jeśli jednak przestawimy tą opcję manualnie sonar nie będzie próbował wykryć dna a pokaże jedynie obszar wody do wyznaczonej głębokości. Opcja jest przydatna także w sytuacji w której urządzenie nie może wykryć dna a cyfrowy odczyt głębokości miga na ekranie.

Możliwe ustawienia tej funkcji dla poszczególnych modeli:

678c HD: od auto do 457m; ustawienie domyśle – auto
678c HD DI: od auto do 183m; ustawienie domyślne – auto
678c HD XD: od auto do 762m; ustawienie domyślne - auto

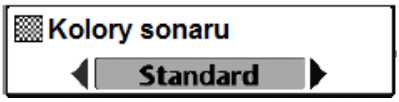
RODZAJ WODY

(tylko w zaawansowanym trybie użytkownika)

Ustawienia: słodka, słona płytka, słona głęboka
Domyślnie: słodka

Opcja umożliwia przestawienie trybu działania urządzenia, w zależności od wody, na których pracuje urządzenie.

WAŻNE: Urządzenie musi się przestawić w zależności od środowiska w którym pracuje. Jest to szczególnie ważne przy wykrywaniu ryb, gdyż duża ryba morska może być od 2 do 10 razy większa niż słodkowodna. Ponadto na morzu mogą wystąpić inne typy zakłóceń niż na wodach słodkich, co też może wpływać na działanie urządzenia.

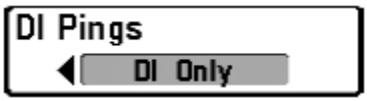


KOLORY SONARU

Ustawienia: szary, zielony, odwrócone, paleta oryginalna, paleta 1, paleta 2, paleta 3
Domyślnie: paleta oryginalna

Opcja umożliwia regulację tego w jakich kolorach będą na keranie wyświetlane dane zbierane przez transducer.

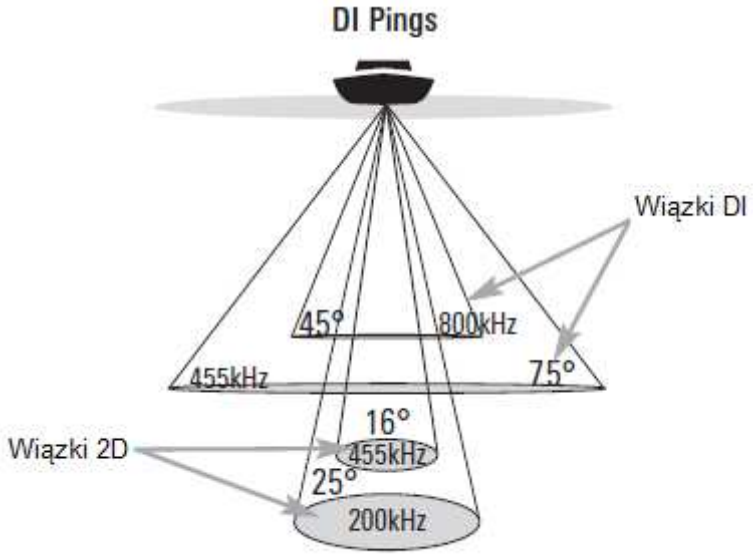
Mamy do dyspozycję następująca opcje:
- szary
- zielony
- odwrócone kolory (biały – silne sygnały, czarny – słabe odbicia sygnałów)
- paleta oryginalna – proponowana przez firmę Humminbird. (od błękitnego do czerwonego)
- paleta 1 (żółty przechodzący w purpurowy do niebieskiego)
- paleta 2 (zółty przechodzący w zielony do niebieskiego)
- paleta 3 (czerwony przechodzący w niebieski)



SYGNAŁY DI

Ustawienia: 2D + DI, tylko DI
Domyślne: 2D + DI

Opcja umożliwia regulację, które z wiązek transducera będą przekazywały informację podczas pracy w trybie Down Imagine. Domyśle ustawienie zakłada, że obie wiązki pracują w trybie DI i dostarczają danych o otoczeniu.



75 stopni - maksymalny kąt pokrycia wiązkiami

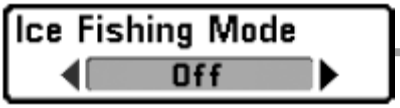
CYFROWE ŹRÓDŁO DANYCH

Ustawienia: Auto, Elementy 2D
Domyślne: Auto

Opcja pozwala na wyszczególnienie, która z wiązek transducera będzie odpowiedzialna za dostarczanie danych o głębokości.
Istotne jest aby opcja była odpowiednio dobrana do rodzaju transducera, które jest aktualnie podłączony do echosondy.

Jeśli posługujemy się transducerem z możliwością Down Imagine, opcja powinna być ustawiona na auto. W zależności od warunków i głębokości, urządzenie pobierać będzie dane albo z wiązki Down Imagine albo z wiązek bocznych.

Jeśli podłączony jest inny transducer (na przykład do łowienia podlodowego), opcja powinna być ustawiona na elementy 2D, gdyż inaczej urządzenie może nie wyświetlać danych o głębkości.



ŁOWIENIE PODLODOWE

Ustawienia: Włączone, wyłączone
Domyślne: Wyłączone

Opcja reguluje sposób w jakim są wyświetlane dane podczas korzystania z kolistego trybu sonaru. Gdy opcja jest wyłączona urządzenie pokazuje dane, jakie ukazywałby się w oknie RTS w formie kolistego diagramu.

Gdy opcja jest włączona, w trybie kolistym możemy również korzystać z opcji zbliżenia obrazu oraz kursora głębokości. Również opcje dotyczące identyfikacji ryb są automatycznie regulowane i dostosowywane do warunków panujących na łowisku. Te ustawienia zmienią nam nie tylko tryb kolisty ale wszystkie tryby pracy sonaru dopóki opcja będzie włączona.

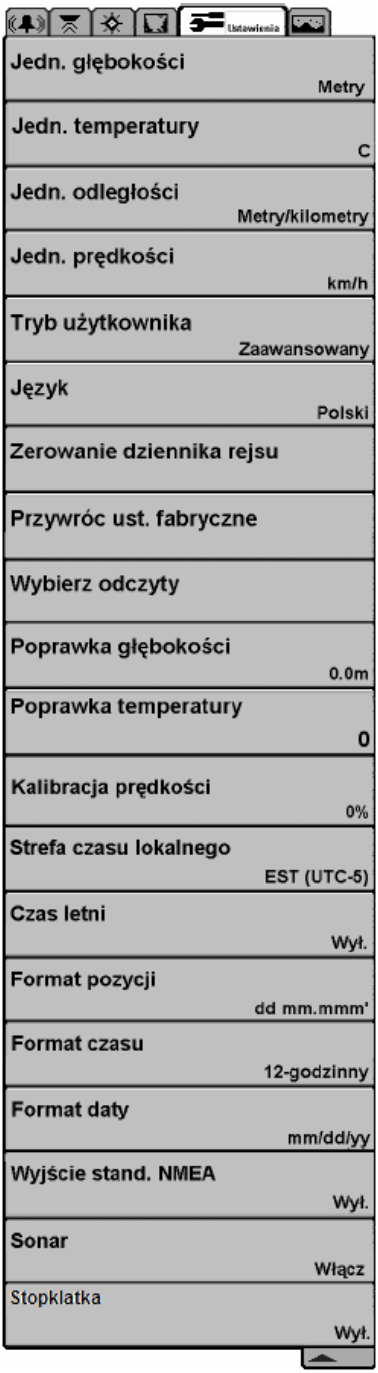


TABELA MENU USTAWIENIA

Naciśnij klawisz “MENU” dwukrotnie by, wejść do menu głównego. Następnie, wciskając prawy kursor, przejdź do menu ustawień.

WAŻNE: Zawartość menu może ulegać zmianie w zależności od ustawień systemu, trybu pracy użytkownika, a także innych sprzętów podłączonych do urządzenia.

JEDNOSTKI GŁĘBOKOŚCI

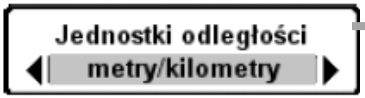
Ustawienia: metry, stopy
Domyślnie: metry

Opcja pozwala na ustawienie jednostek w jakich urządzenie, będzie wyświetlało wykrywaną głębokość.

JEDNOSTKI TEMPERATURY

Ustawienia: Farenheit, Celsjusz
Domyślnie: Celsjusz

Opcja pozwala na ustawienie jednostek w jakich urządzenie będzie wyświetlało wykrywaną temperaturę.



JEDNOSTKI ODLEGŁOŚCI

Ustawienia: stopy, metry, mile lądowe, mile morskie, kilometry
Domyślnie: metry/kilometry

Opcja pozwala na ustawienie jednostek, w których urządzenie wyświetlać będzie wszystkie odczyty dotyczące odległości. Opcja dostępna tylko po podłączeniu dodatkowego sprzętu do pomiaru temperatury/prędkości. Odczyt pojawi się na ekranie w momencie uruchomienia silnika, lub w przypadku gdy do urządzenia zostanie podłączony odbiornik GPS.

JEDNOSTKI PRĘDKOŚCI

Ustawienia: mile, kilometry/na godzinę
Domyślnie: kilometry na godzinę

Opcja pozwala na ustawienie jednostek, w których urządzenie wyświetlać będzie wszystkie odczyty dotyczące prędkości. Opcja dostępna tylko po podłączeniu dodatkowego sprzętu, do pomiaru temperatury/prędkości. Odczyt pojawi się na ekranie w momencie uruchomienia silnika, lub w przypadku, gdy do urządzenia zostanie podłączony odbiornik GPS.

TRYBY UŻYTKOWNIKA

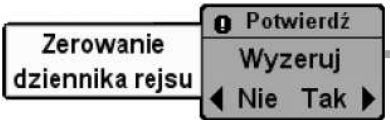
Ustawienia: podstawowy, zaawansowany
Domyślnie: zaawansowany

Opcja pozwala na zmianę trybu użytkowania urządzenia. Została stworzona z myślą o początkujących i bardziej doświadczonych użytkownikach sprzętu tego typu. W trybie normalnym, menu zawiera jedynie podstawowe opcje. Dla osób, chcących mieć większy wpływ na szczegółowe działanie urządzenia przeznaczony jest tryb zaawansowany.

JĘZYK

Ustawienia: różne
Domyślnie: angielski

Opcja pozwala na zmianę języka w jakim wyświetlane są menu urządzenia.

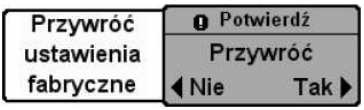


ZEROWANIE DZIENNIKA REJSU

Ustawienia: widoczne na ekranie

Opcja pozwala na wyzerowanie odczytów dziennika aktualnej podróży. Opcja dostępna tylko po podłączeniu dodatkowego sprzętu, do pomiaru temperatury/prędkości. Odczyt pojawi się na ekranie w momencie uruchomienia silnika, lub w przypadku, gdy do urządzenia zostanie podłączony odbiornik GPS. Dziennik podróży zawiera następujące informacje: czas od początku podróży, odległość przebytą od ostatniego restartu, przeciętną prędkość.

WAŻNE: Zob. Menu ustawienia, opcja ”wybór odczytów”, aby dowiedzieć się więcej o informacjach wyświetlanych na ekranie.

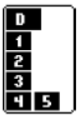


PRZYWRÓĆ USTAWIENIA FABRYCZNE

Ustawienia: widoczne na ekranie

Opcja pozwala na natychmiastową zmianę wszystkich ustawień, wszystkich menu na ustawienie “domyślne”. Opcji tej należy używać ze szczególną ostrożnością!

Wybór odczytów



WYBIERZ ODCZYTY

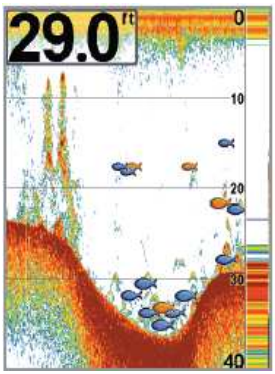
(tylko w zaawansowanym trybie użytkownika, przy pracy w trybie sonaru)

Ustawienia: różne
Domyślnie: wyłączone

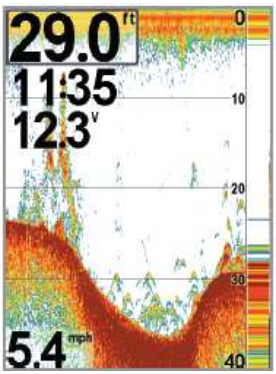
Opcja pozwala na dobór odczytów sonaru, jakie będą wyświetlane na ekranie podczas pracy urządzenia. W tej zaawansowanej opcji możemy wybrać, które dane będą wyświetlane w pięciu oknach, położonych przy lewej i dolnej krawędzi ekranu. Nie każde okno musi być przypisane do danego odczytu, możemy je dobierać dowolnie.

Z tej opcji możemy skorzystać wyłącznie gdy mamy włączony zaawansowany tryb użytkownika. (zob. tryby użytkownika w menu ustawienia.) Niektóre odczyty będą wyświetlane jedynie po podłączeniu dodatkowych urządzeń, np. miernika temperatury/prędkości.
Każde okno może zawierać jeden z następujących odczytów:

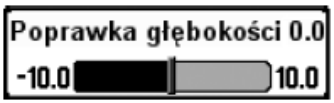
- Kurs
- Nawigacja
- Pozycja
- Prędkość
- Temperatura
- Napięcie
- Czas i data
- Dziennik podroży
- Czas



Domyślne ustawienie odczytów



Manualne ustawienie odczytów



POPRAWKA GŁĘBOKOŚCI

(tylko w zaawansowanym trybie użytkownika)

Ustawienia: od -3 do 3 m
Domyślnie: 0

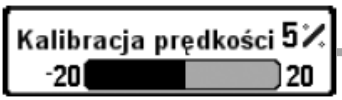
Opcja pozwala na ustawienie poprawki w odczycie głębokości prezentowanej przez urządzenie. W zależności od potrzeb, możemy wprowadzić ustawienie dzięki, któremu głębokość będzie zawsze mierzona od powierzchni wody lub od kilu łodzi. Wpisanie wartości opcji jako zero lub wartość dodatnią pozwoli na odczytywanie głębokości liczonej od linii wody. Dzięki wpisaniu wartości ujemnej możemy badać głębokość od końca kilu lub poniżej.

POPRAWKA TEMPERATURY

(tylko w zaawansowanym trybie użytkownika)

Ustawienia: od -10 do 10 stopni
Domyślnie: 0

Opcja pozwala na ustawienie poprawki w odczycie temperatury wody.

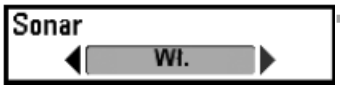


KALIBRACJA PRĘDKOŚCI

(tylko w zaawansowanym trybie użytkownika)

Ustawienia: od -20% do 20%
Domyślnie: 0%

Opcja pozwala na kalibrowanie odczytu prędkości i jest określona w postaci procentów. (odczyt prędkości urządzenia jest dostępny wyłącznie po zakupie dodatkowego sprzętu do pomiaru prędkości/temperatury.)



SONAR

Ustawienia: włączony, wyłączony
Domyślnie: włączony

Opcja umożliwia włączanie i wyłączanie sonaru. Wyłączenie uniemożliwia przejście na którykolwiek z widoków sonaru.

FORMAT CYFR

(tylko w zaawansowanym trybie użytkownika)

Ustawienia: małe, duże, bak
Domyślnie: małe

Opcja umożliwia regulacje sposobu w jakim na wyświetlaczy pojawiają się dziesiąte części odczytu.

Małe

Duże

Brak

USUWANIE PROBLEMÓW

Przed nawiązaniem kontaktu z przedstawicielami firmy Humminbird prosimy o przeczytanie poniższego podrozdziału. Analiza przedstawionych poniżej problemów ułatwi państwu na rozwiązanie kilku problemów w działaniu sondy samemu, a być może zapobiegnie nawet konieczności odsyłania urządzenia do serwisu.

Gdy echosonda typu 600 się nie włącza.

W przypadku gdy po zamontowaniu sondy zgodnie z instrukcją sonda nie chcę się włączyć, zalecamy:

- sprawdzenie czy kable zasilające są podłączone wystarczająco głęboko, a do wtyczki nie dostały się żadne zanieczyszczenia
- upewnić się, iż kabel zasilający jest poprawnie podłączony przewodem czerwonym do zasilania a czarnym do uziemienia lub tzw. zasilania zerowego
- sprawdzenie czy przytrzymaliśmy przycisk służący do włączania sondy wystarczająco długo
- bateria jaką zamierzamy zasilać urządzenia posiada co najmniej 10V

Urządzenie przechodzi w tryb symulacji pomimo podłączenie transducera.

Włączenie urządzenia bez podłączonego transducera pozwala na korzystanie wyłącznie z trybu symulacji. Ten rodzaj pracy, pozwala nam na zapoznanie się z opcjami oraz ustawieniami urządzenia. Jeśli pomimo podłączenia transducera sonda 600 Series™ Fishing System przechodzi od razu po włączeniu w tryb symulacji oznaczać to może:
- iż kable łączące transducer z wyświetlaczem, mogą być nie dokładnie dociśnięte lub we wtyczkach znajdują się jakieś zanieczyszczenia
- transducer jest uszkodzony, prosimy podłączyć inny sprawny transducer by upewnić się iż reszta urządzenia (kable, wyświetlacz), funkcjonują bez zarzutu
- należy wymienić kable łączące transducer z wyświetlaczem gdyż może być on uszkodzony fizycznie lub skorodowany

Ponadto prosimy pamiętać aby:
- zalanie wyświetlacza chemikaliami (takimi jak środki owadobójcze czy konserwanty), może permanentnie uszkodzić wyświetlacz. Takie uszkodzenie nie jest objęte gwarancją.
- nigdy nie należy zostawiać urządzenia w zamkniętym samochodzie lub bagażniku. Wysokie temperatury mogą uszkodzić lub rozregulować elektronikę.

- podczas mycia i konserwacji urządzenia, należy używać tylko środków polecanych przez producenta lub słodkiej wody z odrobiną mydła. Użycie jakichkolwiek innych środków może w sposób nieodwracalny doprowadzić do uszkodzenia urządzenia.

- gdy dojdzie do kontaktu wyświetlacza z wodą słoną, należy go czym prędzej przetrzeć delikatnie czystą szmatką, najlepiej lekko wilgotną od wody słodkiej. Tak aby krople wody morskiej lub resztki soli nie pozostawały na wyświetlaczu. Jest to szczególnie szkodliwe dla urządzenia gdy pozwolimy wodzie morskiej samoistnie wyparować z wyświetlacza i pozostawić na nim solne zacieki.

- po dłuższym czasie przebywania w wodzie, należy przetrzeć transducer wilgotną szmatką. Podobnie jak w przypadku wyświetlacza jest to szczególnie zalecane gdy urządzenie jest użytkowane na wodach słonych.

PROBLEMY Z WYŚWIETLACZEM

Istnieje kilka sytuacji, które mogą powodować problemy i zakłócenia w odbierze obrazu z transducera. Poniżej przedstawiamy najczęściej występujące przyczyny występowania zakłóceń.

Problem: Wyświetlacz traci zasilanie przy wyższych prędkościach.

Możliwa przyczyna: zasilanie (akumulator/bateria) jest zbyt silna dla urządzenia. Sprawdź czy moc zasilania nie przekracza 20 volt. Jeśli tak urządzenie samoczynnie włącza się by nie zostało uszkodzone.

Problem: Przy większych prędkościach, z wyświetlacza znika obraz dna lub występują w nim spore luki.

Możliwa przyczyna: Być może należy przenieść transducer w inne miejsce na łodzi. Zakłócenia mogą być wywołane zbytnią bliskością śruby silnika, efektem kawitacji, lub faktem iż transducer nie zawsze jest całkowicie zanurzony w wodzie.
Podobny problem może wystąpić gdy używamy wielu urządzeń elektrycznych na raz, wówczas mogą one wzajemnie zakłócać swoją pracę.

Problem: Transducer nie wykrywa ryb, choć jesteśmy pewni, iż powinny być w jego zasięgu. Sygnał transducera jest bardzo słaby.

Możliwa przyczyna: taka sytuacja może wystąpić w przypadku gdy transducer jest źle zamocowany (nie jest skierowany prosto w stronę dna, lub jest ruchomy). Transducer może być również zanieczyszczony co powoduje, że tylko pojedyncze sygnały są wysyłane i odbierane. Inną przyczyną może być bardzo słaby stan baterii zasilającej urządzenie.
Podobny problem może wystąpić gdy używamy wielu urządzeń elektrycznych na raz, wówczas mogą one wzajemnie zakłócać swoją pracę.

ODSZUKIWANIE ŹRÓDEŁ ZAKŁÓCEŃ

Zakłócenia widoczne na ekranie w postaci osłabionego sygnału, czarnych plan, lub rwanego obrazu dna mogą mieć wiele przyczyn. W przypadku wystąpienia takich zjawisk w czasie pracy urządzenia zalecamy:

Wyłączenie wszystkich urządzeń elektrycznych znajdujących się w pobliżu echosondy. Jeśli obraz się poprawi, należy po kolei włączać inne urządzenia by sprawdzić, które jest przyczyną zakłóceń. Jeśli je zidentyfikujemy, radzimy nie używać obu urządzeń symultanicznie.

Przyczyną zakłóceń może być silnik łodzi. Jego praca powodująca drgania łodzi jak również burząca pewien obszar wody w pobliżu transducera. By się upewnić czy to silnik jest przyczyną zakłóceń, radzimy zwiększyć jego obroty nie wrzucając biegu i obserwować wyświetlacz. Jeśli zakłócenia się pojawią wówczas może być koniecznie – zmiana miejsca w którym znajduje się transducer, wymiana urządzenia zapłonu w silniku, instalacja filtra alternatora lub odsunięcie urządzenia od kabli silnika.

Sprawdzenie czy występuje efekt kawitacji, wpływający w znaczący sposób na pracę urządzenia. Należy pamiętać, że aby uniknąć tego efektu transducer powinien zostać zamontowany przynajmniej w odległości 15 cali (38 cm) od śruby silnika. Dodatkowo transducer musi być zawsze zanurzony w łodzi a strumień wody opływający transducer powinien być nie wzburzony ruchem łodzi (kilwaterem).

SPECYFIKACJA MODELU 678C HD

Zasięg urządzenia……1500 stóp (457 m.)

Zasilanie……..500 watów (RMS)
4000 watów zasilania szczytowego

Częstotliwość pracy……200 kHz i 83 kHz

Obszar wiązki……60° -10 dB o cz ęstotliwości 83 kHz
20° -10 dB o cz ęstotliwości 200 kHz

Rozdzielność wykrytych obiektów……do 2,5 cala (63,5 mm)

Wymagane zasilanie……10-20 V

Wyświetlacz……..640 wysokość 480 szerokość

Transducer……..XNT-9-20-T

Długość kabla transducera……20 stóp (6m.)

SPECYFIKACJA MODELU 678C HD DI

Zasięg urządzenia……Down Imagine 350 stóp (106 m.)
Sonar wiązki 2D 600 stóp (183 m.)

Zasilanie……..500 watów (RMS)
4000 watów zasilania szczytowego

Częstotliwość pracy……Down Imagine 455 kHz i 800 kHz
Sonar wiązki 2D 200 kHz i 83 kHz

Obszar wiązki……Down Imagine 75°-10 dB o cz ęstotliwości 455 kHz
45°-10 dB o cz ęstotliwości 800 kHz
Sonar wiązki 2D 25°-10 dB o cz ęstotliwości 200 kHz
16°-10 dB o cz ęstotliwości 455 kHz

Rozdzielność wykrytych obiektów……do 2,5 cala (63,5 mm)

Wymagane zasilanie……10-20 V

Wyświetlacz……..640 wysokość 480 szerokość

Transducer……...XNT-9-DI-T

Długość kabla transducera……20 stóp (6m.)

SPECYFIKACJA MODELU 678C HD XD

Zasięg urządzenia……2500 stóp (762 m.)

Zasilanie……..500 watów (RMS)
4000 watów zasilania szczytowego

Częstotliwość pracy……50 kHz i 200 kHz

Obszar wiązki……74° -10 dB o cz ęstotliwości 50 kHz
20° -10 dB o cz ęstotliwości 200 kHz

Rozdzielność wykrytych obiektów……do 2,5 cala (63,5 mm)

Wymagane zasilanie……10-20 V

Wyświetlacz……..640 wysokość 480 szerokość

Transducer……..XNT-9-DB-74-T

Długość kabla transducera……20 stóp (6m.)

KONTAKT / INFORMACJA O PRAWACH AUTORSKICH

W przypadku jakichkolwiek pytań lub zastrzeżeń odnoście funkcjonowania naszych produktów prosimy o kontakt.

Humminbird
Service Department
678 Humminbird Lane
Eufaula, AL 36027 USA

Humminbird®
Centrum Obsługi Klienta
1-800-633-1468
cservice@johnsonoutdoors.com

NORMARK POLSKA SP. Z O. O.
ul. Długa 30
05-092 Łomianki
Polska

T.: +48 22 751 09 80
info@normark.pl

Informacja o prawach autorskich

Wszystkie prawa zastrzeżone. Prawa do używania, kopiowania i rozpowszechniania powyższej publikacji podlega przepisom ustawy z dnia 04.02.1994 r. o Prawie autorskim i prawach pokrewnych (Dz. U. Nr 24, poz. 83 z późn. zm.).

Wszystkie nazwy, fotografie, rysunki, schematy i znaki firmowe lub towarowe występujące w powyższej publikacji, należą do firmy **Humminbird oraz dealera jej produktów firmy Normark Polska Sp. z o.o.** i zostały użyte wyłącznie w celach informacyjnych.

Wszystkie prawa zastrzeżone. Kopiowanie, modyfikacja, wprowadzanie do obrotu, publikacja, dystrybucja w celach komercyjnych całości lub części powyższej publikacji bez uprzedniej zgody firmy **Normark Polska Sp. z o.o.** - są zabronione.

Wykorzystanie w celach niekomercyjnych. Materiał ten można kopiować i przechowywać oraz drukować wyłącznie na własne potrzeby (w celach niekomercyjnych). Nie zezwalamy na jakiekolwiek upowszechnianie tak skopiowanych materiałów, w szczególności na ich zamieszczanie w witrynach internetowych.