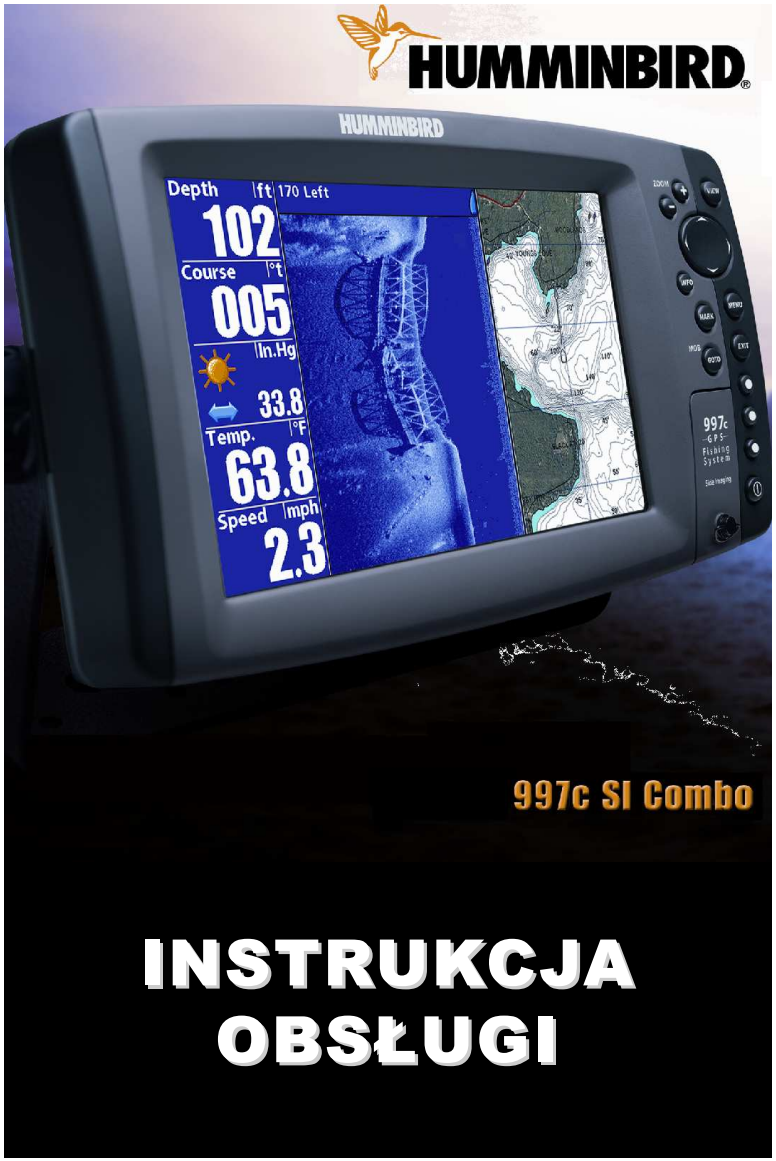

HUMMINBIRD
HUMMINBIRD
Depth ft
102
170 Left
Course °t
005
In.Hg
33.8
Temp. °F
63.8
Speed mph
2.3
997c
997c SI Combo
INSTRUKCJA
OBSŁUGI

Dziękujemy!

Dziękujemy, że wybrali Państwo echosondę Humminbird®, numer 1 na amerykańskim rynku echosond wędkarskich. Humminbird® znany jest z projektowania oraz produkcji najlepszego i niezawodnego sprzętu morskiego. Urządzenia Humminbird® są łatwe w użyciu i działają bez usterek nawet w najtrudniejszych warunkach.

UWAGA! Urządzenia nie należy używać jako sprzętu nawigacyjnego dla unikania kolizji, uszkodzenia łodzi, obrażeń fizycznych czy wyszukiwania mielizn. Gdy łódź znajduje się w ruchu, głębokość wody może zmienić się zbyt szybko, aby umożliwić czas na odpowiednią reakcję. Jeżeli podejrzewają Państwo, że woda może być płytka lub wystąpić mogą zanurzone obiekty, należy zawsze poruszać się z bardzo małą prędkością.

UWAGA! Naprawy i demontażu urządzenia powinien dokonywać wyłącznie uprawniony personel. Wszelkie zmiany numeru seryjnego lub próby naprawienia oryginalnego sprzętu lub akcesoriów przez osoby nieuprawnione mogą spowodować unieważnienie gwarancji. Otworzenie czy nieumiejętne obchodzenie się z urządzeniem może narazić na wystawienie na działanie ołowiu, znajdującego się w lutach.

UWAGA! Produkt zawiera ołów, który powoduje raka, uszkodzenia płodu i inne uszkodzenia organizmu.

Niektóre właściwości opisane w instrukcji są opcjonalne (istnieje możliwość dokupienia). Dołożyliśmy wszelkich starań, aby precyzyjnie scharakteryzować funkcjonowanie zakupionego przez Państwa modelu, prosimy uważnie zapoznać się z treścią poniższej instrukcji.

900 Series™, Cannon™, CannonLink™, DualBeam PLUS™, Fish ID+™, HumminbirdPC™, Humminbird®, InterLink™, One-Touch® Zoom, QuadraBeam PLUS™, RTS® Window, SmartCast®, Structure ID®, Total Screen Update®, TrueArch®, WeatherSense®, WhiteLine®, WideSide®, X-Press™, and X-Press™ Menu are trademarked by or registered trademarks of Humminbird®. © 2007 Humminbird®, Eufaula AL, USA. All rights reserved.

Spis treści

Jak działa sonar 1

Side Imaging Sonar....3
Sonar DualBeam PLUS™....4
QuadraBeam PLUS™ Sonar
(opcjonalny – po zainstalowaniu specjalnego transducera).....5
Universal Sonar 2....6

Jak działa GPS i kartografia 6

Karta Multi-Medialna gniazdo (MMC)/SD 8

Aktualizacja oprogramowania....9
Listwa akcesoryjna....10

Instalacja urządzenia 11

Instalacja urządzenia głównego....12
Zewnętrzny montaż urządzenia głównego....13
Podłączanie zasilania do urządzenia....21
Instalacja transducera....23
Instalacja typu poprzecznego....25
Wybór miejsca instalacji transducera....26
Przytwierdzanie ramy transducera do łodzi....28
Przymocowanie transducera do podpórki obrotowej....29
Przykręcania podpórki do ramy....30
Regulacja pozycji transducera....31
Przeprowadzenie okablowania....33
Instalacja przeznaczona do trollingu....35
Test i końcowa instalacja transducera....36

Spis treści

Instalacja odbiornika GPS....39
Przeprowadzenie kabli odbiornika GPS....41
Test GPS....43
Test instalacji urządzeń....44
Początek pracy na urządzeniu....46
Włączania urządzenia....47

Wyświetlacz w trybie Side Imaging 48

Wyświetlacz w trybie Side Imaging....50
Technologia Side Imaging. Jak to działa....52
Side Imaging interpretacja....54

Co znajduje się na wyświetlaczu sonaru 56

Widoki urządzenia 60

Widok Side Imaging....61
Widok złożony bok / sonar....63
Widok sonaru....64
Odczytywanie danych sonaru....65
Okno Real Time Sonar (RTS®)....65
Stopklatka i kursor....66
Prezentacja dna obraz z sonaru....67
Tryb zbliżenia sonaru....69
200/83 kHz Podzielony widok sonaru.... 70
Tryb stopklatki i nagrywania obrazu....72
Widok Side Beam - obrazowanie boczne (opcjonalny – po zainstalowaniu specjalnego transducera)....79
Widok z lotu ptaka....83

Spis treści

Tryb symultaniczny - mapa / widok z lotu ptaka.... 84
Tryb symultaniczny - mapa / zbliżenie mapy 85
Widok mapy....86
Widok złożony 87
Widok złożony mapa/bok.... 88
Odczytywanie danych kartograficznych 89

Analiza map 89

Wstęp do nawigacji 92

Punkty nawigacyjne, ścieżki i trasy.... 93
Zapisz, edytuj albo skasuj punkt nawigacyjny.... 94
Nawigacja do punktu lub pozycji.... 96
Dodawanie celu lub siatki trollingowej, do punktu nawigacyjnego 97
Zapisz, edytuj lub usuń trasę 99
Zapisz lub wyczyść bieżącą ścieżkę....101
Edytuj, usuń lub ukryj zapisane ścieżki....101
Nawigacja w sytuacji “Człowiek za burtą”.... 102

Klawisze podstawowe 104

Klawisz zasilania / światła 104
Klawisz widoków 104
Klawisz Info 105
Klawisz Menu 105
Klawisz “4-WAY”.... 106
Klawisz Mark 107
Klawisz GOTO 108
Klawisz (+/-) ZOOM 108

Klawisz Exit 109

Systemy Menu 110

Tabela głównego menu 111

Menu opcji startowych 113

Normalne funkcjonowanie urządzenia 114
Symulacja.....114
Status systemu.....116
Auto – test.....116
Test – urządzenia.....117
Tryb diagnostyczny GPS.....118

Menu Sonaru X-Press™ 119

Aktywne okno.....120
Podział okna.....120
Czułość sonaru.....121
Górny zasięg sonaru (Tryb użytkownika zaawansowany, w trybach pracy sonaru, złożonym, powiększonych danych, kolistym).....122
Dolny zasięg sonaru.....123
Szybkość przesuwu mapy.....124
Prezentacja danych (tylko po podłączeniu dodatkowego transducera QuadraBeam PLUS™, pracując w trybie Side Image).....124
Zamknięty obszar dna (Tylko w trybie zbliżenia sonaru).....125
Zasięg przy dnie (Tylko w trybie zbliżenia sonaru z włączoną opcją zamknięty obszar dna).....125
Anulowanie nawigacji (tylko w trybie nawigacji).....127
Kolory sonaru.....127

Side Image Menu X-Press™ 128

Aktywne okno..... 128
Podział okna..... 129
Strony SI..... 129
Czułość SI 130
Zasięg SI..... 131
Szybkość przesuwu mapy..... 131
Kolory SI 132

Menu Navigacji X-Press™ (tylko w trybach nawigacji) 133

Opcje punktu nawigacyjnego (tylko z aktywnym kursorem) 134
Kursor do punktu (W trybach mapy i złożonym) 135
Zapisz aktualną ścieżkę..... 135
Wyczyść aktualną ścieżkę..... 136
Zapisz aktualną trasę (tylko w trybie nawigacji)..... 136
Pomiń następny punkt (tylko w trybie nawigacji)..... 137
Anulowanie nawigacji (tylko w trybie nawigacji) 137
Anulowanie trybu nawigacji - “Człowiek za burtą” (tylko w przypadku włączenia trybu “człowieka za burtą”) 138
Usuń cel 138
Usuń siatkę..... 139
Okno sonaru (tylko w trybie złożonym) 139
Nowy punkt nawigacyjny 140

Menu stopklatki i nagrywania X-Press™
(Menu dostępne wyłącznie po zakupie i zainstalowaniu dodatkowej karty pamięci MMC/SD) 141

Rozpocznij nagrywanie (dostępne wyłącznie po zakupie i zainstalowaniu dodatkowej karty pamięci MMC/SD, w trybie stopklatki i nagrywania) 141
Zatrzymaj nagrywanie (dostępne wyłącznie po zakupie i zainstalowaniu dodatkowej karty pamięci MMC/SD) 142
Usuń obraz (dostępne wyłącznie po zakupie i zainstalowaniu dodatkowej karty pamięci MMC/SD) 142
Usuń wszystkie obrazy (dostępne wyłącznie po zakupie i zainstalowaniu dodatkowej karty pamięci MMC/SD) 143
Usuń nagranie (dostępne wyłącznie po zakupie i zainstalowaniu dodatkowej karty pamięci MMC/SD, w trybie stopklatki i nagrywania) 143
Usuń wszystkie nagrania (dostępne wyłącznie po zakupie i zainstalowaniu dodatkowej karty pamięci MMC/SD, w trybie stopklatki i nagrywania) 144
Ilość sygnałów na sekundę (dostępne wyłącznie po zakupie i zainstalowaniu dodatkowej karty pamięci MMC/SD, w trybie stopklatki i nagrywania) 144
Szybkość odtwarzania (dostępne wyłącznie po zakupie i zainstalowaniu dodatkowej karty pamięci MMC/SD, w trybie stopklatki i nagrywania) 145
Zatrzymanie odtwarzania (dostępne wyłącznie po zakupie i zainstalowaniu dodatkowej karty pamięci MMC/SD) 146

Tabela menu sonaru 147

Wybór wiązki.....148
ID ryb +.....149
Czułość identyfikatora ryb.....150
Okno sonaru (RTS®).....150
Widok dna.....151
Powiększenie.....152

Czułość83 kHz (Tylko w zaawansowanym trybie użytkownika).....152
Czułość455 kHz (Tylko w zaawansowanym trybie użytkownika, po podłączeniu transducera QuadraBeam PLUS™).....153
Linie głębokości (Tylko w zaawansowanym trybie użytkownika).....154
Zakłócenia powierzchni (Tylko w zaawansowanym trybie użytkownika) 155
Filtr zakłóceń (Tylko w zaawansowanym trybie użytkownika).....156
Maksymalna głębokość (Tylko w zaawansowanym trybie użytkownika) 156
Rodzaj wody (Tylko w zaawansowanym trybie użytkownika).....157
Wybór transducera.....157

Tabela menu nawigacji 159

Bieżący tor - ścieżka.....160
Zapisane ślady - ścieżki.....161
Punkty nawigacyjne.....162
Trasy.....163
Zorientowanie mapy.....164
Odniesienie północy.....164
Obrót siatki ciągnionej.....164
Czas między punktami śladu.....165
Minimalna odległość od śladu (Tylko w zaawansowanym trybie użytkownika).....166
Zasięg koloru śladu.....166
Rzędna mapy (Tylko w zaawansowanym trybie użytkownika).....167
Linia rzutowania kursu.....167
Eksportuj wszystkie dane nawigacyjne (Tylko w zaawansowanym trybie użytkownika) 168
Usuń wszystkie dane nawigacyjne (Tylko w zaawansowanym trybie użytkownika) 168

Kontynuuj tryb nawigacji....169

Tabela menu mapy 170

Poziom szczegółowości....170
Marginesy mapy....171
Siatka geograficzna....172
Punkty głębokości....172
Elementy pomocnicze nawigacji -w trybie widok z lotu ptaka..173
Zacieniony obraz głębokości....173
Ustaw pozycje symulacji (Tylko w zaawansowanym trybie użytkownika)....173
Ustaw poprawkę według mapy (Tylko w zaawansowanym trybie użytkownika)....174
Oczyść tło mapy (Tylko w zaawansowanym trybie użytkownika)...175

Tabela menu alarmów 176

Alarm głębokości....176
Alarm identyfikatora ryb + ...177
Alarm wyczerpania baterii....178
Alarm temperatury urządzenia (tylko po podłączeniu dodatkowego sprzętu do pomiaru prędkości / temperatury)....178
Alarm zejścia z kursu....179
Alarm przybycia....180
Alarm dryfowania....180
Ton alarmu....182

Tabela menu ustawienia 183

Jednostki głębokości....184
Jednostki temperatury....184
Jednostki odległości....184

Jednostki prędkości....185
Tryby użytkownika....185
Język....186
Zerowanie dziennika rejsu....186
Przywróć ustawienia fabryczne....187
Wybór odczytów (Tylko w zaawansowanym trybie użytkownika, pracując w trybie sonaru)....188
Poprawka głębokości....190
Poprawka temperatury urządzenia....190
Poprawka temperatury (Tylko w zaawansowanym trybie użytkownika)....191
Kalibracja prędkości (Tylko w zaawansowanym trybie użytkownika, po podłączeniu dodatkowego sprzętu do pomiaru prędkości / temperatury)....191
Strefa czasu lokalnego (Tylko w zaawansowanym trybie użytkownika)....192
Czas letni (Tylko w zaawansowanym trybie użytkownika)....192
Format pozycji (Tylko w zaawansowanym trybie użytkownika)....193
Format czasu (Tylko w zaawansowanym trybie użytkownika)....193
Format daty (Tylko w zaawansowanym trybie użytkownika)....194
Format cyfr (Tylko w zaawansowanym trybie użytkownika)....194
Wyjście standardowe NMEA (Tylko w zaawansowanym trybie użytkownika)....195
Sonar....196

Tabela menu widoków 197

Tabela menu akcesoriów 198

Zachowaj obraz ekranu....199

Specyfikacja 202

Nasze urządzenie zawiera elementy pozwalające na pracę w następującej konfiguracji:

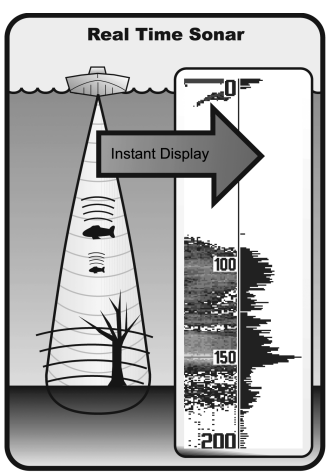
Humminbird® 997c, ultra szeroki ekran do prezentacji danych, system elektronicznych map, system Side Imaging, transducer działający na dwóch częstotliwościach, odbiornik GPS.

JAK DZIAŁA SONAR

Technologia sonaru opiera się na działaniu fal dźwiękowych. 900 Series™ Fishing System używa sonaru do lokalizowania i identyfikacji struktur, konturu i składu dna oraz określania głębokości bezpośrednio pod przetwornikiem.

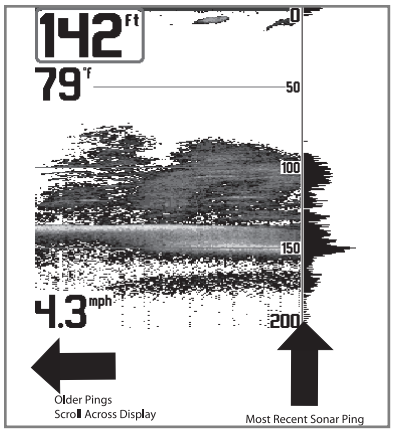
900 Series™ Fishing System wysyła fale dźwiękowe i określa odległość mierząc czas, jaki upłynął od wysłania fali dźwiękowej do momentu odbicia jej od obiektu, a następnie wykorzystuje odbity sygnał w celu określenia lokalizacji, rozmiaru i składu obiektu.

Sonar działa bardzo szybko. Fala dźwiękowa może przebyć drogę od powierzchni do głębokości 240 stóp (70 m) i z powrotem w czasie krótszym niż 1 sekundy. Jest mało prawdopodobne, aby jakakolwiek łódź mogła wyprzedzić sygnał sonaru.



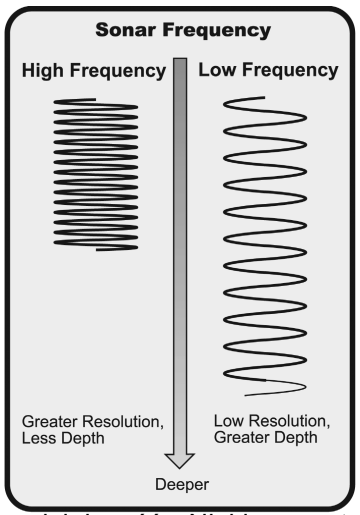
SONAR to akronim dla Sound i NAvigation Ranging. Sonar wykorzystuje precyzyjne impulsy dźwiękowe, emitowane do wody w wiązce o kształcie kropli wody.

Impulsy „echo” odbijają się od obiektów w wodzie, np. od dna, od ryb i innych zanurzonych obiektów. Sygnały powrotne wyświetlane są na ekranie LCD. Gdy sonar otrzymuje nowy sygnał zwrotny, stare sygnały przesuwają się po ekranie.

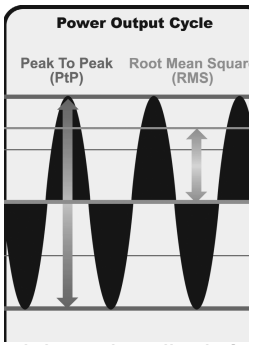


Gdy sonar otrzymuje nowy sygnał zwrotny, stare sygnały przesuwają się po ekranie.

Gdy ogląda się wszystkie sygnały obok siebie, pojawia się łatwy w interpretacji wykres dna, ryby czy struktury.



Impulsy dźwiękowe transmitowane są na różnych częstotliwościach, w zależności od aplikacji. Bardzo wysokie częstotliwości (455 kHz) umożliwiają widok bardziej szczegółowy, ale przy ograniczonej głębokości operacyjnej. Wysokie częstotliwości (200 kHz) stosowane są często w sonarach konsumenckich, ponieważ zapewniają one dobrze wyważone działanie i rozdzielczość. Niskie częstotliwości (83 kHz) używane są zazwyczaj w celu dotarcia do większej głębokości.

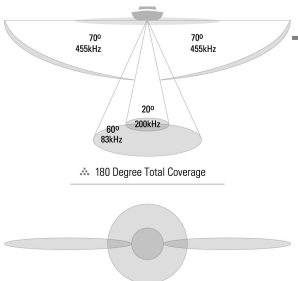


Moc wyjściowa to wartość energii emitowanej przez nadajnik sonaru. Mierzy się ją przy użyciu dwóch metod:

(RMS) średnia kwadratowa mierzy moc wyjściową w całym cyklu transmisji.

Peak-to-Peak (szczytowa) mierzy moc wyjściową w punktach szczytowych.

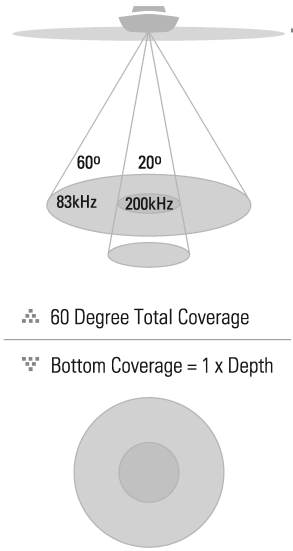
Przy użyciu większych mocy wyjściowych można wykrywać mniejsze obiekty na większych odległościach, wyeliminować hałas, uzyskać lepsze działanie na dużej prędkości i na większej głębokości.



Side Imaging Sonar

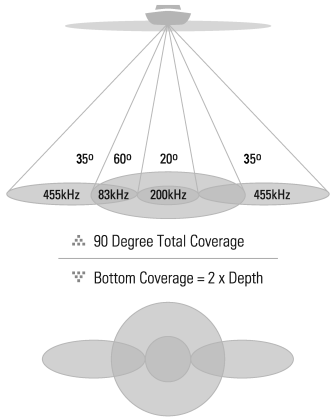
900 Series™ Fishing System używa sonaru Side Imaging (boczne widzenie), dzięki czemu dokonuje precyzyjnych pomiarów na ogromnej powierzchni wody, oddając przy tym szczegółową topografię dna i orientacyjnie wskazując budowę ryb.

Impulsy, odbijanie przez Side Imaginę, przekształcone zostają w obraz, podobnie jak zdjęcie satelitarne. Przy częstotliwości 455 kHz sonar Side Imaging obejmuje swoim zasięgiem obszar o szerokości 720 stóp (240 m), (po 360 stóp na każdą stronę), wskazując głębokości do 150 stóp (50 m). Wiązki funkcjonują na dwóch częstotliwościach. 455kHz oraz 800 kHz. Wybór częstotliwości 800 kHz pozwala uzyskać ostrzejszy i wyraniejszy obraz, lecz wówczas, pole obserwacji urządzenia jest bardziej ograniczone, zarwóno w szerokości jak i głębokości. By dowiedzieć się więcej zobacz “Zrozumieć side image”.



DualBeam PLUS™ Sonar

900 Series™ Fishing System używa sonaru 200/83 kHz o szerokim zakresie pola obserwacji (60°). DualBeam PLUS™ posiada wiązkę centralną o wąskim zakresie (20°) oraz drugą wiązkę (60□) umożliwiającą obszar obserwacji równy głębokości. W wodzie o głębokości 20 stóp, szersza wiązka pokrywa obszar o szerokości 20 stóp. Wiązka 20 °skoncentrowana jest na dno w celu wykrywania struktur, wodorostów i pokrycia dna. Wiązka 60 °wyszukuje ryby w szerszym obszarze. Sygnały zwrotne sonaru DualBeam PLUS™ można analizować łącznie, oddzielnie lub porównać obok siebie. DualBeam PLUS™ jest idealny w wielu warunkach – od płytkiej do bardzo głębokiej wody, zarówno słodkiej, jak i morskiej. Zdolność penetracji zależy od prędkości łodzi, ruchu fal, twardości dna, warunków wodnych oraz instalacji przetwornika.



QuadraBeam PLUS™ Sonar (opcjonalny – po zainstalowaniu specjalnego transducera)

900 series™ Fishing System może współpracować z transducerem QuadraBeam PLUS™, który zapewnia bardzo szeroki zakres obserwacji (90°). QuadraBeam PLUS™ otwiera się dwoma bocznymi wiązkami 45 °(tworząc wachlarz), które lokalizują ryby, przynęty i struktury po prawej i lewej stronie łodzi ponad obszarem dna, co zawsze równa się podwojeniu głębokości. W przypadku struktur znajdujących się bezpośrednio pod łodzią, QuadraBeam™ wykorzystuje technologię DualBeam PLUS™. QuadraBeam PLUS™ w szybkim czasie lokalizuje więcej ryb. Pokazując, z której strony łodzi znajduję się ryba (z prawej, z lewej czy bezpośrednio pod łodzią) podpowiada jednocześnie gdzie umieścić przynętę.

Universal Sonar 2

System 900 Series™ Fishing współpracuje z Universal Sonar 2, najbardziej zaawansowanym, zintegrowanym i zabezpieczonym transduserem, który jest wbudowany w silniki trollingowe Minnkoty (młodsze modele). Przy Uniwersal Sonar 2 całe okablowanie schowane jest w niezniszalnej tubie,dzięki czemu nie stanowi zagrożenia. Charakterystyczny dla tego transducera jest nowy czujnik temperatury i właściwości technologii DualBeamPLUS ™.

Szeroki zakres widoczności i szczgólowa obserwacja dna daje użytkownikowi zupełnie nową perspektywę i optymalne możliwości sonaru przy lokalizacji ryb.

Jak działa GPS i kartografia

System 900 Series™ Fishing współpracuje również z GPS i chartplotera, wykorzystuje GPS i sonar dla określenia pozycji, wyświetlenia jej na siatce i dostarczenia szczegółowych informacji na temat sytuacji pod wodą. System GPS to system nawigacji satelitarnej zbudowany i utrzymywany przez Ministerstwo Obrony USA. GPS początkowo wykorzystywano dla celów wojskowych, jednakże osoby cywilne również mogą korzystać z tego bardzo dokładnego systemu umożliwiającego określenie pozycji w granicach +/- 10 metrów, w zależności od warunków. Oznacza to, że w 95% przypadków, odbiornik GPS odczyta lokalizacje w granicach 10 m od danej pozycji, w której się znajdujesz. Odbiornik GPS wykorzystuje również dane z satelitów (the Wide Area Augmentation System), EGNOS (the European Geostationary Navigation Overlay Service), oraz MSAS (the MTSAT Satellite Augmentation System), jeżeli dostępne są w danym obszarze.

GPS korzysta z 24 satelitów, które nieustannie wysyłają sygnały radiowe w kierunku ziemi. Twoją obecną pozycję można określić przy pomocy sygnałów otrzymanych z 16 satelitów i pomiaru odległości pomiędzy nimi.

Wszystkie satelity wysyłają unikalnie kodowane sygnały w odstępach sekundowych. Odbiornik GPS na łodzi odbiera sygnały z satelitów, które są dla niego widoczne. Na podstawie odstępu czasu pomiędzy otrzymanymi sygnałami, GPS określa odległość od każdego z satelitów. Gdy znane są już odległości, odbiornik trianguluje matematycznie swoją własną pozycję. Na podstawie sygnałów otrzymywanych co sekundę, GPS może obliczyć prędkość i namiary. Odbiornik GPS w 900 Series™ umożliwia połączenie funkcji chartplotera FishingGPS™ i możliwości nawigacyjnych sonaru.

Obecnie 900 Series™ Fishing System wspiera następujące funkcje GPS:

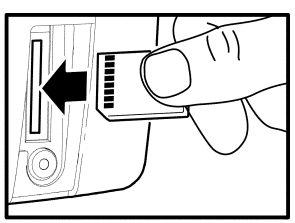
- podgląd obecnej pozycji
- podgląd obecnej ścieżki (breadcrumb trail)
- podgląd prędkości i kursu z GPS
- zapisanie ścieżek, punktów nawigacyjnych i tras
- płynięcie po trasie i nawigację od jednego punktu nawigacyjnego do drugiego.

900 Series™ współpracuje z Navionics® Gold, HotMaps™ i HotMaps™Preimium na kartach MMC lub SD.

UWAGA: 900 Series™ nie współpracuje z Navionics® Classic Charts, a tylko z Navionics® Gold, HotMaps™, i HotMaps™ Premium

Urządzenie ma również wbudowaną mapę świata.

900 Series™ wykorzystuje odbiornik GPS w celu automatycznego określania pozycji łodzi i przy pomocy ustawień zoom umożliwia wybór najlepszego wykresu. Zobacz Viewing Cartography (Przeglądanie Map).



MMC/SD

Karta Multi-Medialna GNIAZDO(MMC)/SD

900 Series™ Fishing System posiada również gniazdo karty multimedialnej (MMC/SD) dla dodatkowo zakupionych kart zawierających szczegółowe mapy.

Gdy włożymy kartę MMC/SD zawierającą bardziej szczegółowy wykres danej lokalizacji, 900 Series™ Fishing System odtworzy i automatycznie wyświetli taki wykres. Znajdź lokalizację gniazda karty MMC/SD na rysunku, wyjmij gniazdo i włóż kartę. Etykieta na karcie MMC/SD powinna być skierowana na prawo od urządzenia. Dokładnie wciśnij kartę w gniazdo, włóż gniazdo z powrotem, upewniając się przed zamknięciem pokrywy, że uszczelka znajduje się we właściwej pozycji, i zamknij. Nie wolno zakręcać zbyt mocno, ponieważ może to zniszczyć pokrywę, a nie spowoduje większej szczelności.

Aktualizacja oprogramowania

Aktualizacji oprogramowania dokonuje się przy pomocy karty MMC/SD. Należy włożyć odpowiednią kartę MMC/SD z aktualnym oprogramowaniem. Urządzenie rozpozna oprogramowanie i poda wersję oprogramowania zainstalowanego aktualnie i zapyta, czy chcesz zaktualizować oprogramowanie zgodnie z oprogramowaniem na karcie. Aktualne wersje oprogramowania można otrzymać na stronie internetowej www.humminbird.com.

Listwa akcesoryjna

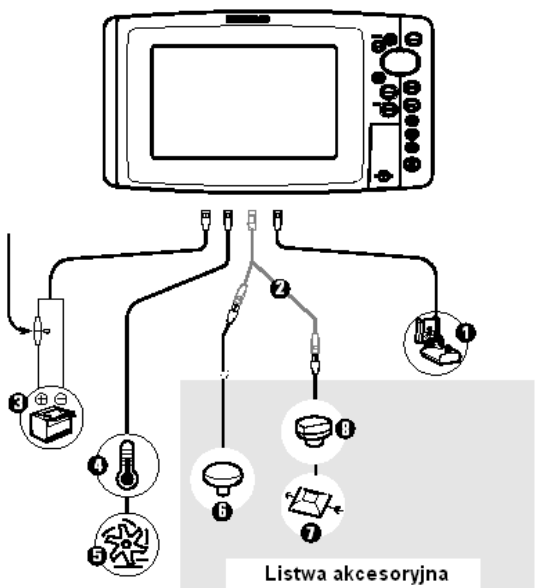
Listwy tej używa się by rozszerzyć funkcje urządzenia Fishing System. Podłączanie akcesoriów bezpośrednio do niego, umożliwia instalację takich funkcji zaawansowanych, jak „WeatherSense®” czy „SmartCast® Wireless Sonar Link”.

Po podłączeniu danego akcesorium, automatycznie zostaną one dodane do menu głównego.. Można jednocześnie podłączać kilka akcesoriów. Zob. Akcesoria w menu głównym by uzyskać więcej szczegółów.

Instalacja urządzenia

Prosimy o zapoznanie się z metodami instalacji urządzenia przed rozpoczęciem jego zakładania na łodzi.

Ważne: Sposób instalacji powinien być dostosowany do konfiguracji urządzenia.



1. Transducer
2. Opcjonalny kabel „Y’
3. Zasilanie
4. Urządzenie do pomiaru temperatury
5. Urządzenie do pomiaru prędkości
6. Odbiornik GPS
7. WeatherSense®
8. SmartCast® Wireless Sonar Link

Wewnątrz łodzi są często fabrycznie zainstalowane miejsca, przez które można przeprowadzić przewody konieczne do podłączenia urządzenia. Korzystając z takich otworów, pamiętajmy by kable były odpowiednio daleko od innych urządzeń elektronicznych, aby zminimalizować możliwość wystąpienia zakłóceń. Zarówno kable od transducera jak i od systemu GPS nie powinny być ucinane, jeśli musimy je skrócić należy się upewnić, że nie zostały uszkodzone.

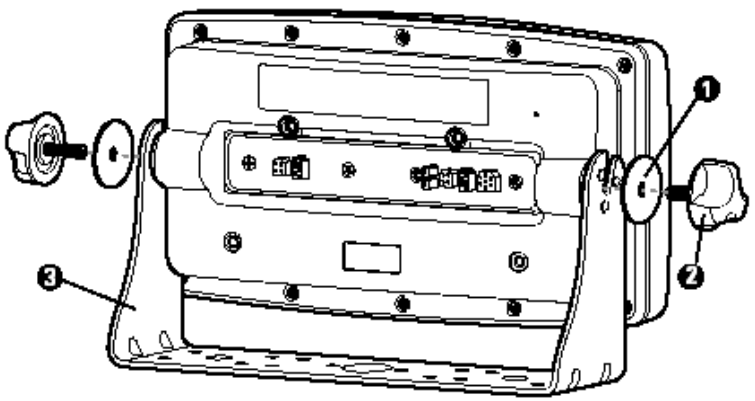
Podstawowe kroki w czasie instalacji to:
- instalacja urządzenia głównego (na przegubie lub pod kątem)
- instalacja transducera
- instalacja odbiornika GPS
- przetestowanie pracy urządzenia oraz zamocowanie transducera na stałe w odpowiednim miejscu

Instalacja urządzenia głównego

Są dwie możliwości montażu urzadzenia typu 900 Series™ Fishing System. Montaż zewnętrzny, gdy używamy zewnętrznych elementów łodzi aby zamocować główny odbiornik wraz z ekranem. Montaż wewnętrzny gdy mocujemy urządzenie wewnątrz kabiny lub kokpitu. Drugi tym montażu może wymagać dokupienia odpowiedniej podpórki na ekran.

Zewnętrzny montaż urządzenia głównego

Jeżeli zdecydowaliśmy się na montaż zewnętrzny należy przygotować urządzenie do złożenia, a także odpowiednio wybrać miejsce do jego instalacji.



1. Podkładka
2. Zewnętrzna śruba mocująca
3. Zewnętrzna rama mocująca

Prócz dołączonych do urządzenia części montażowych, przy zakładaniu urządzenia przydatna może być: wiertarka, śrubokręty, klucze nasadow, marker lub ołówek, a także zabazpieczające okulary lub rękawice. Przy mocowaniu kabli warto użyć wodoodpornego silikonu.

1. Umieść urządzenie główne na ramie, do której ma być przytwierdzone. Upewnij się że urządzenie dobrze przylega do ramion ramy.

2. Następnie umieść 1 calową podkładkę w miejscu gdzie zewnętrzna śruba będzie przytyrzymywała urządzenie. Dokręć śruby z obu stron, pozostawiajac nieco luzu, by urządzenie mogło pozostać ruchome.

Teraz można zdecydować gdzie nasze urządzenie główne zostanie zamontowane. Należy pamiętać by było to miejsce łatwe do instalacji i ewentualnego usunięcia urządzenia, a także żeby ekran mógł być orbracany, wokół poziomej osi.

Ważne: W ramie mocującej są pozostawione dziury. Jest to zrobione by można było wywiercić odpowiednie otwory i poprzez te dziury doprowadzić kable łączące urządzenie główne z transducerewm lub GPS (lub innymi akcesoriami). Nie jest jednak konieczne aby kable przeprowadzone były za pomocą tych otworów. Są one wyłącznie dla ułatwienia instalacji urządznia.

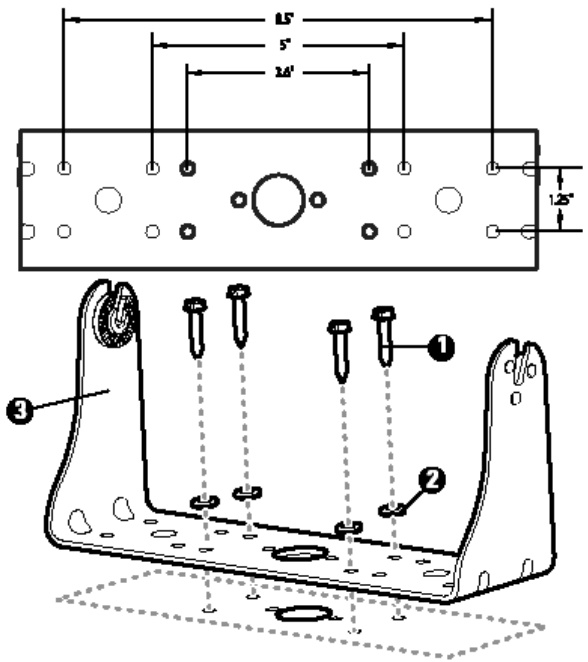
Ważne: W przypadku wiercenia dziur w powłoce łodzi, zalecane jest zawsze używanie wiertła o mniejszym rozmiarze na początek, a następnie powiększanie otworu w miarę potrzeb. Jeśli otwór jest za duży powinien zostać uszczelniony wodoodpornym silikonem.

Ważne: Należy pamiętać aby miejsce instalacji urządzenia głównego było w miarę płaską powierzchnią, nie narażoną na drgania lub inne czynniki, które mogą zakłócić jego pracę.

3. Gdy wybierzemy lokację do montażu urządzenia, należy wyjąć urządzenie główne z ramy mocującej w celu ułatwienia montażu naszego urządzenia.

4. Następnie przykładamy ramę mocującą do miejsca gdzie chcemy ją umieścić i oznaczamy cztery otwory przy pomocy ołówka lub markera.

Ważne: Instalując urządzenia pamiętaj o podłączniu wszystkich kabli a co istotne, pamiętaj aby żadnego z nich (prócz kabla zasilającego) nie skracać. Jeśli kable okażą się zbyt krótkie dostępne do kupienia są dłuższe.



1. Wkręty mocujące
2. Podkładki
3. Zewnętrzna rama mocująca

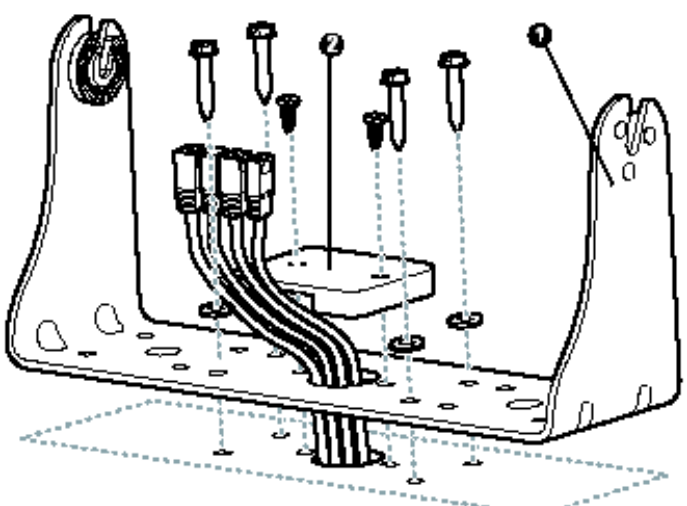
5. Odłóż ramę i w zaznaczonych miejscach wywierć cztery otwory za pomocą wiertła o grubości 4mm.

6a. W środku pomiędzy otworami, rama posiada dziurę o szerokości 1 cala. W tym miejscu także możesz (po uprzednim odrysowaniu) wywiercić dziurę, którą w dalszym etapie instalacji zostanie przeprowadzony kabel.

6b. Jeśli kable nie będą prowadzone przez otówr w ramie mocującej, dziurę o wielkości 1 cala, należy wywiercić stosunkowo w pobliżu miejsca instalacji całego urządzenia głównego. Każdorazowo jeśli wywiercona dziura okaże się zbyt szerokoa radzimy uszczelinić ją wodoodpornym silikonem.

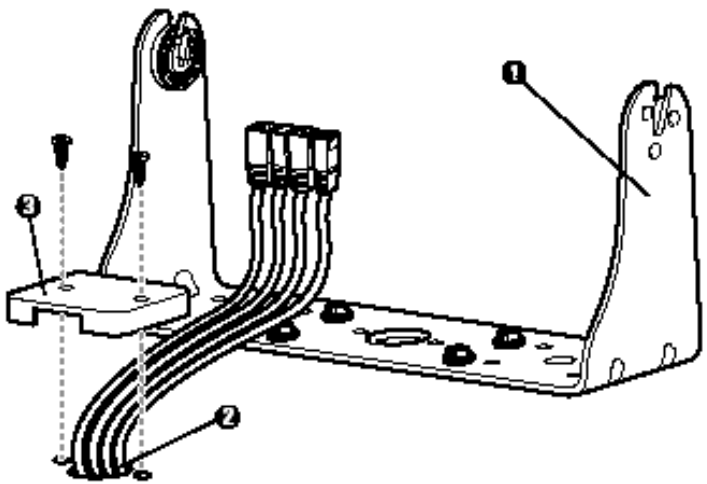
7. Po wywierceniu otworów umieść ramę mocującą tak by ściśle przylegała do miejsca przytwierdzenia. Następnie użyj niewielkiej ilości silikonu by zmniejszyć wywiercone otwory. Do przytwierdzenia ramy mocującej, użyj czterech drewnianych kołków. Należy je mocować wyłącznie ręcznie, bez użycia narzędzi.

8. Jeśli do przeprowadzenia kabli używany jest otwór przewidziany do tego celu w ramie mocującej, należy zrobić jeszcze dwa otwory na przykręcenie pokrywy kabli. Jeśli kable będą prowadzone z poza ramy (6B.) Otwory muszą być wywiercone w odpowiednije odległości od miejsca w którym będziemy prozeprowadzali kable, tak by można było założyć pokrywę.



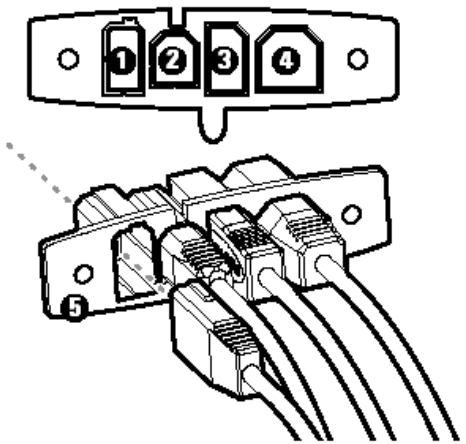
1. Zewnętrzna rama mocująca
2. Pokrywa na kable

Opcja przedstawiona w punkcie 6B. Wprowadzanie bali z poza ramy:

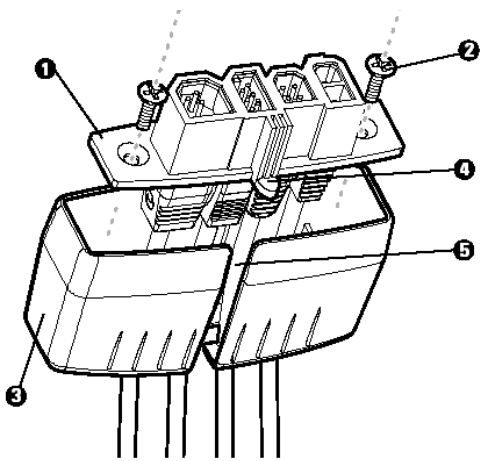


1. Zewnętrzna rama mocująca
2. Otwór na kable poza ramą
3. Pokrywa na kable

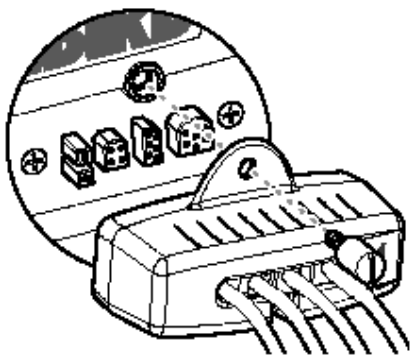
9. Podłącz odpowiednie kable do wtyczki zbiorczej. Końcówki kabli mają odpowiedni kształt wytczek aby zapobiec nieprawidłowemu podłączeniu.



1. Zasilanie
2. Pomiar prędkości/ temperatury
3. Urządzenie komunikacyjne
4. Transducer
5. Wtyczka zbiorcza



1. Wtyczka zbiorcza
2. śruby
3. Pokrywa kolektora kabli
4. łączenie kolektora z urządzeniem
5. Miejsce na kable



10. Przytrzymując kable dopasuj wtyczki do wejścia znajdującego się przy głównej cześci urządzenia. Aby łatwiej było to zrobić pokrywa kolektora pod spodem posiada wąską szparę dzięki której możemy sprawidzć czy wszystkie wtyczki są na swoim miejscu, bez demontowania całości kolektora. Po upewnieniu się że wszystkie wtyczki ściśle przylegają do gniazd w urządzeniu głównym, przykręć kolektor za pomocą dwóch śrub przeznaczonych do montażu urządzenia.

11. Umieść urządzenie główne na ramie mocującej. Teraz możemy się dokręcić za pomocą zewnętrznych śrub mocujących. Wcześniej należy je ustawić pod odpowiednim kątem tak aby korzystanie z wyświetlacza było jak najbardziej wygodne. Urządzenie główne wraz z ekranem zostało zainstalowane.

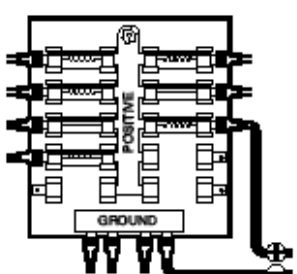
Ważne: Podczas montażu kabli należy pamiętać aby wtyczek nie dociskać na siłę, gdyż może to spowodować ich uszkodzenie. Jeśli są problemy z podłączeniem kolektora, należy sprawdzić czy wszystkie kable zostały poprawienie podłączone do wtyczki zbiorczej.

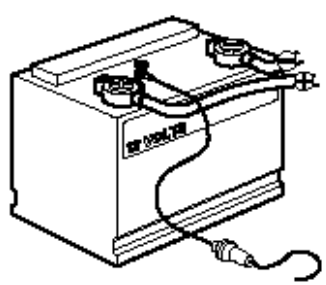
Podłączanie zasilania do urządzenia

Do podłączenie urządzenia, przeznaczony został 2m. kabel zasilający. Kable może sotać skrócony, jak też wydłużony za pomocą specjalnego przedłużacza miedzianego. Tego typu akcesoria dostępne są do dodatkowego dokupienia.

Ważne: niektóre łodzie wyposażone są w 24 lub 36 voltowe jednostki zasilania. Urządzenie MUSI być natomiast podłączone do zasilania o wartości 12 volt.

Urządzenie główne może być podłączone do zasilania na dwa sposoby. Albopoprzez panel bezpieczników, lub bezpośrednio do akumulatora łodzi.





Ważne: Upewnij się że kabel zasilania jest odłączony od urządzenia w momencie gdy zaczynamy podłączanie.

Ważne: Firma Humminbird® nie jest odpowiedzialna za uszkodzenia jakie mogą powstać gdy połączymy zasilanie o nie zalecanym napięciu lub natężeniu.

Jeśli podłączamy zasilanie poprzez panel z bezpiecznikami, koniecznie może być użycie 3 amperowego opornika. Należy wówczas podłączyć go odpowiednich biegunów - czarny (-), czerwony (+). .

Jeśli korzystamy z innej formy zasilania - bateria/ akumulator, także może być konieczne podłączenie opornika. W tej sytuacji podłączamy go szeregowo.

Ważne: aby zminimalizować ewentualność wystąpienia zakłóceń, może być konieczne użycie dodatkowego źródła zasilania, jak na przykład dodatkowa bateria.

Jeżeli żadne problemy nie wysątpiły, urzadzenie główne zostało podłączone do zasilania.

Instalacja transducera

Istenieją dwie możliwości, instalacji transducera tego typu.

1. Instalacja typu poprzecznego
2. Instalacja przeznaczona do trollingu

Wybierz odpowiednią dla siebie metodę montażu urządzenia w zależności o przyszłego użytkowania.

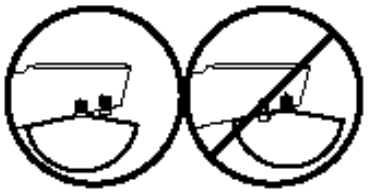
Ze względu na technologię Side Imagine, instalacja transducera, musi przebiegać zgodnie z zaleceniami, by w czasie użytkowania jego funkcje mogły działać poprawnie.

Należy pamiętać, by instalować transducer w miejscu w którym, w najmniejszym stopniu narażony jest na zaburzenia pracy. Mogą być one spowodowane: niewłaściwą pozycją urządzenia względem kadłuba łodzi, zbyt bliskim położeniem przy silniku, lub pracą innego transducera. W takich przypadkach pole widzenia urządzenia może być w znacznym stopniu ograniczone.

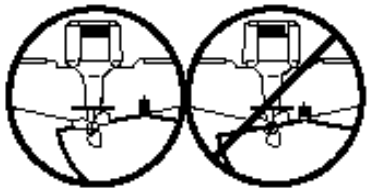
W niekótrych przypadkach aby uniknąć zakłóceń, może być konieczne nieznaczne uniesienie silnika w trakcie pracy transducera w trybie side imaging.

Aby urządzenie pracowało poprawnie musimy także pamiętać o tym, żeby zamontowane było jak najbardziej poziomo względem powierzchni wody.

Pozycja transducera



Pozycja silnika



Ważne: Ze względu na bardzo dużą ilość typów kadłubów, łodzi do których może być przymocowane urządzenie, instrukcja zawiera jedynie ogólne wskazówki. Do kształtu każdego kadłuba należy dostosować montaż indywidualnie, pamiętając o zamieszczonych poniżej wskazówkach. W trakcie zakładania urządzenia, należy pamiętać, że potrzebne będą również i inne narzędzia nie dołączone do zestawu.

Ważne: prosimy o przeczytanie całości instrukcji, zanim rozpoczną Państwo montaż urządzenia.

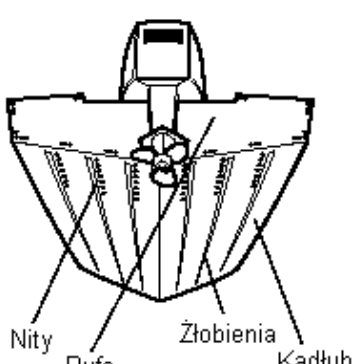
Ważne: Należy pamiętać, że jeśli koniecznie będzie wiercenie otworów, poprzez powłokę z włókna szkalnego, najlepiej jest początkowo użyć wiertła o małej średnicy, a następnie poszerzać otwór do odpowiedniej wielkości.

Instalacja typu poprzecznego

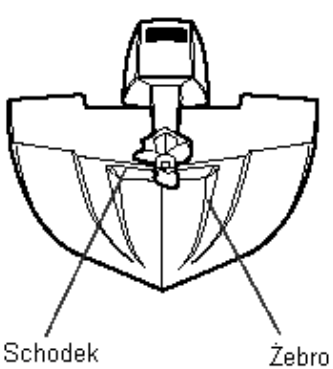
Jeżeli zdecydowali się Państo na ten typ instalacji urządzenia, prosimy o przeczytanie poniższych wskazówek.
Do urzadzenia dołączone są dwa bardzo istotne przy montażu elementy, jeto to: podpórka obrotowa, oraz rama. Dołączona rama jest plastikowa, lub metalowa w zależności od potrzeb użytkownika. Montaż całego urządzenia odbywa się w kilku etapach:

1. Wybór odpowiedniego miejsca na montaż urządzenia,
2. Przytwierdzenie ramy do łodzi,
3. Przymocowanie transducera do podpórki obrotowej,
4. Przykręcenie podpórki do ramy,
5. Regulacja pozycji transducera,
6. Przeprowadzenie okablowania,
7. Ostateczny test przed rozpoczęściem użytkowania.

Obszary możliwych turbulencji



Kadłub schodkowy

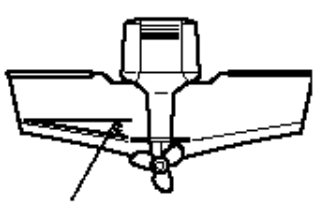


Wybór miejsca instalacji transducera

Ważne: Jeśli nie uda się nam na łodzi znaleć miejsca dostatecznie dobrego na instalacje urządzenia, ze względu na pracę silnika lub efekt kawitacji, być może lepiej będzie przeprowadzić instalację urządzenia w sposób przeznaczony do trollingu. Aby zobaczyć szczegóły tego typu montaży zob. Instalacja przeznaczona do trollingu.

1. Wybór odpowiedniego miejsca na montaż urządzenia
Podczes tego etapu, montażu należy zwrócić szczególną uwagę na:

- ważne jest, by na łodzi znaleć miejsce, które jest w najmniejszym stopniu narażone na turbulencje. W czasie ruchu łodzi turbulencje powstają na skutek, ciężaru łodzi, jak również pracy śruby silnika. Turbulecje występują zwłaszcza tam, gdzie na kadłubie znajdują się wszlekiego rodzaju nierówności, a także w oklichach silnika. Silniki w których śruba obraca się zgodnie z ruchem wskazówek zegara, towrzy większą turbulencję na bakburcie. Dlatego też najlepiej instalować urządzeniw odległości conajmniej 15 cali (38cm), od silnika i śruby.



- najlepszym sposobem na zlokalizowanie obszaru turbulencji jest uważna obserwacja łodzi w trakcie ruchu. Zwłaszcza przy maksymalnych prędkościach łatwo zauważyć, która burta i która część rufy jest najmniej narażona na drgania. Jeśli nie jest

możliwe znalezienie takiego miescja z tyłu łodzi, zalecamy instalacje transduecera na dziobie, w możliwei najbardziej gładkim miejscu.

- hydrodynamiczny kształt urządzenia ułatwi zainstalowanie go maksymalnie poziomo.

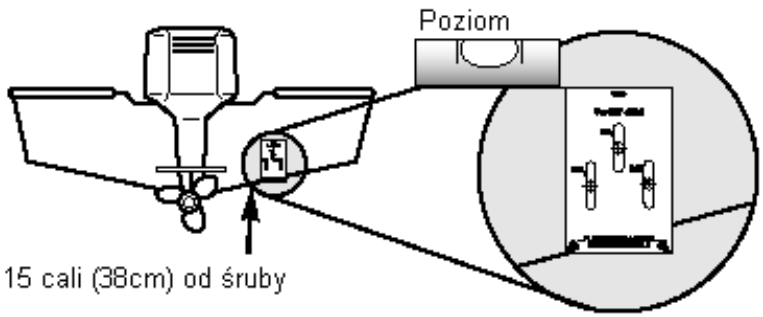
- w przypadku łódek ze schodkowym kadłubem można zainstalować mocowanie transducera na schodku, pamiętając oczywiście by położenie umożliwiało pozostawanie czujnika w wodzie nawet przy szybkiej prędkości. Nie wskazane jest by transducer montować za schodkiem.

- jeśli nie uda się nam na łodzi znaleć miejsca dostatecznie dobrego na instalacje urządzenia, ze względu na pracę silnika lub efekt kawitacji, być może lepiej będzie przeprowadzić instalację urządzenia w sposób przeznaczony do trollingu.

- należy pamiętać, by instalować transducer w miejscu w którym, w najmniejszym stopniu narażony jest na zaburzenia pracy. W takich przypadkach pole widzenia urządzenia może być w znacznym stopniu ograniczone.

Przytwierdzenie ramy transducera do łodzi

1. Znajdź szablon transducera, w zestawie - dadatek A

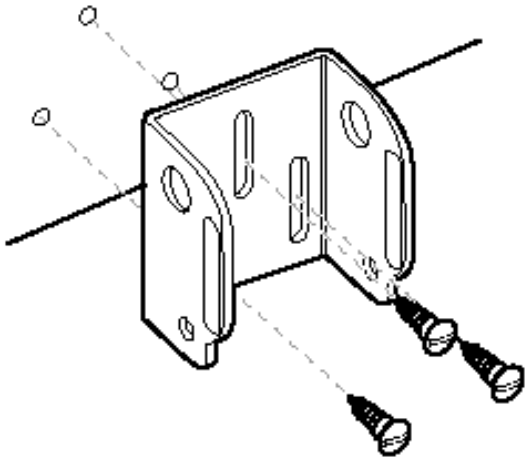


2. Przytrzymaj szablon w miejscu, w którym chesz zamontować urządzenie. Przyłóż szablon płasko tak aby jego lewy dolny narożnik, był na linii kadłuba. Jeśli podczas poruszania się do przodu, śruba silnika porusza się zgodnie z ruchem wskazówek zegara, zainstaluj urządzenie na sterburcie, dopasowując do dolnego, lewego rogu szablonu. Jeśli podczas poruszania się do przodu, śruba silnika porusza się w kierunku przeciwnym do wskazówek zegara, zainstaluj urzadzenie na bakburcie, dopasowując do dolnego prawego rogu szablonu.

3. Używając ołówka, lub markera, znaznacz miejsca, gdzie wywiercisz otwory do montażu urządzenia.

4. Używając wiertła o grubości 4mm, wywierć trzy otwory leążca od sivie w odległości dokładnie 1 cala (2,5 cm). Pamiętaj, że lepiej jest na początku używać cieńszego wiertła, a nastepnie poszerzać otwory we włóknie szkalnym. Jeśli otwory okażą się byt duże, przestrzeń powinno się wypełnić, wodoodpornym silikonem.

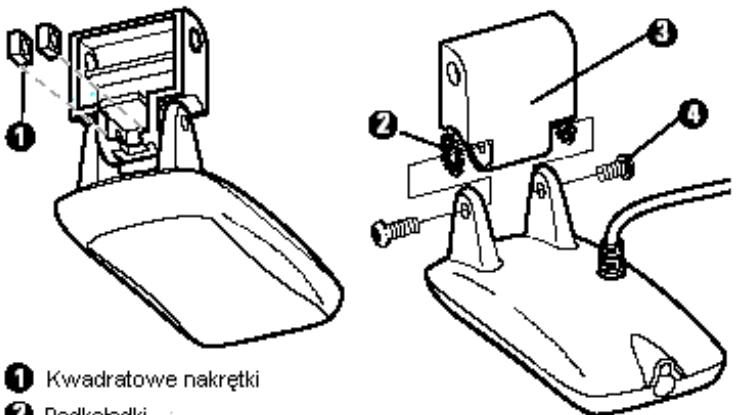
Montaż ramy do kadłuba łodzi



5. Przykręć metalową ramę do kadłuba łodzi, za pomocą trzech drewnianych śrub z zestawu. Pamiętaj, że wszystkie powinny być w mniej więcej równiej odległości, 1 cala (2,5 cm) od siebie. Zarówno rama jak i śruby są odporne na działanie wody.
Nie przykręcaj ramy bardzo mocno, wystarczy że będzie stabilna.

Przymocowanie transducera do podpórki obrotowej

1. Przykręć, ruchomą podpórkę do transducera, za pomocą dwóch kwadratowych nakrętek, i 16mm śrub. Pamiętaj o założeniu także podkładek by nie uszkodzić urzadzenia. Nakrętki muszą być tak ustawione, by nie mogły się obracać. Nie przykręcaj podpórki mocno, być może póniej będzie potrzeba jeszcze korekta.



Przytwierdzanie podpórki

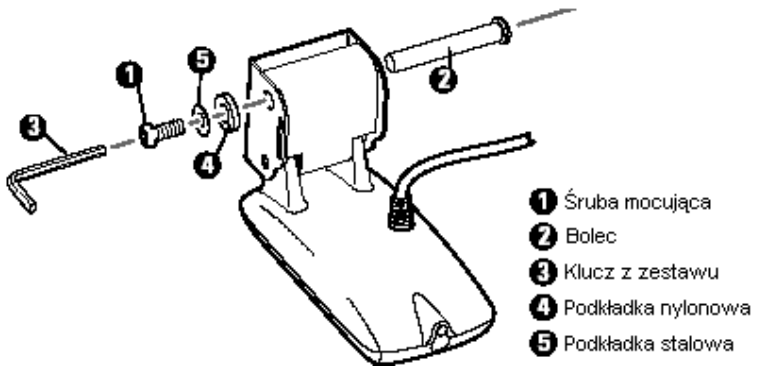
Przykręcenie podpórki do ramy

1. Zamontuj podpórkę, wraz z transducerem na ramie. Wsuń, ruchomą podpórkę w ramę tak by dopasować, jej górny otwór do otworów w ramie.

2. Przez powstały otwór przełóż, bolec, który będzie przytrzymywał podpórkę wraz z transducerem.

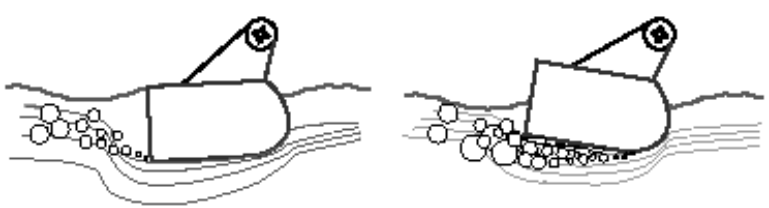
3. Na końcu bolca z drugiej strony, umieść dwie podkładki, a następnie wkręć śrubę o wielkości 16 mm. Staraj się dokręcić ją na tyle by urządzenie trzymało się na ramie. Urządzenie nie powinno być skręcone na siłę, dopóki nie przeprowadzimy poprawek w ustawieniu.

Ważne: Urządzenie zostało zamontowane, lecz jest ruchome, by można było regulować jego położenie względem wody.



Regulacja pozycji transducera

Dzięki otworom na ramie urzadzenia, możemy regulować jego ostateczną wysokość, natomiast ruchoma podpórka, umożliwia zmianę kąta nachylenia względem wody. Obu regulacji używamy, by zmnniejszyć efekt kawitacji występujacy w wodzie, zwłaszcza przy większych prędkościach.

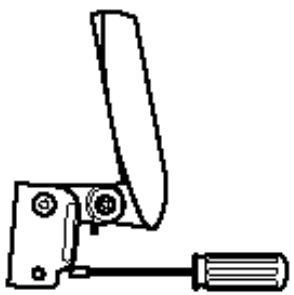


Normalna kawitacja

Kawitacja wpływająca na pracę i odczyt urządzenia

1. Najpierw ustaw kąt nachylenia urządzenia tak, by był jak najbardziej równoległy do kadłuba łodzi.

2. Używając klucza z zestawu, dokręć śrubę ruchomej podpórki. Dostęp do śruby umożliwi otwór znajdujący się w boku ramy mocującej. W póniejszym czasie może być konieczne jeszcze sprawdzenie tej śruby i dokręcenie jej, ze względu na to, że zarówno rama jak i podpórka, będą się układały do podkładek.



Dokręcanie śrub mocujących

3. Wyreguluj wysokość urządzenia, tak, by przód transducera, znajdował się w odległości od 3 - 6 mm od rufy. Następnie dokręć trzy śruby mocujące.

4. Aby uzyskać dostęp do śrub mocujących, ruchoma podpórka powinna zostać podniesiona, tak jak obok na rysunku. Pamiętaj, żeby nie zmieniać położenia podpórki na siłę, gdyż może się wówczas uszkodzić.

5. Jeśli ze względu na wybraną wysookość montażu ramy, nie można się dostać do górnej śruby mocującej, dokręć, dwie dolne śruby a następnie zdejmim podpórkę wraz z urządzeniem z ramy. Po dokręceniu górnej śruby, przytwierdz podpórkę na nowo.

6. Upewnij się, że podczas dokręcania, kąt ustawienia podpórki się nie zmienił, następnie jeszcze raz sprwadz czy wszystkie śruby są dokręcone.

Przeprowadzenie okablowania

Jest kilka sposobów na doprowadzenia kabli transducera do urządzenia głównego. Najczęstszym jest jednak przeprowadzenie go bezpośrednio przez rufę, możliwie najbliżej miejsca w którym zamontowaliśmy transducer.

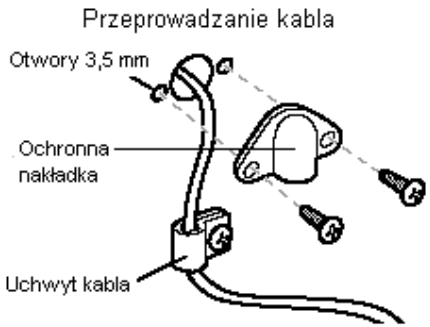
Ważne: Należy sprawdzić wcześniej czy łódź nie ma wykonanych fabrycznie specjalnych otworów do przeprowadzenia tego typu kabli.

1. Odłącz kabel od urządzenia sterującego, upewnij się, że kabel jest wystarczająco długi by przeprowadzić go do transducera.

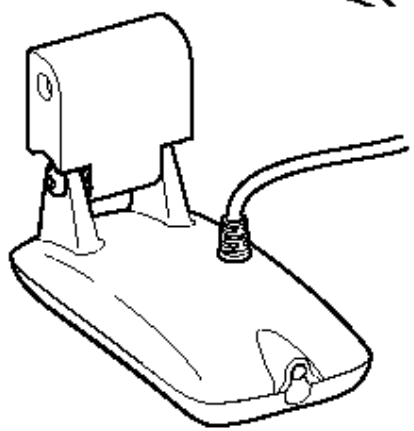
Ważne: nie skracaj kabla ani nie pozbawiaj go izolacji na żadnym odcinku. Przeprowadzając kabel, staraj się, by był on jak najdalej od innych urządzeń – radia, tachometrów aby zapobiec interferencjom. Jeżeli kabel jest zbyt krótki, można nabyć przedłużacze do 15m długości.

Pamiętaj, że urządzenie obraca się pod kątem 90 stopni, zapewnij, więc odpowiedni luz, by kabel nie został wyrwany podczas zminy położenia ruchomej podpórki. Nie może on jednak, za bardzo zwisać by nie ulec uszkodzeniu

2. Jeżeli chcemy przeprowadzić kabel, przez kadłub lub rufę należy wywiercić 16 mm otwór, powyżej linni wody. Przełóż kabel przez otwór a następnie uszczelnij go przy pomocy wodoodpornego silikonu.



3. Umieść ochronną nakładkę w miejscu, w którym kabel będzie przechodził przez fragment łodzi. Wywierć dwa otwory wiertłem 3,5 mm, a następnie przykręć nakładkę do łodzi dwoma drewnianymi śrubami. Aby kabel był stabilniejszy użyj wodoodpornego silikonu.



4. W każdym miejscu, które uznasz za stosowne, możesz, umocować kabel za pomocą specjalnych uchwytów. Ważne, by kabel nie wisiał luzno, ani też aby nie był zbyt napięty. Pamiętaj o przytwierdzeniu każdego uchytu śrubami i uszczelnieniu z silikonu.

5. Podłącz kabel zarówno do transcudera jak i urządzenia głównego

Ostateczny test przed rozpoczęściem użytkowania

Po doprowadznieu kabla możemy przystąpić do tesotwania urzadzenia. Zob. roz. Test i końcowa instalacja transducera

Instalacja przeznaczona do trollingu

By zamontować urzadzenie w odpowiedni sposób, tak aby było użyteczne w czasie połowu metodą trollingową, przeczytaj poniżesze wskazówki. Kilka typów transducerów, w tym i ten, jest kompatybilny z silnikami trollingowymi, przez co, może być wykorzystany przy takim połowie.

Ważne: Po podłączeniu urządzenia z przeznaczeniem do trollingu, zob. roz. Test i końcowa instalacja transducera

Opcje przeznaczone dla łodzi z silnikiem trollingowym

Jeśli nie posiadasz silnika przeznaczone do trollingu, możesz skorzystać z innych możliwości:

- można dokupić zestaw adaptujący transducer do założenia go na silnik trolligowy

- można również wymienić nowy i nie podłączany dotychczas transducer, na typ przeznaczony wyłącznie dla silników trollingowych

Isteniją i inne możliwości, ułatwiające korzystanie ze sprzętu firmy Humminbird, gdy chcemy stosować metodę trollingową.

- możliwość połączenia dwóch urządzeń głównych do jednego transducera

- możliwość podłączneia dwóch transducerów do jednego urządzenia głównego

Test i końcowa instalacja transducera

Gdy urządzenie sterujące i transducer zostały już zamontowane, wraz z doprowadzeniem kabli należy przeprowadzić próbny test na wodzie, choć podstawowe funkcje działają także gdy urządzenie pracuje “na sucho”. Test powinien zostać przeprowadzony, zanim jeszcze zainstalujemy trancducer na naszej łodzi na stałe.

1. Naciśnij guzik “power”, przy panelu sterującym powinno się usłyszeć charakterystyczny odgłos włączonego urządzenia. Jeżeli takiego nie słychać, sprawdź czy urządzenie jest odpowiednio podłączone i czy ma dostęp do zasilania

2. Jeżeli jest zasilanie a wszystkie kable są podłączone odpowiednio urządzenie przejdzie od razu do normalnego trybu działania. Jeżeli transducer nie został podłączony lub nie ma połączenia, na ekranie pojawi się napis „symulacja”

Ważne: transducer musi znajdować się w wodzie by urządzenie sterujące przeszło na normalny tryb pracy

3. Jeżeli widać strukturę dna wraz z głębokością, urządzenie funkcjonuje poprawnie. Pomimo zanurzenia w wodzie, urządzenie może nie działać na bardzo płytkich głębokościach – ok. 60 cm. W tej sytuacji zwiększ głębokość. Urządzenie nie będzie też działało poprawnie, jeżeli będzie tylko chwilowo zanurzone w wodzie, gdyż należy pamiętać, że rozchodzenie się sygnału w powietrzu powoduje zakłócenia.

4. Jeśli urządzenie pracuje normalnie, zwiększaj prędkość łodzi. Gdy urządzenie działa poprawnie przy małych prędkościach, lecz zaczyna gubić obraz dna przy większych oznacza to, że należy je dostroić, poprzez poprawienie kąta nachylenia lub głębsze zanurzenie w wodzie. Jeżeli na wyświetlaczu okaże się, że obiekty po lewej stronie łodzi są dłuższe niż te po prawej, może

to oznaczać, że przód transducera jest zanurzony pod zbyt dużym kątem. Jeśli obiekty wyświetlane z prawej strony, będą dłuższe, oznacza to, że tył transducera jest zanurzony zbyt głęboko.

Ważne: nie zawsze będzie możlwie uzyskanie symentrycznego obrazu dna po obu stronach, ze względu na kształt kadłuba jak również zbyt dużą prędkość łodzi.

Ważne: niekiedy potrzba nawet kilku prób i poprawek w ustawieniu transducera, nim będzie on pracował poprawnie przy wszystkich prędkościach.

5. Po dokonaniu testu i ustaleniu optymalnego ustawienia, możemy dokręcić recznie wszystkie śruby mocujące.

Instalacja odbiornika GPS

Aby zoptymalizować pracę urządzenia GPS, nalezy umieścić jego odbiornik w miejscu, które jest maksymalnie odsłonięte w kierunki nieba. Najefektywniejsza linia odbioru przebiega pod kątem 10 stopni w stosunku do horyzontu. Różne czynniki odpowiadają za najlepsze ustawienie odbiornika GPS:

Jeśli posiadasz:	Zalecamy :
Fabrycznie przygotowane miejsce na system GPS długości 14 cali	Podłącz swój GPS na wyznaczonym miejscu
Dostęp do przeprowadzenia kabli pod miejscem montażu	Poprowadz kable przez gotowe otwory w łodzi
Brak dostępu do obszaru na którym zamierzasz zamontować odbiornik	Przeprowadzenie kabli własnoręcznie

Urządzenie posiada trzy wyjściowe kable:
- Czerwony kabel zasilania
- Czarny kabel uziemienia
- Biały kabel, wyjście - NMEA

Ważne: Prosimy o rozwagę, podczas podłączania kabla czerwonego do jakiegkolwiek innego urządzenia. Jesto to kabel zasilający i powinien być wyłącznie podłaczony do zródła zasilania, lub innego urządzenia pracującego na zasilanie 12 volt.

Montaż odbiornika GPS na przygotowanym miejscu łodzi

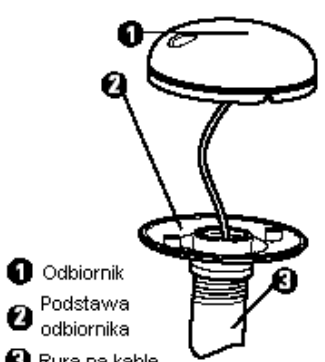
Ważne: jeśli posiadamy fabrycznie przygotowane miejsce na umieszczenie odbiornika GPS możemy przejść do punktu nr. 2.

Aby poprawnie zamontować odbiornik GPS należy:

1. Określić w miarę najlepszą pozycję dla montażu odbiornika. Zanim zacniemy wiercić otwory w łodzi, należy się upewnić jak przeprowadzone zostaną wszystkie kable. Jeżeli wraz z urzadzeniem GPS zakupiłeś ramę umożliwiającą jego montaż na łodzi, radzimy użyć ramy, dołączonej do urządzenia.

Ważne: Kable typu AS-EC10 są dostępne do zakupenia w punktach sprzedaży produktów Humminbird. Jeśli miejsce w którym montujemy urządzenie znajduje się nie dalej niż 6m. urządzenia głównego, dodatkowy kabel nie będzie potrzebny. Należy pamiętać, by wykorzystując odpowiednie przedłużacze, długość kabla łączącego odbiornik GPS z innym urządzenim nie przekraczała 15m.

Ważne: Pamiętaj o uszczelnieniu wykonanych otworów, po przeprowadzniue przez nich kabli.



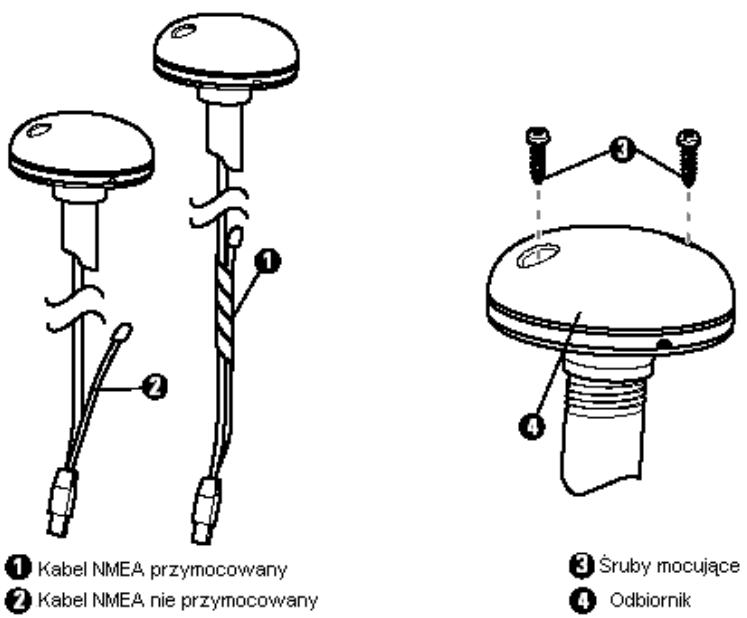
2. Przykręć podstawę odbiornika w miejscu do tego wyznaczonym, lub do fabrycznie wykonanej ramy. Pamiętaj o tym by kabel został przeprowadzony delikatnie a po umocowaniu urządzenia aby nie był zagęty ani splątany.

3. Używając taśmy izolacyjnej zabezpiecz kabel NMEA, tak jak pokazano na rysunku.

Ważne: jeśli umocujemy kabel, tak jak to pokazano, ułatwi to ewentualny demontaż odbiornika GPS

4. Przeprowadz kabel przez otwór w podstawie a następne skieruj go w stronę urządzenia, do którego ma zostać podłączony.

5. Przykręć odbiornik do podstawy za pomocą dwóch śrub mocujących.



Przeprowadzanie kabli odbiornika GPS

Aby poprawnie przeprowadzić kable łączące GPS z zasilaniem oraz odbiornikiem, należy:

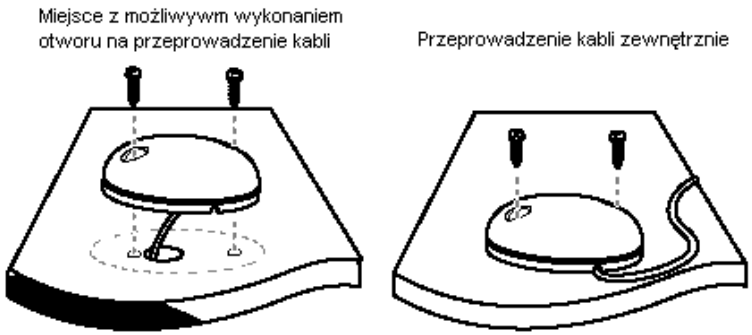
1. Określić najlepszą drogę do przeprowadzenia kabli, pamiętając, że kabel dołączony do zsestawu ma 6m długości.

2. Oznacz miejsce montażu a następnie w jego obrębie wywierć otwór o średnicy 19 mm n przperowadzenie kabla i wtyczki. Podłącz kabel.

3. Przykryj otwór odbiornikiem a następnie zaznacz ołówkiem lub markerem miejsca, w których odbiornik będzie przykręcony.

4. Odłóż odbiornik i w oznaczonych miejscach wywierć dwa otwory o szerokości 3,5 mm.

5. Przyłóż odbiornik na miejsce i przykręć go przy pomocy ćwierć calowych śrub. Odbiornik przyręcamy recznie.



Brak możliwości przeprowadzenia kabli pod miejscem montażu odbiornika GPS

Prosimy o skorzystanie z poniższych wskazówek, w przypadku gdy nie ma możliwości przeprowadeniai kabli bezpośrednio, pod miejscem w którym zamierzamy założyć odbiornik GPS.

1. Wyznacz, najlepszą drogę do przeprowadzenia kabli, pamiętając, że kabel dołączony do zestawu ma 6m długości.

Ważne: Kable typu AS-EC10 są dostępne do zakupenia w punktach sprzedaży produktów Humminbird. Jeśli miejsce w którym montujemy urządzenie znajduje się nie dalej niż 6m. urządzenia głównego, dodatkowy kabel nie będzie potrzebny. Należy pamiętać, by wykorzystując odpowiednie przedłużacze, długość kabla łączącego odbiornik GPS z innym urządzenim nie przekraczała 15m.

2. Sprwadz czy długośc kabla jest wystarczająca do połączenia odbiornika. W przypadku konieczności zrobienia otworów, używaj wiertła pozwalającego na wycięcie otworów o średnicy 19 mm. Upewnij się, że kabel jest dobrze zabezpieczony, jeśli nie użyj taśmy izolacyjnej.

3. Zanim przykręcisz odbiornik przeprowadź kabel przez otwór w osłonie odbiornika.

4. Po wyznacznieu trasy, gdzie będzie przebiegał kabel oznacz wszystkie miejsca gdzie konieczne będzie wywiercenie otworów.

5. Odłóż odbiornik i w oznaczonych miejscach wywierć dwa otwory o szerokości 3,5 mm.

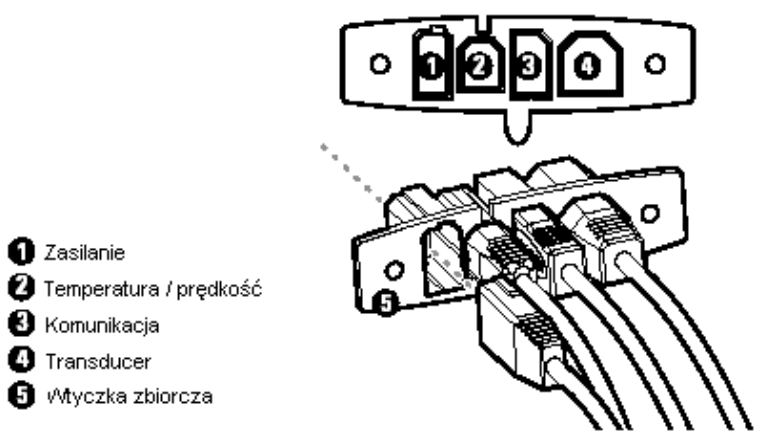
6. Przyłóż odbiornik na miejsce i przykręć go przy pomocy ćwierć calowych śrub. Odbiornik przyręcamy recznie.

Test funkcjonowania systemu GPS

Po założeniu odbiornika i doprowadzeniu kabli do urządzenia głównego, należy przeprowadzić test by sprawdzić czy urządzenie działa poprawnie.

1. Zabezpiecz kabel na całej jego długości, tak by nie był zbyt luźny,ani zbyt napięty. Jeśli będzie to konieczne przytwierdź go za pomocą uchwytów.

2. Podłącz wtyczkę GPS do urządzenia głównego. zob. roz. Test instalacji urządzeń, by dowiedzieć się jak przpeprowadzić test urządzenia i uzyskać potwierdzenie, że GPS działa poprawnie.



1. Zasilanie
2. Temperatura / prędkość
3. Komunikacja
4. Transducer
5. Wtyczka zbiorcza

Test instalacji urządzeń

Po podłączeniu do urządzeiua głównego, transducera, oraz innych urządzen, np odbiornika GPS oraz po przeprowadzneiu wszeystkich kabli, możemy rozpocząć test całości systemu.
By mieć możliwość zapoznania się z wszystkimi opcjami urządzenia, test powienien odbywać się na wodzie. Niemniej podstawowe funkcje będą działały również “na sucho”.

Test instalacji

1. Naciśnij kawisz “power” znajdujący się na pulpicie urządzenia głównego. Urządzenie zostanie włączone. Po chwili na ekranie powinna pojawić się plansza tytułowa. Jeśli urządzenie się nie włączy po naciśnięciu przycisku, sprwadź czy jest poprawnie podłączone do zasilania.
Gdy na ekranie będzie wyświetlana plansza tytułowa, naciśnij klawisz “MENU”, by wyświetlić menu opcji startowych. Używając klawisza “4-WAY”, możemy wybrać jedną z opcji menu startowego a następnie potwierdzić wybór prawym kursorem klawisza. zob. roz. Opcje menu startowego.

Ważne: Jeśli w czasie pojawienia się ekranu tytułowego, nie zdążymy nacsnąć kalwisza “MENU”, urządzenie przejdzie na normalny tryb pracy i będziemy musieli uruchomić je jeszcze raz, by uzyskać dostęp do menu opcji startowych.

2. Opcja auto test, pozwala na wyświetlenie pełnej diagnozy urządzenia. Na ekranie pojawią się wtedy numery seryjne urzadzenia, jak również przprowadzony zostanie test oprogramowania. zob. roz. auto test by dowiedzieć się więcej.

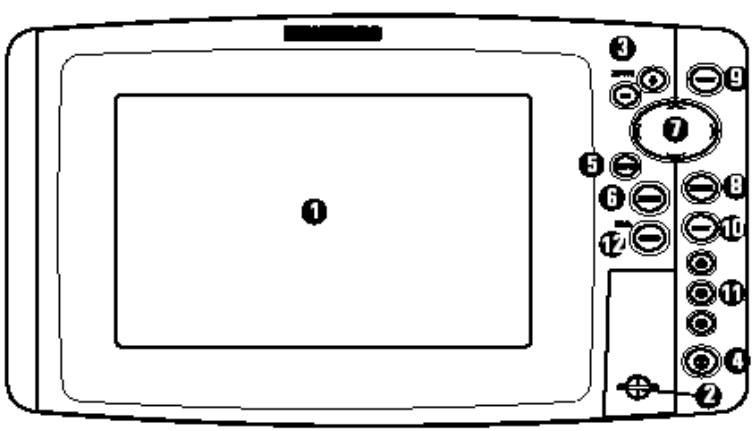
3. Gdy używamy opcji status systemu, możemy nacisnąć kalwisz “VIEW”, aby, zobaczyć listę akcesoriów podłączonych do naszego urządzenia głównego.

Ważne: prędkościomierz, zostanie wykryty jako dodatkowe urządzenie jedynie wtedy gdy łódź przepłynie chociaż kilka metrów.

4. Z menu status systemu możemy także sprawdzić nasz system GPS. Diagnoza systemu GPS pokazuje nam na ekranie mapę nieba jak również, numer seryjny samego odbiornika. Na mapie nieba oznaczone zostaną widoczne dla naszego urządzenia satelity, z których korzystać będzie odbieornika w czasie pracy. Satelita podświetlony kolorem ciemno szarym to ten z którego korzysta nasze urządzenie. Inne wyświetlane będą jako jasno szare punkty. Aby dowiedzieć się więcej o trybie diagnostycznym GPS zob. roz. Jak działa GPS i kartografia.

Początek pracy na urządzeniu 900 Series™ Fishing System

Odbiornik główny wraz z wyświetlaczem obsługuje się za pomocą kilkunastu klawiszy. Obsługa nie jest bardzo skomplikowana i łatwa do nauki. Powtarzalna kombinacja klawiszy umożliwia szybki dostęp do różnych trybów pracy urządzenia, jak również do korzystania z różnych opcji. Urządzenie umożliwia także bardzo dokładne ustawienie wyświetlacza, tak by był dostosowany do naszych potrzeb. By, dowiedzieć się więcej zob. roz. Funkcje klawiszy, Tryby działania, oraz Menu główne.



1. Ekran
2. Miejsce na kartę pamięci MMC/SD
3. Klawisze ZOOM +/-
4. Klawisz POWER
5. Klawisz INFO
6. Klawisz MARK
7. Klawisz 4-WAY z kursorami
8. Klawisz MENU
9. Klawisz VIEW
10. Klawisz EXIT
11. Klawisz - zobacz aktywne funkcje
12. Klawisz GOTO

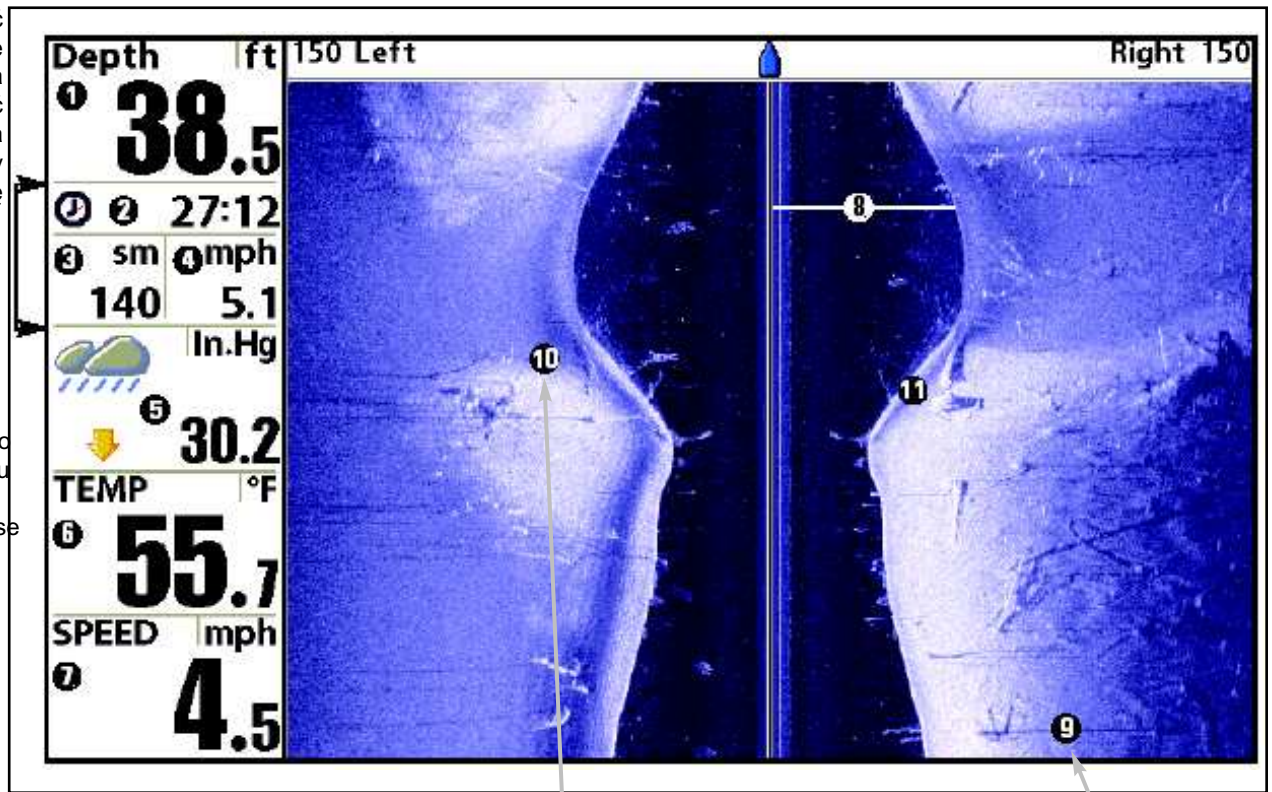
Włączanie urządzenia

Urządzenie włącza się przy pomocy klawisza „ Power”, po włączeniu na wyświetlaczu powinien pojawić się ekran tytułowy do momentu uruchomienia całego systemu. Urządzenie rozpoczyna pracę w trybie normalnym. Jeśli do urządzenia głównego nie został podłączony transducer, przejdzie ono automatycznie na tryb symulacji.

Ekran tytułowy sondy Humminbird 997

Wyświetlacz w trybie Side Imaging

Urządzenie w trybie “side imaging” pokazuje na wyświetlaczu wiele kontury i strukturę dna. To właśnie od strutury dna zależy jakość zapewnia czystszy obraz, lepiej odbijając promienie sonaru niż wzniesienia będą na sonarze lepiej widoczne niż zagłębienia. Oto informacji na ekranie możemy określić charakterystykę dna. charakterystycznych szczegółów, dzięki którym można rozpoznać prezentowanego obrazu. Na przykład kamienne lub żwirowate dno glina czy piasek. Podobnie w przypadku nierówności, podwodne przykładowy obraz z tranducera, na podstawie kilku szczegółowych



1.Głębokość - urządzenie posiada możliwość ustawienia alarmu gdy staje się zbyt płytko

2,3,4. Dane dotyczące dziennika podróży

5. Dane na temat pogody (dostępne tylko po podłączeniu urządzenia WheatherSense

6. Temperatura wody przy powierzchni

7. Prędkość - jeśli urządzenie zostanie podłączone do prędkościomierza, lub systemu GPS Receiver 900 Series™ może wyświetlać prędkość w milach morskich lub lądowych

8. Ta odległosc pokazuje aktualną głębokość wody pod łodzią. Zmiany we wskazanej odległości pokazują zróżnicowanie dna na linii jaką przebyła łódź.

10. Zmiany w topografii dna

9. Wybrany obraz odbity od twardego podłoża

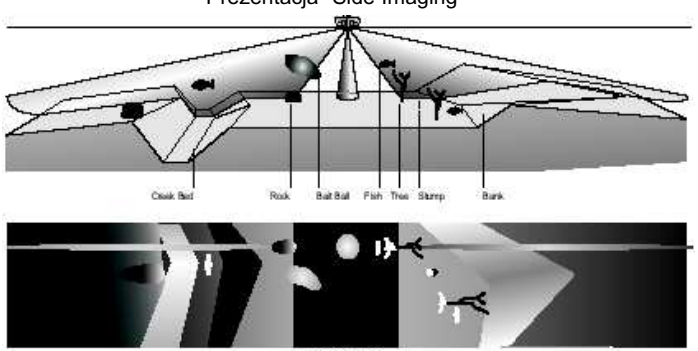
11. Cienie, wynik braku odczytu sonaru na danym obszarze, Ten obraz bywa niekiedy cenniejszy od wybranego odbicia promieni sonaru. Umiejętne odczytywanie cieni daje możliwość obserwacji obiekótw pod wodą w trzech wymiarach. Dzięki nim można się zorientować w kształcie przedmiotu, oraz głębokości na jakiej jest zanurzony.

Zrozumieć Side Imaging

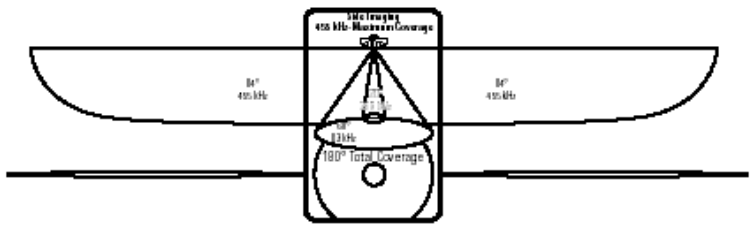
Bardzo istotnym jest, aby zrozumieć jak technologia Side Imaging tworzy i przekazuje widok dna. Obraz, który pojawia się na wyświetlaczu, jest wynikiem użycia sonaru. Specjalny transducer tworzy trzy niezależne promienie – jeden z nich skierowany jest w stronę dna natomiast dwa pozostałe na boki. Te “boczne promienie” są pod odpowiednim kątem do ustawienia łodzi, w przeciwieństwie do “pionowego promienia”, który umożliwia stożkowe pokrycie sondowanego obszaru, boczne promienie umożliwiają stworzenie obrazu, który jest początkowo bardzo wąski a następnie rozszerza się coraz bardziej kierując się w stronę dna.

Praca urządzenia w trybie “side imaging” umożliwia stworzenie obrazu wąskiego pasa dna w linii prostopadłej do kierunku poruszania się łodzi. Za każdym charakterystycznym dla urządzenia dźwiękiem “ping”, tworzony jest na wyświetlaczu obraz dna, poprzez echo odbitych fal, odebranych przez transducer. Graficznie, powstają rzędy linii odpowiadających danym zabranym przez sonar. Informacje są, co chwila zastępowane nowymi, tworząc całościowy obraz dna, a my przesuwając się tworzymy całą mapę obszaru, który już przepłynęliśmy.

Prezentacja “Side Imaging “

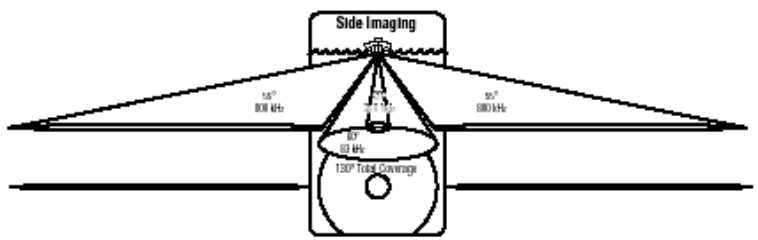


455 kHz zapewnia promieniom maksymalne pokrycie obszaru pod kątem 180°



Promienie boczne funkcjonują na częstotliwości 455 kHz. Należy pamiętać, że gdy łód zmieni kierunek, obraz po jednej stronie zacznie na siebie nachodzići, natoamist obraz po drugiej zacznie zanikać, co spowoduje zakłócenia na wyświetlaczu. Boczne promienie sięgają na odległość 360 stóp (110m) z każdej strony, zatem cały obraz może dawać informację o 720 stopach (220m) szerokości dna. Głębokość, na którą docierają proemienie sonaru to 150 stóp (45m), głębokość ta jest uzaelżnieniona od rzeźby dna.

Urządzenie dzięki opcji “Side Imaging” umożliwia także pracę na zasadzie tradycyjnego sonaru, dając obraz na 200/83 kHz. Całkowity obszar pokrycia pod łodzią to 180°.



Technologia Side Imaging: Jak to działa?

Technologia Side Imagine, wykorzystuje dwa precyzyjne promienie skierowane na obie strony łodzi by “oświetlały” kontur dna , a także jego strukturę, i wykrywały małe obiekty takie jak ryby, a następnie wyświewtlały te dane w postaci płaskiego obrazu.

- Boczne promienie są początkowo niezwykle wąskie następnie rozszerzają się coraz dalej, zapewniając obraz sondowanego pasa.
- Boczne promienie sięgają swym zasięgiem na odległość 360 stóp (110m) na obie strony łodzi. Razem zapewniają obraz o szerokości 720 stóp (220m), docierając do głębokości 150 stóp (45m).

Podstawowym atutem trybu “Side Imaging” pracy sonaru jest to, że zapewnia on ogólny przegląd ogromnego obszaru pod wodą. Pozwala to na lepsze poznanie topografii dna oraz tego jak jego struktura może ułatwić efektywniejsze łowienie. Użycie urzadzenia na wodach morskich, umożliwia precyzyjne wykrycie nie tylko takich obiektów jak wraki, rafy, garby czy szczeliny, ale także umożliwia wykrycie małych przedmiotów jak kule zanęty. Na wodach słodkich natomiast system pozwala na dokładne zlokalizowanie obiektów przyciągających ryby, jak na przykład leżące pod wodą drzewa, konary, skupiska kamieni czy odnogi rzek, lub zakola jezior.

“Side Imaging”: Interpretacja

Poniższe wskazówki pomogą Ci w użytkowaniu urządzenia, jak również w interpretacji obrazu, przekazywanego przez sonar.

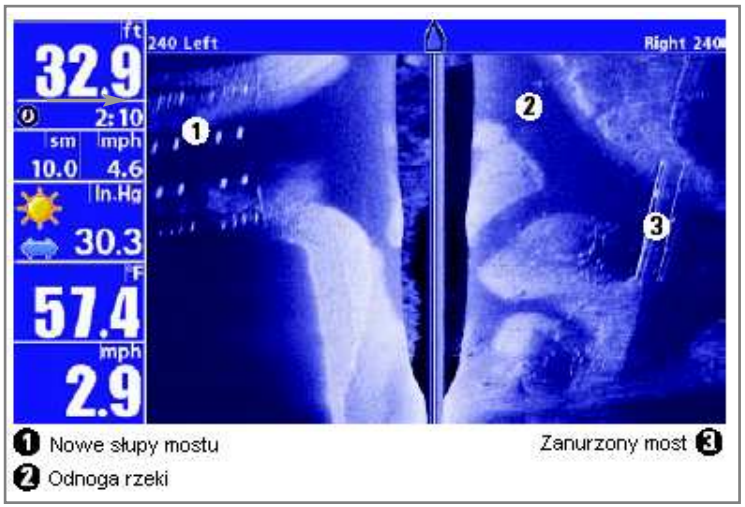
Prowadzenie łodzi

Prędkość – możliwości systemu „side imaging”, są wykorzystywane najefektywniej, gdy prędkość łodzi jest stała i utrzymuje się w przedziale 2-6 mph (3-9 km/h). Jeśli łódź stoi, pokazywany jest wciąż ten sam obraz. Jeśli łódź będzie poruszała się zbyt szybko powstaną luki w przekazywanym obrazie i stanie się on niekompletny. Prędkość można regulować w zależności ustawienia bocznego zasięgu badanego obszaru, przy większym zasięgu zaleca się płynąć wolniej, przy ustawieniu wąskiego zasięgu sonaru, prędkość można zwiększyć.

Nawigacja – należy pamiętać, że podczas jakichkolwiek manewrów łodzią, gwałtownych skrętów, lub zawracania obraz z jednej strony będzie się na siebie nakładał, z drugiej zanikał, co spowoduje zakłócenia widoczne na wyświetlaczu. Najlepszą metodą posługiwania się urządzeniem jest, zatem utrzymywanie w miarę stałego kursy przez jak najdłuższy czas. Dotyczy to zarówno pływania na głównym silniku jak i motorze trollingowym. Przy dużych falach zalecamy by ustawić łódź w linii prostopadłej do fal, ponieważ przy ustawieniu równoległym łódź będzie przechylała się z burty na burtę, co może spowodować zakłócenia w pracy urządzenia.

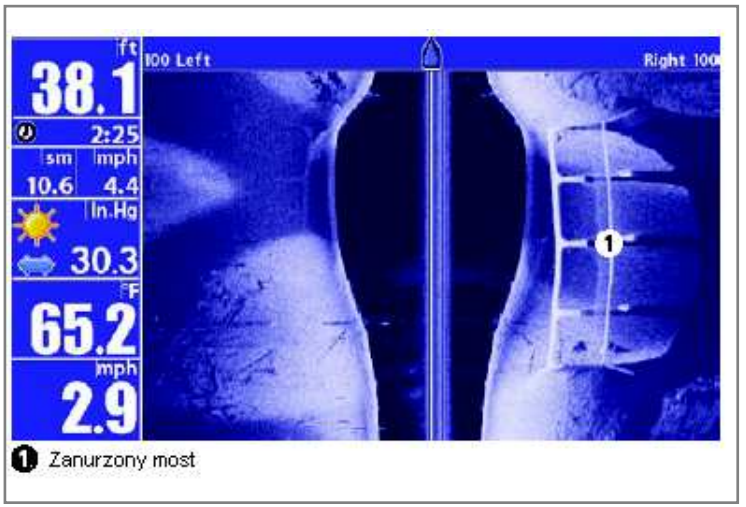
Pokrywanie promieniami – może się zdarzyć, że jakiś obiekt znajdujący się bezpośrednio pod łodzią, nie zostanie pokryty promieniami bocznymi, wówczas obejmie go standardowy 200/83 kHz stożek pionowy i zostanie wyświetlony. W związku z tym dany obiekt może pojawiać się dwukrotnie i być widzianym jako dwa odrębne przedmioty, gdy w rzeczywistości będzie to jeden ten sam dłuższy przedmiot. Taką sytuację prezentujemy na kolejnych ilustracjach.

Odnoga rzeki i fragment nowego mostu



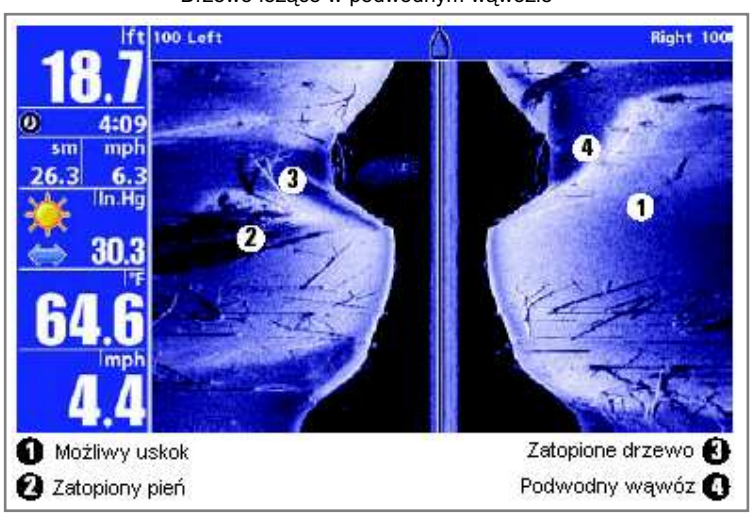
1 Nowe słupy mostu
2 Odnoga rzeki
Zanurzony most 3

Zanurzony most: bliższa perspektywa



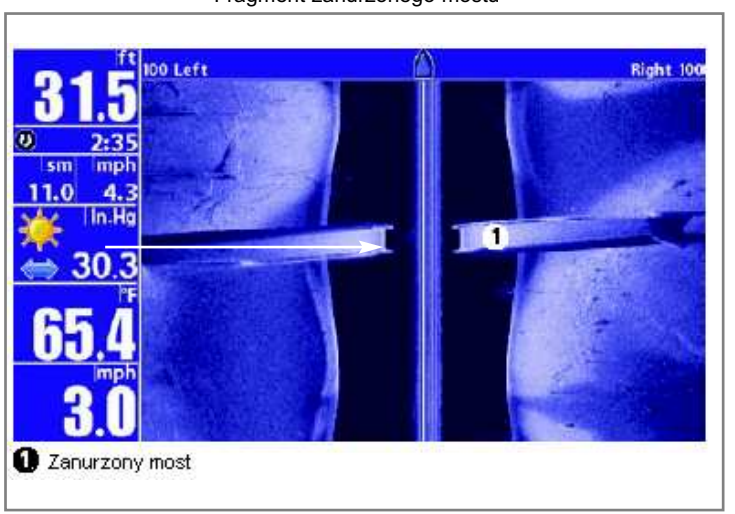
1 Zanurzony most

Drzewo leżące w podwodnym wąwozie



1 Możliwy uskok
2 Zatopiony pień
Zatopione drzewo 3
Podwodny wąwóz 4

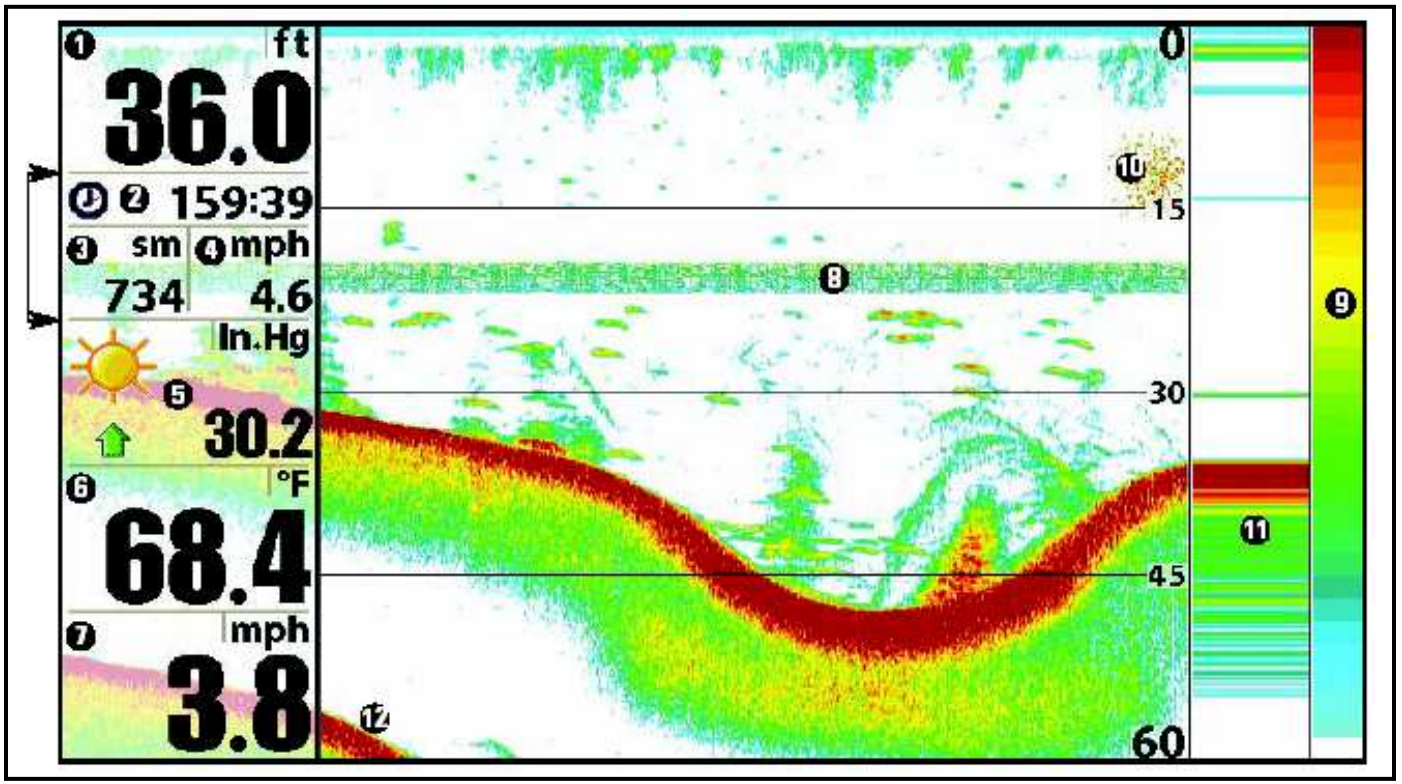
Fragment zanurzonego mostu



1 Zanurzony most

Co znajduje się na wyświetlaczu sonaru

Ten 900 Series™ Fishing System jest w stanie wyświetlać wiele użytecznych informacji dotyczących wód wokół i pod łodzią. Na przykład:



1. Głębokość - urządzenie może alarmować o płytkim obszarze, na który wpływamy.

2.3.4. Dane dotyczące dziennika podróży. Urządzenie pokazuje czas, odległość oraz średnią prędkość, odbywanej aktualnie podróży. Dane dostępne wyłącznie po podłączeniu zestawu do pomiaru prędkości.

5. Dane na temat pogody (dostępne tylko po podłączeniu urządzenia WheatherSense

6. Temperatura na powierzchni wody.

7. Prędkość. Po podłączeniu prędkościomierza, może być wyświetlana w milach morskich lub lądowych

8. Linie termiczne - obszary wody o innej temperaturze, niż na sąsiednich głębokościach. Zjawisko występuje o każdej porze roku i na wyświetlaczu pojawia się jako wydłużony obszar innego koloru na tej samej głębokości.

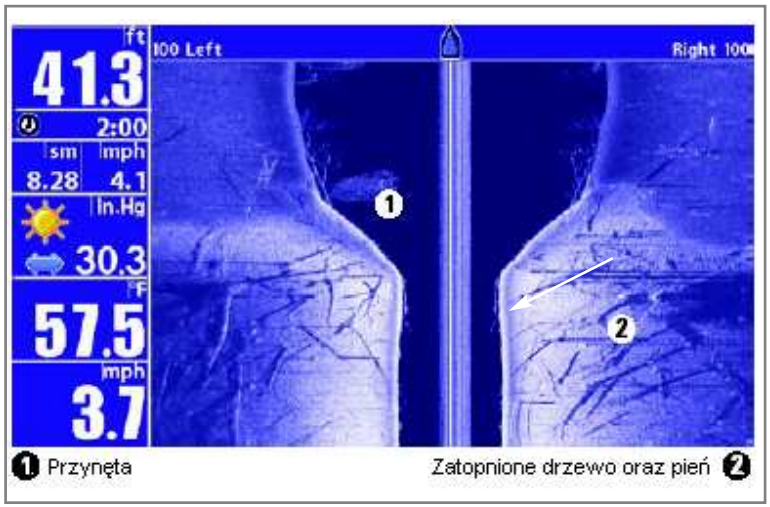
9. Skala kolorów sonaru. Poprzez wyświtlanie kolorowych linii sonar pokazuje siłę odbitego sygnału. Kolor czerwony oznacza silny sygnał, kolor biały słaby.

10. Kula przynęty

11. Okno RTS® (Real Time Sonar)

12. Drugi sygnał sonaru - pojawia się gdy sygnał sonaru odbija się od dna i powtórnie od tafli wody. Na płytkich głębokościach pozwala na dodatkową analizę struktury dna. Dno twarde da silny odczyt drugiego sygnału, mprzy miękkim sygnał będzie słaby lub w ogóle nie wysątpi.

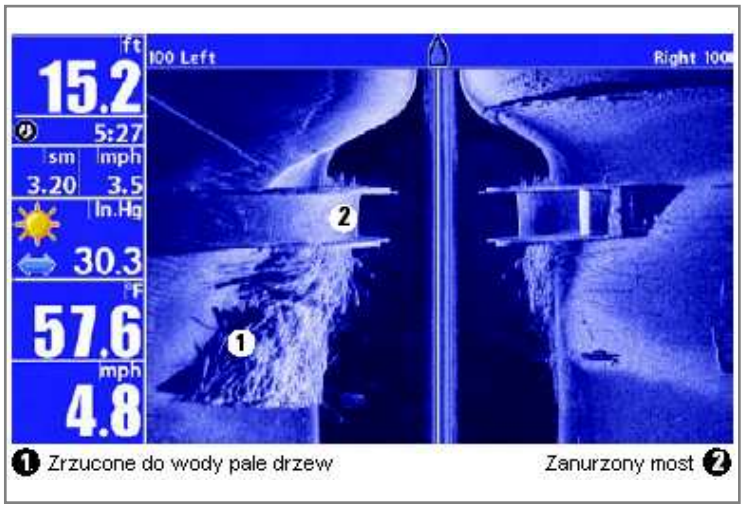
Stojące zanurzone drzewo i leżący w wodzie pień, przynęta



1 Przynęta

Zatopnione drzewo oraz pień 2

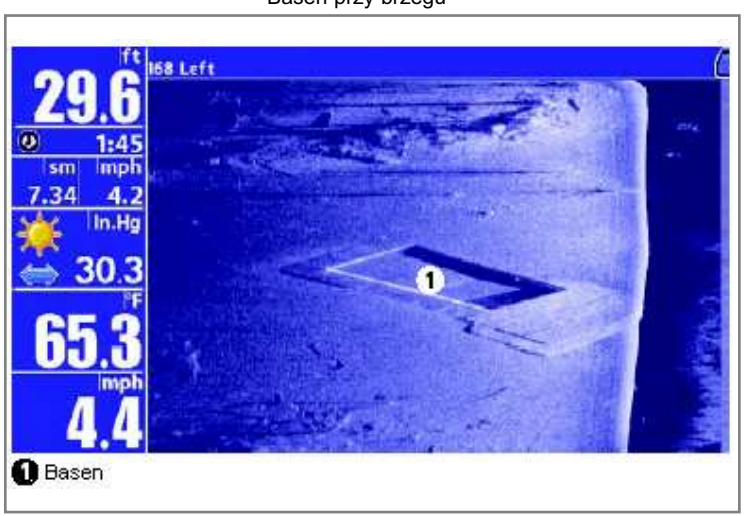
Barka w czasie rozładunku pni drzewa



1 Zrzucone do wody pale drzew

Zanurzony most 2

Basen przy brzegu



1 Basen

Tryby pracy na urządzeniu

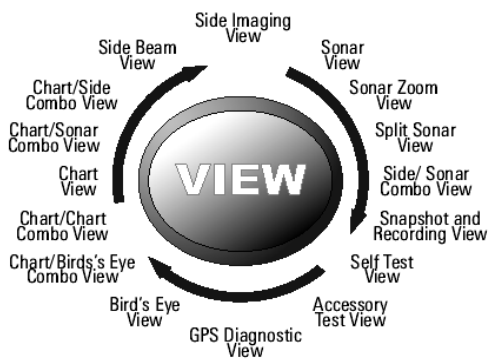
Jest możliwe ustawienie kilku trybów na każdym Fishing System:

Tryby pracy sonaru:

- Tryb Side Imaging
- Tryb Sonar
- Symultaniczny Sonar/SI
- Obraz zbliżony
- Symultaniczny mapa / mapa powiększona
- 200/83 kHz Podzielony widok z sonaru
- Tryb stop klatki i nagrywania obrazu
- Tryb - Side Beam (dostępny przy zakupie QuadraBeam PLUS™ transducer)

Tryby pracy nawigacji:

- Tryb - widok z lotu ptaka
- Tryb - widok mapy
- Symultaniczny mapa/sonar
- Symultaniczny mapa/SI
- Symultaniczny mapa widok z lotu ptaka



UWAGA: Kiedy dochodzi do zmiany ustawień sonaru, widok na wyświetlaczu powinien się zmienić automatycznie, nie trzeba wychodzić z menu aby dokonać zmian na ekranie.

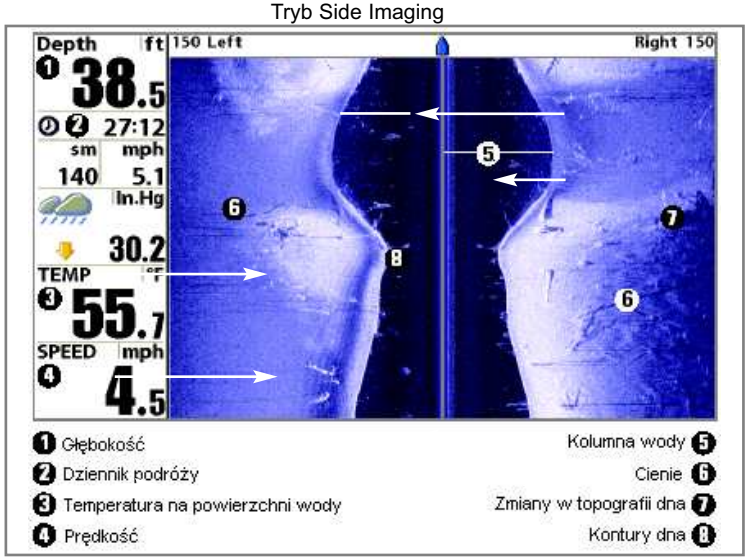
UWAGA: Użycie trybu Side Beam wymaga zakupu transducera QuadraBeam PLUS™

Tryb Side Imaging włącza się automatycznie przy pierwszym uruchomieniu urządzenia. Po naciśnięciu klawisza ” VIEW”, na ekranie wyświetla się krąg dostępnych trybów, każde naciśnięcie powoduje przestawienie trybu o jeden w prawo. Po naciśnięciu klawicza “EXIT” koło obraca się w przeciwnym kierunku. Każdy tryb może zostać ukryty lub wyświetlony, jako część kolistego “menu”, wykorzystując tą pętlę trybów “menu”.

Tryb Side Imaging

Widok trybu Side Imaging przedstawiony jest poniżej w czasie poruszania się łodzi. Widzimy, że prawa strona pokryta jest cieniami natomiast lewa jest dość czysta. Zob. “Side Imaging: interpretacja obrazu” aby uzyskać więcej informacji na ten temat. W tym trybie pracy możliwe jest oglądanie obu lub jednej ze stron, jak również regulacja czułości sonaru by zobaczć więcej szczegółów. Możemy zmieniać zasięg sondy, jak również szybkość przesuwania się obrazu i kolor tego obrazu. Wszystko za pomocą “Menu Side Imaging X-Press™”.

Tryb Side Imaging



Zbliżenie w trybie Side Image:

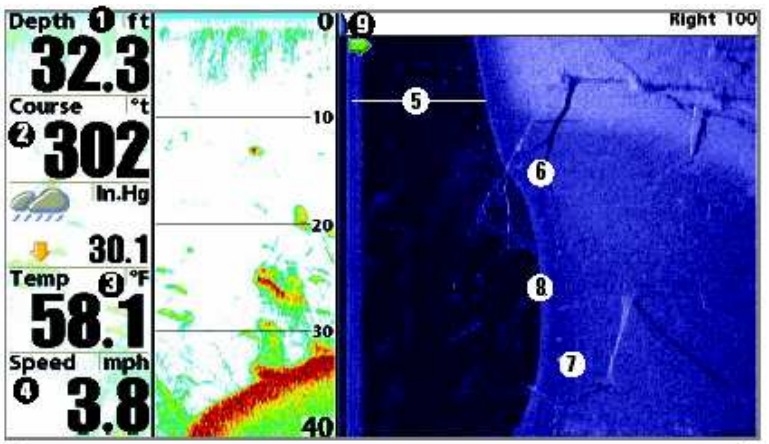
W tym trybie pracy możemy dokonać zbliżenia danego obszaru poprzez użycie klawisza “4-WAY”. Naciśnięcie go spowoduje zatrzymanie, przesuwającego się obrazu i pojawienie się kursora. Ponowne nacięśnięcie klawisza “4-WAY”, pozwoli przesunąć kursor do miejsca, któremu chcemy się przyjrzeć. Następnie używamy klawisza “+ Zoom”. Na ekranie pojawi się dodatkowe okno a w nim powiększenie danego obszaru, oraz poziom powiększenia. Kolejne naciśnięcia klawisza “+ Zoom” pozwolą nam na przegląd poziomów powiększenia danego obszaru. Naciśnij klawisz “- Zoom” by zredukować poziom zbliżenia. Użycie klawisza “EXIT” umożliwia opuszczenie opcji zbliżenia i powrócenia do standardowego obrazu Side Image. Naciśnięcie klawisza “VIEW” umożliwia opuszczenie opcji zbliżenia, zniknięcie kursora a także zmianę trybu pracy urządzenia.

Symultaniczna praca w trybach Sonar/Side Image

W tym trybie na ekranie wyświetlana jest jednocześnie podwójna ilość informacji. Ekran dzielony jest pionowo na dwie połowy z zachowaniem większości opcji obu trybów. (zob. “Menu Sonar X-Press™” oraz “Menu Side Imaging X-Press™, by uzyskać dalsze informacje.)

WAŻNE: zob. Tryb Side Imaging oraz tryb Sonar aby dowiedzieć się więcej o każdym z nich.

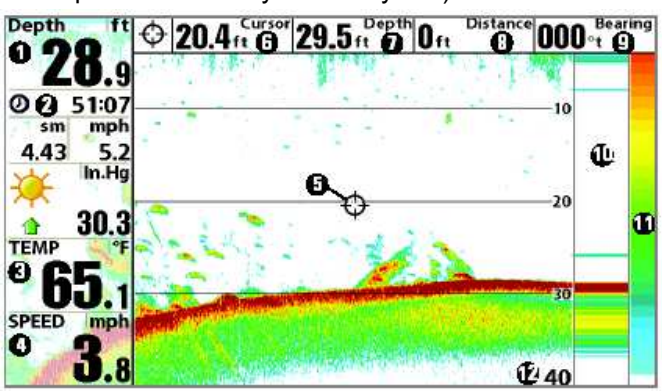
Symultaniczna praca urządzenia w trybach Sonar i Side Image



1. Głębokość
2. Kurs - pozycja łodzi w odniesieniu do północy
3. Temperatura powierzchni wody
4. Prędkość
5. Słup wody
6. Cienie
7. Zmiany topografii dna
8. Obraz dna
9. Symbol łodzi

Tryb Sonar

Pracując w tym trybie urządzenia prezentuje zmiany w odbiciu sygnału sonaru w czasie. Urządzenie zawsze wyświetla głębokość, oraz temperaturę i prędkość jeśli jest podłączony odpowiedni sprzęt pomiarowy. Najczęstszy obraz uzyskiwany przez sonar jest wyświetlany z prawej strony, nowe zebrane informacje pojawiają się na ekranie, a starsze są zastępowane i przesuwają się do lewej krawędzi wyświewtlacza. Cyfrowy odczyt głębokości wyświetlany jest w lewym górnym roku ekranu. Skala górnej i dolnej granicy odczytu pojawia się wzdłóż prawej krawędzi wyświetlacza. Skala obrazuje odległość pomiędzy powierzchnią wody a najgłębszym miejscem wykrytym przez sonar. Głębokość działania sonaru jest regulowana automatycznie tak, by dno było stale widoczne, może ją też regulować manualnie (zob. “Menu Sonar X-Press™”). Sześć dodatkowych odczytów wyświetlanych na ekranie to informacje pochodzące z dodatkowych urządzeń. Okna z informacjami mogą być dowolnie ustawiane tak by wyświetlać jedyne niezbędne dane. (zob. “Setup Menu Tab - Wybór Odczytów).



1. Głębokość
2. Dziennik podróży
3. Temperatura
4. Prędkość
5. Kursor
6. Głębokość, na której znajduje się kursor
7. Głębokość poniżej kursora
8. Odległość do kursora
9. Położenie kursora
10. Okno RTS
11. Skala kolorów sonaru
12. Dolny zasięg sonaru

WAŻNE:Jeżeli liczba oznaczająca głębokość miga, oznacza to że urządznie ma problemy z określeniem dokładnej głębokości dna. Może się to zdarzyć w przypadku gdy będzie ono po za zasięgiem sonaru, łódz będzie poruszała się zbyt szybko, transducer będzie wyjęty z wody, lub też z innych powodów gdy urządzenie nie uzyska sygnały zwrotnego.

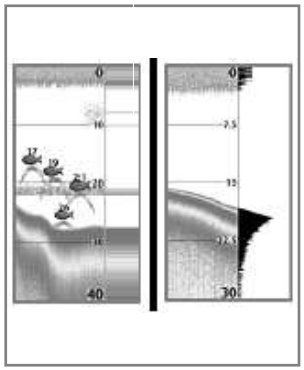
Odczytywanie danych z sonaru

Bardzo istotne jest by poprawnie odczytywać znaczenie informacji zawartych na wyświetlaczu. Obraz nie pokazuje nam przestrzeni pod wodą w trzech wymiarach. Każdy poziomy zakres fal odczytuje dostarcza informacji do urządzenia, a na wyświetlaczu pojawia się odwzorowanie wykrytych w wodzie obiektów. Należy pamiętać, że oprócz ruchu w odczycie musimy uwzględnić czynnik czasu. Zwłaszcza przy obserwacji ryb, odczyt sonaru należy traktrować jako informację, gdzie dany obiekt został wykryty w relacji do naszej pozycji, oraz innych nieruchomych obiektów. Informacje sonaru nie dają pewności gdzie dokładnie znajdują się ryby, gdyż są one obrazem przeszłości.

Okno Real Time Sonar (RTS®)

Okno “Real Time Sonar (RTS®)“ pojawia się po prawej stronie wyświetlacza i jest widoczne wyłącznie w trybie pracy sonaru. Okno to jest zawsze aktualizowane najszybciej jak tylko pozwalają na to warunki dna. Zawiera ono wyłącznie informacje na temat struktury dna, oraz pozycji ryb, które znajdują się w zasięgu promieni transducera. W oknie RTS® możemy obserwować sporządzany przez urządzenie obraz dna oraz siłę sygnału powrotnego jaki trafia do transducera. (zob. “Sonar Menu: RTS® Window”).

Siła sygnału sonaru została przedstawiona w wąskim oknie RTS® za pomocą kolorów. Czerwony oznacza silny sygnał zwrotny, kolor niebieski słaby. Głębokość jest ustalana przez odczyt poziomych fal odbitych i umieszczenie odczytu na wpisanej w pamięć urządzenia skali głębokości



Szerokie okno RTS® Przedstawia siłę sygnału sonaru przy użyciu grafu. Po długości linii możemy określić czy sygnał jest silny czy słaby. Głębokość, sonar oszacowuje na podstawie sygnału odbitego od dna i przedstawia graficznie na ekranie. Przy tym ustawieniu, okno RTS® nie używa skali głębokości.

Stopklataka i kursor

Stopkaltka - Naciśnij strzałkę na klawiszu “4-WAY”. Przesuwający się po ekranie obraz powinien zostać zatrzymany, pojawi się także kursor. Kursor można przesuwać po ekranie za pomocą klawisza “4-WAY” w celu ustalenia głębokości w konkretnym miejscu. Pomimo uruchomienia stopkaltki okno RTS® będzie nadal aktualizowane o nowe dane z transducera. Ponadto, zmieniać można ustawienia urządzenia, oraz aktualizować wyświetlane dane za pomocą opcji “Instant Image Update”. Nacieśnięcie klawisza “EXIT” zlikwiduje stopkaltkę a obraz na ekranie będzie się ponownie poruszał. Opcja stopkaltki możliwa jest do włączenia w trybach pracy: Sonar, Sonar Zbliżenie i przy 200/83 kHz symultanicznym trybie Sonaru.

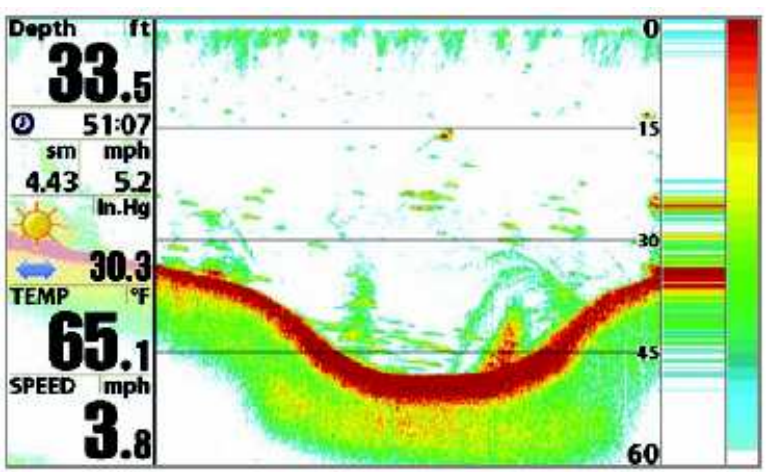
Prezentacja dna - obraz z sonaru

Podczas przemieszczania się łodzi, urządzenie zapisuje wykryte zmiany w głębokości, by wyświetlić je na ekranie i stworzyć obraz struktury dna. Rodzaj dna można określić po obrazie prezentowanym na wyświetlaczu. Twarde dno, takie jak silnie związany, gęsty osad, lub dno kamienne, okaże się na ekranie dość cienką prostą linią przebiegającą, w poprzek ekranu. Dno miękkie, gdzie przeważać będzie piasek i muł, będzie linią grubszą, lecz i lepiej widoczną gdyż sygnał głębiej wniknie w jego strukturę. Dno z dużą ilością rozrzuconych wystających kamieni, przedstawione będzie jako obszar pofałdowany i postrzępiony.

Gdy sygnał odbity od dna powraca do urządzenia, obiekty i ryby mogą pojawić się na ekranie jako “BiałeLinie®” lub “Struktury ID®”. zob. “Menu Sonar Tab: widok dna - detale i ustawienia”

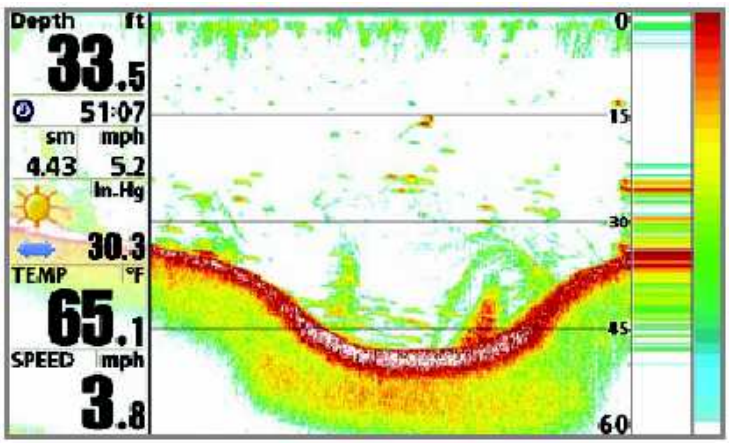
“Struktury ID®” - słaby sygnał zwrotny wyświetlany jest w kolorach niebieskich, silny w kolorach czerwonych.

Struktury ID



“BiałeLinie®” najsilniejszy sygnał sonaru można zostać oznaczony charakterystycznymi białymi liniami. Jest to wynik bardzo czystego i silnego sygnału odbitego od dna.

Białe Linie



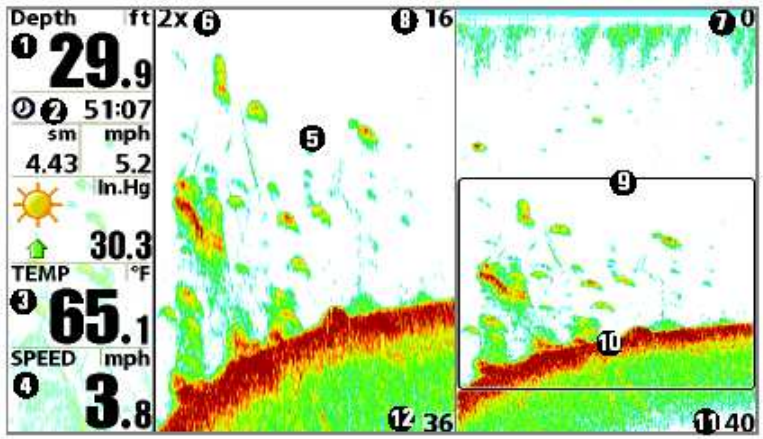
Tryb zbliżenia sonaru

Zbliżenie obrazu w trybie pracy sonaru, powoduje rozbicie obrazu na małe fragmenty, stworzone przez pojedyncze sygnały zwrotne. Wyświetlony wynik umożliwia bardzo precyzyjną analizę dna i odnalezienie takich miejsc, w których obraz wskazywać może na rybę zawieszoną blisko dna, lub ukrytą w jakimś obiekcie. W trybie zbliżenia, wyświetlacz jest podzielony na wąski fragment po prawej, ten sam fragment w powiększeniu widzimy po lewej stronie ekranu. Fragment po prawej także zawiera element zbliżenia. W prawym dolnym rogu wyświetlane jest bowiem, zbliżenie głębszych partii dna oglądanego fragmentu.

Wraz ze zmianą głębokości, zbliżony obraz jest automatycznie aktualizowany by stale pokazywać powiększoną strukturę dna. Okno przeglądu zbliżenia pokazuje jaka jest relacja obrazu przybliżonego do obrazu o pełnym zasięgu. Poziom zbliżenia wyświetlany jest w lewym dolnym rogu ekranu, może on być zmieniony w zależności od panujących warunków. Z prawej stroniy, zależnie od poziomu zbliżenia pokazywana jest, górna i dolna głębokość oglądanego obrazu. Dzięki temu mamy stały nadzór nad obserwowaną głębokością.

Głębokość całkowita nadal jest wyświetlana, niezależnie od zbliżenia, w lewym górnym rogu. Inne odczyty sonaru takie jak temperatura wody nie są dostępne w tym trybie pracy urządzenia.

Powi kszony tryb sonaru



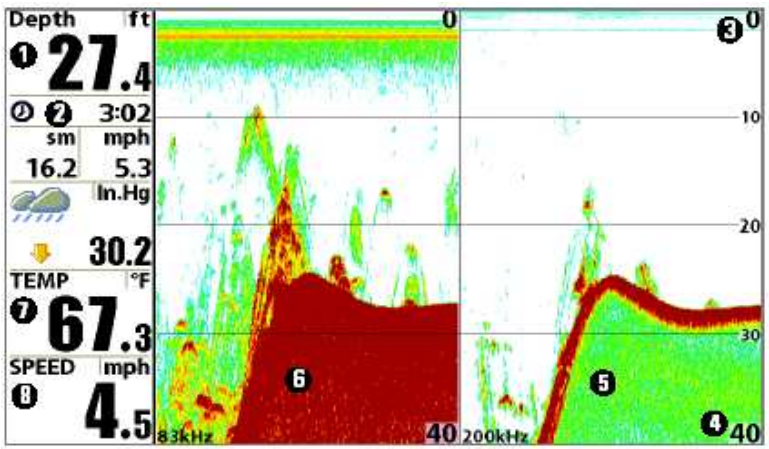
1. Głębokość
2. Dziennik podróży
3. Temperatura
4. Prędkość
5. Obraz zbliżony
6. Poziom powiększenia
7. Górna granica zasięgu sonaru
8. Górna głębokość obrazu powiększonego
9. Okno przeglądu zbliżenia
10. Pełen zasięg sonaru
11. Dolna głębokość zasięgu sonaru
12. Dolna głębokość obrazu powiększonego

200/83 kHz Podzielony widok sonaru

Pracując w tym trybie sonar pokazuje w jedym oknie dwa niezależne obrazy. Po lewej obraz sygnału szerokiego promienia o częstotliwości 83 kHz, po prawej natomiast wyświetlany jest obraz wąskiego promienia o częstotliwości 200 kHz. Głębokość widać, jak zawsze w lewym górnym rogu. Trybu tego można używać gdy chcemy dokonać porównania pomiędzy obrazami na obu częstotliwościach sondowania. Z lewej uzyskamy węższy i dokładniejszy obraz dna, z prawej natomiast szerszy, bardziej perspektywiczny wizerunek całej struktury.

Naciskając jeden z kursorów klawisza “4-WAY”, możemy zatrzymać obraz, wyświetlany na obu oknach. Po zatrzymaniu obrazu na ekranie pojawi się aktywny kursor, który możemy dowolnie przesuwać w ramach obrazu. Urządzenie wyświetli szczegółowe dane dotyczące położenia kursora.

Podzielony widok sonaru



1. Głębokość
2. Dziennik podróży
3. Górny zasięg sonaru
4. Dolny zasięg sonaru
5. Obraz wiązki 200 kHz
6. Obraz wiązki 83 kHz
7. Temperatura
8. Prędkość

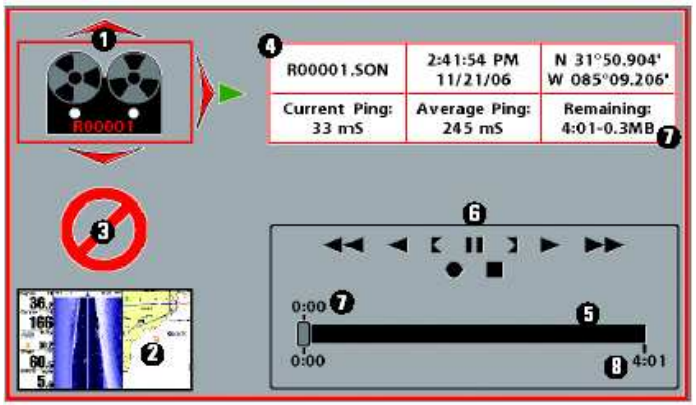
Tryb stopklatki i nagrywania obrazu

Praca w tym trybie umożliwia nam zarówno zachowywanie obrazów z wyświetlacza, jak również nagrywanie fragmentów pracy urządzenia, a następnie nagrywanie ich na MMC/SD - kartę pamięci, podłączoną do urządzenia. (jest to dodatek wymagający oddzielnego zakupu). Ponadto korzystając z tego trybu pojawia się kilka dodatkowych funkcji urządzenia. Należą do nich opcje: start nagrywania, stop nagrywania, usuń obraz, usuń wszystkie obrazy, usuń nagranie, usuń wszystkie nagrania,ilość sygnałów sonaru na sekundę, odtwórz nagranie, zatrzymaj nagranie. W szystkie te opcje dodane są do “Menu X-Press™”.

Tryb stopklatki i nagrywania obrazu, pozwala na wyświetlenie na ekranie do trzech “zdjęć”, lub nagranych fragmentów, jednocześnie. Posługując się klawiszem “4-WAY” możemy zobaczyć pełą listę dostępnych obrazów zatrzymanych, lub nagranych filmów. Wybrany do wglądu obraz czy film zostanie podświetlony za pomocą strzałek.

WAŻNE: Prędkość z jaką zostanie zrobione “zdjęcie” czy też jakość nagrania zależą od używanej karty pamięci. Generlanie karty typu SD pozwalają na szybsze zatrzymanie obrazu a także jego lepsze utrwalenie niż karty MMC.

WAŻNE: Przy tworzeniu obrazów stopklatki, lub nagrywania obrazu na wyświetlaczu można obserwować stan objętości karty pamięci MMC/SD. W trakcie odtwarzania, ilość wolnego miajsca do zapisania obrazów lub filmów na karcie pamięci, pojawia się w obszarze informacyjnym. Podobnie w przypadku zapisywania stopklatek, po wyświetleniu każdej z nich, jesteśmy informowani o ilości pozostałego wolnego miejsca na karcie pamięci MMC/SD.



1 Symbol nagrywania
2 Zachowany obraz
3 Nieaktywna ikona
4 Informacje o narganiu / obrazie
5 Długość nagrania pozostała do końca
6 Ikony dotyczące odtwarzania
7 Dotychczasowo odtworzony czas nagrania
8 Ilość zajmowanego przez nagranie miejsca

Stopklatka: Kiedy włączamy tryb stopklatki (z okna menu “Akcesoria”), możemy zachować wyświetlany obraz (naciskając klawisz “MARK”) i zapisać go, na dodatkowo zainstalowanej w urządzeniu, karcie pamięci MMC lub SD (nie stanowi ona częsci zestawu). Kiedy już zatrzymaliśmy i zapisaliśmy obraz, jego miniatura zostanie dodana do folderu “zdjęć” i nagrancyh filmów i będzie dostępna do ponownego obejrzenia lub odtworzenia. Aby powtórnie obejrzeć zatrzymany obraz, należy zaznaczyć jego miniaturę (używając kursorów góra, dół na klawiszu “4-WAY”) a następnie, nacisnąć prawą część tego samego klawicza by wywołać pełen obraz stoplatki. Wokół wyświetlanego zdjęcia pokaŻe się ramka, aby nie było wątpliwości, że obraz na wyświetlaczu to zachowany wcześniej widok a nie obraz “na żywo” przekazywany przez sonar. Dany obraz możemy usunąć poprzez odnalezienie jego miniatury i użycie opcji - “usuń obraz”. Możemy też oczyścić całą pamięć karty poprzez użycie opcji “usuń wszystkie obrazy”, która znajduje się w menu “Stopklatka i nagrywanie X-Press™”.

Praca z obrazem stopklatki to cztero- stoponiowy proces:

1. Uruchomienie trybu stopklatki z menu “Akcesoria”.
2. Zatrzymanie obrazu za pomocą klawisza “MARK”.
3. Analiza zatrzymanego obrazu za pomocą trybu stopklatki i nagrywania obrazu.
4. Usuwanie zachowanego obrazu za pomocą menu “Stopklatka i nagrywanie X-Press™.

Aby uzyskać więcej informacji zobacz okno menu “Akcesoria, używanie trybu stopklatki i nagrywania menu X-Press™”.

Gdy użeyjemy trybu stopklatka i zatrzymamy obraz na wyświetlaczu, pojawi się także wiadomość o stworzeniu nowego punktu nawigacyjnego, w miejscu gdzie znajdował się na ekranie kursor. Obraz zostanie następnie zapisany na karcie pamięci MMC/SD. Zapamiętywaniu stopklatki towarzyszy, okno pokazujące procent zaawansowania procesu zapisywania obrazu, następnie przydzielony mu zostaje numer i rozszerzenie “BMP”. Obraz staje się plikiem graficznym zapisanym na karcie pamięci. Nazwy zapisanych plików zaczynają się od litery “S”. Aby uzyskać więcej informacji, zobacz okno menu “Akcesoria - porcedury tworzenia stopklatki i nagrywania X-Press™”.

Nagrywanie i odtwarzanie: bezpośrednio z trybu “stopkaltki i nagrywania” można, korzystając z menu “X-Press™”, rozpocząć i przerwać nagrywanie, a także zmieniać częstotliwość wysyłanych sygnałów sonaru na sekundę (co podnosi szczegółowość i dokładność nagrania). W czasie nagrywania niemożliwe jest jednoczesne odtwarzanie nagrania oraz tworzenie stopklatek. Jedyne dostępne opcje podczas nagrania, to “stop” oraz regulacja iilości wysyłanych sygnałów przez sonar. Użyj klawisza “4-WAY”, by z trybu stopkaltki i nagrania odtworzyć dowolne zapisane nagranie. W trakcie odtwarzania można zmieniać tryby pracy urządzenia za pomocą klawisza “VIEW”, by zobaczyć jak to samo nagranie prezentuje się w różnych trybach pracy. Używając opcji z menu “X-Press™”, możemy regulować prędkość odtwarzana, zatrzymać je lub oczywiście skasować.

Praca z obrazem nagranym to sześcio - stopniowy proces:

1. Uruchomienie trybu stopklatki i nagrywania
2. Rozpoczęcie nagrywania za pomocą menu “Stopklaki i nagrywania X-Press™”.
3. Zmiana ilości wysyłanych sygnałów na sekundę, dla poprawienia jakości nagrania (opcjonalne).
4. Zatrzymanie nagrania za pomocą menu “Stopklaki i nagrywania X-Press™”.
5. Odtwarzanie nagrania za pomocą menu “Stopklaki i nagrywania X-Press™” oraz klawisza “4-Way”. Możliwa zmiana szybkości odtwarzania.
6. Usuwanie nagrania za pomocą menu “Stopklaki i nagrywania X-Press™”.

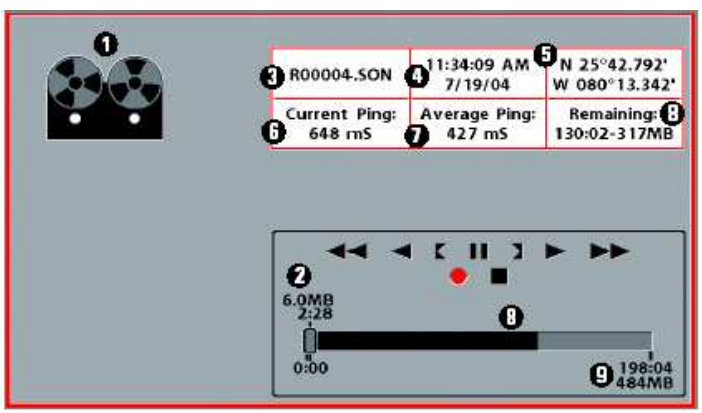
Aby uzyskać więcej informacji, zobacz menu “Stopklaki i nagrywania X-Press™”.

Gdy zaczniemy korzystać z nagrywania, urządzenie poinformuje o stworzeniu punktu nawigacyjnego w miejscu naszej obecnej lokacji. Podczas nagrywania opcje odtwarzania a także robienia stopklatek są niedostępne. W obszarze informacyjnym zostanie wyświetlony szereg danych, w tym nazwa powstającego pliku z rozszerzeniem “SON”. Przesuwająca się podziałka na dole ekranu pokazywać będzie zaawansowanie nagrania, jak również ilość miejsca jaki pozostał na karcie pamięci MMC/SD.

WAŻNE: Punkty nawigacyjne stworzone podczas nagrania, mają tą samą nazwę co stworzony plik i przyporządkowane są jego miniaturze. Nazwa pliku z nagraniem zaczyna się na literę “R”

Aby uzyskać więcej informacji, zobacz menu “Stopklaki i nagrywania X-Press™”.

Odtwarzanie nagrań



1. Ikona nagrania
2. Ilość czasu i miejsca, które zajmuje nagranie
3. Nazwa nagrania
4. Data i czas rozpoczęcia nagrania
5. Pozycja rozpoczęcia nagrania
6. Aktualna ilość wysyłanych sygnałów sonaru
7. Średnia ilość sygnałów
8. Ilość czasu pozostałego na karcie pamięci
9. Ilość wolnego miejsca na karcie pamięci

Podświetlanie nagrania: W trybie stopklatki i nagrywania, za pomoca klawiasza “4-WAY” można przeglądać całą listę

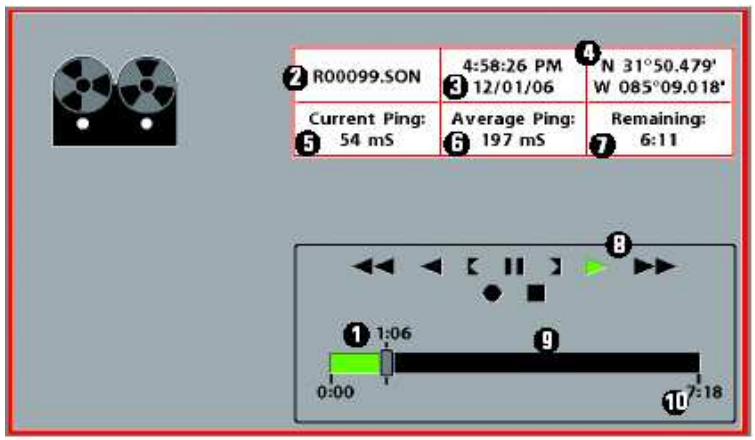
zapisanych na karcie pamięci nagrań. Wybrana miniatura z listy zostanie podświetlona i otoczona strzałkami, a następnie po jej prawej stronie pojawi się zielony trójkąt. Plik będzie wówczas gotowy do odtworzenia.

Odtwarzanie nagrania: By rozpocząć odtwarzanie należy wyświetlić mieniaturę nagrania z dotępnej listy. (listę przeglądamy przy pomocy kursorów góra, dół klawisza “4-WAY”). Następnie naciskamy prawą część tego klawisza by rozpocząć odtwarzanie. Podczas odtwarzania znikają dotychczasowe dostępne opcje urządzenia jak również inne miniatury “zdjęć” i filmów. Dostępnie pozostanie wyłącznie menu dotyczące odtwarzania. Tryb w czasie odtwarzania nagrania przestawia się automatycznie na sonar, a na ekranie pojawiać się będzie wyłącznie nagrany obraz, wraz z danymi czerpanymi z systemu GPS. Możliwe jest zatrzymanie i ponowne uruchomienie nagrania, jak również zmiana szybkości odtwarzania, przeskakiwanie w czasie nagrania, dostępna jest także opcja odtwarzania od tyłu. Wszystkie wyżej wymienieone opcje posiada menu “Odtwarzania X-Press™”. Wyłącznie w trybie “Stopkaltka i odtwarzanie”, szybkość wyświetlania nagrania można zmieniać za pomocą kursorów lewo, prawo na klawiszu “4-WAY”. Gdy na ekranie włączymy kursor odtwarzanie zostanie zatrzymane i uruchomione dopiero, gdy kursor zostanie wyłączony. Odtwarzanie zatrzyma się automatycznie, gdy cały plik zostanie wyświetlony.

WAŻNE: Sonar Przeglądanie nagrania, przy użyciu opcji przyśpieszonego odtwarzania lub wstecznego odtwarzania, może wpłynąć na jakość obrazu i sprawić, że nie wszystkie wykryte przez sonar szczegóły będą widoczne.

WAŻNE: Funkcjonowanie urządzenia w trybie nagrywania nie wpływa na normalną nawigację, lecz każda forma nawigacji elektronicznej zostanie skasowana grdy zaczniemy odtwarzać nagranie, lub jego odtwarzanie się zakończy.

Opcje odtwarzania



1. Czas odtworzonego nagrania
2. Nazwa nagrania
3. Data i czas rozpoczęcia nagrania
4. Pozycja rozpoczęcia nagrania
5. Aktulana ilość wysyłanych sygnałów sonaru
6. Średnia ilość wysyłanych sygnałów sonaru
7. Ilość czas pozostałego do końca nagrania
8. Opcje szybkości odtwarzania
9. Ilość czas pozostałego do końca nagrania
10. Cała długość nagrania

Możemy usunąć pojedyncze nagranie, poświetlając je i korzystając z opcji “usuń nagranie”. Możliwe jest także natychmiastowe oczyszczenie karty pamięci za pomocą opcji “usuń wszystkie nagrania”. Obie wyżej wymienione opcje, znajdują się w menu “Stopkaltka i nagrania X-Press™”.

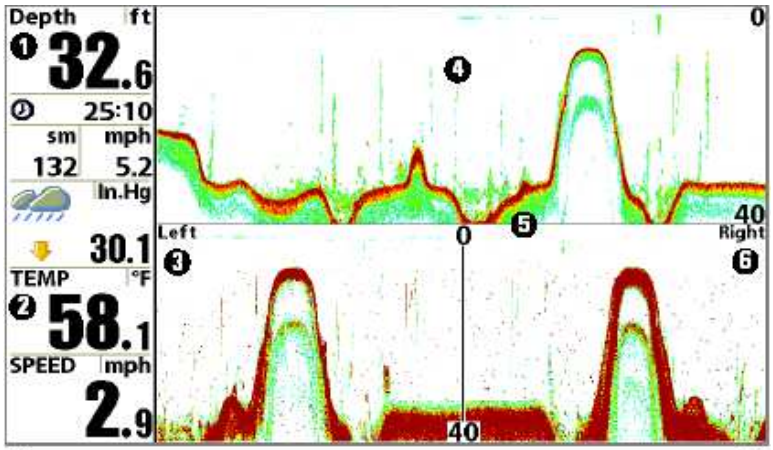
Tryb Side Beam (boczne widzenie)

(dostępny przy zakupie transducera QuadraBeam PLUS™)

Tryb ten jest dostępny wyłącznie, jeśli urządzenie podłączone jest dodatkowo do transducera QuadraBeam™. Gdy ten dodatkowy sprzet zostanie zakupiony i podłączony, w menu “sonar” pojawi się opcja zmienimy ustawienia transducera. W tym trybie pracy sonar pokazuje informacje, uzyskiwane dzięki dziełaniu dwóch bocznych wiązek promieni, działających na częstotliwości 455kHz, oraz jeszcze jednej - 200 kHz, skierowanej w dół. W czasie pracy sonaru, można samemu wybrać najbardziej odpowiadający nam sposób, prezentacji danych wyświetlanych na ekranie. Zmiany dotyczące wyświetlania obrazu regulować można w menu “Quad Layout Sonar X-Press™” (które dostępne jest jedynie poprzez menu “Sonar X-Press™” po przejściu na tryb Side Beam). Urządzenie umożliwia wybór trzech form prezentacji danych: domyślna, klasyczna i pochyła.

Widok domyślny: W górnej części wyświetlacza widoczny jest obraz z sonaru, którego promienie 200 kHz skierowane są w dół. Widok jest stale aktualizowany o nowe informacje a obraz dna przesuwa się z prawej strony ekranu do lewej. Dolna część wyświetlacza pokazuje obraz dostarczany, przez boczne promienie sonaru 455 kHz, badające dno po lewej i prawej stronie łodzi. Dolna część ekranu podzielona jest w połowie na pół, a obraz dna przesuwa się od środka na zewnątrz, do krawędzi wyświetlacza.

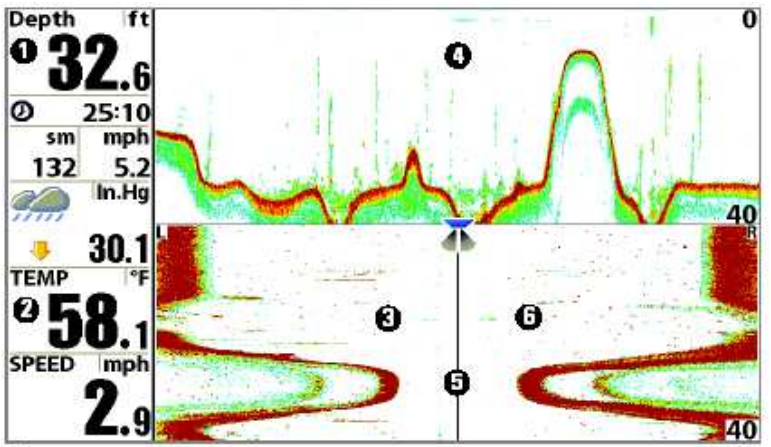
Tryb Side Beam(boczne widzenie) - widok domyślny



1 Głębokość
2 Temperatura
3 Obraz z lewej burty - wiązka 455 kHz
4 Obraz przekazywany przez wiązkę 200 kHz
5 Linia powierzchni wody
6 Obraz z prawej burty - wiązka 455 kHz

Widok klasyczny: W górnej części wyświetlacza widoczny jest obraz z sonaru, którego promienie 200 kHz skierowane są w dół. Widok jest stale aktualizowany o nowe informacje a obraz dna przesuwa się z prawej strony ekranu do lewej.Dolna część wyświetlacza pokazuje obraz dostarczany, przez boczne promienie sonaru 455 kHz, badające dno po lewej i prawej stronie łodzi. Nowe informacje wyświetlane są od połowy ekranu i przesuwane w dół po każdej aktualizacji.

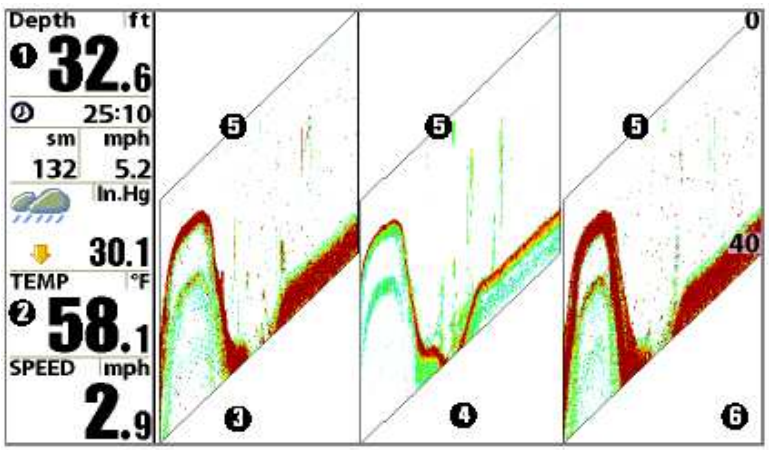
Tryb Side Beam (boczne widzenie) - widok klasyczny



1 Głębokość
2 Temperatura
3 Obraz z lewej burty - wiązka 455 kHz
4 Obraz przekazywany przez wiązkę 200 kHz
5 Linia powierzchni wody, przedzielająca okna bocznego widzenia
6 Obraz z prawej burty - wiązka 455 kHz

Widok pochyły: W tym ustawienu na wyświetlaczu obrazy przekazywane przez boczne promienie sonaru jak i tego skierowanego w dół, przedstawione są obok siebie. Całość obrazu na ekranie składa się z trzech pochyłych paneli, na których nowe informacje pojawiają się z prawej strony, a obraz dna przesuwa się w kierunku lewego, dolnego rogu.

Tryb Side Beam (boczne widzenie) - widok pochyły



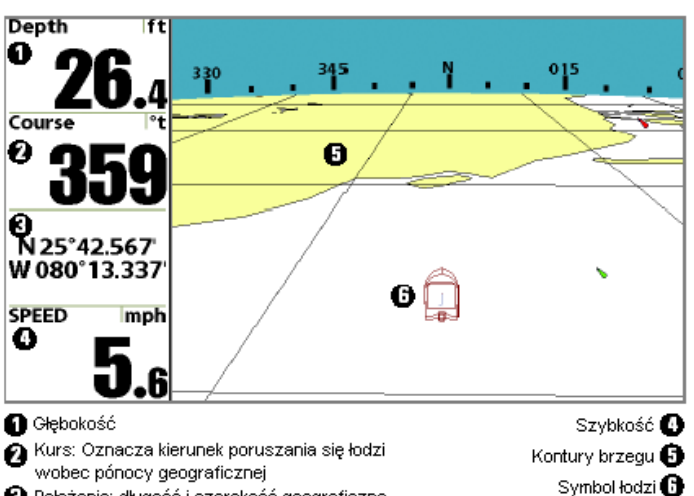
Na każdym z tych trzech widoków, informacje podawane przez sonar, zarówno te boczne jak i te o przestrzeni pod łodzią, pokazują kontur dna, jego strukturę i skupiska ryb. Choć ich zadanie jest podobne to dzięki bocznym promieniom znacznie powiększa się, obserwowany obszar dna. Pamiętać należy, że obszar jaki pokrywają boczne promienie, dostosowany jest do wiązki pionowej i może sięgać, aż do 160 stóp w głąb wody.

Tryb - widok z lotu ptaka

Tryb ten pozwala na wyświetlaczu uzyskać trójwymiarowy obraz obszaru nad wodą. Można w nim obserwować położenie łodzi z dwóch perspektyw. Widok mapy, przedstawia obraz bezpośrednio z nad łodzi, widok z lotu ptaka, pokazuje obraz zza łodzi. Gdy zmieniamy kierunek poruszania się punkt obserwacyjny przemieszcza się pozostając stale za rufą.

Naciśnięcia klawiasza “4-WAY” w trakcie pracy w tym trybie spowoduje pojawienie się kursora, wyznaczającego punkt obserwacyjny. Po naciśnięciu kursora, punkt obserwacji zmieni swoją pozycję. Umożliwia to przesuwanie punktu obserwacji, aby można było obserwować bok i tył łodzi. Po naciśnięciu lewego lub prawego kursora, punkt obserwacji przesuwa się odpowiednio w prawo lub lewo; po naciśnięciu kursora góra, strzałka przesuwa punkt obserwacji do przodu, a po naciśnięciu przycisku dół, strzałka przesunie punkt obserwacji do tyłu. Po naciśnięciu EXIT, punkt obserwacji przesuwa się do pozycji pierwotnej (tzn. za lub ponad łodzią).

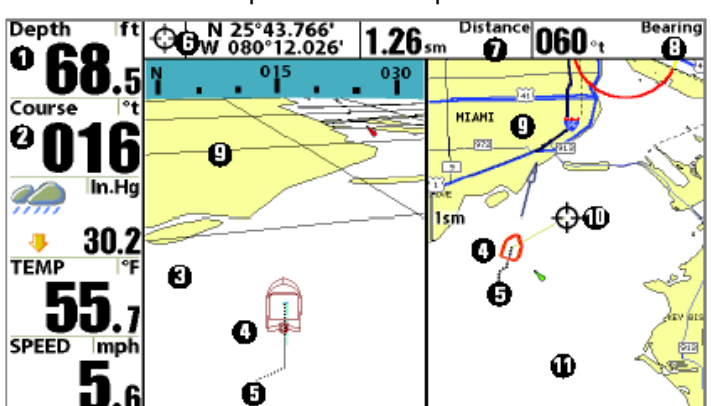
Tryb - widokz lotu ptaka



Tryb symultaniczny - mapa / widok z lotu ptaka

Tryb ten pozwala na korzystanie z dwóch trybów pracy urządzenia jednocześnie. Na podzielonym pionową linią ekranie, z jednej strony widoczny będzie normalny obraz mapy, z drugiej pomniejszony obraz trybu z lotu ptaka. Możemy korzystać z opcji obu trybów jednocześnie, oczywiście po uprzednim uaktywnieniu jednego z okienek. Zob. opcję aktywna strona w menu Sonar X-Press. Zielona strzałka, pokazauje nam, które z okien jest aktualnie aktywne, zatem z których opcji będziemy mogli korzystać.
W tym trybie można także regulować wielkość okien, przeznaczonych do wyświetlania obrazów obu trybów.
O każdym z trybów, można dowiedzieć się więcej, w odpowiednich rozdziałach tego przewodnika.

Tryb symultaniczny
mapa/widok z lotu ptaka

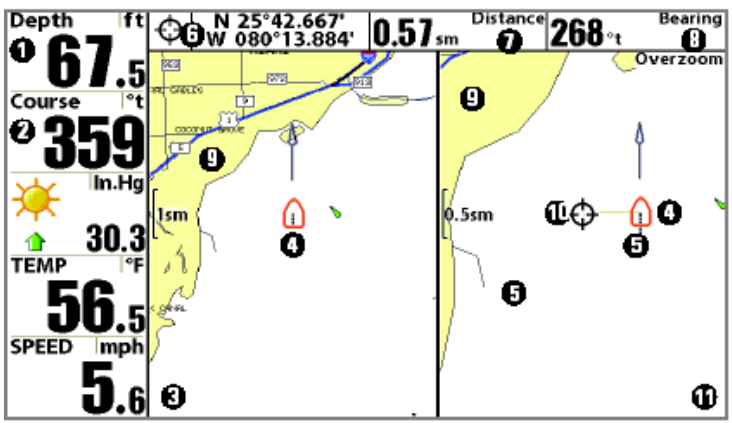


1. Głębokość
2. Kurs:oznacza kierunek poruszania się łodzi względem północy geograficznej
3. Okno widoku z lotu ptaka
4. Symbol łodzi
5. Ścieżka
6. Pozycja geograficzna kursora
7. Odległość do kursora
8. Położenie wobec kursora
9. Kontury lądu
10. Aktywny kursor
11. Okno widoku mapy

Tryb symultaniczny - mapa / zbliżenie mapy

Tryb ten pozwala na korzystanie z dwóch trybów pracy urządzenia jednocześnie. Na podzielonym pionową linią ekranie, z jednej strony widoczny będzie normalny obraz mapy, z drugiej również naniesiony ma mapę, powiększony obszar, na którym się znajdujemy. Oba okienka posiadają zestaw opcji trybu mapy i możemy ich używać, po uprzednim uaktywnieniu jednego z okienek. Zob. opcję aktywna strona w menu Sonar X-Press. Zielona strzałka, pokazauje nam, które z okien jest aktualnie.
W tym trybie można także regulować wielkość okien, przeznaczonych do wyświetlania obrazów obu trybów.
O trybie mapy, można dowiedzieć się więcej, w odpowiednim rozdziale tego przewodnika.

Tryb symultaniczny
mapa/zbliżenie mapy

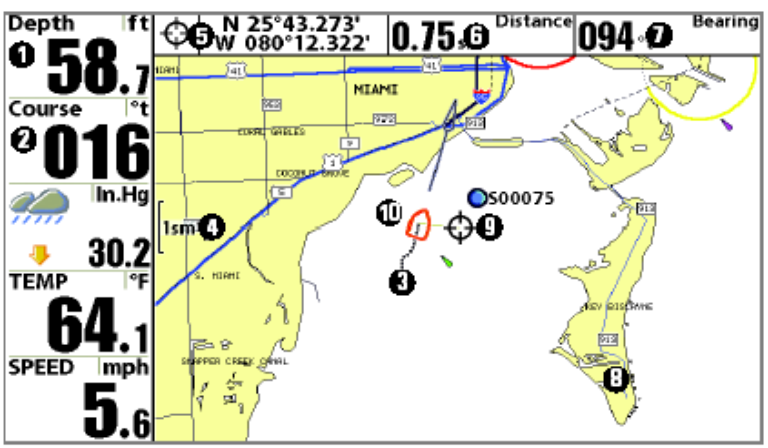


1. Głębokość
2. Kurs: oznacza kierunek poruszania się łodzi względem geograficznej północy
3. Okno mapy w trybie zwykłym
4. Symbol łodzi
5. Ścieżka
6. Pozycja geograficzna kursora
7. Odległość do kursora
8. Położenie wobec kursora
9. Kontury lądu
10. Aktywny kursor
11. Okno mapy w trybie powiększonym

Tryb - widok mapy

Tryb ten pokazuje kartograficzne położenie łodzi nakładając je na wbudowaną mapę świata lub opcjonalne mapy na karcie MMC dla obszaru wokół bieżącej pozycji. Na ekranie pojawia się bieżąca przebyta trasa (zwana również historią pozycji lub „breadcrumb trail) pokazuje pozycje łodzi, zapisane ścieżki, punkty nawigacyjne oraz dotychczasową trasę (podczas nawigacji) naniesione są na mapę. W celu przesunięcia wykresu w inny obszar należy posługiwać się klawiszem „4-WAY" i jego kursorami. Można również używać klawiszy ZOOM (+/-). Klawisz INFO służy do otrzymywania informacji o obiektach znajdujących się najbliżej kursora.

Tryb - widok mapy z aktywnym kursorem, na przykładzie dodatkowego zestawu kartogrficznego Navionics®

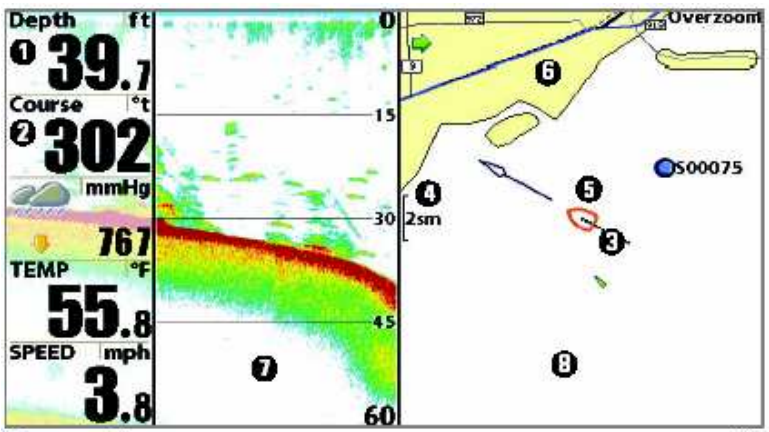


1. Głębokość
2. Kurs: oznacza kierunek poruszania się łodzi względem geograficznej północy
3. Ścieżka
4. Skala mapy
5. Pozycja geograficzna kursora
6. Pozycja geograficzna kursora
7. Położenie wobec kursora
8. Kontury lądu
9. Aktywny kursor
10. Symbol łodzi

Tryb symultaniczny mapy i sonaru

W tym trybie ekran podzielony jest pionowo na dwie części. Z prawej prezentowany jest widok mapy, z lewej towarzyszący mu widok z sonaru. Szerokość obu okien wyświetlacza może być regulowana w zależności od potrzeb.

Tryb - widok symultaniczny mapy i sonaru

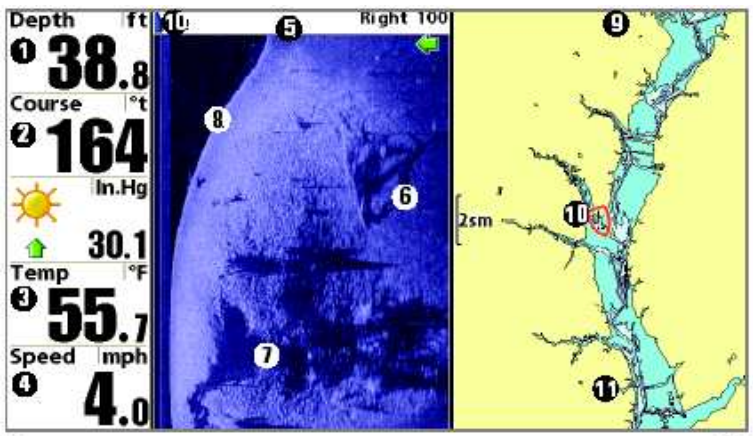


1. Głębokość
2. Kurs: oznacza kierunek poruszania się łodzi względem geograficznej północy
3. Ścieżka
4. Skala mapy
5. Symbol łodzi
6. Kontury lądu
7. Okno sonaru
8. Okno mapy

Tryb symultaniczny mapy i Side Image

Tryb ten pozwala na jednoczesne korzystanie z trybu mapy i Side Image. Ekran podzielony jest pionowo na dwie części. Większość funkcji dla każdego z tych trybów jest dostępna, w czasie użytkowania urządzenia. Aby uzuskać szczegółowe informacje na temat opcji każdego z trybów zobacz menu “Nawigacja X-Press™“ oraz menu “Side Imaging X-Press™”.

Tryb symultaniczny mapy i Side Image



1. Głębokość
2. Kurs: położenie łodzi wobec geograficznej północy
3. Temperatura powierzchni wody
4. Szybkość
5. Okno trybu Side Image
6. Cienie
7. Zmiany w topografii dna
8. Zarys dna
9. Okno mapy
10. Symbol łodzi
11. Kontury lądu

Odczytywanie danych kartograficznych

Zarówno tryb mapy, jak i tryby symultaniczne, umożliwiają wybór orientacji widoku prezentowanego na ekranie. Po wybraniu orientacji „North-UP”, na górze ekranu wyświetla się północ rzeczywista. Innymi słowy, obiekty zlokalizowane na północ od łodzi pokazane są ponad nią. Przy wyborze orientacji „Course-UP”, na górze ekranu pokazany jest kierunek ruchu łodzi. Innymi słowy, obiekty przed łodzią pokazane są ponad nią. W obu przypadkach, widok aktualizuje się automatycznie tak, że łódź jest zawsze w centrum ekranu. Gdy łódź nie płynie, przedstawiona jest na ekranie jako kółko. Gdy łódź znajduje się w ruchu, przedstawiana jest na ekranie jako łódka ustawiona dziobem w kierunku ruchu (zawsze do góry, w przypadku wyboru orientacji Course-Up).

Analiza map na urządzeniu

W trybie mapy, lub trybie symultanicznym z mapą, udostępnionych jest szereg funkcji kartograficznych, które można uruchomić przy użyciu różnych klawiszy.

Panorama „panning”:

używając klawisza „4-Way” i jego kursorów, możemy poruszać się po mapie zgodnie z kierunkiem naciskanej strzałki. W centrum ekranu pojawia się wówczas okrągły kursor, połączony z łodzią szarą linią, nawet, gdy łódź znajduje się poza ekranem. W tym samym czasie, okna temperatury i prędkości w lewym dolnym rogu ekranu zastąpione zostają informacjami o odległości i współrzędnymi łodzi względem pozycji kursora oraz jego współrzędnymi geograficznymi.

Tryb mapy z widocznym kursorem, na przykładzie dodatkowego zestawu kartogrficznego Navionics®

Przybliżanie „zooming”: Przy użyciu klawiszy „+” i „-”, można obraz powiększać i zmniejszać, zmieniając przy tym skalę mapy. Skala wyświetlona jest po lewej stronie ekranu. Jeżeli powiększymy obraz za bardzo, tak, że wykracza poza dane mapy, ekran przełączy się automatycznie na tryb nadpowiększenia „Overzoom”, a ostatnie dostępne dane zostaną powiększone na tyle, by odzwierciedlić wybraną skalę. Jeżeli z kolei obraz zostanie za bardzo pomniejszony, na ekranie zamiast danych, pojawi się siatka pokazująca szerokości i długości geograficzne.

Informacje mapy „Chart Info”: Dzięki użyciu klawisza „INFO” można uzyskać szczegółowe informacje na temat danego obszaru. Jeżeli kursor jest aktywny, na ekranie wyświetlą się informacje o obiektach znajdujących się w jego sąsiedztwie. Jeżeli kursor nie jest aktywny, pojawi się menu „Chart Info”. Można na nim wybrać porty, pływy lub najbliższe miejsce cumowania wraz z dostępnymi na jego temat informacjami.

WAŻNE: Zamieszczone w urządzeniu mapy serii “UniMap™” nie zawierają informacji o portach i przystaniach. Informacje te dostępne są jedynie dzięki dodatkowym kartom MMC/SD.

Najbliższy port: Funkcja wyświetla pozycję i informacje o najbliższym porcie. Naciśnij klawisz „EXIT”, aby usunąć okienko informacyjne, wówczas okrągły kursor wskaże nam położenie portu. Okna informacyjne na dole ekranu pokażą odległość i namiary na port względem obecnej pozycji łodzi.

Najbliższa stacja pływowa: Funkcja wyświetla pozycję i linformacje o najbliższej stacji pływowej. Obejmuje to pozycję stacji oraz godziny przypływów i odpływów na dany dzień. Specjalny graf pokazuje także bilans pływów, dobowych na dany dzień. Można zmienić datę wyświetlanych danych na poprzedzającą (kursor „lewo") lub następną (kursor „prawo") na klawiszu „4-WAY". Naciśnij „EXIT", aby usunąć okienko informacyjne. Wówczas okrągły kursor wskaże nam położenie stacji. Okna informacyjne na dole ekranu pokażą odległość i namiary na stację względem obecnej pozycji łodzi.

Najbliższa stacja pomiaru prądów: Funkcja wyświetla pozycję i informacje o najbliższym prądzie. Obejmuje to pozycję stacji oraz zmiany w prądach morskich na dany dzień. Wyświetlają się również dwa wykresy, które zawierają informacje o godzinie, kierunku i prędkości prądu danego dnia. Istnieje możliwość sprawdzenia prądów w dniach przeszłych jak i prognoz na dni najbliższe, by zmienić datę wyświetlanych danych wystarczy nacisnąć kursor „lewo" (dzień poprzedni) lub „prawo (dzień następny), na klawiszu „4-WAY". Aby usunąć okienko informacyjne naciśnij „EXIT", wówczas okrągły kursor wskaże nam położenie stacji. Okna informacyjne na dole ekranu pokażą odległość i namiary na stację względem obecnej pozycji łodzi

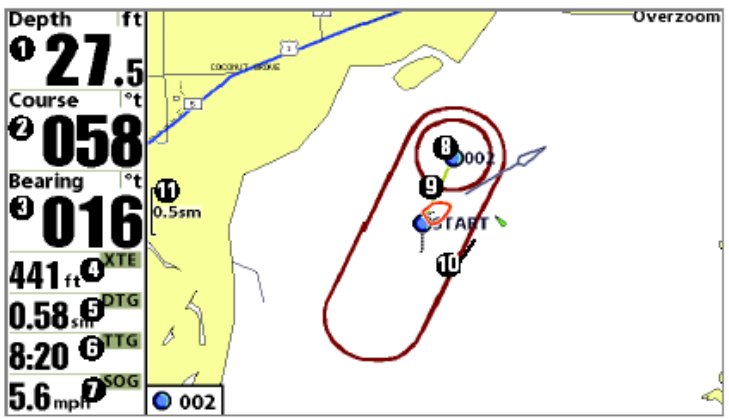
Wstęp do nawigacji

Urzędzenia można także używać do tworzenia w pamięci, punktów nawigacyjnych. Czyli miejsc do których, lub poprzez które chcemy płynąć. Urządzenie ułatwi nam to podając najkrótszą drogę pomiędzy punktami. Ustalone trasy można zapisywać w pamięci urządzenie i odtwarzać w zależności od potrzeb. Można również wyświetlać i zapisywać ścieżki, które reprezentują rzeczywisty ślad łodzi.

Punkty nawigacyjne, ścieżki i trasy

Utworzenie punkltów nawigacyjnych pozwala na oznaczenie konkretnego miejsca lub obszaru do którego chcemy wrócić. To urzadzenie pozwala na stworzenie i zapamiętanie do 3000 takich punktów.

Punkty nawigacyjne ścieżki i trasy



1. Głębokość
2. Kurs: oznacza kierunek poruszania się łodzi względem geograficznej północy
3. Położenie łodzi w stosunku do wyznaczonego punktu nawigacyjnego
4. Odległość łodzi od wyznaczonej trasy
5. Odległość od punktu nawigacyjnego
6. Szacunkowy czas dotarcia do punktu
7. Szybkość łodzi
8. Punkt nawigacyjny
9. Trasa
10. Obszar uaktywnienia alarmu zejścia z kursu
11. Skala mapy

Trasy mogą łączyć ze sobą dwa, lub kilka punktów nawigacyjnych, tworząc razem ścieżkę podróży. Połączyć pojedyncze punkty można za pomocą klawisza "Idź do" (GOTO). Trasa reprezentuje zamierzony kierunek nawigacji i wskazuje najkrótszą drogę od jednego punktu do drugiego. Trzymanie się trasy, to najbardziej skuteczny sposób dotarcia do miejsca przeznaczenia, zawsze jednak należy zwracać uwagę na przeszkody, których nie ma na wykresie. 900 Series™ Fishing System może zapisać do 50 tras, po 50 punktów nawigacyjnych każda.

Ścieżki zawierają szczegółową historię pozycji osiąganych lub do osiągnięcia. Wyświetlana jest ona jako naszyjnik kolejnych punktów nawigacyjnych. Bieżąca ścieżka pokazuje historię przebytej drogi od momentu włączenia urządzenia (maksymalnie do 20000 zapamiętanych punktów). Można zapisać lub wyczyścić bieżącą ścieżkę w dowolnym momencie. 900 Series™ Fishing System może zapisać do 50 ścieżek, z czego każda zawierać może do 20000 punktów. Bieżąca ścieżka pokazuje przebytą do tej pory drogę w czasie podróży.

Zapisz, edytuj albo skasuj punkt nawigacyjny

W każdym z trybów pracy urzadzenia, możemy natychmiastowo stworzyć punkt nawigacyjny. Wystarczy jednorazowe naciśnięcie klawisza “MARK”, by nasza aktualna pozycja została zachowana w pamięci urzadzenia.

Zapisywanie pozycji kursora jako punktu nawigacyjnego: w trybie mapy, lub innego trybu symultanicznego z mapą, przesuń kursor w miejsce, które chcesz oznaczyć jako punkt nawigacyjny. Następnie naciśniej klawisz “MARK”.

Zapisywanie pozycji w trybie sonaru: W czasie pracy w trybie sonaru, użyj klawiasza “4-WAY” i oznacz dowolne miejsce lub obiekt. (jest to nazywane: “ Sonar Saver feature”). Następnie naciśnij klawisz “MARK” by stworzyć punkt nawigacyjny w miejscu gdzie danyny pomiar był przeprowadzony. Do stworoznego punktu będzie także przypisana jego głębokość.

> WAŻNE: Kiedy stworzymy punkt nawigacyjny każdą z tych metod, zostanie mu automatycznie przydzielony numer porządkowy. Dane o punkcie, jak również jego nazwę możemy póniej edytować by łatwo było nam je rozpoznać. (zob. opcje punktów nawigacyjnych w tabeli głównego menu).

Wyświetlanie opcji punktów nawigacyjnych: W każdym trybie pracy możemy wyświetlić główne menu naciskając klawisz “MENU” dwa razy. Następnie używając prawego kursora klawisza “4-WAY” wybierz opcje nawigacji i w ten sam sposób

wejdz do menu punktów nawigacyjnych.

Zaprogramuj określoną pozycję jako punkt nawigacyjny: aby stworzyć punkt nawigacyjny który nie pokrywa się z naszą obecną pozycją, należy z menu punktów nawigacyjnych wybrać opcje “utwórz” i nacisnąć prawy kursor. Następnie używając kursorów, nazwij nowy punkt określ jego długość i szerokość geograficzną a także dobierz odpowiednią ikonę przed wybraniem opcji “zapisz”

Edycja punktu nawigacyjnego: znajdź w opcjach punktów nawigacyjnych pozycję ”edytuj”, uruchom ją naciskając prawy kursor aby wyświetlić listę zapisanych punktów nawigacyjnych. Zaznacz ten, który chcesz edytować i ponownie wciśnij prawy kursor. Używając kalwisza “4-WAY” przesuwamy się między polami opisowymi, natomiast kursory „Góra” i „Dół” służą do zmiany wartości w danym polu. W polach odpowiadających nazwie, szerokości i długości geograficznej, punktu litery i cyfry zmienia się klawiszami „Góra” i „Dół”. Dostępne są litery duże i małe oraz cyfry od 0-9, a także niektóre znaki interpunkcyjne. W polu ikony punktu nawigacyjnego, przy pomocy klawiszy „Góra” i „Dół” , można zmienić ikonę reprezentującą dany punkt, w trybie symultanicznym i mapy. Z pól opisowych wychodzi się przy pomocy klawiszy „Lewo” i „Prawo” oraz ‘EXIT”. Wybierz opcje „zapisz” i naciśnij prawy przycisk kursora, aby zapamiętać wprowadzone zmiany.

Aby ułatwić sobie odnalezienie danego punktu nawigacyjnego możemy skorzystać z opcji “sortowanie”. Kursorami “Lewo”, “Prawo”, możemy zmieniać sposób wyświetlania punktów według:

- Nazw w kolejności alfabetycznej
- Czasu utworzenia, zaczynając od ostatnio utworzonych
- Odległości od najbliższego punktu

Usuwanie punktów nawigacyjnych: aby to zrobić z menu punktów nawigacyjnych wymierz opcje „usuń” i naciśnij prawy kursor.

Zostanie wyświetlona lista punktów, wybierz ten, który chcesz skasować i ponownie naciśnij prawy kursor. Zanim punkt zostanie usunięty, pojawi się pytanie o potwierdzenie komendy

Nawigacja do punktu lub pozycji

Nawigacja do pozycji kursora: W trybie mapy, lub trybie symultanicznym, używajac klawisza “4-WAY” i jego kursorów, wybierz punkt nawigacyjny lub pozycję do której chcesz dopłynąć. By rozpocząć proces nawigacji naciśnij klawisz “GOTO”.

Nawigacja do określonego punktu nawigacyjnego: Naciśnij klawisz “GOTO”, a następnie wybierz z listy punkt, do którego chcesz dopłynąć. By wybrać punkt z listy oznacz go i naciśnij prawy kursor.

WAŻNE: Powtarzając powyższą czynność możemy dodać po kolei kilka punktów i stworzyć dłuższą i bardziej złożoną trasę podróży.

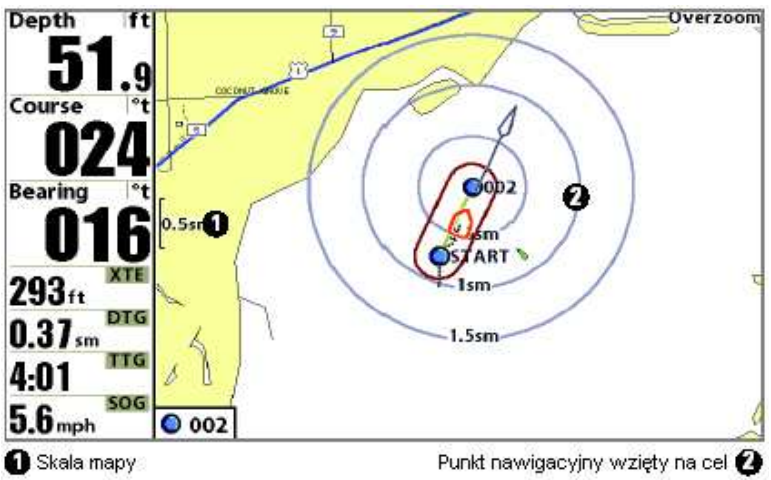
Pominięcie punktu nawigacyjnego: Z menu “Nawigacja X-Press™”, wybierz opcje “pomiń następny punkt” i naciśnij prawy kursor. Jeżeli był to ostatni punkt na trasie nawigacja zostanie przerwana.

Anulowanie nawigacji: Z menu “Nawigacja X-Press™”, wybierz opcje “anuluj nawigacje” i naciśnij prawy kursor. Anulowanie nawigacji usuwa całość wyznaczonej trasy jak również ustawioną za pomocą klawisza “GOTO”, kolejność punktów nawigacyjnych. Anulowanie nawigacji nie usunie jednak trasy, jeśli była zapisana w pamięci urzadznia. Przed anulowaniem pojawi się pytanie czy zapisać trasę.

Dodawanie celu lub siatki trollingowej, do punktu nawigacyjnego

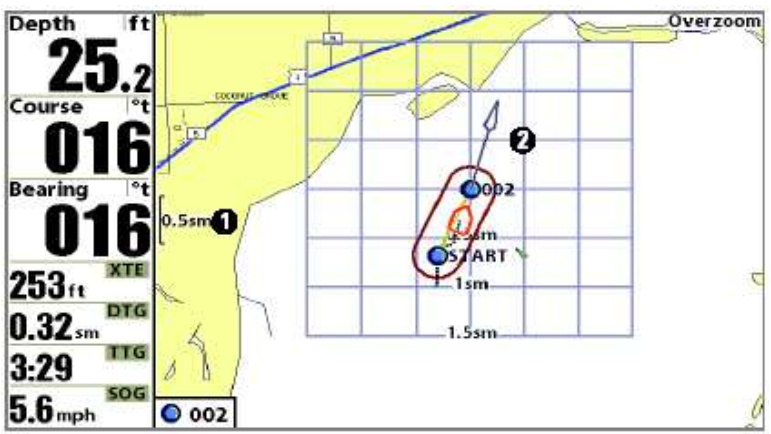
Dodawanie i usuwanie celu do punktu nawigacyjnego: Z opcji punktu nawigacyjnego, wybierz “cel”, a następnie naciśnij prawy kursor by wyświetlić listę punktów. Wybierz punkt do, którego chcesz dodać cel. Na ekranie wokół punktu pojawią się koncentryczne koła, widok ten dostępny będzie we wszystkich trybach nawigacji. Opcja ta pozwala na uzyskanie precyzyjnych informacji o odległści od punktu obranego za cel. Kolejne koła oznaczają jednostki odległości dzielące nas od punktu nawigacyjnego. Aby anulować ten widok wybierz z menu “Nawigacja X-Press™” opcję “usuń cel”.

Tryb mapy z włączoną opcją “Cel”



Dodaj lub usuń siatkę trollingu: W menu punktów nawigacyjnych wybierz „Siatka” i naciśnij prawy kursor, aby wywołać listę zapisanych punktów. Wybierz punkt, na który chcesz nałożyć siatkę. Siatka pojawi się we wszystkich trybach nawigacyjnych. Siatka może służyć jako przewodnik dla trolingu wokół danego punktu. Można zmienić jej położenie w dowolnym kierunku, przy pomocy opcji „Obrót siatki” w głównym menu „nawigacyjnym”. Aby powrócić do wcześniejszego widoku, wybierz „Usuń siatkę” z menu „Nawigacja X-Press™”.

Tryb mapy z włączoną siatką



❶ Skala mapy ❷ Siatka trollingowa nałożona na punkt nawigacyjny

WAŻNE: W danym momencie, tylko jeden punkt nawigacyjny może być oznaczony jako cel lub użyty w siatce. Jeżeli naniesiemy cel lub siatkę na nowy punkt, zniknie ona z wcześniejszego.

WAŻNE: Odległości pomiędzy pierścieniami celu oraz między liniami siatki trolingu odpowiadają długości skali umieszczonej po lewej stronie ekranu. Odległość taką można zmniejszyć lub zwiększyć przy pomocy opcji zoom.

Zapisz, edytuj lub usuń trasę

Zapisz bieżącą trasę: Trasę bieżącą można zapisać podczas nawigowania. Z menu „Nawigacja X-Press™”, wybierz opcje „zapisz obecną trasę” i naciśnij prawy przycisk kursora. Zapisywanie nie wpływa na proces nawigacji i będzie on kontynuowany.

Wywołaj menu tras: Z dowolnego trybu wejdź do „Menu Głównego”, naciskając dwa razy klawisz „MENU”, a następnie naciśnij prawy kursor w celu wybrania opcji „Navigation Tab”. Wybierz trasy i naciśnij prawy kursor w celu wywołania „menu tras”.

Tworzenie trasy: Z „menu tras” wybierz opcje „utwórz” i naciśnij prawy kursor. Na ekranie pojawi się możliwość edycji trasy. W tym przypadku pracujemy jednak z pustą trasą. Można nadać jej nazwę, dodać punkty nawigacyjne z listy oraz wskazać wybrane punkty przy pomocy kursora, które mają się znaleźć na trasie podróży.

Edycja zapisanej trasy: Z „menu tras” wybierz opcje „edycja” i naciśnij prawy kursor. Pojawi się możliwość edycji trasy. Wybierz trasę, którą chcesz edytować i naciśnij prawy przycisk kursora. W tym przypadku pracujemy już ze stworzoną trasą podróży. Można zmienić jej nazwę, albo usunąć lub zmienić dotychczasowe punkty nawigacyjne.

Usunięcie zapisanej trasy: Z „menu tras” wybierz opcję „usuń” i naciśnij prawy kursor. Wybierz trasę, którą chcesz usunąć i naciśnij prawy przycisk kursora. Zanim trasa zostanie usunięta, pojawi się pytanie o potwierdzenie dokonanego wyboru, przy pomocy prawego przycisku kursora.

Płynięcie zapisaną trasą: Z „menu tras” wybierz opcje „podróż” i naciśnij prawy kursor. Pojawi się lista zapisanych tras. Wybierz trasę i naciśnij prawy przycisk kursora, aby ustawić tę trasę jako bieżącą trasę do nawigacji. Trasą można płynąć w dowolnym kierunku, na ekranie pojawi się trasa wraz z uwzględnionymi

punktami nawigacyjnymi.

Informacja o trasie: Z „menu tras” wybierz opcję „info” i naciśnij prawy kursor. Pojawi się lista zapisanych tras. Wybierz trasę i naciśnij prawy przycisk kursora. Pojawi się lista punktów nawigacyjnych danej trasy, odległości między nimi oraz namiary na każdy kolejny punkt. Otrzymamy także informacje o odległości i namiarze na pierwszy punkt na trasie, względem naszej bieżącej pozycji.

Zapisz lub wyczyść bieżącą ścieżkę

Zapisz bieżącą ścieżkę: Z menu “Nawigacja X-Press™”, wybierz opcje “zapisz bieżącą ścieżkę” i naciśnij prawy kursor. Scieżka pozostanie na ekranie lecz jej barwa zmienia się z szarej na czarną. By usunąć ścieżkę całkowice z ekranu, zobacz “edycja - usuwanie / ukrywanie zapisanej ścieżki”

> WAŻNE: Po zapisaniu ścierzki, system automatycznie nada jej nazwę składającą się z daty/godziny w której została utworzona. Nazwę tą można zmienić za pomocą opcji “edycja zapisanej ścieżki”.

Wyczyść bieżącą ścieżkę: Z menu “Nawigacja X-Press™”, wybierz opcje “usuń bieżącą ścieżkę” a następnie naciśnij prawy kursor. Wybrana ścieżka zostanie usunięta z ekranu i pamięci urzadzenia.

Edytuj, usuń lub ukryj zapisane ścieżki

Wywołaj menu ścieżki: Z dowolnego trybu wejdź do „Menu Głównego”, naciskając dwa razy klawisz „MENU”, a następnie naciśnij prawy kursor w celu wybrania opcji „Navigation Tab”. Wybierz ścieżki i naciśnij prawy kursor w celu wywołania „menu ścieżki”.

Edycja zapisanej ścieżki: Z “menu ścieżki”, wybierz opcję “edycja” i naciśnij prawy kursor, by wyświetlić listę zapisanych ścieżek. Wybierz ścieżkę do edycji i ponownie naciśnij prawy kursor. Gdy pojawi się okno edycji, przy pomocy kursora wybierz pola, w których chcesz wprowadzić zmiany. Możemy także zmienić nazwę ścieżki, litery i cyfry zmieniamy przy pomocy przycisków „Góra” i „Dół”. Dostępne są litery duże i małe oraz cyfry od 0-9, a także niektóre znaki interpunkcyjne. Z pól wychodzi się przy pomocy kursorów „Lewo”, „Prawo” oraz klawisza „EXIT”. Wybierz opcje „zapisz” i naciśnij prawy przycisk kursora, aby zapamiętać wprowadzone zmiany.

Usuwanie ścieżki: Z „menu ścieżki” wybierz opcję „usuń” i naciśnij prawy kursor. Wybierz ścieżkę, którą chcesz usunąć i naciśnij

prawy przycisk kursora. Zanim ścieżka zostanie usunięta, pojawi się pytanie o potwierdzenie dokonanego wyboru, przy pomocy prawego przycisku kursora.

Ukryj i wyświetl zapisaną ścieżkę: Z „menu ścieżki" wybierz opcję, "widoczność", następnie naciśnij prawy kursor by wyświetlić listę zapisanych ścieżek. Wybierz ścieżkę, którą chcesz ukryć lub wyświetlić i użyj kursorów by zaznaczyć odpowiednią opcję. Po naciśnięciu klawisza "EXIT" powracamy do "menu ścieżki".

Nawigacja w sytuacji "Człowiek za burtą !"MOB

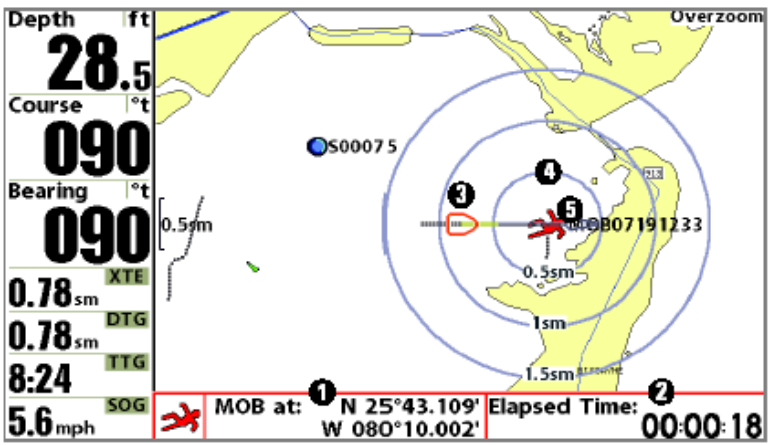
Jak tylko zdamy sobie sprawę z tak krytycznej stuacji powinniśmy włączyć ten tryb pracy urządzenia by zmaksymalizować szansę pomyślnego ratunku. Nawigacja w tym trybie pozwala na na natychmiastowe stworzenie punktu nawigacyjnego, symbolizującego człowieka za w wodzie, a także umożliwia stałą obserwację relacji pomiędzy tym punktem a łodzią. Aktywacja tego trybu tworzy natychmiast nieruchomy, oznaczony wyraźnym symbolem, punkt nawigacyjny dokładnie w miejscu znajdowania się łodzi. Dotychczasowa nawigacja wraz z trasami, ścieżkami i innymi punktami zostanie natychmiast anulowana. Zostanie wyznaczona linia pomiedzy łodzią a punktem "człowieka za burtą", wyświetlane będą również jego współrzędne geograficzne. Urządzenie automatycznie wchodzi w tryb pracy mapy, na dole ekranu pojawią się współrzędne rozbitka a także czas jaki upłynął od momentu włączenia tego trybu.

W czasie pracy urząadzenia nie można go reaktywować, ani modyfikować wyświetlanej trasy bez anulowania trybu "człowiek za burtą". Podczas tego trybu wyłączony jest także - alarm zejścia z kursu. Naciśnięcie klawiasza "GOTO", lub wybranie jakiejś opcji z menu spowoduje emisję sygnału błędu, a na ekranie pojawi się krótka informacja, która zniknie po około 2 sekundach.

Aktywacja trybu "człowiek za burtą": Aby uruuchomić ten tryb należy nacisnąć i przytrzymać kalwisz "GOTO" przez ponad 1,5 sekundy.

Anulowanie trybu "człowiek za burtą": Z menu "Nawigacja X-Press™",wybierz "anulowanie trybu człowiek za burtą" i naciśnij prawy kursor. Anulowanie tego trybu kasuje stworzoną nawigację jak również wcześniejszą trasę i jej punkty nawigacyjne. Pozostają natomiast wszystkie trasy zapisane w pamięci urządzenia.

Nawigacja w sytuacji "Człowiek za burtą!"



1 Pozycja człowieka za burtą

2 Czas, który upłynął od aktywacji trybu

3 Symbol łodzi

Cel na pozycji człowieka za burtą 4

Punkt nawigacyjny, w miejscu gdzie znajduje osoba za burtą 5

Funkcje podstawowe

Interfejs użytkownika 900 Series™ Fishing System składa się z szeregu łatwych w użyciu klawiszy, które obsługują różne widoki i menu i zapewniają sprawną kontrolę w czasie łowienia ryb.

Przycisk zasilania/ światła

Przycisk zasialania używamy przy włączaniu i wyłączaniu urządzenia, a także przy regulacji contrastu wyświetlacza. Po naciśnięciu przycisku, urządznie zostaje włączone a na wyświetlaczu pojawia się ekran tytułowy. Bedzie on obecny do momenetu aktywacji sonaru.

Aby skorygować kontrast wyświetlacza, naciśnij przycisk zasilania/światła i wejdź do menu “Światło”. z Menu wybierz opcje “kontrast”. Przy pomocy kursorów na klawiszu “4-WAY”, należy wybrać światło i kontrast pracy wyświetlacza. Zamin dokonujemy kursorami “Lewo”i “Prawo”. Należy nacisnąć EXIT, aby wyjść z menu.

W celu wyłączenia urządzenia, należy nacisnąć i przytrzymać wyłącznik zasilania/światła przez 3 sekundy Pojawi się wówczas komunikat informujący za ile sekund nastąpi zakończenie pracy. Fishing System należy zawsze wyłączać przy użyciu wyłącznika zasilania/światła. Zapewni to prawidłowe zamknięcie systemu i zachowanie ustawień menu.

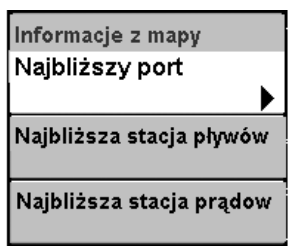
Klawisz trybu pracy

Klawisz umożliwa nam poruszanie się przez koliste menu trybów pracy urządzenia. Każde naciśnięce spowoduje przejście do pracy w następnym trybie. Niekóre z trybów pracy mogą zostać usunięte z menu,

aby ułatwić poruszanie się po nim i dostosować urządzenie do naszych potrzeb.(zob. Tryby Menu Tab).

Klawisz Info

Naciśnięcie klawisza “Info” w czasie pracy w trybie widoku z lotu ptaka, lub symultanicznym trybie mapy pozwala na wyświetlnie informacji o obiektach które są najbliżej aktywnego kursora.



Jeśli kursor nie jest aktywny na ekranie pojawi się menu. Używając klawisza “4-WAY” i jego kursorów możemy uzyskać informacje o: najbliższym porcie, najbliższej stacji pływów, lub innym miejscu do cumowania. Aby uzyskać informacje naciśnij prawy kursor.

WAŻNE: Zamieszczone w urządzeniu mapy serii “UniMap™” nie zawierają informacji o portach i przystaniach. Informacje te dostępne są jedynie dzięki dodatkowym kartom MMC/SD.

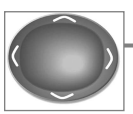
Klawisz Menu

Klawisz ten używany jest by wejść do menu urządzenia. .
Uruchamianie menu startowego - Naciśnij kalwisz “MENU” podczas uruchamiania urządzenia ale wejść do “menu startowego”.

Menu X-Press™ - Naciśnij klawisz “MENU” raz w trakcie pracy urządzenia aby wejść do “Menu X-Press™”. “Menu X-Press™” umożliwia dostęp do często używanych ustawień bez przechodzenia przez cały system. W czasie pracy w tym menu można się po nim poruszać za pomocą kursorów “Góra”, “Dół”. Po dokonaniu jakiekolwiek zmiany w ustawieniach (używając kursorów “lewo”, ”prawo”), menu X-Press™, zniknie na chwilę,

gdy na wyświetlaczu będą pojawiały się zmiany parametrów. Dzięki temu rozwiązaniu można od razu obserwować wprowadzoną aktualizację do pracy sytemu. Menu X-PressTM można ponownie wywołać przy użyciu kursora „Góra" lub „Dół".

Główne Menu - Naciśnij klawisz dwukrotnie aby uzyskać dostęp do tabeli głównego menu. Na wyświetlaczu pojawią się zgrupowane wszystkie główne opcje urządzenia: Alarm, Sonar, Nawigacja, Mapa, Ustawienia, Tryby, Akcesoria. Po menu poruszamy się przy pomocy kursorów klawisza "4-WAY". Kursorami "Góra", "Dół" przeglądamy menu, kursorami "Prawo", "Lewo" dokonujemy zmian, akceptujemy, lub wchodzimy do bardziej szczegółowego pod-menu.



Klawisz "4 - WAY"

Klawisz ten ma wiele zastosowań w zależności od sytuacji:

- Używamy wszystkich strzałek kursora by poruszać się lub dokonywać zaminw w menu głównym i menu poszczególnych trybów.

WAŻNE: Zmiany w ustawieniach menu są niezależne i są natychmiast zapisywane, nie trzeba ich powtarzać ani potwierdzać.

- We wszystkich trybach pracy sonaru (z wyjątkiem trybu powięszkonych danych) naciśnięcie klawisza "4-WAY" uruchamia stopkaltkę i pozwala na ustawienie kursora na ekranie wyświetlacza.

- W trybie stopklatki i nagrywania używamy kursorów "Góra", "Dół" by poruszać się miedzy miniaturami obrazów i filmów. Kursor "Prawy" aktywuje odtwarzanie nagrania a następnie możemy dzięki nim regulować prędkość odtwarzania.

- W trybie Side Imaging, naciśnięcia klawisza "4-WAY", zatrzymuje obraz i umożliwia wyświetlenie na ekranie aktywnego kursora. Następnie posługując się tym klaiwszem możemy przesunąć kursor do konkretnego miejsca i za pomocą kalwisza "ZOOM" wyświetlić zbliżenie tego obszaru. Następnie klawisze "+" i "-" odpowiadają za poziom zbliżenia (x2, x4 lub x6). Naciskając + Zoom zwiększamy zbliżenie, naciskając "- Zoom" oddalamy obraz. Aby uzyskać więcej informacji zobacz tryb Side Imaging.

- We wszytkich trybach z użyciem mapy naciśnięcie klawisza "4-WAY" uruchamia kursor.

Klawisz Mark

Użycie klawisza w każdym trybie pozwala na oznaczenie pozycji punktu nawigacyjnego, lub pozycji łodzi. Jeśli mamy na ekranie aktywny kursor, naciśnięcie klawisza pokaże aktualne współrzedne kursora.

Klawisz "zaznacz" działa w dwóch przypadkach. Pierwszym kiedy do systemu podłączony jest GPS. Drugim kiedy korzystamy, lub mamy dostęp do trybu stopklatki, wówczas naciśnięce tego klaiwsza tworzy punkt nawigacyjny, jak również powoduje zatrzymanie i zapisanie obrazu na karcie pamięci MMC/SD.

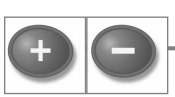
WAŻNE: Karta pamięci musi być oddzielnie zakupiona i zainstalowana w urządzeniu by korzystać z tej opcji.

Korzystanie z przycisku "MARK" nie wpływa na prowadzoną nawigację. Lecz jeśli urządznie nie jest połączone z ststemem GPS, wówczas naciśnięcie tego klawisza spowoduje zatrzymanie obrazu (jak w trybie stopklatki), a następnie pojawienie się na ekranie napisu, iż pozycja nie może być określona a stworzenie punktu nawigacyjnego jest niemożliwe.

Klawisz (GOTO)

Klawisz ten ma kilka funkcji w zależności od trybu w jakim jest używany:

- Jeśli na ekranie jest widoczny aktywny kursor, naciśnięcie klawisza “GOTO” spowoduje w każdym z trybów, stworzenie punktu nawigacyjnego w miejscu kursora i stworzenie trasy nawigacyjnej w jego kierunku. Jeśli kursor nie jest aktywny, naciśnięcie klawisza pwoduje pojawienie się listy punktów nawigacyjnych, tak byśmy mogli wyznaczyć ten, który obieramy za najbliższy cel do nawigacji.
- Jeśli klaiwsz zostanie przytrzymany przez dłużej niż 1,5 sekundy, urządzenia automatycznie wejdzie w tryb pracy “człowiek za burtą”. Po właczeniu trybu na ekranie w miejscu gdzie znajduje się łódź, pojawia się nowy, wyraźny, punkt nawigacyjny symbolizujący człowieka (niezależnie czy kursor był włączony czy nie). Bierząca nawigacja zostaje anulowana a trasa usunięta z ekranu urządzenia. Na wyświetlaczu automatycznie pojawi się tryb mapy. W czasie pracy urzadzenia w tym trybie nie można go reaktywować, ani też modyfikować wyświetlanej trasy bez anulowania trybu “człowiek za burtą”. Podczas tego trybu wyłączony jest także - alarm zejścia z kursu. Naciśnięcie klawiasza “GOTO”, lub wybranie jakiejś opcji z menu spowoduje emisję sygnału błędu, a na ekranie pojawi się krótka informacja, która zniknie po około 2 sekundach.



Klawisz (+/- ZOOM)

Klawisz ten ma kilka zastosowań w zalezności od sytuacji:

- Naciśnięcie klawisza “+/- ZOOM w trakcie pracy jednego z trybów nawigacji lub sonaru, spowoduje źzmianę skali widocznego ona ekranie obrazu.

- W czasie pracy w trybie Side Image po aktywacji i ustawieniu kursora w miejscu, które chcemy powiększyć, naciśnięcie tego kalwisza wywołuje okno zbliżenia. Następnie przy pomocy klawiszy “+/-“ możemy zwiększać lub zmineisjzać zbliżenie.

Klawisz Exit

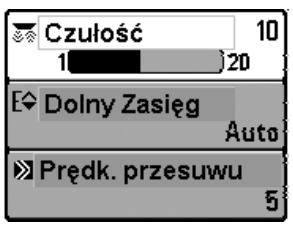
Klawisz ten ma kilka funkcji w zależności od trybu w jakim jest używany:

- W momencie włączenia się alarmu, klawisz wyłącza alarm
- Gdy chcemy wyjść z menu głównego, naciśnięcie “EXIT” spowoduje powrót do normalnego trybu pracy
- Jeśli jesteśmy w pod-menu danego trybu, klawisz ten umożliwia powrót na poziom wyżej aż do głównego menu.
- Naciśnięcie “EXIT” pozwala na zmianę trybów pracy urządzenia w kierunku przeciwnym. (niż klawisz “VIEW”).
- W trybie stopklatki klawisz “EXIT” pozwoli nam wrócić do aktywnego widoku poracy sonaru.
- Używamy go gdy chcemy wylączyć aktywny kursor i usunąć go z ekranu.
- W trybie Side Image kiedy wyświetlamy obraz przybliżony, klawisz “EXIT” umożliwia usunięcie okna zbliżenia, a także kursora i powrót do normalnej pracy w tym trybie.

Systemy menu

Cały system menu urzadzenia podzielony jest na łatwe w użyciu moduły. Podstawowymi komponentami menu są:

Menu opcji startowych - Naciskając kalwisz “MENU” w trakcie rozpoczynania przez urządzenie pracy możemy wejść do menu startowego.

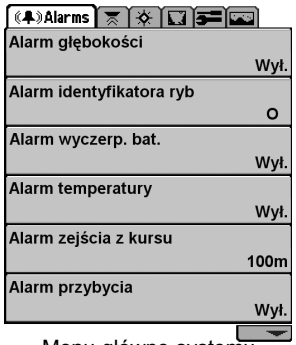


X-Press™ Menu

Menu X-Press™ - Naciśnij klawisz “MENU” raz w trakcie pracy urządzenia aby wejść do “Menu X-Press™”. “Menu X-Press™” umożliwia dostęp do często używanych ustawień bez przechodzenia przez cały system. W czasie pracy w tym menu można się po nim poruszać za pomocą kursorów “Góra”, “Dół”. Po dokonaniu jakiekolwiek zmiany w ustawieniach (używając kursorów “lewo”, ”prawo”), menu X-Press™, zniknie na chwile, gdy na wyświetlaczu będą pojawiały się zmiany parametrów. Dzięki temu rozwiązaniu można od razu obserwować wprowadzoną aktualizację do pracy sytemu. Menu X-PressTM można ponownie wywołać przy użyciu kursora „Góra” lub „Dół”.

WAŻNE: Zawartość Menu X-Press™ zależy od trybu w jakim pracuje urządzenie, gdy naciśniemy klawisz, a także od tego czy chcemy dokonać zmian w trybie zwykłym czy zaawansowanym.

Tabela głównego menu



Menu główne systemu
Funkcja główna - alarmy

Tabla menu głównego składa się z kilku zakładek, odpowiadającym funkcjom urządzenia. W górnej cześci znajdują się funkcje główne, w tabeli pod nimi opcje szczegółwe. Funkcje główne to: alarmy, sonar, nawigacja, mapa, ustawienia, tryby, akcesoria.

Naiśnij klawisz “MENU” dwukrotnie by wywołać menu główne. Następnie, używając kursorów “prawo” i “lewo” klawisza “4-WAY” wybieramy funkcje główną. Gdy tylko na nią najedziemy, rozwinie się tabela opcji szczegółowych po których poruszamy się kursorami “góra”,”dół” a klawisze “prawo” i “lewo” służą wprowadzaniu zmian w ustawieniach. Klawisz “EXIT” cofa nas natychmiast do funkcji głównych. Jeśli na dole tabeli widnieje czarna strzałka oznacza to że nie wszystkie opcje zostały wyświetlone (możemy je zobaczyć, naciskając dolny kursor). Czarna strzałka skierowana w lewo lub w prawo oznacza, że dana opcja posiada kilka możliwości funkcjonowania, lub że są do niej dołączone informacje o jej działaniu. Zmian czy wywołania takiej informacji dokonujemy dzięki kursorom “prawo” i “lewo”.

WAŻNE: Ilość opcji szczegółowych może być różna w zależności od tego, czy pracujemy w trybie użytkownika normalnym, czy zaawansowanym. Jak przedstawione jest to na rysunku obok.

Tryby użytkowinika (normalny lub zaawansowany) - Zaawansowany tryb użytkowanika, przeznaczony jest dla osób, które chcą mieć całkowitą kontrolę manualną nad pracą urządznia. Tryb normalny jest dla użytkowników preferujących prostotę w obsłudze i łatwość w zmianie trybów pracy urzadznia. Po włączeniu trybu zaawansowanego powiększona ilość opcji będzie wyświetlana na ekranie zawsze, podczas przeglądania funkcji głównych. Wszystkie zmiany w ustawieniach w trybie zaawansowanym, zostaną zachowane po przejściu na tryb normalny. Zob. “menu ustawienia -

tryb użytkownika” , by uzyskać więcej informacji.

Tabela sonaru - tryb normalny

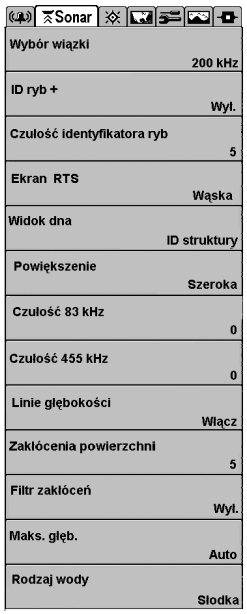


Tabela sonaru - tryb zaawansowany

Aktualizacja wyświetlanych danych - kiedy dokonujemy zmian w ustawieniach w trybie sonaru, które wpływają na sposób prezentacji danych, widok na ekranie zostanie automatycznie zaktualizowany. (nie trzeba wychodzić z menu aby obraz został zaktualizowany).

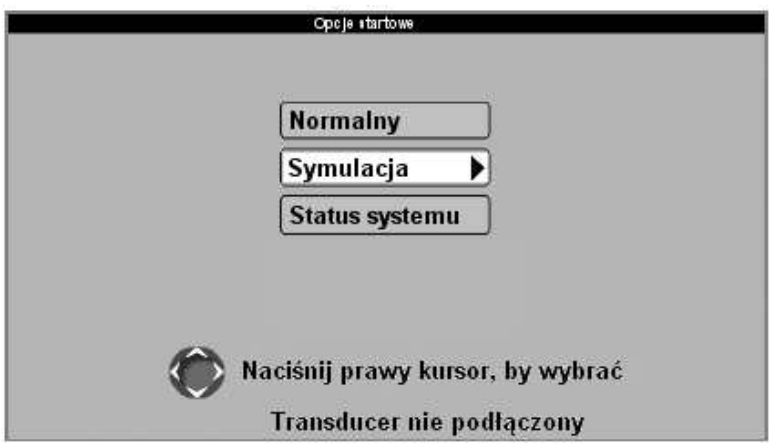
Menu opcji startowych

Menu opcji startowych - Naciskając kalwisz “MENU”, gdy na wyświetlaczu pojawi się ekran tytułowy, możemy wejść do menu startowego.

Używając kursorów “góra”, “dół” zaznacz opcje, którą chcesz wybrać. Naciśnięcie kursora “prawo”, umożliwi wejście w tą opcję. Jeśli zwlekasz z wyborem opcji zbyt długo system uruchomi automatycznie tą, która została podświetlona.

- Normalny
- Symulator
- Status systemu

W ponieższych paragrafach znajdziesz informacje na temat każdej z tych opcji.



Normalne funkcjonowanie urządzenia

Tej opcji należy używać gdy urządzenie jest już podłączone do znajdującego się w wodzie transducera. Urządzenie autoamtycznie wykrywa czy jest połaczone z transducerem. Jeśli jest przechodzi na normalny tryb pracy i może być już normalnie wykorzystywane w pracy na wodzie, jeśli nie jest podłączone (lub jest podłączone błędnie) urzadzeni przechodzi na tryb symulacji.

Aby zmienić tryb pracy urzadzenia na tym etapie konieczne jest wyłaczenie go i powtórne włączenie.

Symulacja

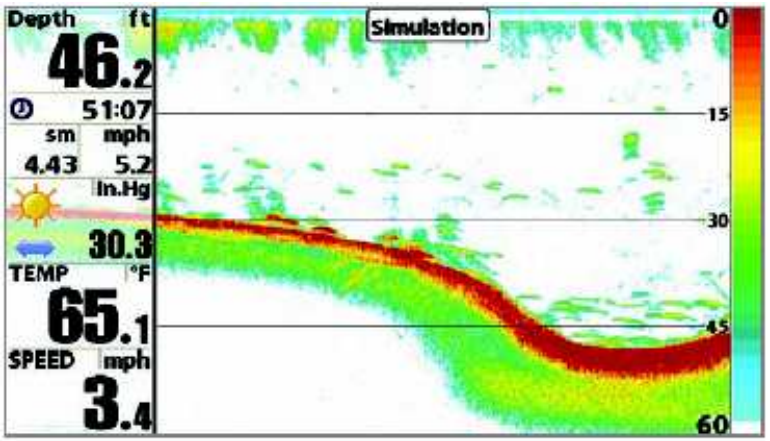
Symulacji używamy by nauczyć się korzystania z urządzenia “Fishing System” przed zabraniem go na wodę.Symulator został stworzony na tyle realistycznie by oddać to, jak będzie pracował w normalnych warunkach na wodzie. W czasie symulacji zalecamy zapoznanie się z menu i jego funkcjami, ponieważ każda z nich funkcjonuje i wpływa na obraz wyświetlacza w ten sam sposób w jaki będzie funkcjonowała na wodzie, w trybie normalnym.

WAŻNE: By w pełni korzystać z możliwości symolatora, ważne jest aby został on wybrany manualnie z menu opcji startowych, zamiast pozwolić by urzadzenie samo przeszło na ten tryb nie wykrywając transducera. Ręczne wybranie trybu symulacj,i pozwala na lepsze skonfigurowanie opcji i dostosowanie do swoich wymogów w przyszłej pracy na wodzie. Wszystkie zmiany w ustawieniach urządzenia wprowadzone w trybie symulacji, zostaną zapamiętane a ustawienia te będą wykorzystywane do pracy w trybie normalnym.

Co pewien czas na ekranie pojawi się informacja przypominająca, że używamy trybu symulacji.

Aby zmienić tryb pracy urzadzenia na tym etapie konieczne jest wyłaczenie go i powtórne włączenie.

Symulacja (zaprezentowana z dodatkowym akcesorium Weathersense®)



Status systemu

Użyj tego trybu aby sprawdzić podłączenie urządzenia oraz przeprowadzić auto - test. Gdy włączymy urządzenie w tym trybie, po każdym kolejnym naciśnięciu klawisza “Tryb” (VIEW), na ekranie pojawią się kolejno następujące informacje:

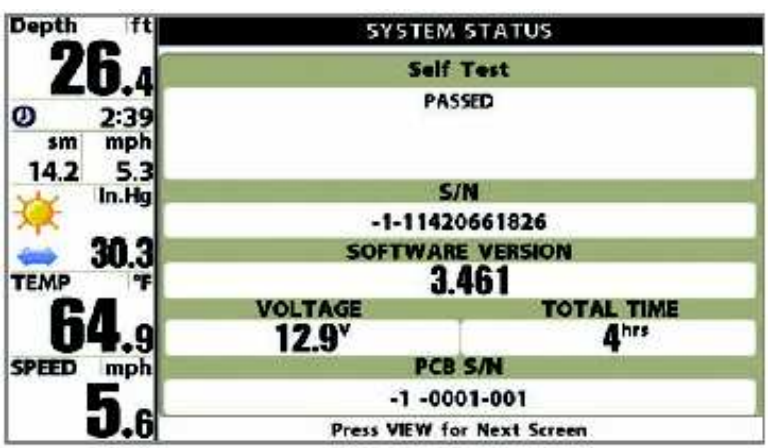
- Auto - test
- Test - akcesoria
- Próba GPS.

Aby zmienić tryb pracy urzadzenia na tym etapie konieczne jest wyłaczenie go i powtórne włączenie.

Auto - test

Auto test pokazuje nam podstawowe informacje o urzadzeniu. Na ekranie wyświetlony zostaje numer seryjny, Printed Circuit Board (PCB) serial number, przegląd oprogramowania, całkowity czas pracy oraz wartość napięcia zasilania.

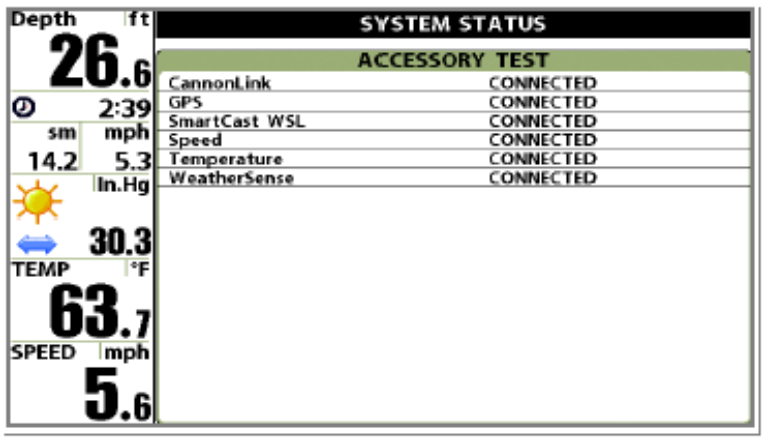
Auto - test ekran



Test - urządzenia

Urządzenie sprawdza jakie aksesoria zostały podłączone i wyświetla ich zestaw.

Test akcesoria - widok ekranu



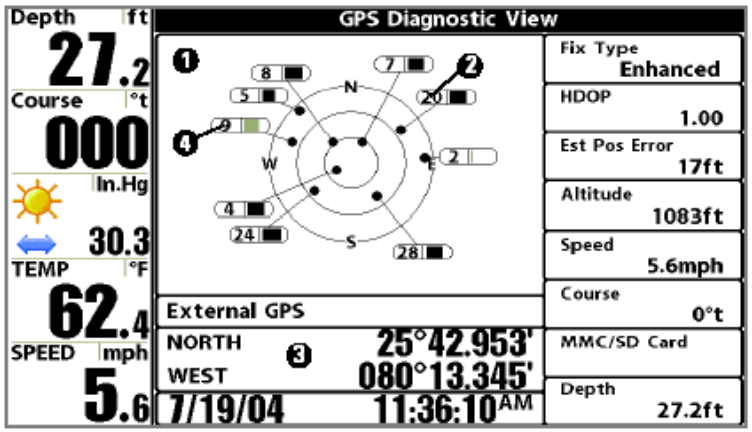
WAŻNE: Prędkościomierz zostanie wykryty jedynie wtedy gdy, silnik zostanie włączony, przed aktywacją urządzenia.

Tryb diagnostyczny GPS

W tym trybie na wyświetlaczu możemy zobaczyć obraz nieba, a na nim oznaczone numerami satelity w zasięgu naszego urządzenia. Na mapie nieba widoczne są wszystkie satelity z jakich w danym momencie korzysta nasz system. Każda z nich oznaczona jest numerem i graficznym symbolem siły sygnału. Ciemno - szary pasek pod symbolem oznacza, że satelita jest używany do określenia naszej pozycji, pasek pomarańczowy, że satelita jest monitorowany przez urządzenie.

Tryb ten pokazuje naszą pozycję, lokalny czas i datę. Podaje również informacje o sile sygnału GPS. Może być ona określana jako : brak sygnału, sygnał 2D, sygnał 3D, lub sygnał wzmocniony. Aby systemy „WAS”, „EGNOS” czy „MSAS”, działały poprawnie wymagany jest sygnał wzmocniony. Do trybu nawigacji wystarczy sygnał o sile 3D. „HDOP” (horyzontalne rozrzucenie pozycji) to parametr GPS, który zależy od konfiguracji satelitów. W zależności od niego określa się przybliżony błąd pomiaru naszej pozycji.

Tryb diagnostyczny GPS



❶ Mapa nieba
❷ Satelita używany przez nasz system GPS
❸ Aktualna długość i szerokość geograficzna
❹ Satelita monitorowany

Menu Sonaru X-Press™

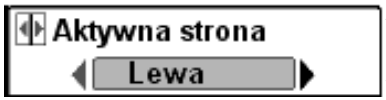
Menu Sonaru X-Press™

(Tylko w trybie sonaru)

“Menu sonaru X-Press™”, zapewnia dostęp do najczęściej używanych ustawień i opcji tego trybu. Naciśnij klawisz “Menu”, raz, w którymkolwiek z trybów sonaru aby wyświetlić to menu.

WAŻNE: Ilość opcji tego menu może być różna w zależności od tego, czy pracujemy w trybie użytkownika normalnym, czy zaawansowanym, zależy także od tego jakiego transducera używamy.

WAŻNE: Opcja “czworokątnego rozkładu danych” pojawia się jedynie w trybie “SI’ gdy używamy transducera typu “QuadraBeam PLUS™”.

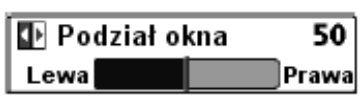


Aktywne okno

Dzięki tej opcji, możemy wybierać, które okno będzie aktywne podczas używania, trybów symultanicznych. Należy pamiętać, że w trakcie używania tyvh trybów, będziemy mogli korzystać, wyłącznie z opcji strony aktywnej. Podczas używania trybów symultanicznych, strona nie aktywna będzie podświetlona lekko na szaro, natomiasta stronę aktywną będzie wskazuwała zielona strzałka. Opcja ta jest dostępna wyłącznie po przejściu na jeden z trybów symultanicznych.

Regulacja aktywnych okien w trybach symultanicznych:

1. Podświetl opcję “aktywne okno” w “Menu Sonar X-Press™”.
2. Używając kursorów “Prawy” i “Lewy”, klawiasza “4-WAY” możemy decydować, które okno pozostanie aktywne. Lewe czy prawe, ustaweinie domyślne, lewe okno aktywne.

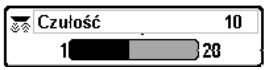


Podział okna

Dzięki tej opcji możemy regulować wielkość okien, w czasie używania trybów symultanicznych. Wielkość okien, możemy regulować dla każdego trybu indywidualnnie. Po ustawieniu zostanie zapamiętana i nie będziemy musieli jej regulować ponownie, po ponownej aktywacji danego trybu. Opcja ta jest dostępna wyłącznie po przejściu na jeden z trybów symultanicznych.

Regulacja podziału okien w trybach symultanicznych:

1. Podświetl opcję “podział okna” w “Menu Sonar X-Press™”.
2. Używając kursorów “Prawy” i “Lewy”, klawiasza “4-WAY” możemy decydować, ile procent obszaru wyświetlacza, będzie zajmowało jedno z dwóch okien. Domyślnie są one ustawione 50/50

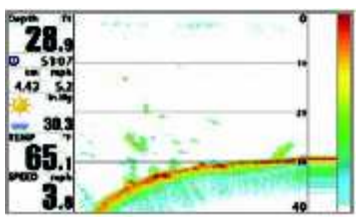


Czułość sonaru

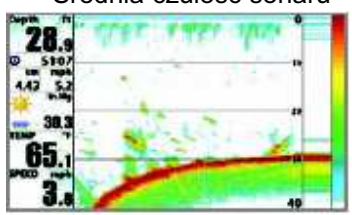
Dzięki tej opcji możemy regulować czułość sonaru a wraz z nią ilość detali, jakie wyświetlane są na ekranie w trakcie pracy urządzenia. Ustawienie czułości wpłynie na obraz we wszystkich trybach pracy sonaru. Podnoszenie czułości umożliwi dokładną obserwację, nawet bardzo małych obiektów, takich jak przynęta. Z drugiej strony przy obserwacji dna, na którym znajduje się wiele obietków, obraz może się stać nieczytelny i zbyt wypełniony szczegółami. Gdy jesteśmy na wodach o wysokiej czystości i dużej głębokości, ustawienie zbyt dużej czułości, może spowodować osłabienie sygnału powracającego. Zmniejszenie czułości eliminuje nieczytelność obrazu spowodowaną nadmiarem obiektów w wodzie, lub błotnistym dnem. Jeśli jednak ustawimy czułość zbyt słabą, urządzenie może nie wykryć i nie wyświetlić na ekranie niektórych sygnałów, na przykład rejestrowanych jako ryby.

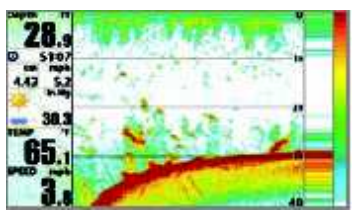
WAŻNE: Ustawienia czułości sonaru wpływają na wszystkie tryby jego funkcjonowania, nie trzeba jej ponownie regulować zmieniając tryb pracy. Podobnie jest z promieniami sonaru o różnych częstotliwościach. Zarówno wiązka 83 kHz, jak i ta o 455 kHz, będą pracowały na tym samym pozimie czułości. Wysoka czułość sonaru

Niska czułość sonaru



Średnia czułość sonaru





Wysoka czułość sonaru

Ustawienie czułości pracy sonaru:

1. Podświetl opcję “czułość” w “Menu Sonar X-Press™”.
2. Używając kursorów “Prawy” i “Lewy”, klawiasza “4-WAY” możemy zwiększać lub zmniejszać czułość urządzenia. (czułość niska - 1, czułość wysoka 20, czułość na poziomie 10 - ustawienie fabryczne)

Górny zasięg sonaru

(Opcja zaawansowana w trybach: Sonar, Symultaniczny, Powiększone dane i Kolisty)

Opcja ta umożliwa regulację najpłytszego zasięgu pracy sonaru, wyświwetlanego na ekranie. Zmian możemy dokonywać w trybach: Sonaru, Symultanicznym Sonar/SI, Powiększonych danych oraz trybie Kolistym. Opcja te jest dostępna wyłącznie przy włączonym zaawansowanym trybie użytkownika (zob. menu ustawienia).

Przykładowo, jeśli interesuje nas jedynie obszar pomiędzy głębokościami 20 a 50 stóp, górny zasięg sonaru powinniśmy ustawić na 20 stóp a dolony na 50. Przy takim ustawieniu sonar pokazuje wyłącznie interesujący nas obszar 30 stóp, bez obrazu przy powierzchni i dnie(zakładając że dno jest głębiej niż 50 stóp). Ustawienie sonaru w ten sposób pozwala na uzyskanie bardziej szczegółowego i dokładniejszego obrazu interesującego nas obszaru.

WAŻNE: Niezależnie od wprowadzonych ustawień, pomiędzy górnym a dolnym zasięgiem sonaru zawsze musi być conajmniej 10 stóp różnicy (3m).

Ustawienia górnego zasięgu sonaru :

1. Upewnij się, że koprzystasz z zaawansowanego trybu użytkownika, a następnie podświetl opcję “górny zasięg sonaru” z “Menu Sonar X-Press™”.
2. Używając kursorów “Prawy” i “Lewy”, klawiasza “4-WAY” możemy zwiększać, lub zmniejszać górny zasięg.

(dysponujemy przedziałem od 0 do 1490 stóp (497m), 0 - jest ustawieniem fabrycznym).

Dolny zasięg sonaru

Opcja ta umożliwia regulację głębokości na jakiej będzie pracował sonar. Standardowym ustawienim w przypadku dolnego zaisęgu sonaru jest tzw. ustawienie “AUTO”. Oznacza to, że głębokość pracy sonaru jest automatycznie dostosowywana do głębokości, na której się znajdujemy. Sonar pozostaje w stałym kontakcie z dnem przez co automatycznie wydłuża lub skraca swój zasięg, by stale pokazywać obraz znajdujący się pod nami. Opcję tą można jednak zmienić manualnie, używając regulacji dolnego jak i górnego zasięgu pracy sonaru, pmożemy wybrać pas wody o określonej głębokości, który chcemy obserwować. gdy włączymy manualną regulację dolnego zasięgu sonaru, an wyświetlaczu pojawi się w prawym dolnym rogu symbol: “ M “, abyśmy pamiętali, że sonar nie reguluje swojego zasięgu automatycznie.

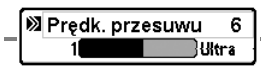
Przykładowo, jeśli znajdujemy się na wodach o głębokości 60 stóp (20m), lecz interesuje nas jedynie 30 stóp (10m) przy powierzchni, możemy dostosować pracę sonaru do naszych potrzeb. W takiej sytuacji należy ustawić dolny zasięg sonaru na 30 stóp (10m) Ustawienie sonaru w ten sposób pozwala na uzyskanie bardziej szczegółowego i dokładniejszego obrazu interesującego nas obszaru, niż gdybyśmy przeszukiwali całość wody, aż do dna.

WAŻNE: Niezależnie od wprowadzonych ustawień, pomiędzy górnym a dolnym zasięgiem sonaru zawsze musi być conajmniej 10 stóp różnicy (3m).

Ustawienie dolnego zasięgu sonaru:

1. Podświetl opcję “dolny zasięg sonaru” z “Menu Sonar X-Press™”.
2. Użwyając kursorów “Prawy” i “Lewy”, klawiasza “4-WAY”

możemy zwiększać, lub zmniejszać dolny zasięg, w przedziale od 10 do 1500 stóp (3 - 500m). Ustawienie AUTO jest ustawieniem fabrycznym.

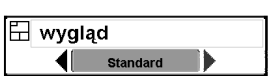


Szybkość przesuwu mapy

Opcja ta określa, z jaką prędkością na wyświetlaczu, przesuwa się obraz dna i jest ona związana z ustawieniami czułości urządzenia. Nawet szybkie przewijanie mapy pokazuje w trybie pracy sonaru wystarczająco dużo informacji i jest preferowane przez większość wędkarzy. Wolne przewijanie, pozwala na dokładniejszą analizę obrazu i sondowanego obszaru. Dostosuj szybkość przewijania mapy do indywidualnych potrzeb. Niezależnie od ustawień tej opcji okno RTS® będzie aktualizowane najszybciej jak to możliwe. (Szybkość ta zależy od warunków i typu dna)

Ustawienie szybkości przewijania mapy:

1. Podświetl opcję “szybkość przewijania mapy” w “Menu Sonar X-Press™”.
2. Używając kursorów “Prawy” i “Lewy”, klawiasza “4-WAY” możemy zwiększać lub zmniejszać szybkość mapy. Dysponujemy skalą 1-9, gdzie 1 - wolna, 9 - bardzo szybka, 5 - ustawienie fabryczne.



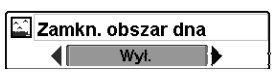
Prezentacja danych

(dostępna tylko z transducerem typu QuadraBeam PLUS™, w trybie Side Image)

Dzięki tej opcji mamy możliwość wyboru widoku prezentacji danych, zbieranych przez dwa boczne promienie sonaru i jeden pionowy. Opcja może być dostępna jedynie gdy używamy, dodatkowego sprzętu jakim jest transducer typu “QuadraBeam PLUS™”, ponadto musimy pracować w trybie Side Image. Po aktywacji opcji możemy wybrać jeden z trzech dostępnych widoków. Aby uzyskać więcej informacj na temat pracy w tym trybie, zob. “Tryb Side Beam (boczne widzenie).

Regulacja opcji - prezentacja danych:

1. Pracując w trybie “Side Beam”, wywołaj “Menu Sonar X-Press™”, a następnie podświetl opcję “prezentacja danych”.
2. Używając kursorów “Prawy” i “Lewy”, klawiasza “4-WAY” możemy zmieniać widok prezentowanych danych w trybie Side Beam. (Mamy do dyspozycji widoki: domyślny, klasyczny, pochyły - widok “domyślny” jest ustawiony jako fabryczny).



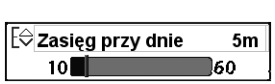
Zamknięty obszar dna

(tylko w trybie zbliżenia sonaru)

Jedna z opcji w trybie zbliżenia pozwala na zamknięcie oglądanego obrazu. Można ją aktywować, wyłącznie w trybie pracy sonaru, na obrazie zbliżonym. Włączenie opcji umożliwia ciągłe oglądanie zbliżonego fragmentu na wyświetlaczu, niezależnie od zmian w głębokości. Gdy opcja ta jest włączona, obraz dna wygląda na bardziej spłaszczony niż jest w rzeczywistości, niemniej jest ona bardzo efektywna jeśli szukamy ryb tuż przy dnie.

By włączyć opcję zamknięty obszar dna:

1. W trybie zbliżenia sonaru wywołaj menu sonaru X-Press™, następnie podświetl opcję zamknięty obszar dna.
2. Używając kursorów “Prawy” i “Lewy”, klawiasza “4-WAY” możemy włączać i wyłączać tą opcję. (domyślnie jest ona wyłączona.)



Zasięg przy dnie

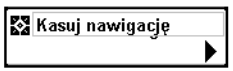
(Tylko w trybie zbliżenia sonaru przy aktywnej opcji zamkniętego obszaru dna)

Opcja ta pozwala kontrolować, wysokość kolumny wody, liczonej od dna, jaką bada i wyświetla sonar w trybie zbliżenia. Wybierając mniejszą wartość możemy obserwować mniejsze detale, leżące

na płytszych obszarach. Większa wartość tej opcji pozwala na otrzymanie wyrazistego obrazu większych obiektów, nawet na głębszych wodach. Istnieje możliwość takiego ustawienia w którym zasięg przy dnie, będzie większy niż aktualna głębokość. W takim wypadku, na wyświetlaczu może pojawić się postrzępiony, falisty obraz powierzchni, ktory jest odzwierciedleniem, zmian głębokości.

Ustawienia zasiegu przy dnie:

1. W trybie zbliżenia sonaru wywołaj menu sonaru X-Press™, następnie podświetl opcję zamknięty obszar dna.
2. Używając kursorów “Prawy” i “Lewy”, klawiasza “4-WAY” należy włączyć tą opcję. (domyślnie jest ona wyłączona.)
3. Po aktywowaniu tej opcji będzie możliwy dostęp do regulacji “zasiegu przy dnie” w menu X-Press™. Zasięg możemy regulować od 10-60 stóp czyli od 3 do 20 m., domyślna głębokość to 5m.



Anulowanie nawigacji

(tylko w trybie nawigacji)

Użycie tej opcji powoduje, anulowanie aktualnej trasy nawigacyjnej i wyjście z trybu nawigacji. Opcja jest dostępna wyłacznie w trybie nawigacji. Użycie jej nie spowoduje anulowania tras, zapisanych wcześniej w pamięci urządzenia.

Aby anulować nawigację:

1. Podświetl opcję “anuluj nawigację” w menu Sonar X-Press™.
2. Naciśnij prawy kursor klawisza “4-WAY”, by zainicjować anulowanie nawigacji.
3. Na ekranie pojawi się dodatkowa prośba o potwierdzenie dokonanego wyboru, naciśnij raz jeszcze prawy kursor by anulować nawigację. Jeśli weszliśmy w opcje przypadkowo, zamiast potwierdzać wybór, naciśnij lewy kursor by powrócić do menu.

Kolory sonaru

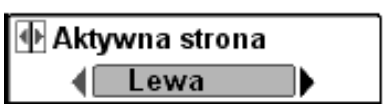
Opcja umożliwia ustawienie zestawu kolorów, używanych do prezentacji danych w tym trybie, na ekranie.

Ustawienia kolorów sonaru:

1. Podświetl opcję “kolory” w “Menu Sonaru X-Press™”.
2. Używając kursorów “Prawy” i “Lewy”, klawiasza “4-WAY” możemy zmieniać paletę kolorów. Mamy do dyspozycji: szary, brązowy, niebieski, zielony (jako domyślny ustawiony jest kolor niebieski).

Side Image Menu X-Press (Dostępne tylko dla urzadzeń posiadających ten tryb pracy.)

"Side Imaging Menu X-Press™", zapewnia dostęp do najczęściej używanych ustawień i opcji tego trybu. Naciśnij klawisz "Menu", raz, w którymkolwiek z trybów sonaru aby wyświetlić to menu.



Aktywne okno

Dzięki tej opcji, możemy wybierać, które okno będzie aktywne podczas używania, trybów symultanicznych. Należy pamiętać, że w trakcie używania tych trybów, będziemy mogli korzystać, wyłącznie z opcji strony aktywnej. Podczas używania trybów symultanicznych, strona nie aktywna będzie podświetlona lekko na szaro, natomiasta stronę aktywną będzie wskazuwała zielona strzałka. Opcja ta jest dostępna wyłącznie po przejściu na jeden z trybów symultanicznych.

Regulacja aktywnych okien w trybach symultanicznych:

1. Podświetl opcję "aktywne okno" w "Side Image X-Press™".
2. Używając kursorów "Prawy" i "Lewy", klawiasza "4-WAY" możemy decydować, które okno pozostanie aktywne. Lewe czy prawe, ustawinie domyślne, lewe okno aktywne.

Podział okna

Dzięki tej opcji możemy regulować wielkość okien, w czasie używania trybów symultanicznych. Wielkość okien, możemy regulować dla każdego trybu indywidualnnie. Po ustawieniu zostanie zapamiętana i nie będziemy musieli jej regulować ponownie, po ponownej aktywacji danego trybu. Opcja ta jest dostępna wyłącznie po przejściu na jeden z trybów symultanicznych.

Regulacja podziału okien w trybach symultanicznych:

1. Podświetl opcję "podział okna" w "Menu Sonar X-Press™".
2. Używyając kursorów "Prawy" i "Lewy", klawiasza "4-WAY" możemy decydować, ile procent obszaru wyświetlacza, będzie zajmowało jedno z dwóch okien. Domyślnie są one ustawione 50/50

Strony SI

Opcja ta umożliwa nam regulację, obrazu przekazywanego na ekran w trybie SI. Możemy oglądać obraz z lewej, prawej lub obu stron łodzi.

Ustawianie stron SI:

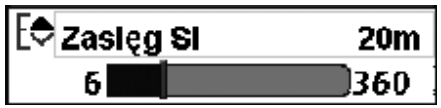
1. Podświetl opcję “strony SI” w “Side Imaging Menu X-Press™”.
2. Używając kursorów klawiasza “4-WAY” możemy ustawić obraz z wiązki SI (Lewej, Prawej lub Obu - ustawienie fabryczne).

Czułość SI

Opcja reguluje ilość szczegółów wyświetlanych na ekranie w tym trybie. Podnoszenie czułości umożliwi bardzo dokładną obserwację nawet bardzo małych obiektów, takich jak przynęta. Z drugiej strony przy obserwacji dna na którym znajduje się wiele obiektów, obraz może się stać nieczytelny i zbyt wypełniony szczegółami. Gdy jesteśmy na wodach o wysokiej czystości i dużej głębokości, zbyt duża czułość SI, może spowodować osłabienie sygnału powracającego. Zmniejszenie czułości eliminuje nieczytelność obrazu spowodowaną nadmiarem obiektów w wodzie, lub błotnistym dnem. Jeśli jednak ustawimy czułość zbyt słabą, urządzenie może nie wykryć i nie wyświetlić na ekranie sygnałów rejestrowanych jako ryby.

Ustawienie czułości SI:

1. Podświetl opcję “czułość SI” w “Side Imaging Menu X-Press™”.
2. Używając kursorów “Prawy” i “Lewy”, klawiasza “4-WAY” możemy zwiększać lub zmnijeszać czułość urządzenia. (czułość niska - 1, czułość wysoka 20, czułość na poziomie 10 - ustawienie fabryczne)



Zasięg SI

Opcja te reguluje zasięg, na który będą docierały promienie sonaru w trybie SI. Zasięg musi zostać ustawiony manulanie. Do tego menu mamy dostęp wyłącznie, używając trybu Side Image.

Ustawienie zasięgu SI:

1. Podświetl opcję “zasięg SI” w “Side Imaging Menu X-Press™”.
2. Używając kursorów “Prawy” i “Lewy”, klawiasza “4-WAY” możemy zwiększać lub zmnijeszać zasięg urządzenia, od 6 do 360 stóp, czyli od 2 do 120 metrów. Ustawienie fabryczne - 150 stóp, czyli ok. 50 metrów.

Szybkość przesuwu mapy

Opcja ta określa, z jaką prędkością na wyświetlaczu, przesuwa się obraz dna i jest ona związana z ustawieniami czułości urządzenia. Nawet szybkie przewijanie mapy pokazuje w trybie SI i tak dużo informacji i jest preferowana przez większość wędkarzy. Wolne przewijanie, pozwala na dokładniejszą analizę obrazu i sondowanego obszaru. Dostosuj szybkość przewijania mapy do indywidualnych potrzeb.
Ustawienie szybkości przewijania mapy:

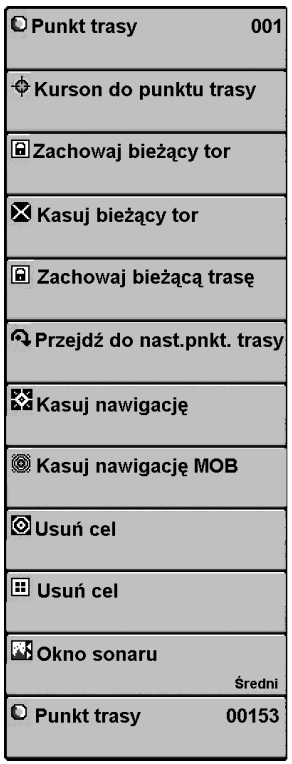
1. Podświetl opcję “szybkość przewijania mapy” w “Side Imaging Menu X-Press™”.
2. Używając kursorów “Prawy” i “Lewy”, klawiasza “4-WAY” możemy zwiększać lub zmnijeszać szybkość mapy. Dysponujemy skalą 1-9, gdzie 1 - wolna, 9 - bardzo szybka, 5 - ustawienie fabryczne.

Kolory SI

Opcja umożliwia ustawienie zestawu kolorów, używanych w tym trybie na ekranie, do prezentacji danych.

Ustawienia kolorów SI:

1. Podświetl opcję “kolory” w “Side Imaging Menu X-Press™”.
2. Używając kursorów “Prawy” i “Lewy”, klawiasza “4-WAY” możemy zmieniać paletę kolorów. Mamy do dyspozycji: szary, brązowy, niebieski, zielony (fabrycznie ustawiony jest kolor niebieski).



Menu Nawigacji X-Press™

Menu Nawigacji X-Press™

(dostępne tylko w trybie nawigacji)

Menu Nawigacji X-Press™ zapewnia dostęp do najczęściej używanych ustawień urządzenia. By wejść do menu naciśnij klawisz “MENU” w trkacie pracy w trybach: widok z lotu ptaka, mapy, lub symultanicznych z mapą.

WAŻNE: Zawartość menu zależy od kilku wcześniejszych ustawień systemu, a także od tego czy aktualnie nawigujemy.

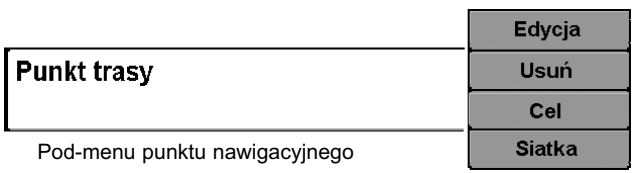
Opcje punktu nawigacyjnego

(tylko przy aktywnym kursorze)

Opcja pozwala na wyświetlenie niewielkiego pod-menu dotyczącego punktu nawigacyjnego, oznaczonego aktywnym kursorem.

Aby wyświetlić menu pnktu nawigacyjnego:

1. Najedź kursorem na istniejący punkt nawigacyjny i naciśnij razklawisz “MENU”, lub wybierz punkt nawigacyjny z listy zapisanych w pamięci urządzenia.
2. Podświetl “opcje punktu nawigacyjnego” w Menu Nawigacja X-Press™.
3. Użyj prawego kursora klaiwsza “4-WAY” aby uzysjkać dostęp do pod- menu dotyczącego konkretnego punktu. Zawarte w nim będą następujące opcje:



Pod-menu punktu nawigacyjnego

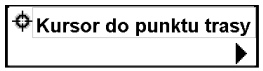
Zawartość pod- menu punktu nawigacyjnego:

Edycja - pozwala na zmianę nazwy punktu, a takze jego współrzednych geograficznych oraz ikony jaka będzie go symbolizowała na wyswietlaczu w czasie pracy w trybach mapy, lub symultanicznych z mapą.

Usuń - pozwała usunąć punkt nawigacyjny z listy zapisanej w pamięci urządzenia.

Cel - pozwala zmienić punkt nawigacyjny w cel

Siatka - pozwala na nałożenie na punkt nawigacyjny siatki trollingowej.



Kursor do punktu

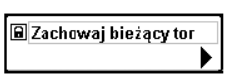
(tylko w trybach mapy i symultanicznych)

Jest to opcja pozwalająca na szybkie przesunięcie kursora do zapisanego punktu nawigacyjnego, aby można ten punkt zlokalizować, lub edytować.

WAŻNE: Ta opcja jest dostępna wyłacznie gdy mamy w pamięci urządzenia zapisane kilka punktów nawigacyjnych.

Aby przenieść kursor do określonego punktu:

1. Podświetl opcję” kursor do punktu” w Menu Nawigacji X-Press™.
2. Użyj prawego kursora klawisza “4-WAY” aby przenieść kursor do wybranego punktu.
3. Używając kursorów “Góra”, “Dół” klawisza “4-WAY”, zaznacz punkt nawigacyjny, do którego chcesz przenieść kursor, a następnie naciśnij strzałkę w prawo.

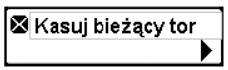


Zapisz aktualną ścieżkę

Opcja pozwala na zapisanie w pamięci urzadzenia aktualnie wyświetlanej ścieżki. Po zapisaniau aktualnej ścieżki, zaczyna się tworzyć kolejna.

Aby zapisać aktualną ścieżkę:

1. Podświetl opcję “zapisz aktualną ścieżkę” w Menu Nawigacji X-Press™.
2. Naciśnij prawy kursor klawisza “4-WAY”, by zainicjować zapisywanie ścieżki.
3. Na ekranie pojawi się prośba o dodatkowe potwierdzenie dokonanego wyboru, naciśnij raz jeszcze prawy kursor, by zapiscać ścieżkę lub naciśnij lewy kursor, by powrócić do menu.

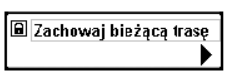


Wyczyść aktualną ścieżkę

Opcja pozwala na usunięcie z ekranu dotychczasowej ścieżki i rozpoczęcie wyświetlania nowej, rozpoczynając od obecnej pozycji.

Aby wyczyścić aktualne ścieżki:

1. Podświetl opcję ”wyczyść ścieżki” w Menu Nawigacji X-Press™.
2. Naciśnij prawy kursor klawisza “4-WAY”, by zainicjować wyczyszczanie ścieżki.
3. Na ekranie pojawi się prośba o dodatkowe potwierdzenie dokonanego wyboru, naciśnij raz jeszcze prawy kursor, by wyczyścić ścieżki lub naciśnij lewy kursor, by powrócić do menu.



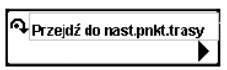
Zapisz aktualną trasę

(tylko w trybie nawigacji)

Opcja pozawala na zapisanie w pamięci urzadzenia trasy, która jest aktualnie wyświetlana na ekranie. Ta opcja jest dostępna wyłącznie podczas nawigowania po danej trasie.

Aby zapisać aktualną trasę:

1. Podświetl opcję ”zapisz aktualną trasę” w Menu Nawigacji X-Press™.
2. Naciśnij prawy kursor klawisza “4-WAY”, by zainicjować zapisywanie trasy.
3. Na ekranie pojawi się prośba o dodatkowe potwierdzenie dokonanego wyboru, naciśnij raz jeszcze prawy kursor, by zapisać aktualną trasę lub naciśnij lewy kursor, by powrócić do menu.



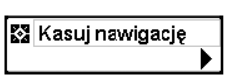
Pomiń następny punkt

(tylko w trybie nawigacji)

Opcja pomiń następny punkt nawigacyjny, pozwala na natychmiastowe usunięcie go z aktualnie używanej trasy.

Aby pominąć następny punkt nawigacyjny:

1. Podświetl opcję “pomiń następny punkt” w Menu Nawigacji X-Press™.
2. Naciśnij prawy kursor klawisza “4-WAY”, by zainicjować pomienięcie punktu.
3. Na ekranie pojawi się prośba o dodatkowe potwierdzenie dokonanego wyboru, naciśnij raz jeszcze prawy kursor, by pominąć następny punkt na trasie lub naciśnij lewy kursor, by powrócić do menu.



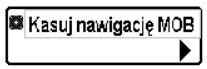
Anulowanie nawigacji

(tylko w trybie nawigacji)

Użycie tej opcji powoduje, anulowanie aktualnej trasy nawigacyjnej i wyjście z trybu nawigacji. Opcja jest dostępna wyłacznie w trybie nawigacji. Użycie jej nie spowoduje anulowania tras, zapisanych wcześniej w pamięci urządzenia.

Aby anulować nawigację:

1. Podświetl opcję “anuluj nawigację” w menu Nawigacji X-Press™.
2. Naciśnij prawy kursor klawisza “4-WAY”, by zainicjować anulowanie nawigacji.
3. Na ekranie pojawi się prośba o dodatkowe potwierdzenie dokonanego wyboru, naciśnij raz jeszcze prawy kursor, by anulować nawigację lub naciśnij lewy kursor, by powrócić do menu.



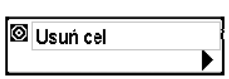
Anulowanie trybu “człowiek za burtą”

(opcja dostępna jedynie gdy ten tryb nawigacji został aktywowany)

Anulowanie trybu “człowiek za burtą” powoduje usunięcie z ekranu punktu symbolizującego człowieka, oraz wszystkich danych związanych z tym punktem.

Aby anulować tryb “człowiek za burtą”:

1. Podświetl opcję “anuluj tryb CZB” w Menu Nawigacji X-Press™.
2. Naciśnij prawy kursor klawisza “4-WAY”, by zainicjować anulowanie trybu CZB.
3. Na ekranie pojawi się prośba o dodatkowe potwierdzenie dokonanego wyboru, naciśnij raz jeszcze prawy kursor, by anulować pracę w tym trybie lub naciśnij lewy kursor, by powrócić do menu.



Usuń cel

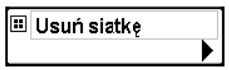
(opcja dostępna przy włączonym celowniku)

Opcja usuwania celu, pozwala na powrót do normalnego widoku punktu nawigacyjnego, bez wyświatlenego na ekranie celownika. Opcja dostępna wyłącznie po wcześniejszym dodaniu celownika do punktu.

WAŻNE: Zob. dodawanie celu lub siatki trollingowej do punktu nawigacyjnego.

Aby usunąć cel:

1. Podświetl opcję “usuń cel” w menu Nawigacji X-Press™.
2. Naciśnij prawy kursor klawisza “4-WAY”, by usunąć cel z punktu nawigacyjnego.



Usuń siatkę

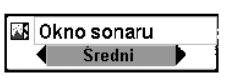
(tylko gdy na punkt została nałożona siatka)

Opcja ta pozwala na zdjęcie z punktu nawigacyjnego, uporzednio nałożonej siatki trollingowej.

WAZNE: Zob. dodawanie celu lub siatki trollingowej do punktu nawigacyjnego.

Aby usunąć siatkę:

1. Podświetl opcję “usuń siatkę” w menu Nawigacji X-Press™.
2. Naciśnij prawy kursor klawisza “4-WAY”, by zdjąć siatkę trolligową z punktu nawigacyjnego.



Okno sonaru

(tylko w trybach symultanicznych z mapą)

Dzięki tej opcji możemy regulować wielkość okna sonaru na wyświetlaczu. Opcja dostępna wyłącznie w trybach gdzie wyświetlane są dwie funkcje sonaru jednocześnie - mapa/sonar lub mapa/SI.

Aby ustawić wielkość okna sonaru w trybie symultanicznym:

1. Podświetl opcję “okno sonaru” w menu Nawigacji X-Press™.
2. Używając kursorów “Prawy”, “Lewy” klawisza “4-WAY” możemy zmieniać wielkość okna. Mamy do dyspozycji trzy widoki: szerokie, średnie i wąskie okno sonaru. Domyślne jest ustawienie średnie.

Nowy punkt nawigacyjny

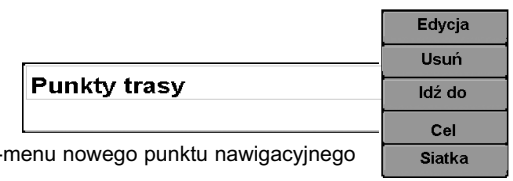
(dotyczy ostatnio stworzonych punktów)

Opcja ta pozwala na przejście do pod-menu dotyczącego nowo stworzonego punktu nawigacyjnego. Menu zawiera najczęściej używane opcje, dla wygody obsugującego.

WAŻNE: Aby ta opcja stał się aktywna od momentu włączenia urządzenia, klawisz “MARK” musiał zostać wciśnięty conajmniej raz.

Aby otworzyć menu nowego punktu nawigacyjnego:

1. Najedź kursorem na miejsce, w którym chcesz stworzyć punkt nawigacyjny i naciśnij klawisz “MARK”.
2. Podświetl opcję “nowy punkt” w menu Nawigacji X-Press™.
3. Użyj prawego kursora, klawisza “4-WAY” aby przejść do pod-menu nowego punktu.



Pod-menu nowego punktu nawigacyjnego

Menu nowego punktu nawigacyjnego zawiera następujące opcje:

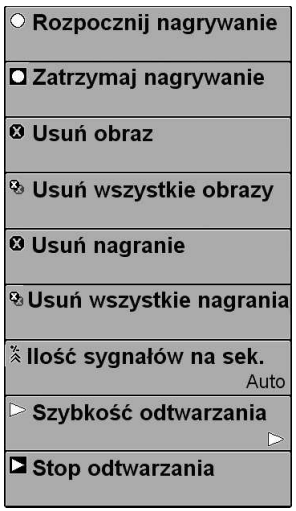
Edycja - pozwala na zmianę nazwy punktu, a takze jego współrzednych geograficznych oraz ikony jaka będzie go symbolizowała na wyswietlaczu w czasie pracy w trybach mapy, lub symultanicznych z mapą.

Usuń - pozwała usunąć punkt nawigacyjny z listy zapisanej w pamięci urządzenia.

Idz do - pozwala na rozpoczęście nawigacji w kierunku tego punktu nawigacyjnego, lub dołączenie go do aktualnej trasy.

Cel - pozwala zmienić punkt nawigacyjny w cel, lub nanieść opcję celu na inny punkt wybrany z listy

Siatka - pozwala na nałożenie na siatki trollingowej na dany punkt nawigacyjny, lub inny punkt wybrany z listy



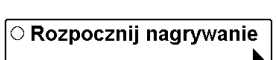
Menu stopklatki i nagrywania X-Press™

Menu stopklatki i nagrywania X-Press™.

(tylko w trybie stopklatki i nagrywania)

Menu stopklatki i nagrywania X-Press™, zapewnia dostęp zarówno do opcji obrazu jak i sonaru w czasie tworzenia obrazów i narywania. Naciśnij klawisz “MENU”, w czasie pracy wtrybie stopklatki i nagywania, by wyświetlić przedstawione oibok menu.

WAŻNE: By uzyskać więcej informacji zob. tryb stopklatki i nagrywania.



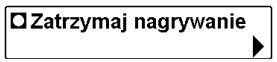
Rozpocznij nagrywanie

(tylko w trybie stopklatki i nagrywania, z podłączoną kartą pamięci MMC/SD)

Opcja rozpoczyna nagrywanie obrazu, jaki jest przekazywany przez sonar w trybie stopklatki i nagrywania. Opcja ta jest dostępna tylko w przypadku, gdy do urządzenia podłączona zostanie, dokupiona osobno karta pamięci MMC/SD.

Aby rozpocząć nagrywanie:

1. Podświetl opcję “rozpocznij nagrywanie” w menu stopklatki i nagrywania X-Press™, a następnie naciśnij prawy kursor na klawiszu “4-WAY”.



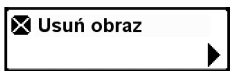
Zatrzymaj nagrywanie

(tylko z podłączoną kartą pamięci MMC/SD)

Zatrzymanie nagrywania pozwala na zatrzymanie procesu zapisywania obrazu, przekazywanego przez sonar. Opcja ta jest dostępna tylko w przypadku, gdy do urządzenia podłączona zostanie, dokupiona osobno karta pamięci MMC/SD.

Aby zatrzymać nagrywanie:

1. Podświetl opcję “zatrzymaj nagrywanie” w menu stopklatki i nagrywania X-Press™, a następnie naciśnij prawy kursor na klawiszu “4-WAY”.



Usuń obraz

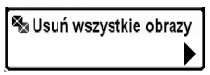
(tylko w trybie stopklatki i nagrywania, z podłączoną kartą pamięci MMC/SD)

Opcja umożliwa usunięcie z karty pamięci, zapisanych na niej wcześniej pojedynczych obrazów, pracy sonaru. Opcja ta jest dostępna tylko w przypadku, gdy do urządzenia podłączona zostanie, dokupiona osobno karta pamięci MMC/SD i zaznaczona została miniatura obrazu, który chcemy usunąć z listy.

Aby usunąć obraz:

1. W trybie stopkatki i nagrywania, za pomocą kusrorów “Góra”, “Dół” wybierz obraz, który chcesz usunąć.
2. Podświetl opcję “usuń obraz” w menu stopklatki i nagrywania X-Press™.
3. Naciśnij prawy kursor klawisza “4-WAY”, by zainicjować procedurę.
4. Na ekranie pojawi się prośba o dodatkowe potwierdzenie dokonanego wyboru, naciśnij “TAK” by usunąć wybrany

obraz lub “NIE”, by powrócić do menu i anulować operację.



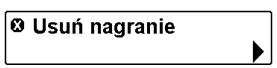
Usuń wszystkie obrazy

(tylko w trybie stopklatki i nagrywania, z podłączoną kartą pamięci MMC/SD)

Opcja umożliwia błyskawiczne usunięcie wszystkich obrazów z pamięci urządzenia.Opcja ta jest dostępna tylko w przypadku, gdy do urządzenia podłączona zostanie, dokupiona osobno karta pamięci MMC/SD.

Aby usunąć wszystkie obrazy:

1. W trybie stopklatki i nagrywania wywołaj menu X-Press™, a następnie podświetl opcję “usuń wszystkie obrazy”.
2. Naciśnij prawy kursor klawisza “4-WAY”, by zainicjować procedurę.
3. Na ekranie pojawi się prośba o dodatkowe potwierdzenie dokonanego wyboru, naciśnij “TAK” by usunąć wszystkie obrazy lub “NIE”, by powrócić do menu i anulować operację.



Usuń nagranie

(tylko w trybie stopklatki i nagrywania, z podłączoną kartą pamięci MMC/SD)

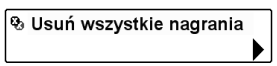
Opcja umożliwa usunięcie z karty pamięci, zapisanych na niej wcześniej pojedynczych nagrań, pracy sonaru. Opcja ta jest dostępna tylko w przypadku, gdy do urządzenia podłączona zostanie, dokupiona osobno karta pamięci MMC/SD i pracujemy w trybie stopklatki i sonaru.

Aby usunąć nagranie:

1. W trybie stopkatki i nagrywania, za pomocą kusrorów “Góra”, “Dół” klawisza “4-WAY”, wybierz nagranie, które chcesz usunąć.
2. Podświetl opcję “usuń nagranie” w menu stopklatki i

nagrywania X-Press™.

3. Naciśnij prawy kursor klawisza “4-WAY”, by zainicjować procedurę.
4. Na ekranie pojawi się prośba o dodatkowe potwierdzenie dokonanego wyboru, naciśnij “TAK” by usunąć wybrane nagranie lub “NIE”, by powrócić do menu i anulować operację.



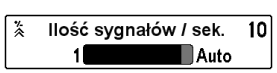
Usuń wszystkie nagrania

(tylko w trybie stopklatki i nagrywania, z podłączoną kartą pamięci MMC/SD)

Opcja umożliwia błyskawiczne usunięcie wszystkich nagrań z pamięci urządzenia.Opcja ta jest dostępna tylko w przypadku, gdy do urządzenia podłączona zostanie, dokupiona osobno karta pamięci MMC/SD

Aby usunąć wszystkie nagrania:

1. W trybie stopklatki i nagrywania wywołaj menu X-Press™, a następnie podświetl opcję “usuń wszystkie nagrania”.
2. Naciśnij prawy kursor klawisza “4-WAY”, by zainicjować procedurę.
3. Na ekranie pojawi się prośba o dodatkowe potwierdzenie dokonanego wyboru, naciśnij “TAK” by usunąć wszystkie nagrania lub “NIE”, by powrócić do menu i anulować operację.



Ilość sygnałów / sek.

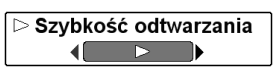
(tylko w trybie stopklatki i nagrywania, z podłączoną kartą pamięci MMC/SD)

Opcja pozwala na regulowanie ilości sygnałów, które wysyła sonar na sekundę. Dzięki temu możemy uzyskać lepszą i dokładniejszą jakość nagrywanego obrazu. Opcja dostępna jedynie w trakcie nagrywania (nie odtwarzania), a także gdy do

urządzenia podłączona jest karta pamięci MMC/SD.

Regulacja ilości wysyłanych sygnałów na sekundę:

1. Podświetl opcję “ilość sygnałów/sek.” w menu stopklatki i nagywania X-Press™. Następnie naciśnij prawy kursor klawisza “4-WAY”, by móc zwiększać lub zmniejszać ilość wysyłanych sygnałów. Ich ilość możemy regulować od 1-10, lub korzystać z funkcji - auto, ustawienie auto jest ustawieniem domyślnym.



Szybkość odtwarzania

(tylko w trybie stopklatki i nagrywania, z podłączoną kartą pamięci MMC/SD)

Szybkość odtwarzania pozwala na regulację prędkości z jaką oglądamy nagrany obraz pracy sonaru. Opcja dostępna jedynie w trakcie odtwarzania (nie nagrywania), a także gdy do urządzenia podłączona jest karta pamięci MMC/SD.

Aby ustawić szybkość odtwarzania:

1. Podświetl opcję “szybkość odtwarzania w menu stopklatki i odtwarzania X-Press™. Następnie używając kursorów “Lewo”, “Prawo” klawisza “4-WAY” możemy wybrać jedną z następujących szybkości odtwarzania: początek,szybko wstecz, wstecz, przwijanie normalne, przewijanie wolne, pauza, wolne odtwarzanie, normalne odtwarzanie, do przodu, szybko do przodu, koniec.

WAZNE: Można także zmieniać szybkość w trakcie odtwarzania nagrania za pomocą kursorów “Prawo”, “Lewo” klawisza “4-WAY”, lecz nie można za ich pomocą przenieść się automatycznie na koniec lub początek nagrania.

WAZNE: W trakcie odtwarzania lub cofania materiału w trybach przyśpieszonych obraz może ulec zakłóceniom.

Stop odtwarzania

Zatrzymanie odtwarzania

(tylko z podłączoną kartą pamięci MMC/SD)

Opcja pozwala zatrzymanie odtwarzania, każdego materiału wcześniej nagranego na kartę pamięci. Można jej używać wyłącznie w trkacji odtwarzania nagrania i jak poprzednie funkcje wymaga instalacji karty MMC/SD.

Aby zatrzymać odtwarzanie:

1. Podświetl opcję “zatrzymaj odtwarzanie” w menu stopkaltki i odtwarzania X-Press™.
2. Naciśnij prawy kursor klawisza “‘4-WAY”, by zatrzymać odtwarzanie.

Aby rozpocząć odtwarzanie możemy również, podświetlić ikonę nagrania(powinien pojawić się zielony trójkąt) i nacisnąć prawy kursor.

WAŻNE: Podczas odtwarzania widoczny będzie czas nagrania, który upłynął, i pozostały do końca. By uzyskać wicej informacji zob. tryb stopklatki i narywania.

Tabela menu sonaru

Naciśnij klawisz “MENU” dwukrotnie by, wejści do menu głównego. Następnie wciskając prawy kursor, przejdz do menu sonaru.

WAŻNE: Zawartośc menu głownego sonaru, może się zmieniać w zależności od innych ustawień, trybów użytkownika, czy typu transducera, do którego jest podłączone urządzenie.

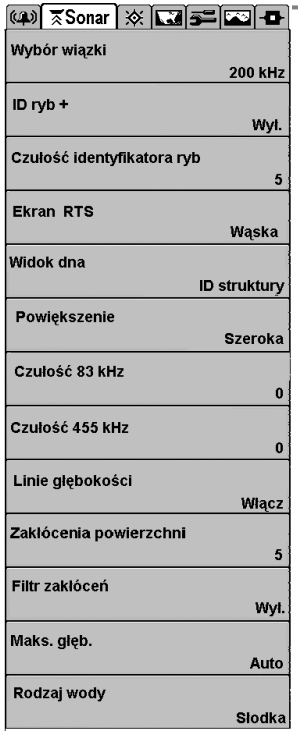


Tabela menu sonaru

Wybór wiązki (promienia)

Jest to podstawowa opcja sonaru, pozwala wybrać, który z przekazywanych przez promienie sonaru obraz jest widoczny na ekranie.

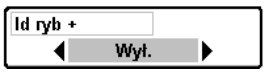
Kiedy urządzenie pracuje w ustawieniu 200/83 kHz, obraz przekazywany przez obie wiązki zostaje nałożony, pierwszy pojawia się ten przekazywany przez promienie szerokie (83 kHz), a następnie, nakłąda się na to obraz wąskiej wiązki (200 kHz). Na środku ekranu znajdzie się obraz ciemniejszy przekazywany przez wiązkę 200 kHz, po bokach ekranu obraz będzie jaśniejszy i będzie to przekaz wiązki wąskiej 83 kHz. Ten sposób wyświetlania informacji, można zauważyć w większości trybów pracy urzadzenia. Z systemu nałożenia obrazów korzystamy w trybach sonaru, symultanicznych, zbliżenia a także powiększonych danych. Jedynie ekran RTS® obraz sonar w trybie kolistym korzystają wyłącznie z wąskiej wiązki 200 kHz.

Kiedy ustawimy urządzenie, by pracowało w trybie 200 kHz, tylko obraz przekazywany przez tą wąską wiązkę będzie wyświetlany na ekranie, w prkatycznie wszystkich trybach (sonaru, zbliżenia, powiększonych danych, kolistym) a także na ekranie RTS®. Nałożenie obrazu będzie stosowane jedynie przy pracy w trybach symultanicznych.

Kiedy ustawimy urządzenie, by pracowało w trybie 83 kHz, obraz przekazywany przez tą wiązkę będzie wyświetlany w trybach: sonaru, zbliżenia, powiększonych danych i kolistym, a także bbędzie używany na ekranie RTS®. Jedynym trybem, który zawsze korzysta z obu wiązek do zbierania i przekazywania danych jest tryb symultaniczny.

<u>Wybór wiązki:</u>

1. Podświetl opcję “wybór wiązki” w menu głównym sonaru.
2. Użyj kursorów “Lewo”, “Prawo”, klawisza “4-WAY” by wybrać wiązkę: 200khz, 83kHz lub 200/83 kHz. Domyślnie ustawiona jest wiązka 200 kHz.



ID™ ryb +

“ID™ ryb+” to opcja, dzięki której korzystamy z zaawansowanego sposobu przetwarzania sygnału zwrotnego z sonaru. Gdy zostaną spełnione odpowiednie warunki, przy włączonej opcji, na ekranie pojawią się symbole ryb. Jeśli urządzeniae wykryje ryby, na ekranie pojawi się odpowiedni symbol, a obok niego głębokość na której mogą się znajdować ryby. Są trzy różne ikony, dzięki którym przedstawiane są rozmary ryb, oraz rodzaj wiązki jaka je wykryła.

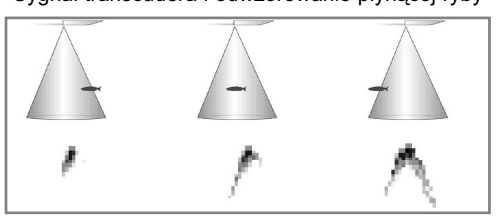
Sonar o podwójnej wiązce - “DualBeam PLUS™”, wyświetla ryby wykryte za pomocą wiązki 200 kHz, pomarańczowymi symbolami, natomiast wykryte wiązką 83 kHz, niebieskimi.

200 kHz, Wąska Wiązka
Pomarańczowe symbole ryby

83 kHz, Szeroka Wiązka
Niebieskie symbole ryby

Kiedy opcja ID™ ryb+, jest wyłączona, urządzenie pokazuje na ekranie jedynie czyste, odbicia fal sonaru. Odbicia fal mogą być wyświetlane na ekranie jako łuki, które wskazywać będą potencjalne cele. Biorąc pod uwagę kąt pracy urządzenia, nasza odległość od ryby może być przedstawiona jako łuk, gdy dystans ryby od urządzenia się zmeinia. Prędkosc z jaką porusza się łódz, szybkość przesuwu mapy oraz pozycja ryby, wpływają na ształt wyświetlanego łuku.

Sygnał transcudera i odwzorowanie płynącej ryby



Aby włączyć/wyłączyć opcję ID™ ryb+:

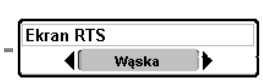
1. Podświetl opcję “ID™ ryb+” w menu głównym sonaru.
2. Użyj kursorów “Lewo”, “Prawo”, klawisza “4-WAY”, by włączyć/wyłączyć opcję. Domyślnie jest wyłączona.

Czułość identyfikatora ryb

Opcja reguluje, czułość z jaką urządzenie pracuję przy poszukiwaniu ryb. Ustawienie wyższej czułości, umożliwia wykrywanie nawet słabszych sygnałów, co jest użyteczne przy małych rybach lub wrzucaniu kul przynęty. Ustawienie wyższej czułości pozwala wyszukiwać jedynie dużych okazów. Czułość identyfikatora ryb jest zespolona z opcją “ID™ ryb+”. Aby regulować czułośc identyfikatora, opcja “ID™ ryb+”, musi być włączona, by urządzenie mogło rozpoznawać, odbicia sygnału jako ryby.

Aby zmienić czułość idnetyfikatora ryb:

1. Podświetl opcję “Czułość identyfikatora ryb” w menu głównym sonaru.
2. Używając kursorów “Lewo”, “Prawo”, klawisza “4-WAY”, możemy zmieniać czułość urządzenia w przedziale 1-10 (1- niska, 10 - wysoka). Domyślnie czułość jest ustawiona na 5.

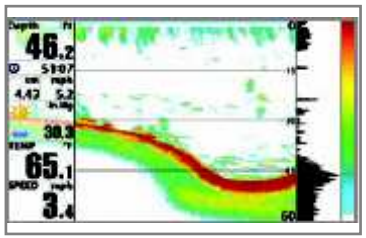


Ekran Sonaru RTS®

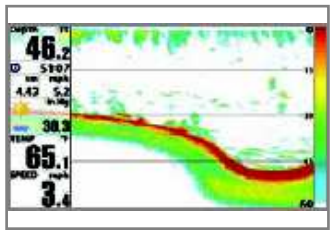
Opcja ta umożliwia zamienianie wielkości okna RTS®. Możemy zdecydować jak dużą częśc wyświetlacza, przeznaczymy na dane płynące z sonaru RTS®. Należy pamiętać że wyświetlane tam dane, zbierane przez transducer, są najszybciej aktualizowanymi danymi, jakie wyświetla urządzenie. (zob. “Ekran sonaru RTS®”, aby uzyskać więcej informacji.)

i

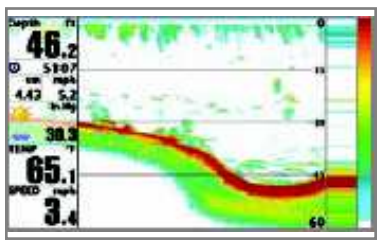
Ekran RTS® szeroki



Ekran RTS® wyłączony

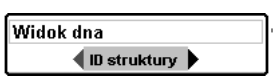


Ekran RTS® wąski



Aby zmienić wielkość okna RTS®:

1. Podświetl opcję “Ekran RTS” w menu głównym sonaru.
2. Używając kursorów “Lewo”, “Prawo”, klawisza “4-WAY”, możemy korzystać z następujących ustawień ekranu: szeroki, wąski, wyłączony. Ustawienie domyślne - wąski.



Widok dna

Opcja umożliwia zmianę w metodzie, odwzorowywania, struktury dna na ekranie.

Strutury ID® - słaby sygnał zwrotny symbolizuje kolor niebieski, silny - czerwony.

“BiałeLinie®” najsilniejszy sygnał sonaru można zostać oznaczony charakterystycznymi białymi liniami. Jest to wynik bardzo czystego i silnego sygnału odbitego od dna.

Zob. “prezentacja dna”, aby uzyskać więcej informacji.

Regulacja widoku dna:

1. Podświetl opcję “Widok dna” w menu głównym sonaru.
2. Używaj kursorów “Lewo”, “Prawo”, klawisza “4-WAY”, by zmieniać widok wyświetlanego dna za pomocą: struktur ID® lub BiałychLinii®, jako domyślnie ustawione są struktury ID®.

Powiększenie

Opcja ta reguluje wielkość okna wyświetlonego na ekranie w trybie powiększenia.

Aby zmienić rozmiar powiększenia:

1. Podświetl opcję “Powiększenie” w menu głównym sonaru.
2. Używaj kursorów “Lewo”, “Prawo”, klawisza “4-WAY”, by zmienić wielkość wyświetlanego okna powiększenia. (Wąskie, średnie, szerokie; domyślnie - szerokie)

Czułość 83 kHz

(tylko w zaawansowanym trybie użytkownika)

Opcja umożliwia zmianę czułości wiązki sonaru o częstotliwości 83 kHz. Podniesienie czułości sprawi, że na wyświetlaczu będziemy odbierać nawet słabe sygnały. Obniżenie czulości spowoduje wyświetlanie jedynie silnych sygnałów zwrotnych. Opcja ta jest dostępna jedynie w zaawansowanym trybie użytkownika (zob. menu ustawienia - tryby użytkowania).

WAŻNE: Opcja ta może być szczególnie użyteczna, gdy pracujemy w trybie symultanicznym, pozwala bowiem na zamianę czułości jednej wiązki, gdy druga pracuje w normalnym ustawieniu.

Ustawienie czułości wiązki 83 kHz:

1. Upewnij się, że pracujesz w zaawansowanym trybie użytkownika, a następnie podświetl opcję “Czułość 83 kHz” w menu głównym sonaru.
2. Używaj kursorów “Lewo”, “Prawo”, klawisza “4-WAY”, by ustawić czułość na skali od -10 do 10. Ustawienie domyślne - 0

Czułość 455 kHz

(tylko w zaawansowanym trybie użytkownika, z podłączonym transducerem QuadraBeam PLUS™)

Opcja umożliwia zmianę czułości wiązki sonaru o częstotliwości 455 kHz. IPodniesienie czułości sprawi, że na wyświetlaczu będziemy odbierać nawet słabe sygnały. Obniżenie czulości spowoduje wyświetlanie jedynie silnych sygnałów zwrotnych. Aby skorzystać z tej opcji, musimy być podłączeni do transducera typu QuadraBeam PLUS™ i musi on być wybrany w menu sonaru- “wybór transducera”. Ponadto musimy korzystać z zaawansowanego trybu użytkownika. Tylko po spełnieniu obu tych warunków, opcja “czułość 455kHz” zostanie wyświetlona w menu sonaru.

WAZNE: Opcja ta może być szczególnie użyteczna, gdy pracujemy w trybie symultanicznym, pozwala bowiem na zamianę czułości jednej wiązki, gdy druga pracuje w normalnym ustawieniu.

Ustawienie czułości wiązki 455kHz:

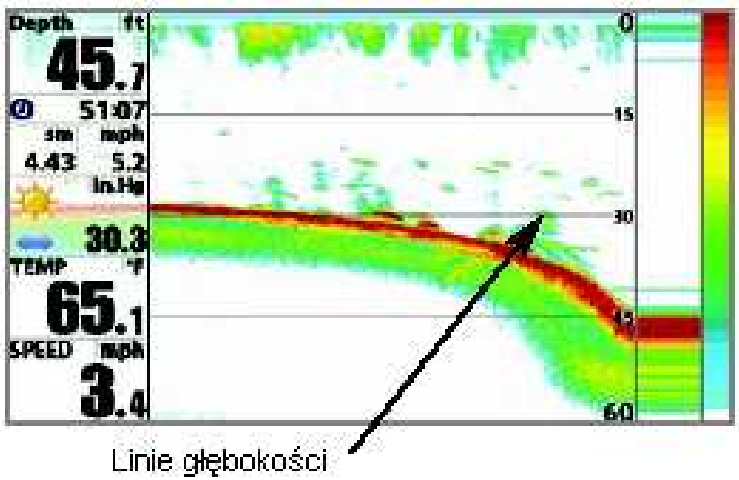
1. Upewnij się, że jesteś podłączony do transducera “QuadraBeam”, a także, że został on wybrany w menu “wybór transducera”. Następnie przejdz na zaawansowany tryb użytkownika (zob. menu ustawienia - tryby użytkowania). Podświetl opcję “Czułość 455 kHz” w menu głównym sonaru.
2. Używaj kursorów “Lewo”, “Prawo”, klawisza “4-WAY”, by ustawić czułość na skali od -10 do 10. Ustawienie domyślne - 0

Linie głębokości

(tylko w zaawansowanym trybie użytkownika)

Trzy linie głębokości dzielą ekran wyświetlacza na cztery części. Głebokości, które wyznaczają znajdują się na skali głębokości z prawej strony. Dzięki tej opcji można te linie włączać i wyłączać. Opcja dostępna jest jedynie w trybie zaawansowanym użytkownika.

Linie głębokości



Aby zmienić ustawienia liniii głębokości:

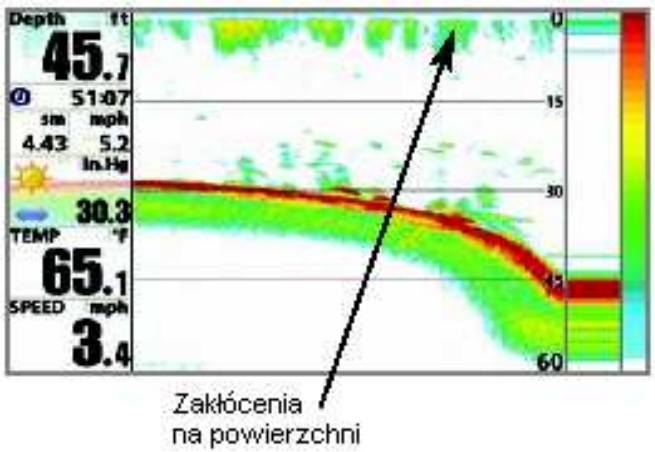
1. Upewnij się, że pracujesz w zaawansowanym trybie użytkownika, a następnie podświetl opcję ”linie głębokości” w menu głównym sonaru.
2. Używaj kursorów “Lewo”, “Prawo”, klawisza “4-WAY”, by włączać, lub wyłączać linię głębokości na ekranie. Domyślnie są one włączone.

Zakłócenia powierzchni

(tylko w zaawansowanym trybie użytkownika)

Opcja umożliwia nakładanie filtra na odbierane sygnały przed ich przetworzeniem. Pozwala to na eliminowanie zakłóceń powstałychw wyniku zniekształcenia promieni przez wodorosty i ruchy powietrza. Im niższe ustawienie tym mniej zakłóceń będzie wyświetlanych, lecz też osłabi się czułość urządzenia.

Zakłócenia powierzchni



Aby zmienić ustawienia zakłóceń powierzchni:

1. Upewnij się, że pracujesz w zaawansowanym trybie użytkownika, a następnie podświetl opcję ”zakłócenia powierzchni” w menu głównym sonaru.
2. Używaj kursorów “Lewo”, “Prawo”, klawisza “4-WAY”, by regulować rodzaj nakładanego na sygnały filtra:1 - niski, 10 - wysoki, domyślny - 5.

Filtr zakłóceń

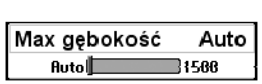
(tylko w zaawansowanym trybie użytkownika)

Opcja ta pozwala na dostosowanie pracy sonaru do warunków panujących w jego otoczeniu. Ustawienia filtru zakłóceń są przytane gdy urządzenia działa nieprawidłowo z powodu: pracy silnika, turbulencji, lub pracy innego urządzenia sonarowego. Filt pozwala na oczyszczenie obrazu przekazywanego przez sonar z tego typu zakłóceń. Aby regulować filt zakłóceń, musimy używać zaawansowanego trybu użytkownika.

WAŻNE: W pozycji “wyłączony” filtr nie oczyszcza sygnału sonaru. Każde kolejne ustawienie powoduje podnoszenie poziomu filtrowania. Ustawienia wysokie 1,2,3 są zwłaszcza użyteczne w trakcie używania silnika do trollingu. Należy jednak pamiętać, iż zbyt wysoki filtr, zwłaszcza na głębokich wodach może, przeszkadzać sonarowi nawet w odnalezieniu dna.

Aby zmienić ustawienia filtru zakłóceń:

1. Upewnij się, że pracujesz w zaawansowanym trybie użytkownika, a następnie podświetl opcję ”filtr zakłóceń” w menu głównym sonaru.
2. Używaj kursorów “Lewo”, “Prawo”, klawisza “4-WAY”, by zmieniać ustawienie. Filtr może pracować na poziomach: wyłączony, niski, średni, wysoki1, wysoki2, wysoki3, domyślnie filtr jest ustawiony na poziom niski.



Maksymalna głębokość

(tylko w zaawansowanym trybie użytkownika)

Ustawienie głębokości pozwala na ustawienie urządzenia zgodnie z naszymi preferencjami. Dzięki regulacji tej opcji możemy ograniczyć obsar poszukiwań sonaru do określonej głębokości. Dzięki temu sonar nie będzie wyświetlał całego wykrytego obszaru, co na głębokich wodach może wpływać na czytelność obrazu. Domyślnie, sonar ustawiony jest by jako maksymalną głębokość wykrywać dno. Jeśli jednak przestawimy tą opcję manualnie sonar nie będzie próbował wykryć dna a pokaże jedynie obszar wody do

wyznaczonej głębokości. Opcja jest przydatna także w sytuacji w której urządzenie nie może wykryć dna a cyfrowy odczyt głębokości miga na ekranie.

Aby zmienić maksymalną głębokość:

1. Upewnij się, że pracujesz w zaawansowanym trybie użytkownika, a następnie podświetl opcję ”Maks.głęb.” w menu głównym sonaru.
2. Używaj kursorów “Lewo”, “Prawo”, klawisza “4-WAY”, by zmieniać ustawienie maksymalnej głębokości w przedziale od 10 do 1500 sto (3-500m.). Ustawienie domyślne - AUTO

Rodzaj wody

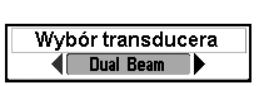
(tylko w zaawansowanym trybie użytkownika)

Opcja umożliwia przestawienie trybu działania urządzenia, w zależności od wód, na których pracuje urządzenie.

WAŻNE: Urządzenie musi się przstawić w zależności od środowiska w którym pracuje. Jest to szczególnie ważne przy wykrywaniu ryb, gdyż duża ryba morska może być od 2 do 10 razy większa niż słodkowodna. Ponadto na morzu mogą wystąpić inne typy zakłóceń niż na wodach słodkich, co też może wpływać na działanie urządzenia.

Aby zmienić ustawienie rodzaju wody:

1. Upewnij się, że pracujesz w zaawansowanym trybie użytkownika, a następnie podświetl opcję ”rodzaj wody” w menu głównym sonaru.
2. Używaj kursorów “Lewo”, “Prawo”, klawisza “4-WAY”, by zmieniać ustawienia woda słodka / woda słona. Domyślnie ustawiona jest woda słodka.



Wybór transducera

Opcja pozwala na wybór, typu transducera jaki jest podłączony do urządzenia. Normalnie do tego “Fishing

System” dołączony jest transducer typu: “DualBeam PLUS™”. Można jednak też podłączyć inny, np. typu “QuadraBeam PLUS™ “

Aby zmienić ustawienie transducera:

1. Podświetl opcję ”wybór transducera” w menu głównym sonaru.
2. Używaj kursorów “Lewo”, “Prawo”, klawisza “4-WAY”, by zmieniać typy transducerów. Mogą to być: “Compact Side Scan”, “QuadBeam”, “Universal Sonar 2”. Domyślnie ustawiony jest, “Compact Side Scan”.

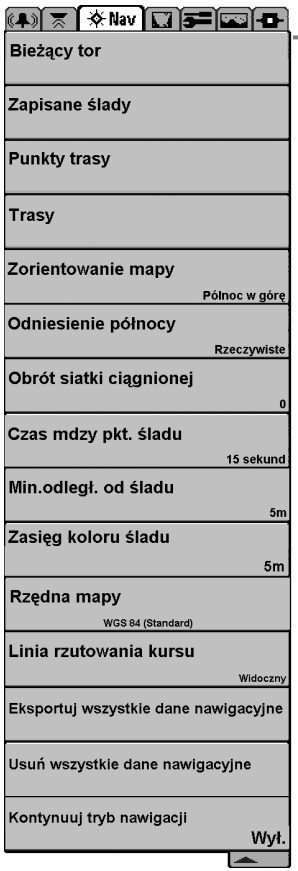


Tabela menu nawigacji

Tabela menu nawigacji

Naciśnij klawisz “MENU” dwukrotnie by, wejść do menu głównego. Następnie, wciskając prawy kursor, przejdz do menu nawigacji.

WAŻNE: Zawatrość menu może ulegać zmianie w zależności od ustawień systemu.

Bieżący tor (ścieżka)

Opcja umożliwia wyświetlenie pod-menu bieżącej ścieżki.

Aby wyświetlić pod-menu bieżącej ścieżki:

1. Podświetl opcję “bieżący tor” w menu głównym nawigacji.
2. Naciśnij prawy kursor aby uzyskać dostęp do pod-menu

Pod -menu bieżącej ścieżki

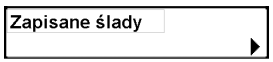
Pod-menu bieżącej ścieżki zawiera kilka opcji:

Zachowaj bieżacą ścieżkę

Kasuj bieżącą ścieżkę.

Wygląd - opcja pozwala na zmianę wyglądu oraz koloru wyświetlanej ścieżki. Scieżka może być przedstawiana jako linia kropek, linia przerywana, ciągła i pogrubiona. Możemy też użyć opcji koloru po głębokości, wówczas cała ścieżka zostanie pokolorowana w zależności od głębokości na której się znajdowaliśmy podczas podróży. Kolorem jasnozielonym będą oznaczone miejsca najpłytsze, kolorem czarnym najgłębsze. Możemy regulować głębokość powiązaną z kolorem czarnym zob. “zasięg koloru śladu” w menu głównym nawigacji.

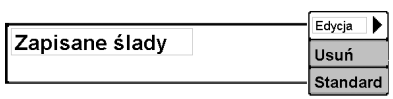
Zapisane ślady (ścieżki)



Opcja umożliwia wyświetlenie pod-menu dotyczące zapisanych ścieżek w pamięci urządzenia.

Aby wyświetlić pod-menu zapisywanej ścieżki:

1. Podświetl opcję “zapisane ślady” w menu głównym nawigacji.
2. Naciśnij prawy kursor aby uzyskać dostęp do pod-menu



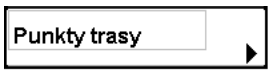
Pod -menu zapisywania śladów

Pod-menu zapisywania śladów (ścieżki) zawiera kilka opcji:

Edycja- pozwala na wybór wcześniej zapisanej ścieżki a następnie zmianę jej nazwy i jej wyglądu.

Usuń - pozwala na usuwanie z pamięciu urzadzenia wcześniej zapisanych ścieżek.

Standard - pozwala na zapisanie ścieżki w pamięci nadając jej domyślny wygląd.

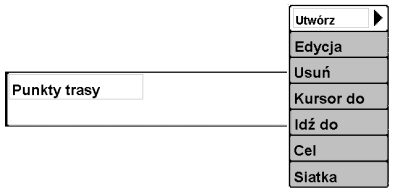


Punkty nawigacyjne

Opcja umożliwia wyświetlenie pod-menu dotyczące zapisanych punktów nawigacyjnych.

Aby wyświetlić pod-menu punktów nawigacyjnych:

1. Podświetl opcję “punkty trasy” w menu głównym nawigacji.
2. Naciśnij prawy kursor aby uzyskać dostęp do pod-menu.



Pod - menu punktów nawigacyjnych

Pod- menu punktów nawigacyjnych zawiera następujące opcje:

Utwórz - pozwala na stworzenie nowego punktu i jego natychmiastową edycję. Za współrzędne punktu posłużą obecna pozycja łodzi, lub wprowadzone manualnie koordynaty. Można również w tym moemencie zmienić symbol za pomocą, którego punkt będzie wyświetlany na ekranie.

Edycja - pozwala wybrać jeden z punktów, jaki został zapisany w pamięci urządzenia, a następnie zmienić jego nazwę, współrzedne, a także symbol za pomocą, którego jest reprezentowany na wyświetlaczu.

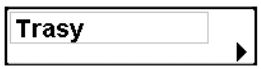
Usuń - pozwala na usuwanie punktów nawigacyjnych z listy wcześniej zapisanych w pamięci urzadzenia.

Kursor do - pozwala na natychmiastowe przeniesienie kursora do wybranego z listy punktu nawigacyjnego.

Idż do - pozwala na wybranie z listy punktu nawigacyjnego i rozpoczęćie nawigacji w jego kierunku, lub dodanie danego punktu do aktualnej trasy.

Cel - pozwala na dodanie, do wybranego z listy punktu, siatki celu.

Siatka - pozwala na dodanie, do wybranego z listy punktu, siatki trollingowej.

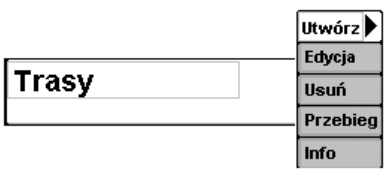


Trasy

Opcja umożliwia wyświetlenie pod-menu dotyczące zapisanych tras w pamięci urządzenia.

Aby wyświetlić pod-menu tras:

1. Podświetl opcję “trasy” w menu głównym nawigacji.
2. Naciśnij prawy kursor aby uzyskać dostęp do pod-menu.



Pod - menu tras

Pod- menu tras zawiera następujące opcje:

Utwórz - pozwala na stworzenie nowej, pustej trasy i wypełnienie jej punktami nawigacyjnymi.

Edycja - pozwala na wybranie z listy, wcześniej zapisanej trasy i zmianę jej nazwy, lub punktów nawigacyjnych na trasie.

Usuń - pozwala na usunięcie danej trasy z pamięci urzadzenia.

Przebieg - pozwala na wybranie wcześniej zapisanej trasy jako aktualną trasę. Wybranie tej opcji rozpoczyna nawigację po tej trasie. Wybraną w ten sposób trasę możemy pokonywać zgodnie, lub odwrotnie do kolejności punktów nawigacyjnych w niej zawartych.

Info - pozwala na wyświetlenie informacji o trasie, jej długości i odległości od kolejnych punktów nawigacyjnych.

Zorientowanie mapy

Opcja umożliwia ustawienie mapy na wyświetlaczu w trybach mapy i symultanicznym.

Aby zmienić ustawienie orientacji mapy:

1. Podświetl opcję “zorientowanie mapy” w menu głównym nawigacji.
2. Używając kursorów “Lewo”, “Prawo” klawisza “4-WAY”, możemy zmeiniać orientację mapy. Może być ona ustawiona w trybie “północ u góry” ekranu, lub góra mapy może być zgodna z kierunkiem poruszania się łodzi. Domyślnie ustawiony tryb to “północ u góry”.

WAZNE: Ustawienie orientacji mapy nie dotyczy trybu “Z lotu ptaka”

Odniesienie północy

Opcja umożliwia wyświetlenie mapy w jednym z dwóch odniesień wobec północy.

Aby zmienić ustawienie odniesienia mapy:

1. Podświetl opcję “odniesienie północy” w menu głównym nawigacji.
2. Używając kursorów “Lewo”, “Prawo” klawisza “4-WAY”, możemy zmeiniać odniesienie wobec północy. możemy ustawić odniesienie do “północy prawidzwej”, lub “ónocy magnetycznej”. Domyślne ustawienie to północ prawidziwa.

Obrót siatki ciągnionej

Opcja umożliwia obracanie siatki trollingowej nałożonej na punkt orientacyjny. Obrót możemy wykonać w obu kierunkach o maksymalnie 89 stopni. Gdy ustawimy opcję na 0°, oznaczać to będzie, że siatka leży zgodnie z kierunkami geograficznymi. Zob. Dodawanie celu lub siatki

trollingowej, do punktu nawigacyjnego.

Aby zmienić ustawienie obrotu siatki trollingowej:

1. Podświetl opcję “obrót siatki ciągnionej” w menu głównym nawigacji.
2. Używając kursorów “Lewo”, “Prawo” klawisza “4-WAY”, możemy obrócić siatkę od 1° do 89°. Domyślne ustawienie -0°

WAŻNE: Ta opcja może być wyświetlana na ekranie jako “obrót siatki ciągnionej”, lub “obrót siatki” w zależności od modelu urządzenia.

Czas między pkt. śladu

Opcja pozwala na regulację czasu pomiędzy stworzeniem kolejnych punktów odniesienia na ścieżce. Bieżąca ścieżka może zawierać do 20,000 punktów odniesienia. Dłuższy czas pomiędzy stworzonymi punktami sprawi, że jedna ścieżka może być bardzo długa, ale jednoczesnie nie będzie szczegółowo opisana. W przypadku ustawienia krótszego czasu, pojedyncza ścieżka będzie krótsza, lecz będzie zawierała szczegółowe informacje (np. o głębokości na całej długości ścieżki)

WAZNE: Opcja ta jest ściśle powiązana z opcją “min.odległ. od śladu”, dlatego aby mieć pełen wpływ na działanie urządzenia należy regulować obie te funkcje.

Aby zmienić ustawienie czasu pomiędzy punktami na ścieżce:

1. Podświetl opcję “czas między pkt. śladu” w menu głównym nawigacji.
2. Używając kursorów “Lewo”, “Prawo” klawisza “4-WAY”, możemy zmeiniać czas pomiędzy utworzeniem, kolejnych punktów odniesienia na ścieżce. Urządzenie może tworzyć punkty co 1 sec.,10 sec, 15 sec, 30 sec, lub 60 sec. Domyślne ustawienie - 1 sec.

WAŻNE: Podczas wolnej podróży lub dryfowania, zalecamy ustawienie

obu opcji na minimalne wartości, co sprawi, że ścieżka będzie bardzo szczegółowa i dokładna.

Min. odległ. od śladu

(tylko w zaawansowanym trybie użytkownika)

Opcja ta umożliwia regulację odległości, jaką przepłyniemy, nim urządzenia doda do ścieżki kolejny punkt orientacyjny. Opcja ta jest aktywna jedynie w zaawansowanym trybie użytkownika. Zob. Tabela menu ustawienia - tryby użytkownika.

WAŻNE: Opcja ta jest ściśle powiązana z opcją “czas między pkt. śladu”, dlatego aby mieć pełen wpływ na działanie urządzenia należy regulować obie te funkcje.

Aby zmienić ustawienie odległści pomiędzy punktami na ścieżce:

1. Upewnij się, że pracujesz w zaawansowanym trybie użytkownika, a następnie podświetl opcję “min. odległ. od śladu” w menu głównym nawigacji.
2. Używając kursorów “Lewo”, “Prawo” klawisza “4-WAY”, możemy zmeiniać odległość, pomiędzy kolejnymi punktami orientacyjnymi. Urządzenie może tworzyć takie punkty w przedziale od 1 do 300 stóp (1 do 100m). Ustawienie domyślne to 16 sto (5m).

WAZNE: Podczas wolnej podróży lub dryfowania, zalecamy ustawienie obu opcji na minimalne wartości, co sprawi, że ścieżka będzie bardzo szczegółowa i dokładna.

Zasięg koloru śladu

Opcja umożliwia przypisanie określonej głębokości, do koloru czarnego na wyświetlaczu. Oznacza to, że podczas wyświetlania tras kolor ten będą miały miejsca o określonej przez nas głębkości. Zob. “bieżący tor (ścieżka) w menu głównym nawigacji.

Aby zmienić przypisanie głębokości do koloru:

1. Podświetl opcję “zasięg koloru śladu” w menu głównym nawigacji.
2. Używając kursorów “Lewo”, “Prawo” klawisza “4-WAY”, możemy zmeiniać głębokość jaka będzie odpowiadała kolorowi czarnemu na wyświetlaczu. Dysponujemy przedziałem od 50 do 3000 stóp (20 do 1000m.). Ustawienie domyślne to 50 stóp (ok. 17m.)

Rzędna mapy

(tylko w zaawansowanym trybie użytkownika)

Opcja umożliwia zmiany rzędne mapy, używane przez urządzenie, tak aby porównywalne z rzędnymi mapy papierowej.Opcja ta jest aktywna jedynie w zaawansowanym trybie użytkownika.

Aby zmienić ustawienie rzędnych mapy:

1. Upewnij się, że pracujesz w zaawansowanym trybie użytkownika, a następnie podświetl opcję “rzędna mapy” w menu głównym nawigacji.
2. Używając kursorów “Lewo”, “Prawo” klawisza “4-WAY”, możemy zmeiniać rzędne mapy. Ustawienie domyślne - WGS 84.

Linia rzutowania kursu

Opcja umożliwia włączani, lub ukrywanie grafiki, prezentującej przyszłe położenie łodzi. Podczas nawigacji możemy włączyć tą opcję, by zobaczyć wizualizację naszej przyszłej pozycji, przy obecnym kursie. Ma ona wygląd łuku, zaczynającego się od łodzi i zakończonego strzałką.

Aby zmienić ustawienia linii rzutowania kursu:

1. Podświetl opcję “linia rzutowania kursu” w menu głównym nawigacji.
2. Używając kursorów “Lewo”, “Prawo” klawisza “4-WAY”, by

włączyć lub wyłączyć linię. Domyślnie linia rzutowania kursu jest włączona.

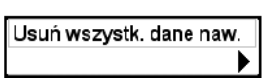
Eksportuj wszystkie dane nawigacyjne

(tylko w zaawansowanym trybie użytkownika)

Opcja umożliwia przeniesienie, wszystkich danych (zapisanych tras, punktów nawigacyjnych i ścieżek), z pamięci urządzenia na kartę pamięci MMC/SD.

Aby wyeksportować wszystkie dane nawigacyjne:

1. Upewnij się, że pracujesz w zaawansowanym trybie użytkownika, a także, że do urzadzenia podłączona jest dodakowa katra pamięci MMC/SD, a następnie podświetl opcję “eksportuj wszystkie dane nawigacyjne” w menu głównym nawigacji.
2. Użyj prawego kursora klawisza “4-WAY” ale rozpocząć eksport danych. Na ekranie pojawi się prośba o potwierdzenie wyboru. Potwierdz prawym kursorem, lub naciśnij lewy by powrócić do menu. Jeśli urządzeni nie ma zainstalowej karty pamięci, lub jest ona zainstalowana zle, na ekranie pojawi się informacja o wysątpieniu błędu.



Usuń wszystkie dane nawigacyjne

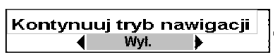
(tylko w zaawansowanym trybie użytkownika)

Opcja umożliwia usunięcie, wszystkich danych (zapisanych tras, punktów nawigacyjnych i ścieżek), z pamięci urządzenia. Ta opcja powinna być używana ze szczególną ostrożnością. Opcja ta jest aktywna jedynie w zaawansowanym trybie użytkownika.

Aby usunąć wszystkie dane nawigacyjne:

1. Upewnij się, że pracujesz w zaawansowanym trybie

użytkownika, a następnie podświetl opcję “usuń wszystkie dane nawigacyjne” w menu głównym nawigacji.
2. Użyj prawego kursora klawisza “4-WAY”, by usunąć wszystkie dane nawigacyjne z pamięci urządzenia.



Kontynuuj tryb nawigacji

Opcja umożliwia kontynuowanie nawigacji w okolicach konkretnego punktu nawigacyjnego, mimo, że mogliśmy go minąć już kilak razy.

Aby włączyć lub wyłączyć tryb kontynuowania nawigacji:

1. Podświetl opcję “kontynuuj tryb nawigacji” w menu głównym nawigacji.
2. Używając kursorów “Lewo”, “Prawo” klawisza “4-WAY”, możemy włączyć lub wyłączyć tą opcję. Domyślnie jest ona wyłączona.

Menu mapy

Tabela menu mapy

Naciśnij klawisz "MENU" dwukrotnie by, wejść do menu głównego. Następnie, wciskając prawy kursor, przejdz do menu nawigacji.

WAZNE: Zawatrość menu może ulegać zmianie w zależności od ustawień systemu i trybu użytkownika.

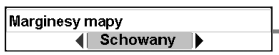
Poziom szczegółowości mapy

Opcja umożliwia ustawienie poziomu szczegółowości z jaką mapa jest wyświetlana i użytkowana w trybach nawigacji. Na poziomie podstawoym, urządzenie pokazuje, obszary lądów, porty, obszary zastrzeżone oraz przeszkody. Poziom nawigacji umożliwia wyświetlanie dodatkowo: punktów orientacyjnych, tras promów, tras nawigacji oraz współrzędne. Na poziomie pod wodą urządzenie może wyświetlać: kontury głębokości i dna, obszary przebywania ryb, zatopione obiekty i wraki. Na wszystkich poziomach szczegółowości, na mapie pojawią się informacje, dotyczące położenia: dróg, budynków oraz torów kolejowych.

<u>Aby zmienić poziom szczegółowości mapy:</u>

1. Podświetl opcję "poziom szczegółowości mapy" w głównym menu mapy.
2. Używając kursorów "Lewy", "Prawy", klawisza "4-WAY", możemy zmieniać poziomy szczegółowości. Dostępne są cztery poziomy: podstawowy, nawigacyjny, pod wodą i wszystkie. Jako domyślny ustawiony jest poziom "wszystkie".

WAŻNE: Niektóre szczegóły wyświetlane na mapie są dostępne jedynie po zainstalowaniu dodatkowej karty pamięci MMC/SD.



Marginesy mapy

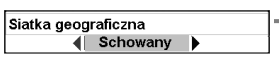
Dzięki tej opcji możemy decydować, czy na wyświetlaczu będą się pojawiały marginesy map. Szara linia zwana marginesem mapy oznacza, że obszar, który otacza dostępny jest także na innej mapie, lub istnieje bardziej dokładna wersja, mapy tego obszaru.

Marginesy mapy

Marginesy map

Aby zmienić ustawienie marginesów mapy:

1. Podświetl opcję “marginesy mapy” w głównym menu mapy.
2. Używając kursorów “Lewy”, “Prawy”, klawisza “4-WAY”, możemy zmieniać ustawienia marginesów. Dostępne są następujące ustawienia: ukryte, tylko MMC/SD, wszystkie. Jako domyślna ustawiona jest opcja “tylko MMC/SD”.

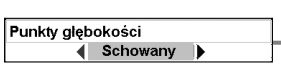


Siatka geograficzna

Opcja umożliwia nakładanie i zdejmowanie z obrazu na wyświetlaczu, siatki z długościami i szerokościami geograficznymi.

Aby zmienić ustawienie siatki geograficznej:

1. Podświetl opcję “siatka geograficzna” w głównym menu mapy.
2. Używając kursorów “Lewy”, “Prawy”, klawisza “4-WAY”, możemy zdejmować i nakładać na obraz siatkę ze współrzędnymi. Ustawienie domyślne - siatka ukryta.



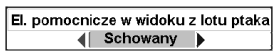
Punkty głębokości

Opcja pozwala na, włączanie i wyłączanie na wyświetlaczu, pomocniczych punktów głębokości.

WAŻNE: Ta opcja dostępna jest jedynie, po zakupieniu i zainstalowaniu dodatkowej karty pamięci z danymi MMC/SD.

Aby zmienić ustawienie punktów głębokości:

1. Podświetl opcję “punkty głębokości” w głównym menu mapy.
2. Używając kursorów “Lewy”, “Prawy”, klawisza “4-WAY”, możemy zmieniać tryby na widoczny lub ukryty. W ustawieniu domyślnym punkty głębokości są ukryte.

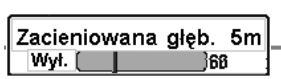


Elementy pomocnicze nawigacji tryb - “widok z lotu ptaka”

Opcja umożliwia wyświetlanie na naszym ekranie dodatkowych informacji, ułatwiających nawigację, takich jak: światła kierunkowe czy boje sygalizacyjne. Opcja dostępna jest jedynie w trybie “widok z lotu ptaka”, po zakupieniu i podłączeniu dodatkowej karty pamięci MMC/SD.

Aby zmienić ustawienie elementów pomocniczych nawigacji:

1. Podświetl opcję “elementy pomocniczei” w głównym menu mapy, podczas pracy w trybie - widok z lotu ptaka.
2. Używając kursorów “Lewy”, “Prawy”, klawisza “4-WAY”, możemy zmieniać tryby na widoczny lub ukryty. W ustawieniu domyślnym elementy pomocnicze są ukryte.

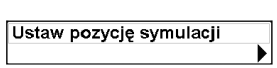


Zacieniowany głęb.

Opcja umożliwia reguluję głębokości, na której sonar wyświetlał będzie obraz cienia.

Aby zmienić głębokość nakładania cienia:

1. Podświetl opcję “zacieniowany głęb.” w głównym menu mapy.
2. Używając kursorów “Lewy”, “Prawy”, klawisza “4-WAY”, możemy zmieniać głębokość poniżej, której wyświetlone zostaną cienie. Opcję możemy wyłączyć lub regulować w przedziale od 1 do 60 stóp (1-20m.). Ustawienie domyślne - 15 stóp (5m.)



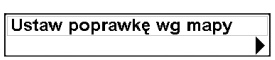
Ustaw pozycję symulacji

(tylko w zaawansowanym trybie użytkownika)

Opcja umożliwia na manualne wprowadzenie pozycji łodzi, od której rozpocznie się symulacja pracy urządzenia. Opcja dostępna jest wyłącznie gdy korzystamy z zaawansowanego trybu użytkownika.

Aby ustawić pozycję symulacji:

1. Aktywuj kursor na ekranie wyświetlacza, a następnie ustaw go w miejscu, z którego chesz rozpocząć symulację.
2. Upewnij się, że pracujesz w zaawansowanym trybie użytkownika, a także, a następnie podświetl opcję “ustaw pozycję symulacji” w menu głównym mapy.
3. Użyj prawego kursora aby potwierdzić oznaczoną pozycję i rozpocząć symulację. Na ekranie pojawi się prośba o potwierdzenie wyboru. Potwierdz prawym kursorem, lub naciśnij lewy by powrócić do menu. Jeśli przed uruchomieniem procedury, nie aktywowałeś kursora, na ekranie pojawi się infoamacja o wysąpieniu błędu.



Ustaw poprawkę według mapy

(tylko w zaawansowanym trybie użytkownika)

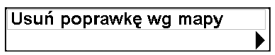
Opcja pozwala na naniesienie zmian w tle mapy, używanej przez urządzenie. Opcja dostępna jest wyłącznie gdy korzystamy z zaawansowanego trybu użytkownika.

WAŻNE: Naniesione zmiany tła dotyczyć będą wszystkich map zapisanych w pamięci urządzenia, nie tylko mapy która wymaga poprawki. Jeśli chcemy używać innej mapy, jej tło powino zostać oczyszczone.

Aby nanieść poprawki na mapę:

1. Aktywuj kursor na ekranie wyświetlacza, a następnie ustaw go w miejscu, w którym chcesz nanieść poprawki.
2. Upewnij się, że pracujesz w zaawansowanym trybie użytkownika, a także, a następnie podświetl opcję “ustaw poprawkę według mapy” w menu głównym mapy.
3. Użyj prawego kursora aby nanieść zmiany w tle mapy. Na ekranie pojawi się prośba o potwierdzenie wyboru. Potwierdz prawym kursorem, lub naciśnij lewy by powrócić do menu. Jeśli przed uruchomieniem procedury, nie aktywowałeś kursora, na ekranie pojawi się infoamacja o

wystąpieniu błędu.



Oczyść tło mapy

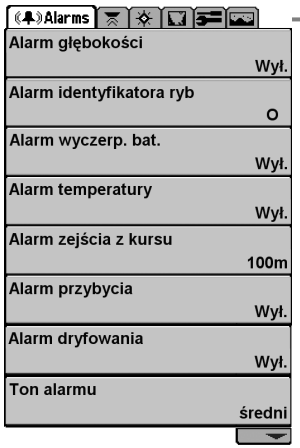
(tylko w zaawansowanym trybie użytkownika)

Opcja umożliwia oczyszczenia tła map, zapisanych w pamięci urzadzenia z naniesionych wcześniej poprawek.Opcja dostępna jest wyłącznie gdy korzystamy z zaawansowanego trybu użytkownika oraz wcześnej zostały naniesione zmiany w tle mapy.

Aby oczyścić tło mapy:

1. Upewnij się, że pracujesz w zaawansowanym trybie użytkownika, a także, a następnie podświetl opcję oczyść tło mapy” w menu głównym mapy.
2. Użyj prawego kursora aby oczyścić mapy urządzenia z wprowadzonych wcześniej zmian.

Tabela menu alarmów

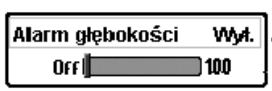


Menu alarmów

Naciśnij klawisz “MENU” dwukrotnie by, wejść do menu głównego. Następnie, wciskając prawy kursor, przejdz do menu alarmów.

WAŻNE: Kiedy alarm zostanie właczony, możesz go uciszyć naciskając dowolny klawisz. Alarm nie rozlegnie się ponownie dopóki nie zaistnieją ponowne przesłanki do jego uruchomienia.

Alarm głębokości



Alarm zostaje uruchomiony gdy wpływamy na wody o głebokości równiej lub mniejszej od ustawionej w pamieci urzadzenia.

Aby zmienić ustawienia alarmu głębokości:

1. Podświetl opcję “alarm głębokości” w menu alarmów.
2. Używając kursorów “Lewo”, “Prawo”, klawisza “4-WAY”, możemy zmieniać głębokość, na której będzie się włączał alarm. Alar może być wyłączony, lub ustawiony na głębokości od 1 do 100 stóp (0,5 - 30m.). Domyślne ustawienie - alarm wyłączony

Alarm identyfikatora ryb

Alarm zostaje uruchomiaony, gdy urządzenie wykryje w swoim zasięgu określoną wielkość ryb. Alar moze być właczony jedynie gdy opcja “ID ryb” jest aktywna.

Dla przykładu jeśli ustawimy alarm, na wypadek wykrycia wyłącznie dużych ryb, zostanie uruchomiony gdy sonar wykryje obiekty odpowiadające” ID dużych ryb”.

Aby zmienić ustawienia alarmu identyfikatora ryb:

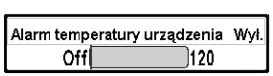
1. Podświetl opcję “alarm identyfikatora ryb” w menu alarmów.
2. Używając kursorów “Lewo”, “Prawo”, klawisza “4-WAY”, możemy zmieniać wielkość poszukiwanych ryb. Alarm dysponuje opcjami: wyłączony, wszystkie, duże/średnie , duże. Domyślne ustawienie - alarm wyłączony.

Alarm wyczerp. bat.

Alarm zostaje uruchomiony gdy napięcie w bateriach zasilających urządzenie osiąga, lub spada poniżej ustawionego poziomu. Alarm dotyczy wyłącznie stanu baterii zasilającej “Fishing System”. Alarm powinien być ustawiony w taki sposób by ostrzeć przed możliwością wyłączonia się urządzenia. Alarm ten może być przydatny także przy używaniu elektrycznego silnika trollingowego. Urządzenie podłączone do tego samego zródła zasilania co silnik, pokaże nam kiedy należy go wyłączyć i przejść na silnik spalinowy.

Aby zmienić ustawienia alarmu wyczerpania baterii:

1. Podświetl opcję “alarm wyczerp. bat.” w menu alarmów.
2. Używając kursorów “Lewo”, “Prawo”, klawisza “4-WAY”, możemy zmieniać wartości, które aktywują alarm. Od 8.5V do 13.5V. Domyślne ustawienie - alarm wyłączony.



Alarm temperatury urządzenia

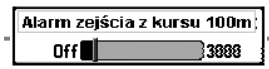
(dostępny tylko, po dokupieniu dodatkowego sprzętu do pomiaru szybkości i temperatury)

Alarm zostaje uruchomiony gdy temparatura urządzenia mierzona dodatkowym sprzętem, osiągnie ustalony przez nas poziom. Poziom temparatury możemy ustawiać zarówno w stopniach fahrenheita, jak i celsiusa. Alarm temperatury zostanie uruchomiony w dwóch przypadkach. Przykładowo, gdy ustawimy alarm na 58 stopni fahrenheita, a temparatura spadnie z 60 do 58. Alarm zostanie uruchomiony także gdy temepratura wazrośnie z 56 do 58 stopni fahrenheita

Aby zmienić ustawienia alarmu temperatury:

1. Podświetl opcję “alarm temperatury urządzenia” w menu alarmów.
2. Używając kursorów “Lewo”, “Prawo”, klawisza “4-WAY”, możemy zmieniać wartości temperatury, które aktywują

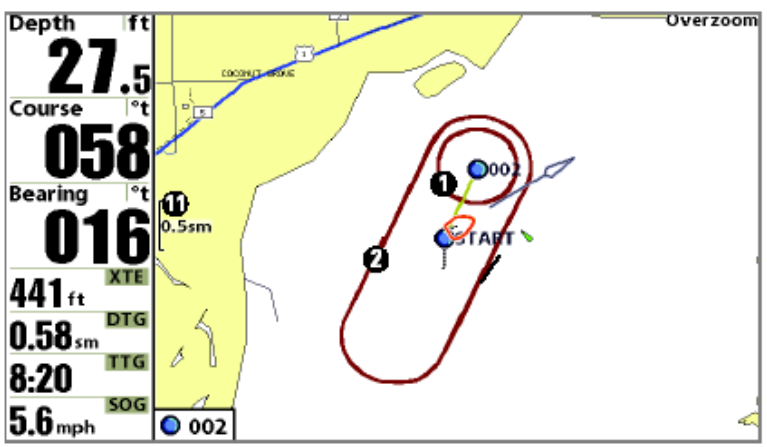
alarm. W przedziale od 33-120 stopni fahrenheita(0-50 stopni celsiusa). Domyślne ustawienie - alarm wyłączony.



Alarm zejścia z kursu

Alarm zostaje uruchomiony gdy łódz, schodzi z wyznaczonego w trybie nawigacji, kursu. Dzięki ustawieniom tego alarmu możemy regulować, jakie będzie dopuszczalne odchylenie od kursu, nim alarm zostanie uruchomiony.

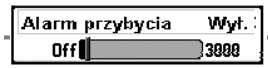
Alarm zejścia z kursu



1 Okrąg alarmu przybycia Linia aktywująca alarm zejścia z kursu 2

Aby zmienić ustawienia alarmu zejścia z kursu:

1. Podświetl opcję “alarm zejścia z kursu” w menu alarmów.
2. Używając kursorów “Lewo”, “Prawo”, klawisza “4-WAY”, możemy zmieniać dopuszczalne, odchylenie od kursu. Moze ono być ustawione w przedziale: od 25 do 3000 stóp (od 10 do 1000m.). Domyślne ustawienie - 300 stóp (100m).

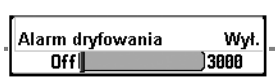


Alarm przybycia

Alarm zostaje uruchomiony gdy przepłynęliśmy za wyznaczony jako miejsce docelowe, punkt nawigacyjny, lub kiedy zbliżamy się do celu podróży, wyznaczonego w trybie nawigacji. Dzięki ustawieniom tego alarmu, możemy regulować obszar aktywacji alarmu przybycia.

Aby zmienić ustawienia alarmu przybycia:

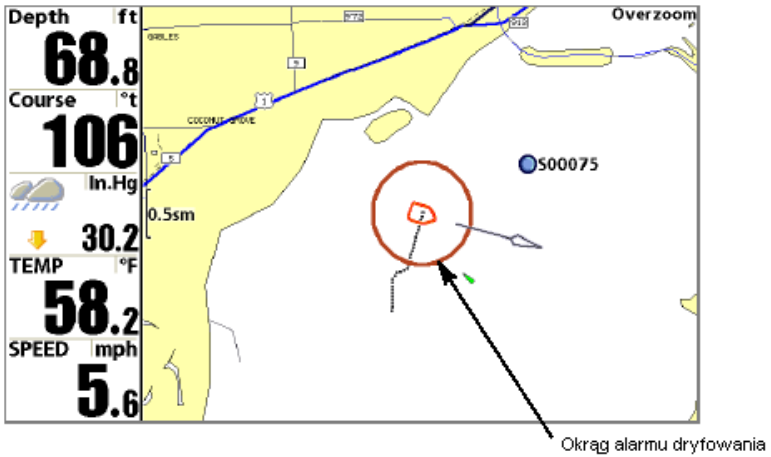
1. Podświetl opcję “alarm przybycia” w menu alarmów.
2. Używając kursorów “Lewo”, “Prawo”, klawisza “4-WAY”, możemy zmieniać obszar aktywacji alarmu przybycia. Obszar ten może być okręgiem o promieniu od 25 do 3000 stóp (od 10 do 1000m.). Domyślne ustawienie - 150 stóp (50m).



Alarm dryfowania

Alarm zostaje uruchomiony gdy łódz, oddali się od swojego punktu zakotwiczenia. Dzięki ustawieniom tego alarmu, możemy regulować obszar aktywacji alarmu dryfowania.

Obszar aktywacji alarmu dryfowania



Aby zmienić ustawienia alarmu dryfowania:

1. Podświetl opcję “alarm dryfowania” w menu alarmów.
2. Używając kursorów “Lewo”, “Prawo”, klawisza “4-WAY”, możemy zmieniać obszar aktywacji alarmu dryfowania. Obszar ten może być okręgiem o promieniu od 25 do 3000 stóp (od 10 do 1000m.). Domyślne ustawienie - alarm wyłączony

Ton alarmu

Opcja pozwala na regulację tonu alarmu. Po ustawieniu danego poziomu głośności alarmu, urzadzenie na chwile uaktywni dźwięk alarmu, byśmy mogli sprawdzić czy odpowiada naszym preferencjom.

Aby zmienić ustawienia tonu alarmu:

1. Podświetl opcję “ton alarmu” w menu alarmów.
2. Używając kursorów “Lewo”, “Prawo”, klawisza “4-WAY”, możemy zmieniać ton i głośność alarmu, na nstępujących poziomach: wysoki, średni, niski. Domyślne ustawienie - ton średni

Nieuzasadnione włączenie alarmu

Sytuacja, w której alarm włacza się choć nie zaistiały powody dla których powinien się aktywować, może być spowodowana:

Innym urządzeniem elektronicznym
Wyłącz inne aktywne urządzenia elektroniczne, a następnie kolejno włączaj, by sprawdzić, które z nich zakłóca pracę Fishing System.

Pracą silnika
By sprawdzić czy praca silnika zakółca działanie urządzenia, podnieś ilość obrotów na minutę silnika, będąc w bezruchu. Jeśli hałas narasta nie proporcjonalnie, oznaczać to może uszkodzenie rozrusznika, alternatora lub tachometru. Wówczas może być konieczna naprawa, wymiana zapłonu, montaż filrta altenratora, lub odsunięcie jednostki centralnej sonaru od silnika.

Kawitacją śruby silnika
Turbulencje wywołane przez śrubę silnika, mogą zakłócać działanie urządzenia. Dlatego przy montażu pamiętać należy o ustawieniu transducera w odległości conajmniej 15 cali (38cm), od śruby a także o tym by był on zawsze zanurzony w wodzie pod odpowiednim kątem.

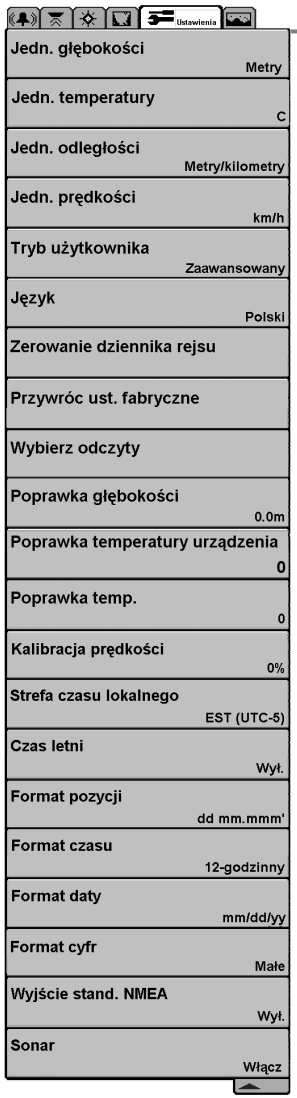


Tabela menu ustawienia

Tabela menu ustawienia

Naciśnij klawisz “MENU” dwukrotnie by, wejść do menu głównego. Następnie, wciskając prawy kursor, przejdz do menu ustawień.

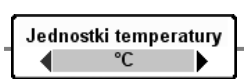
WAŻNE: Zawatrość menu może ulegać zmianie w zależności od ustawień systemu, trybu pracy użytkownika, a także innych sprzętów podłączonych do urządzenia.

Jednostki głębokości

Opcja pozwala na ustawienie jednostek w jakich urządzenie, będzie wyświetlało wykrywaną głębokość.

Aby zmienić ustawienie jednostki głębokości:

1. Podświetl opcję “jednostki głębokości” w menu ustawienia.
2. Używając kursorów “Lewo”, “Prawo” klawisza “4-WAY” możemy zmieniać jednoski miary. Urządzenie może podawać głębokość w stopach lub metrach. Domyślne ustawienie - metry.

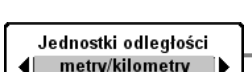


Jednostki temperatury

Opcja pozwala na ustawienie jednostek w jakich urządnie będzie wyświetlało wykrywaną temperaturę.

Aby zmienić ustawienie jednostki temperatury:

1. Podświetl opcję “jednostki temperatury” w menu ustawienia.
2. Używając kursorów “Lewo”, “Prawo” klawisza “4-WAY” możemy zmieniać jednoski temperatury. Urządzenie może podawać temperaturę w stopniach fahrenheita lub celsiusa. Domyślne ustawienie - stopnie celsiusa



Jednostki odległości

Opcja pozwala na ustawienie jednostek, w których urządzenie wyświetlać będzie wszystkie odczyty dotyczące odległości. Opcja dostępna tylko po podłączeniu dodatkowego sprzętu do pomiatu temperatury/prędkości. Odczyt pojawi się na ekranie w momencie uruchomienia silnika, lub w przypadku gdy do urządzenia zostanie podłączony odbiornik GPS.

Aby zmienić ustawienie jednostki odległści:

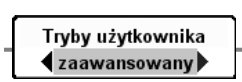
1. Podświetl opcję “jednostki odległści” w menu ustawienia
2. Używając kursorów “Lewo”, “Prawo” klawisza “4-WAY” możemy zmieniać jednoski odległości. Urządenie może podawać odległość i prędkość w milach, milach morskich, kilometrach i metrach. Ustawienie domyślne to metry/kilometry.

Jednostki prędkości

Opcja pozwala na ustawienie jednostek, w których urządzenie wyświetlać będzie wszystkie odczyty dotyczącеprędkości. Opcja dostępna tylko po podłączeniu dodatkowego sprzętu, do pomiatu temperatury/prędkości. Odczyt pojawi się na ekranie w momencie uruchomienia silnika, lub w przypadku, gdy do urządzenia zostanie podłączony odbiornik GPS.

Aby zmienić ustawienie jednostki prędkości:

1. Podświetl opcję “jednostki prędkości” w menu ustawienia.
2. Używając kursorów “Lewo”, “Prawo” klawisza “4-WAY” możemy zmieniać jednoski prędkości. Urządzenie może podawać prędkość w kph, mph i kts. Ustawienie domyślne to kph.



Tryby użytkownika

Opcja pozwala na zmianę trybu użytkowania urządzenia. Została stworzona z myślą o początkujacychy i bardziej doświadczonych użytkownikach sprzętu tego typu. W trybie normalnym, menu zawiera jedynie podstawowe opcje. Dla osób, chcęcych mięć większy wpływ na szczegółowe działanie urządzenia przeznaczony jest tryb zaawansowany.

Aby zmienić ustawienie trybu użytkownika:

1. Podświetl opcję “tryby użytkownika” w menu ustawienia.

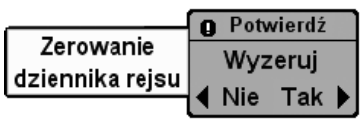
2. Używając kursorów “Lewo”, “Prawo” klawisza “4-WAY”, decydujemy czy chemy pracować w trybie normalnym czy zaawansowanym. Tryb normalny jest ustawiony domyślnie.

Język

Opcja pozwalę na zmianę języka w jakim wyświetlane są menu urządzenia.

Aby zmienić język urządzenia:

1. Podświetl opcję “Language” w menu ustawienia.
2. Używając kursorów “Lewo”, “Prawo” klawisza “4-WAY”, możemy zmienić język menu. Domyślnie ustawiony - angielski.



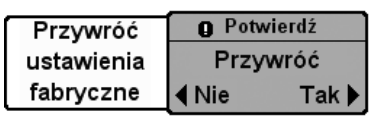
Zerowanie dziennika rejsu

Opcja pozwala na wyzerowanie odczytów dziennika aktualnej podróży. Opcja dostępna tylko po podłączeniu dodatkowego sprzętu, do pomiaru temperatury/prędkości. Odczyt pojawi się na ekranie w momencie uruchomienia silnika, lub w przypadku, gdy do urządzenia zostanie podłączony odbiornik GPS. Dziennik podróży zawiera następujące informacje: czas od początku podróży, odległość przebytą od ostatniego restartu, przeciętną prędkość.

WAŻNE: Zob. Menu ustawienia, opcja ”wybór odczytów”, aby dowiedzieć się więcej o informacjach wyświetlanych na ekranie.

Aby restartować dziennik podróży:

1. Podświetl opcję “zerowanie dziennika rejsu” w menu ustawienia.
2. Użyj, prawego kursora klawisza “4-WAY”, aby zainicjować proces restartu.
3. Na ekranie pojawi się prośba o potwierdzenie wyboru. Potwierdz prawym kursorem, lub naciśnij lewy by powrócić do menu.



Przywróć ustawienia fabryczne

Opcja pozwala na natychmiastową zmianę wszystkich ustawień, wszystkich menu na ustawienie “domyślne”. Opcji tej należy używać ze szczególną ostrożnością!

Aby przywrócić ustawienia fabryczne:

1. Podświetl opcję “przywróć ustawienia fabryczne” w menu ustawienia.
2. Użyj, prawego kursora klawisza “4-WAY”, aby zainicjować proces przywracania ustawień fabrycznych.
3. Na ekranie pojawi się prośba o potwierdzenie wyboru. Potwierdz prawym kursorem, lub naciśnij lewy by powrócić do menu.

Wybór odczytów

Wybierz odczyty

(tylko w zaawansowanym trybie użytkownika, przy pracy w trybie sonaru)

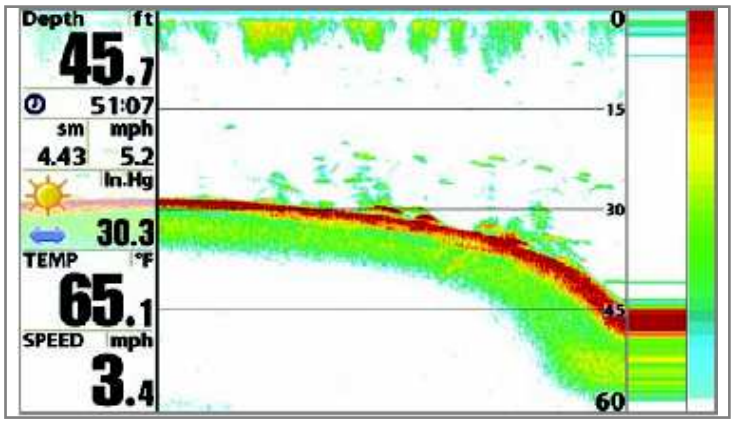
Opcja pozwala na dobór odczytów sonaru, jakie będą wyświetlane na ekranie podczas pracy urządzenia. W tej zaawansowanej opcji możemy wybrać, które dane będą wyświetlane w sześciu oknach, położonych przy lewej i dolnej krawędzi ekranu. Nie każde okno musi być przypisane do danego odczytu, możemy je dobierać dowolnie. Z tej opcji mozemy skorzystać wyłącznie gdy mamy włączony zaawansowany tryb użytkownika. (zob. tryby użytkownika w menu ustawienia.)

Niektóre odczyty będą wyświetlane jedynie po podłączeniu dodatkowych urządzeń, np. miernika temperatury/prędkości.

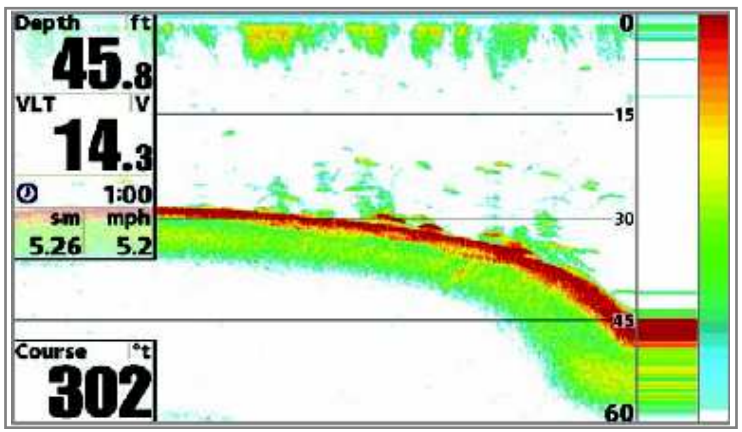
Każde okno może zawierać jeden z następujących odczytów:

- Kurs
- Nawigacja
- Pozycja
- Prędkość
- Temperatura
- Czas i data
- Dziennik podróży
- Napięcie
- Czas
- Temperatura urządzenia

Tryb sonaru - domyślne ustawienia odczytów



Tryb sonaru - manualny wybór odczytów

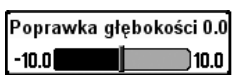


Aby skorzystać z opcji wybór odczytów:

1. Upewnij się, że pracujesz w zaawansowanym trybie użytkownika, a następnie podświetl opcję “wybierz odczyty” w menu ustawienia.

2. Użyj, prawego kursora klawisza “4-WAY”, aby zainicjować proces wyboru odczytów.

3. Pojawi się pod-menu przedstawiające listę kolejnych okien, oraz listę odczytów. Używając kursorów “Góra”,”Dół”, aby wybrać okno, którego odczyt chcemy modyfikować. Następnie używając kursorów “Lewo”,”Prawo” kalwisza “4-WAY”, możemy przypisać do okna odczyt, który chcemy aby był w nim wyświetlany. Możemy wybrać jeden z następujących odczytów: kurs, nawigacja, pozycja, prędkość, temperatura, czas i data, dziennik podróży, napięcie, czas, temperatura urządzenia.



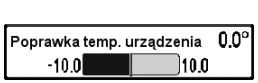
Poprawka głębokości

(tylko w zaawansowanym trybie użytkownika)

Opcja pozwala na ustewienie poprawki w odczycie głębokości przezentowanej przez urządzenie. W zależności od potrzeb , możemy wprowadzić ustawienie dzięki, tróremu głębkość będzie zawsze mierzona od powierchni wody lub od kilu łodzi. Wpisanie wartosci opcji jako zero lub wartość dodatnią pozwoli na odczytywanie głębokości liczonej od linni wody. Dzięki wpisaniiu wartości ujemnej możemy badać głębokość od końca, lub miejsca poniżej kilu.

Aby zmienić poprawkę głębokości:

1. Upewnij się, że pracujesz w zaawansowanym trybie użytkownika, a następnie podświetl opcję “poprawka głębokości” w menu ustawienia.
2. Używając kursorów “Lewo”, “Prawo” klawisza “4-WAY” możemy zmieniać wartość poprawki, w przedziale: od -10 do 10 stóp (od -3 do 3m.). Ustawienie domyślne - 0



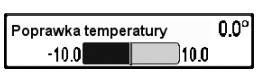
Poprawka temp. urządzenia

(tylko w zaawansowanym trybie użytkownika)

Opcja pozwala na ustawienie poprawki w odczycie teperatury urządzenia. (odczyt temperatury urządzenia jest dostępny wyłacznie po zakpie dodatkowego sprzętu do poamiru prędkości/temperatury.)

Aby zmieniać poprawkę temp. urządzenia:

1. Upewnij się, że pracujesz w zaawansowanym trybie użytkownika, a następnie podświetl opcję “poprawka temp. urządzenia” w menu ustawienia.
2. Używając kursorów “Lewo”, “Prawo” klawisza “4-WAY”, możemy zmieniać wartość poprawki, w przedziale: od -10.0 do +10.0 stopni. Ustawienie domyślne - 0 stopni.



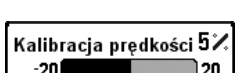
Poprawka temperatury

(tylko w zaawansowanym trybie użytkownika)

Opcja pozwala na ustawienie poprawki w odczycie teperatury wody.(odczyt temperatury jest dostępny wyłacznie po zakpie dodatkowego sprzętu do poamiru prędkości/temperatury.)

Aby zmieniać poprawkę temperatury:

1. Upewnij się, że pracujesz w zaawansowanym trybie użytkownika, a następnie podświetl opcję “poprawka temperatury” w menu ustawienia.
2. Używając kursorów “Lewo”, “Prawo” klawisza “4-WAY”, możemy zmieniać wartość poprawki, w przedziale: od -10.0 do +10.0 stopni. Ustawienie domyślne - 0 stopni.



Kalibracja prędkości

(tylko w zaawansowanym trybie użytkownika)

Opcja pozwala na kalibrowanie odczytu prędkości i jest określona w postaci procentów. (odczyt prędkości urządzenia jest dostępny wyłacznie po zakpie dodatkowego sprzętu do poamiru prędkości/temperatury.)

Aby zmienić kalibrowanie prędkości:

1. Upewnij się, że pracujesz w zaawansowanym trybie użytkownika, a następnie podświetl opcję “kalibracja prędkości” w menu ustawienia.
2. Używając kursorów “Lewo”, “Prawo” klawisza “4-WAY”, możemy zmieniać wartość poprawki, w przedziale: od -20% do +20%. Ustawienie domyślne - 0%

Strefa czasu lokalnego

(tylko w zaawansowanym trybie użytkownika)

Opcja pozwala na określenie i regulację odczytu czasu w zależności od strafey czasowej w jakiej się znajdujemy. Urządzenie automatycznie przestawia czas, oraz datę na podstawie odczytu GPS. Opcja czasu i daty jest dostępna po wprowadzeniu odpowiednich ustawień w opcji “wybór odczytów”.

Aby dokonać ustawienia strefy czasowej:

1. Upewnij się, że pracujesz w zaawansowanym trybie użytkownika, a następnie podświetl opcję “strefa czasu lokalnego” w menu ustawienia..
2. Używając kursorów “Lewo”, “Prawo” klawisza “4-WAY”, możemy zmieniać strefę czasową, w której się znajdujemy. Ustawienie domyślne - UTC -5h

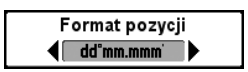
Czas letni

(tylko w zaawansowanym trybie użytkownika)

Opcja pozwala na dostosowanie czasu do trybu letniego.Opcja czasu i daty jest dostępna po wprowadzeniu odpowiednich ustawień w opcji “wybór odczytów”. Włączeni tej opcji spowoduje dodanie jednej godziny do czasu wyświetlanego aktualnie na ekranie. Gdy opcja jest wyłączona czas pozostaje zgodny z ustawienim manulanymj, oraz ustawieniami strefy czasu lokalnego.

Aby zmienić opcję czasu letniego:

1. Upewnij się, że pracujesz w zaawansowanym trybie użytkownika, a następnie podświetl opcję “czas letni” w menu ustawienia.
2. Używając kursorów “Lewo”, “Prawo” klawisza “4-WAY”, możemy włączać i wyłączać opcję. Domyślnie jest ona wyłączona.



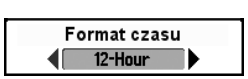
Format pozycji

(tylko w zaawansowanym trybie użytkownika)

Opcja pozwala na ustawienie formatu wyświetlania współrzędnych geograficznych, na ekranie urzadzenia. Opcja dostępna jest jedynie po włączeniu zaawansowanego trybu użytkownika.

Aby zmienić format wyświetlanej pozycji:

1. Upewnij się, że pracujesz w zaawansowanym trybie użytkownika, a następnie podświetl opcję “format pozycji” w menu ustawienia.
2. Używając kursorów “Lewo”, “Prawo” klawisza “4-WAY”, możemy zmieniać format pozycji, mając do dyspozycji trzy ustawienia: “dd.ddddd°, “dd°mm.mmm”, lub “dd°mm'ss". Domyślnie ustawiony jest format - “dd°mm.mmm”



Format czasu

(tylko w zaawansowanym trybie użytkownika)

Opcja pozwala na ustawienie formatu czasu wyświetlanego na ekranie. Opcja dostępna w trybie zaawansowanym użytkownika oraz po wybraniu czasu i daty w “wybranych odczytach” i przypisaniu ich do jednego z okien wyświetlacza. Opcja umożliwia przestawienie czasu na wyświetlanie w trybach 12 i 24 godzinnym.

Aby zmienić format wyświetlanego czasu:

1. Upewnij się, że pracujesz w zaawansowanym trybie użytkownika, a następnie podświetl opcję “format czasu” w menu ustawienia.
2. Używając kursorów “Lewo”, “Prawo” klawisza “4-WAY”, możemy zmieniać format czasu, w wersjach 12 i 24 godzinnych. Domyślnie ustawiony jest tryb 12 godzinny.

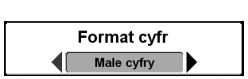
Fromat daty

(tylko w zaawansowanym trybie użytkownika)

Opcja pozwala na ustawienie formatu wyświetlania daty, na ekranie urządzneia. Opcja dostępna jest jedynie po włączeniu zaawansowanego trybu użytkownika, oraz po wybraniu czasu i daty w “wybranych odczytach” i przypisaniu ich do jednego z okien wyświetlacza.

Aby zmienić format wyświetlanej daty:

1. Upewnij się, że pracujesz w zaawansowanym trybie użytkownika, a następnie podświetl opcję “format daty” w menu ustawienia.
2. Używając kursorów “Lewo”, “Prawo” klawisza “4-WAY”, możemy zmieniać format daty, mając do dyspozycji trzy ustawienia: “mm/dd/rrrr”, “dd.mm.rrrr” lub “rrrr.mm.dd”. Domyślnie ustawiony jest format: “mm/dd/rrrr”.



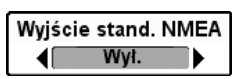
Format cyfr

(tylko w zaawansowanym trybie użytkownika)

Opcja pozwala na regulację formatu odczytów urządzenia, poprzez dodanie do nich jednego miejsca po przecinku. Po włączniu opcji możemy zdecydować, czy cyfra po przecinku ma być wyświetlana w dużym czy małym formacie.

Aby zmienić format wyświetlanych cyfr:

1. Upewnij się, że pracujesz w zaawansowanym trybie użytkownika, a następnie podświetl opcję “format cyfr” w menu ustawienia.
2. Używając kursorów “Lewo”, “Prawo” klawisza “4-WAY”, możemy zmieniać format cyfr lub wyłączyć opcję dodania do odczytu jednego miejsca po przecinku. Odczyt może być wyświetlany jako liczna z małą cyfrą po przecinku, luyb dużą cyfrą po przecinku. Domyślnie ustawiony jest tryb małych cyfr.



Wyjście stand. NMEA

(tylko w zaawansowanym trybie użytkownika)

Opcja umożliwia włączanie i wyłączanie standardowego wyjścia “NMEA”. Opcja powinna być aktywna gdy przez “NMEA”, jest podłączony GPS, lub inne urządzenie np. autopilot.

*NMEA 0183 to “National Marine Electronics Association”, spełniający standarty przesyłania danych.

Następujące komponenty są podłączone gdy wyjście “NMEA” jest aktywne:

DPT- Głęgokość

MTW - Temperatura wody

GLL - Długość i szerokość geograficzna

GGA - GPS” Fix Data”

RMC - Wymagane dane do nawigacji

VTG - Pomiar prędkości i obliczanie średniej prędkości na trasie

ZDA - Czas i data

Podczas nawigacji, kiedy “NMEA” jest aktywe, następujące komponenty są podłączone:

APB - Autopilot B

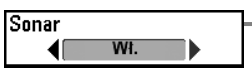
BWR - Szacunkowa odl. do następnego punktu nawigacyjnego

RMB - Wymagane informacei do nawigacji

Aby włączyć/wyłączyć “NMEA”:

1. Upewnij się, że pracujesz w zaawansoawanym trybie użytkownika, następnie podświetl opcję ”Wyjście NMEA” w menu ustawienia.
2. Używając kursorów “Lewo”, “Prawo” klawisza “4-WAY” aby włączyć/wyłączyć “NMEA”.

Sonar



Opcja umożliwia włączanie i wyłączanie sonaru. Wyłączenie uniemożliwia przejście na którykolwiek z widoków sonaru.

Aby włączać lub wyłączyć sonar:

1. Podświetl opcję “sonar” w menu ustawienia.
2. Używając kursorów “Lewo”, “Prawo” klawisza “4-WAY”, możemy włączać i wyłączać sonar. Domyślnie jest on włączony.

Menu widoków

Tabela menu widoków

Naciśnij klawisz “MENU” dwukrotnie by, wejść do menu głównego. Następnie, wciskając prawy kursor, przejdz do menu widoków. W tym menu możemy wybierać, które z widoków urządzenia będą dostępne w kręgu widoków. Jeśli, jeden z widoków przestawimy na ustawienie “ukryte”, nie będzie on wyświetlany jako potencjalny wybór, pod klawiszem “VIEW”. Urządzenie dysponuje następującymi widokami pracy:

- Widok z lotu ptaka

* Widok złożony mapa/ z lotu ptaka

* Widok złożony mapa/ mapa powiększona

- Widok mapy
- Widok złożony
- Widok złożony mapa/ bok
- Widok obrazowania bocznego

(Dostępny tylko z dodatkowym transducerem typu QuadraBeam PLUS™)

- Podzielony widok sonaru
- Widok złożony bok/sonar
- Widok sonaru
- Widok powiększ. sonaru
- Widok stop-kaltka i nagryw. obrazu
- Widok diagnostyki GPS
- Autotest
- Test akcesoriów
- Widok Side Imaging

Aby regulować ilość dostępnych widoków:

1. Podświetl tabelę menu widoków.
2. Używając kursorów “Góra”, “Dół”, klawisza “4-WAY”, wybierz widok z listy.
3. Używając kursorów “Lewo”, “Prawo”, klawisza “4-WAY” możemy decydować, czy widok będzie widoczny czy ukryty w kręgu widoków.

Tabela menu akcesoriów

Naciśnij klawisz “MENU” dwukrotnie by, wejść do menu głównego. Następnie, wciskając prawy kursor, przejdz do menu akcesoriów.

Jeśli do urządznia nie są podłączone żadne akcesoria, menu zawierać będzie tylko jedną opcję - “zachowaj obraz ekranu”. Jeśli do urządzenia są podłączone akcesoria, opcje dotyczące regulacji pracy tch akcesoriów, powinny być dodane do tabeli automatycznie.

Tabela menu akcesoriów
(bez podłączonych
akcesoriów)

Tabela menu akcesoriów
(z podłączonymi akcesoriami)

Zachowaj obraz ekranu

Opcja pozwala na tworzenie oraz zapisywanie, na dodatkowej karcie pamięci obrazów, przedstawiających akutalny widok całego ekranu. Na taki obrazie uwzlgędniony jest nie tylko widok przekazywany przez sona, ale także odczyty urządzeń, otwarte okna menu i inne aktualnie wyświetlane obiekty. Całość automatycznie zostaje zapisana i przeniesiona w postaci pliku graficznego, na kartę pamieci.

Gdy stworzymy obraz ekranu, zostaje on zapisany, a jego miniatura dołączana do listy zachowanych obrazów w widoku stopklatki i nagrywania i może być wywołana później. Wywołanie lub usuwanie, obrazu całości ekranu, wykonywane jest w taki sam sposób jak to robimy ze zdjęciami zrobionymi w trybie stopklatki. Wywołany obraz otaczać będzie wąska ramka, tak abyśmy wiedzieli, że jest to jedynie zatrzymany obraz a nie aktualny odczyt urządzenia.

WAŻNE: Aby korzystać z tej opcji do urządzenia musi być dokupiona i zainstalowana, dodatkowa karta pamięci MMC/SD.

WAŻNE: Jeśli używamy dwóch typów urządzenia Fishfinder, istnieje możliwość, że obraz zapisany na jednym nie będzie mógł być wyświetlony na drugim (pojawi się wówczas ikona przekreślonego kółkaobok nazwy pliku.) Jest to spowodowane różną wielkością wyświetlaczy różnych typów urzadzeń.

Aby móc korzystać z funkcji zachowania obrazu ekranu:

1. Podświetl opcję “zachowaj obraz ekranu” w menu akcesoria.
2. Używając “Lewego”, i “Prawego” kursora, klawisza “4-WAY” możemy włączać i wyłączać tą opcję. Domyślnie jest ona wyłączona.

Po włączeniu opcji możemy zachowywać obraz ekranu w następujący sposób:

1. Upewnij się, że do urządzenia podłączona jest dodatkowa karta pamięci MMC/SD.
2. W każdym widoku, możemy nacisnąć klawisz “MARK”, spowoduje to, że w miejscu ustawienia kursora zostanie stworzony nowy punkt nawigacyjny, a następnie obraz zostanie na chwilę zamrożony. Pojawi się okno informujące o postępowaniu procesu zapisywania obrazu a także zawierajće informacje jaka nazwa (z rozsszerzeniem .BMP), zostaje przypisana utworzonemu plikowi.

WAŻNE: Aby uzyskać więcej informacji o zapisywaniu obrazu zob. stopklatka i nagrywanie menu X-Press™.

WAŻNE: Włączenie opcji zachowania obrazu ekranu, nie ma wpływu na nawigację prowadzoną przez urządzenie. Niemniej włączenie opcji bez aktywnego systemu GPS jest niemożliwe, tak jak niemożliwe jest stworzenie punktu nawigacyjnego. Urządzenie nie jest bowioem z stanie ustalić swojej pozycji.

WAŻNE: Szybkość z jaką zostanie zatrzymany obraz zalezy od karci pamięci jakiej urzywamy. Karty typu SD umożliwiają szybsze zapisywanie obrazów, niż karty MMC.

Aby obejrzeć zachowane w pamięci obrazy ekranu:

1. Upewnij się, że do urządzenia podłączona jest dodatkowa karta pamięci MMC/SD.
2. Naciśnij i przytrzymaj klawisz “VIEW”, dopóki urządzenie nie zmieni widoku na stopklatkę i nagrywanie.
3. Używając kursorów klawisza “4-WAY” możemy przeglądać zestaw zapisanych miniatur obrazów i stopklatek na karcie pamięci. Jeśli chcemy wyświetlić dany obraz na ekranie, należy wcisnąć prawy kursor.

WAZNE: Gdy podświetlimy miniaturę zachowanego obrazu, wyświetli się ilość miejsca wolnego na karcie pamięci SD.

WAŻNE: Punkty nawigacyjne stworzone podczas zapisywanie obrazu ekranu, mają tą samą nazwę co powstały plik. Nazwy plików stworzonych poprzez użycie tej opcji zaczynają się na literę “S”.

WAŻNE: Obrazy zapisane na karcie pamięci MMC/SD można także oglądać w komputerze. Wystarczy kupić czytnik kart pamięci tego typu i podłączyć do go PC. Zawartość karty zostanie wyświetlona w programie Windows Explorer, jako lista plików graficznych i filmowych.

Specyfikacja

Głębokość .....Side Imaging -50m
Dual Beam PLUS™ - 500m
Moc .....500W (RMS)
4000W (PTP)
Częstotliwość.....455kHz/ 800 kHz,
200 kHz / 83 kHz Dual Beam PLUS™
Zasięg..... Side Imaging: (2) 70º @ -10 db (180º)
DualBeam PLUS™: 60° @ -10 dB in 83 kHz
20° @ -10 dB in 200 kHz
Rozdzielczość docelowa.....2,5”(63,5 mm)
Wymagana moc.....10-20V
Matryca ekranu.....LCD 480V x 800 H; 8` Diagonal
Color TFT

Transducer .....XHS 9 HDSI 180 T
Długość kabli przetwornika 6m

Notatki

Notatki